

# 1. DartQuant剩余问题分析：

上一个PDF我们讨论了DartQuant的一个基本假设：**激活值分布都是laplacian distributed的**。然后我们引入了SWD loss来自动的衡量任意均值为0的分布和均匀分布之间的距离。

但是还有一些核心的问题没有解决：

1. 为什么要target均匀分布？为什么不能target高斯分布？
2. 为什么 $R_3, R_4$ 要使用随机的Hadamard矩阵？

## 1.1 均匀假设：

上个PDF里面我回答（巧妙地避开了）问题1，我当时的回答是：“因为我们想要通过让激活值均匀分布，从而最大化信息熵来最小化量化误差”。这个理论上是没什么问题的，但是我们可以看到在LLM里面，有很多dead connections(激活值为0)。也就是说现实和理论是相违背的，尽管理论上均匀分布是最好的，但是现有的LLM激活值分布不能满足理想情况。**那为什么我们不能像QLoRA那样假设激活值分布就是高斯分布的呢？理论上把Laplace分布的激活值转换成高斯分布，比转换到均匀分布容易多了。**

## 1.2 Random Hadamard矩阵：

对于问题2，作者的回答是： $R_3$ 是作用于RoPE之后，而RoPE是旋转位置编码，他是位置敏感的，且不是普通的线性变化。我们无法把 $R_3$ 穿过RoPE融合在前面的线性层权重里面。 $R_4$ 是作用与SiLU/SwiGLU激活函数之后。非线性激活函数无法让 $R_4$ 像 $R_{1,2}$ 那样作用在前面的权重。所以 $R_{3,4}$ 必须在推理阶段在线的计算矩阵乘法。

Hadamard矩阵具有理论最小的互不相干性，

$$\mu(H) = \max_{i,j} |H_{ij}| = 1/\sqrt{d}$$

以上是从矩阵元素视角考虑，当然更直观的理解是从向量内积（基变换）视角考虑：

$$\mu(H) = \max_{i,j} |\langle h_i, e_j \rangle| = \frac{1}{\sqrt{d}}$$

这意味着Hadamard矩阵能够把原来在基态方向的数值均匀分散到所有维度。但实际上，只有当数据的协方差矩阵接近于 $\sigma^2 I$ （各向同性）时，互不相干性才能最优发挥作用。

但是RoPE在 $R_3$ 处，输入数据经过了RoPE之后，被引入了块对角相关性。

**Definition 1(RoPE):**

$$RoPE(\mathbf{x}, m) = \begin{pmatrix} \cos(m\theta) & -\sin(m\theta) \\ \sin(m\theta) & \cos(m\theta) \end{pmatrix}$$

随机的Hadamard本质上是对维度的随机加减组合，如果块对角之间存在这种强相关性的时候，随机的加减法可能导致相关维度上的Outliers叠加，反而增大了Outliers。

**Question 2:** 那为什么要用随机的Hadamard矩阵？没有别的支持在线推理办法了么？

因为你需要在推理阶段在线的实时的计算矩阵乘法，所以你的 $R_{3,4}$ 时间复杂度肯定要越快越好，要不然就违背量化的本质和初衷了。

## 2. 改进方案：

这里介绍可学习的旋转矩阵和针对于高斯分布的SWD Loss

### 2.1: Learnable Structured Rotation

为了解决 $R_3, R_4$ 无法融合导致的在线计算效率问题，同时并且随机矩阵的次优越性，我们提出使用可学习的旋转矩阵进行优化。

**符号约定 (Symbol Convention):** 设隐藏层维度为  $d$ 。蝶形旋转  $R_3 \in \mathbb{R}^{d \times d}$  直接作用于完整的  $d$  维激活向量。定义  $K = \log_2 d$  层蝶形操作，每层  $d/2$  个 Givens 配对，总共  $\frac{d}{2} \log_2 d$  个可学习角度参数。

