

Redis 高频面试题及答案

目录

1.redis 是什么?

redis 是 nosql(也是个巨大的 map) 单线程,但是可处理 1 秒 10w 的并发(数据都在内存中)

使用 java 对 redis 进行操作类似 jdbc 接口标准对 mysql , 有各类实现他的实现

类,我们常用的是 druid

其中对 redis, 我们通常用 Jedis(也为我们提供了连接池 JedisPool)

在 redis 中,key 就是 byte[](string)

redis 的数据结构(value):

String, list, set, orderset, hash

每种数据结构对应不同的命令语句~

2.redis 怎么使用?

先安装好 redis,然后运行,在 pom 文件中引入依赖,在要使用 redis缓存的类的 mapper.xml 文件配置 redis的全限定名。引入 redis的 redis.properties文件(如果要更改配置就可以使用)

3.应用场景:

String¹

1 存储 json 类型对象,2 计数器,3 优酷视频点赞等

list(双向链表)

- 1可以使用 redis 的 list 模拟队列,堆,栈
- 2 朋友圈点赞(一条朋友圈内容语句,若干点赞语句)

规定:朋友圈内容的格式:

1,内容: user:x:post:x content 来存储;

2,点赞: post:x:good list 来存储;(把相应头像取出来显示)

hash(hashmap)

1保存对象

2 分组

4.为什么 redis 是单线程的都那么快?

- 1.数据存于内存
- 2.用了多路复用 I/O
- 3.单线程

5.redis 也可以进行发布订阅消息吗?

可以,(然后可以引出哨兵模式(后面会讲)怎么互相监督的,就是因为每隔 2 秒哨兵节点会发布对某节点的判断和自身的信息到某频道,每个哨兵订阅该频道获取其他哨兵节点和主从节点的信息,以达到哨兵间互相监控和对主从节点的监控)和很多专业的消息队列系统(例如 Kafka、RocketMQ)相比,Redis的发布订阅略显粗糙,例如无法实现消息堆积和回溯。但胜在足够简单。

6.redis 能否将数据持久化,如何实现?

能,将内存中的数据异步写入硬盘中,两种方式:RDB(默认)和AOF

RDB 持久化原理:通过 bgsave 命令触发,然后父进程执行 fork 操作创建子进程,子进程创建 RDB 文件,根据父进程内存生成临时快照文件,完成后对原有文件进行原子替换(定时一次性将所有数据进行快照生成一份副本存储在硬盘中)

优点:是一个紧凑压缩的二进制文件, Redis 加载 RDB 恢复数据远远快于 AOF 的方式。

缺点:由于每次生成 RDB 开销较大,非实时持久化,

AOF 持久化原理:开启后, Redis 每执行一个修改数据的命令, 都会把这个命令添加到 AOF 文件中。

优点:实时持久化。

缺点:所以 AOF 文件体积逐渐变大,需要定期执行重写操作来降低文件体积,

加载慢

7.主从复制模式下,主挂了怎么办? redis 提供了 哨兵模式 (高可用)

何谓哨兵模式?就是通过哨兵节点进行自主监控主从节点以及其他哨兵节点,发现主节点故障时自主进行故障转移。

8.哨兵模式实现原理?(2.8版本或更高才有)

1.三个定时监控任务:

- 1.1 每隔 10s,每个 S 节点(哨兵节点)会向主节点和从节点发送 info 命令获取最新的拓扑结构
- 1.2 每隔 2s,每个 S 节点会向某频道上发送该 S 节点对于主节点的判断以及当前 SI 节点的信息,

同时每个 Sentinel 节点也会订阅该频道,来了解其他 S 节点以及它们对主节点的判断(做客观下线依据)

1.3 每隔 1s,每个 S 节点会向主节点、从节点、其余 S 节点发送一条 ping 命令做一次心跳检测(心跳检测机制),来确认这些节点当前是否可达

2.主客观下线:

- 2.1 主观下线:根据第三个定时任务对没有有效回复的节点做主观下线处理
- 2.2 客观下线: 若主观下线的是主节点,会咨询其他 S 节点对该主节点的判断,超过半数,对该主节点做客观下线
- 3.选举出某一哨兵节点作为领导者,来进行故障转移。选举方式:raft 算法。每个S节点有一票同意权,哪个S节点做出主观下线的时候,就会询问其他S节点是否同意其为领导者。获得半数选票的则成为领导者。基本谁先做出客观下线,谁成为领导者。

4.故障转移(选举新主节点流程):

9.redis 集群(采用虚拟槽方式,高可用)原理(和哨兵模式原理类似,3.0 版本或以上才有)?

- 1.Redis 集群内节点通过 ping/pong 消息实现节点通信,消息不但可以传播节点槽信息,还可以传播其他状态如:主从状态、节点故障等。因此故障发现也是通过消息传播机制实现的,主要环节包括:主观下线(pfail)和客观下线(fail) 2.主客观下线:
- 2.1 主观下线:集群中每个节点都会定期向其他节点发送 ping 消息,接收节点回复 pong 消息作为响应。如果通信一直失败,则发送节点会把接收节点标记为主观下线(pfail)状态。
- 2.2 客观下线:超过半数,对该主节点做客观下线
- 3.主节点选举出某一主节点作为领导者,来进行故障转移。
- 4.故障转移(选举从节点作为新主节点)

10.缓存更新策略(即如何让缓存和 mysql 保 持一致性) ?

10.1 key 过期清除(超时剔除)策略

惰性过期(类比懒加载,这是懒过期):只有当访问一个 key 时,才会判断该 key