**Definition 3(Butterfly Operation):** Butterfly Operation指的是将输入序列拆分后，通过特定的加减法和旋转因子乘法组合在一起的过程。

**Example 4:** 这种算法常用于快速傅里叶变换(FFT)中。在FFT的矩阵表示中，一个大型的离散傅里叶变换矩阵可以被分解为多个稀疏矩阵的乘积。通过这种分解，把原来需要 $O(N^2)$ 的乘法运算离散傅里叶变化简化为了 $O(N \log N)$ 次。

**Definition 5 (Givens Rotation):**

$$G(i, j, \theta) = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

以下是完整的从RoPE定义，到解决方案的分析：

## 2.1.1 RoPE分析

设  $A \in \mathbb{R}^{L \times d}$  为输入激活矩阵，其中  $L$  为序列长度， $d$  为隐藏层维度。  
我们将  $A$  视为  $L$  个行向量的集合： $A = [\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_L]^T$ 。

对于第  $m$  个位置的 token  $\mathbf{a}_m$ ，根据Definition 1, RoPE 定义为：

$$\text{RoPE}(\mathbf{a}_m) = \mathcal{R}_m \mathbf{a}_m$$

其中  $\mathcal{R}_m \in \mathbb{R}^{d \times d}$  是一个块对角矩阵 (Block Diagonal Matrix)：

$$\mathcal{R}_m = \text{diag} \left( R_m^{(0)}, R_m^{(1)}, \dots, R_m^{(d/2-1)} \right)$$

每一个  $2 \times 2$  的子块  $R_m^{(k)}$  对应第  $k$  个频率带：

$$R_m^{(k)} = \begin{bmatrix} \cos(m\theta_k) & -\sin(m\theta_k) \\ \sin(m\theta_k) & \cos(m\theta_k) \end{bmatrix}, \quad \theta_k = 10000^{-2k/d}$$

**Remark 5:**  $\text{RoPE}(A)$  的第  $m$  行是  $\mathbf{a}_m^T \mathcal{R}_m^T$ 。它保持了每个  $2 \times 2$  子空间的模长不变 (正交变换)，但改变了其方向。

## 2.1.2 RoPE带来的问题

因为我们关心的是量化难度，量化难度取决于在给定数据集上特征通道的整体分布范围。因此，我们要看  $\text{RoPE}(A)$  在整个序列  $L$  上的**经验协方差矩阵(Empirical Covariance Matrix)**。

设  $\tilde{\mathbf{a}}$  是RoPE后的随机变量。其协方差矩阵其协方差矩阵  $\Sigma_{\text{rope}} \in \mathbb{R}^{d \times d}$  为：

$$\Sigma_{\text{rope}} = \frac{1}{L} \sum_{m=1}^L (\mathcal{R}_m \mathbf{a}_m) (\mathcal{R}_m \mathbf{a}_m)^T = \frac{1}{L} \sum_{m=1}^L \mathcal{R}_m (\mathbf{a}_m \mathbf{a}_m^T) \mathcal{R}_m^T$$

固定一个频率索引  $k$  (其余频率带类似)。**假设**输入在不同位置上的局部协方差近似不变 (平稳性假设, stationarity assumption)，即  $\mathbb{E}[\mathbf{a}_m^{(k)} \mathbf{a}_m^{(k)T}] \approx \Sigma_{\text{in}}^{(k)}$  对所有  $m$  成立，其中  $\Sigma_{\text{in}}^{(k)} = \begin{bmatrix} \sigma_1^2 & \rho \\ \rho & \sigma_2^2 \end{bmatrix}$ 。

**Proposition 6(RoPE第 $k$ 个子块协方差矩阵的对角元素):**第 $k$ 个子块协方差  $\Sigma_{\text{rope}}^{(k)}$  的对角元素 (即通道方差) 为：

$$\text{Var}(\tilde{a}_{2k}) \approx \underbrace{\frac{\sigma_1^2 + \sigma_2^2}{2}}_{\text{均值项}} + \underbrace{\frac{\sigma_1^2 - \sigma_2^2}{2} \cdot \frac{1}{L} \sum_{m=1}^L \cos(2m\theta_k)}_{\text{震荡项}} \quad (*)$$

*Proof:*为了书写简洁，下文令  $c = \cos(m\theta)$ ,  $s = \sin(m\theta)$

1. 计算  $\mathcal{R}_m \Sigma_{\text{in}}$ :

$$\begin{bmatrix} c & -s \\ s & c \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \sigma_1^2 & \rho \\ \rho & \sigma_2^2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c\sigma_1^2 - s\rho & c\rho - s\sigma_2^2 \\ s\sigma_1^2 + c\rho & s\rho + c\sigma_2^2 \end{bmatrix}$$

2. 乘以转置矩阵  $\mathcal{R}_m^T$ :

展开矩阵中的每一项:

- 元素 (1,1):

$$\begin{aligned} (c\sigma_1^2 - s\rho)c + (c\rho - s\sigma_2^2)(-s) &= c^2\sigma_1^2 - sc\rho - sc\rho + s^2\sigma_2^2 \\ &= \sigma_1^2 c^2 + \sigma_2^2 s^2 - 2\rho sc \end{aligned}$$

- 元素 (1,2):

$$\begin{aligned} (c\sigma_1^2 - s\rho)s + (c\rho - s\sigma_2^2)c &= sc\sigma_1^2 - s^2\rho + c^2\rho - sc\sigma_2^2 \\ &= (\sigma_1^2 - \sigma_2^2)sc + \rho(c^2 - s^2) \end{aligned}$$

- 元素 (2,1): (由于是对称矩阵, 结果同 (1,2))

$$= (\sigma_1^2 - \sigma_2^2)sc + \rho(c^2 - s^2)$$

- 元素 (2,2):

$$\begin{aligned} (s\sigma_1^2 + c\rho)s + (s\rho + c\sigma_2^2)c &= s^2\sigma_1^2 + sc\rho + sc\rho + c^2\sigma_2^2 \\ &= \sigma_1^2 s^2 + \sigma_2^2 c^2 + 2\rho sc \end{aligned}$$

3. 第  $m$  个位置的协方差贡献  $\Sigma_m$  (整体经验协方差为  $\frac{1}{L} \sum_m \Sigma_m$ )

$$\Sigma_m = \begin{bmatrix} \sigma_1^2 \cos^2(m\theta) + \sigma_2^2 \sin^2(m\theta) - \rho \sin(2m\theta) & \frac{1}{2}(\sigma_1^2 - \sigma_2^2) \sin(2m\theta) + \rho \cos(2m\theta) \\ \frac{1}{2}(\sigma_1^2 - \sigma_2^2) \sin(2m\theta) + \rho \cos(2m\theta) & \sigma_1^2 \sin^2(m\theta) + \sigma_2^2 \cos^2(m\theta) + \rho \sin(2m\theta) \end{bmatrix}$$

4. Variance:

第一个variance和第二个variance是对称的, 我们选择一个分析即可

$$\text{Var}_1 = \sigma_1^2 \cos^2(m\theta) + \sigma_2^2 \sin^2(m\theta) - \rho \sin(2m\theta)$$

5. 用trig formula:

- $\cos^2 \alpha = \frac{1 + \cos 2\alpha}{2}$

- $\sin^2 \alpha = \frac{1 - \cos 2\alpha}{2}$

$$\text{Var}(\tilde{a}_{2k}) = \sigma_1^2 \left( \frac{1 + \cos 2m\theta}{2} \right) + \sigma_2^2 \left( \frac{1 - \cos 2m\theta}{2} \right) - \rho \sin 2m\theta$$

将含  $\sigma$  的项按常数项和  $\cos$  项合并：

$$\text{Var}(\tilde{a}_{2k}) = \underbrace{\frac{\sigma_1^2 + \sigma_2^2}{2}}_{\text{均值项}} + \underbrace{\frac{\sigma_1^2 - \sigma_2^2}{2} \cos(2m\theta)}_{\text{震荡项}} - \underbrace{\rho \sin(2m\theta)}_{\text{相关性项}}$$

**Remark 7:** 因为我们关注的是整体的方差，而不是仅仅只关注这一个块的方差。所以我们需要取均值。

在整个序列  $L$  上取均值时：

- 均值项：由于是常数，平均值保持不变。
- 震荡项：  $\cos(2m\theta) \rightarrow \frac{1}{L} \sum^L \cos(2m\theta)$
- 相关性项：与震荡项的  $\cos(2m\theta_k)$  同理， $\sin(2m\theta_k)$  在序列上同样振荡；当  $L$  足够大时， $\frac{1}{L} \sum_{m=1}^L \sin(2m\theta_k) \approx 0$ ，故该项在取均值后自然消失，无需额外假设  $\rho = 0$ 。

最后得到

$$\text{Var}(\tilde{a}_{2k}) \approx \underbrace{\frac{\sigma_1^2 + \sigma_2^2}{2}}_{\text{均值项}} + \underbrace{\frac{\sigma_1^2 - \sigma_2^2}{2} \cdot \frac{1}{L} \sum_{m=1}^L \cos(2m\theta_k)}_{\text{震荡项}}$$

□

回到我们的分析，我们现在对公式\*进行极端值分析：

1. Small  $k, \theta_k \approx 1$ :

$\cos(2m\theta_k)$  在  $[-1, 1]$  间快速震荡。当  $L$  足够大时， $\frac{1}{L} \sum \cos \rightarrow 0$ 。

$$\text{Var}_{\text{high}} \approx \frac{\sigma_1^2 + \sigma_2^2}{2}$$

2.  $k \rightarrow d/2, \theta_k \rightarrow 0 \implies \cos(2m\theta_k) \approx 1$

$$\text{Var}_{\text{low}} \approx \sigma_1^2$$

也就是说  $\Sigma_{\text{rope}}$  的对角线元素 (Variance)，随着索引  $k$  增加（频率降低），方差从“均匀均值”逐渐变成“原始极端值”。

## 2.1.3 New Objective - 新的优化目标

因为“只有当数据的协方差矩阵接近于  $\sigma^2 I$ （各向同性）时，互不相干性才能最优发挥作用”，所以我们要找一个正交矩阵  $R$ ，使得：

$$\text{diag}(R \Sigma_{\text{rope}} R^T) \approx \lambda \mathbf{1}$$

## 2.1.4 蝶形拓扑的构造

**Remark (从子空间分析到维度操作的衔接):** Section 2.1.2 的分析在  $d/2$  个 RoPE 子空间的粒度上揭示了方差的非均匀性。由于每个 RoPE 子空间对应两个相邻维度  $(2k, 2k + 1)$ ，子空间  $k$  的方差近似等于这两个维度的平均方差。因此，子空间级别的方差不均匀性直接映射为维度级别的方差不均匀性——具体地，维度  $2k$  和  $2k + 1$  共享近似相同的方差  $\text{Var}^{(k)}$ ，且该方差随  $k$  单调变化。标准的  $d$  维蝶形 Givens 拓扑在前几层（小步长）会自然地配对这些“同方差”的相邻维度，而在高层（大步长）实现跨频率带的方差迁移，这正是我们需要的。

**Lemma 8:** 对于任意两个具有不同方差  $\lambda_i, \lambda_j$  相关系数为  $\rho_{i,j}$  的通道，Givens 旋转后  $G(\theta)$  第  $i$  个通道的方差为：

$$\lambda'_i = \lambda_i \cos^2 \theta + \lambda_j \sin^2 \theta + 2\rho_{ij} \sqrt{\lambda_i \lambda_j} \cos \theta \sin \theta$$

*proof:*  $\lambda'_i = \lambda'_j$ ，解出最优角度：

$$\theta^* = \frac{1}{2} \arctan \left( \frac{2\rho_{ij} \sqrt{\lambda_i \lambda_j}}{\lambda_i - \lambda_j} \right)$$

推论：当  $\rho_{i,j} \neq 0$ ，最优角度不再是  $\pi/4$ ，需要通过学习来找到每一对的  $\theta^*$

Lemma 8 告诉我们可以用 Givens 旋转均衡任意一对通道。但我们有  $d$  个激活维度，方差沿维度索引单调变化。我们需要一种**系统性的配对策略**，使得所有通道在有限步内均衡。

**Definition 9 (Butterfly Givens Layer):** 设通道总数为  $N = d$ （假设  $d = 2^K$ ）。定义第  $\ell$  层蝶形操作  $B_\ell$  ( $\ell = 0, 1, \dots, K - 1$ ) 为：将所有  $d$  个维度按步长  $s = 2^\ell$  进行配对，每对施加一个独立的 Givens 旋转。具体地，第  $\ell$  层配对索引为：

$$(i, i + 2^\ell), \quad i = 0, 1, \dots, N - 1, \quad i \bmod 2^{\ell+1} < 2^\ell$$

每一对  $(i, j)$  上作用一个可学习的 Givens 旋转  $G(\theta_{ij}^{(\ell)})$ 。

**Lemma 10 (蝶形拓扑的完全混合性):** 经过  $K = \log_2 N$  层蝶形 Givens 旋转后，假设每个通道相关系数  $\rho_{i,j} = 0$ 。若每层所有角度均取  $\theta = \pi/4$ ，则所有通道方差收敛到全局均值：

$$\lambda_{\text{eq}} = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} \lambda_k$$

*Proof:* 归纳法。记第  $\ell$  层操作后，通道方差的集合为  $\{\lambda_i^{(\ell)}\}$ 。

**Base case** ( $\ell = 0$ ): 配对  $(2k, 2k + 1)$ ，由 Lemma 8，旋转后

$$\lambda_{2k}^{(1)} = \lambda_{2k+1}^{(1)} = \frac{\lambda_{2k}^{(0)} + \lambda_{2k+1}^{(0)}}{2}$$

此时方差值最多有  $N/2$  个不同的值（每对内部已相等）。

**Inductive step:** 假设经过  $\ell$  层后，每  $2^\ell$  个连续通道共享相同方差（即有  $N/2^\ell$  个不同的值）。第  $\ell + 1$  层以步长  $2^\ell$  配对，将这些不同的值两两取均值。操作后，每  $2^{\ell+1}$  个连续通道共享相同方差，不同值的数量减半为  $N/2^{\ell+1}$ 。

经过  $K = \log_2 N$  层后，不同值数量为  $N/2^K = 1$ ，即所有通道方差相等。由于每次操作保持方差总和不变（Givens 旋转是正交变换），最终值必为  $\frac{1}{N} \sum_k \lambda_k$ 。□

**Example 11:** 以  $N = 8$ （即  $d = 8$ ,  $K = 3$ ）为例，三层蝶形的配对模式为：

- $B_0$  (**stride 1**):  $(\sigma_0^2, \sigma_1^2), (\sigma_2^2, \sigma_3^2), (\sigma_4^2, \sigma_5^2), (\sigma_6^2, \sigma_7^2)$  — 相邻频率带内部均衡。

- 此时，原来的 8 个独立方差变成了 4 组“局部均值”。

- 通道 0, 1 的新方差:  $V_{01}^{(1)} = \frac{\sigma_0^2 + \sigma_1^2}{2}$
- 通道 2, 3 的新方差:  $V_{23}^{(1)} = \frac{\sigma_2^2 + \sigma_3^2}{2}$
- 通道 4, 5 的新方差:  $V_{45}^{(1)} = \frac{\sigma_4^2 + \sigma_5^2}{2}$
- 通道 6, 7 的新方差:  $V_{67}^{(1)} = \frac{\sigma_6^2 + \sigma_7^2}{2}$

- $B_1$  (**stride 2**):  $(0, 2), (1, 3), (4, 6), (5, 7)$  — 跨相邻频率组均衡

- 配对逻辑：跳过 1 个位置配对。注意，现在的输入已经是上一层的  $V^{(1)}$  了。

- 通道 0 和 2 配对 → 混合  $V_{01}^{(1)}$  和  $V_{23}^{(1)}$
- 通道 1 和 3 配对 → 混合  $V_{01}^{(1)}$  和  $V_{23}^{(1)}$ （结果同上）
- 通道 4 和 6 配对 → 混合  $V_{45}^{(1)}$  和  $V_{67}^{(1)}$
- 通道 5 和 7 配对 → 混合  $V_{45}^{(1)}$  和  $V_{67}^{(1)}$ （结果同上）。

- 通道 0, 1, 2, 3 的新方差：

$$V_{0-3}^{(2)} = \frac{V_{01}^{(1)} + V_{23}^{(1)}}{2} = \frac{\frac{\sigma_0^2 + \sigma_1^2}{2} + \frac{\sigma_2^2 + \sigma_3^2}{2}}{2} = \frac{\sigma_0^2 + \sigma_1^2 + \sigma_2^2 + \sigma_3^2}{4}$$

- 通道 4, 5, 6, 7 的新方差：

$$V_{4-7}^{(2)} = \frac{V_{45}^{(1)} + V_{67}^{(1)}}{2} = \frac{\frac{\sigma_4^2 + \sigma_5^2}{2} + \frac{\sigma_6^2 + \sigma_7^2}{2}}{2} = \frac{\sigma_4^2 + \sigma_5^2 + \sigma_6^2 + \sigma_7^2}{4}$$

- $B_2$  (**stride 4**):  $(0, 4), (1, 5), (2, 6), (3, 7)$  — 最高频与最低频直接配对

所有通道的方差此刻全部统一：

$$V_{\text{final}}^{(3)} = \frac{V_{0-3}^{(2)} + V_{4-7}^{(2)}}{2} = \frac{\frac{\sum_{k=0}^3 \sigma_k^2}{4} + \frac{\sum_{k=4}^7 \sigma_k^2}{4}}{2} = \frac{\sum_{k=0}^7 \sigma_k^2}{8}$$

**Remark 12:** Lemma 10 在  $\rho_{i,j} = 0$  的理想条件下证明了  $\theta = \pi/4$  的充分性。但当通道间的相关性非零时候，每一对的最优角度偏离原始的  $\pi/4$ ，其偏移量取决于局部相关结构。此时，固定  $\pi/4$  可能依然能近似

的均匀方差（取决于局部相关性），但以不再是精确最优的。这就是为什么我们要用ButterflyQuant，把所有角度 $\{\theta_{i,j}^{(\ell)}\}$ 设为可学系参数的核心动机：通过数据驱动优化，每个Givens自动找到其对应的 $\theta^*$ ，同时补偿相关性带来的偏移。

### 2.1.6 完整旋转矩阵的构造与复杂度

**Definition 13 (Learnable Butterfly Rotation):** 定义  $R_3$ （或  $R_4$ ）为  $K$  层蝶形 Givens 旋转的乘积：

$$R = B_{K-1} \cdot B_{K-2} \cdots B_1 \cdot B_0$$

其中每层  $B_\ell$  由  $d/2$  个并行的  $2 \times 2$  Givens 旋转组成，总共有

$$\frac{d}{2} \times K = \frac{d}{2} \log_2 d$$

个可学习的角度参数。

**Proposition 14 (复杂度分析):**

	随机 Hadamard (DartQuant)	Butterfly Givens (Ours)
时间复杂度	$O(d \log d)$	$O(d \log d)$
参数量	0 (固定随机)	$O(d \log d)$ , 具体为 $\frac{d}{2} \log_2 d$
正交性	✓ (by construction)	✓ (Givens 旋转之积)
可学习	✗	✓
硬件友好性	需要随机种子 + 在线生成	稀疏结构，可并行

*Proof of orthogonality:* 每个  $G(\theta)$  满足  $G^T G = I$ 。由于  $B_\ell$  中的 Givens 旋转作用于不相交的维度对， $B_\ell$  本身是正交矩阵。正交矩阵之积仍为正交矩阵，故  $R$  正交。□

**Remark 15:** 时间复杂度与 Hadamard 相同，但蝶形结构的关键优势在于：

- 1. **可学习性:** 角度参数通过梯度下降优化，能适应具体模型和数据的方差分布；
- 2. **结构保证:** 无论参数如何更新， $R$  始终保持正交性，无需额外投影或正则化；
- 3. **针对性:** 蝶形拓扑天然适配 RoPE 的频率带结构——低层处理子空间内部，高层处理跨频率带的能量迁移。

### 2.1.7 完整算法流程：

**第一阶段：定义结构 (The Architecture)**

首先，我们要搭起那个“方差混合管道”的骨架。



### 1. 确定维度：

设隐藏层维度为  $d$ （例如 LLaMA-7B 中  $d = 4096$ ）。计算层数  $K = \log_2 d$ （例如  $\log_2 4096 = 12$  层）。

### 2. 定义可学习参数集合 $\Theta$ ：在这个管道的每一个“交叉点”上，都装一个可调节的Givens 旋转角度。

- 总共有  $K$  层。
- 每一层有  $d/2$  个配对。
- 所以，我们需要初始化一个参数张量  $\Theta$ ，大小为  $[K, d/2]$ 。
- 初始化策略：ButterflyQuant论文推荐使用 Identity Initialization（即所有角度  $\theta \approx 0$ ），这比随机初始化或 Hadamard 初始化效果更好，因为它允许网络从“不旋转”开始慢慢学习如何旋转。

## 第二阶段：构建矩阵 $R_3$ (The Construction Algorithm)

这是核心算法逻辑。给定当前的参数  $\Theta$ ，我们如何算出对应的旋转矩阵  $R_3$ ？它是  $K$  个稀疏矩阵的连乘：

$$R_3 = B_{K-1} \cdot B_{K-2} \cdots B_1 \cdot B_0$$

具体的构建循环如下（伪代码逻辑）：

**输入：** 参数集合  $\Theta$

**输出：** 旋转矩阵  $R_3$

1. **初始化累乘矩阵：**  $R_{\text{total}} = I$  (单位矩阵)。
2. **循环每一层  $\ell$  从 0 到  $K - 1$ ：**
  - 获取步长 (Stride)：  $\text{stride} = 2^\ell$  (即 1, 2, 4, 8...)。
  - 构建当前层的稀疏矩阵  $B_\ell$ ：
    - $B_\ell$  初始化为零矩阵。
    - 遍历配对：对于每一个配对  $(i, j)$ ，其中  $j = i + s$ （根据蝶形拓扑规则生成）：
      - 从参数集  $\Theta$  中取出对应的角度  $\theta = \Theta[\ell, \text{pair\_index}]$ 。
      - 计算  $c = \cos \theta, s = \sin \theta$ 。
      - 在  $B_\ell$  的  $(i, i)$  和  $(j, j)$  位置填入  $c$ 。
      - 在  $B_\ell$  的  $(i, j)$  位置填入  $s$ 。
      - 在  $B_\ell$  的  $(j, i)$  位置填入  $-s$ 。
    - 累乘：  $R_{\text{total}} = B_\ell \cdot R_{\text{total}}$ 。
3. 返回：  $R_3 = R_{\text{total}}$ 。

(注：在实际代码部署推理时，我们不会真的把  $R_3$  乘出来变成一个巨大的  $d \times d$  稠密矩阵，而是利用刚才的循环直接用 CUDA Kernel 对输入向量  $X$  进行操作，这样复杂度才是  $O(d \log d)$  而不是  $O(d^2)$ 。

## 第三阶段：训练优化

现在骨架有了，参数  $\theta$  也有了初值，我们怎么确定这些  $\theta$  到底应该是多少度才能把方差混得最好？我们需

要用数据来训练它。

输入：

- 一批校准数据 (Calibration Data)，例如 128 个样本的 WikiText-2。
- 经过 RoPE 后的激活值输入  $X_{\text{in}}$ 。

算法流程：

1. 前向传播 (Forward)：

- 利用当前的  $\Theta$  构建（或隐式应用）旋转  $R_3$ 。  
- 计算旋转后的激活值：  $X_{\text{out}} = R_3 \cdot X_{\text{in}}$  - 对  $X_{\text{out}}$  进行模拟量化 (Quantize) 和反量化 (Dequantize)，得到  $\hat{X}_{\text{out}}$ 。

2. 计算损失 (Loss Calculation)：ButterflyQuant 论文使用了两个 Loss 来指导优化：

- 重构损失 ( $\mathcal{L}_{\text{recon}}$ )：量化前后的误差要小。

$$\|X_{\text{in}} - R_3^T \cdot \hat{X}_{\text{out}}\|^2$$

- 均匀性正则化 ( $\mathcal{L}_{\text{uniform/Gaussian}}$ )：强迫  $X_{\text{out}}$  的分布接近均匀分布（或高斯分布，取决于具体设置和实验结果），这直接对应了你之前的“方差均衡”目标。

$$D_{KL}(P(X_{\text{out}}) \parallel \text{Uniform})$$

3. 反向传播 (Backward)：

- 计算 Loss 对每个角度  $\theta$  的梯度  $\nabla_{\theta} \mathcal{L}$ 。
- 由于 Givens 旋转是连续可导的 (sin/cos)，梯度可以顺畅地传导回  $\theta$ 。

4. 更新参数：

$$\theta \leftarrow \theta - \eta \cdot \nabla_{\theta} \mathcal{L} \text{ (SGD更新)}。$$

## 2.2 针对高斯分布的 SWD Loss

回到 1.1 节的问题：为什么要 target 均匀分布？我们论证了对于 LLM 中存在大量 dead connections 的情况，将 Laplace 分布的激活值转换为高斯分布比转换为均匀分布更自然。

**Proposition 16 (高斯量化的理论动机)：** 设量化器为均匀量化器 (uniform quantizer)，输入分布为  $p(x)$ 。对于  $b$ -bit 量化，均方量化误差 (MSQE) 的高分辨率近似为：

$$D \approx \frac{\Delta^2}{12}, \quad \Delta = \frac{x_{\max} - x_{\min}}{2^b}$$

对于均匀分布，这已经是最优的。但在实际LLM中，由于dead connections的存在，将分布完全推到均匀分布需要的变换过于剧烈（ill-conditioned），而推到高斯分布是一个更温和的目标，同时配合非均匀量化器（如NF4）仍然可以获得低量化误差。

**Definition 17 (Gaussian SWD Loss):** 给定一批激活值  $\{x_i\}_{i=1}^n$ （零均值），将其排序得到  $x_{(1)} \leq x_{(2)} \leq \dots \leq x_{(n)}$ 。目标高斯分位数为：

$$q_i = \Phi^{-1} \left( \frac{i - 0.5}{n} \right) \cdot \hat{\sigma}, \quad \hat{\sigma} = \sqrt{\frac{1}{n} \sum_i x_i^2}$$

其中  $\Phi^{-1}$  是标准正态分布的逆 CDF。Gaussian SWD Loss 定义为：

$$\mathcal{L}_{\text{G-SWD}} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_{(i)} - q_i)^2$$

**Remark 18:** 与 DartQuant 的 uniform SWD 相比：

- Uniform SWD 的目标分位数是等间距的： $q_i^{\text{unif}} = x_{\min} + (x_{\max} - x_{\min}) \cdot \frac{i-0.5}{n}$
- Gaussian SWD 的目标分位数在中心密集、两端稀疏，自然适应了 LLM 激活值的尖峰分布
- $\hat{\sigma}$  的使用确保了 loss 是尺度不变的：我们只要求分布的**形状**接近高斯，而非匹配某个特定的均值和方差

**Remark 19 (与 QLoRA 的联系):** QLoRA 的 NF4 量化方案正是基于高斯假设设计的非均匀量化 bin。我们的 Gaussian SWD Loss 可以看作是在**旋转阶段**就主动将分布塑造为高斯形状，为后续的高斯感知量化（如 NF4）提供更好的输入条件。这两者是互补的：一个优化量化器设计，一个优化输入分布。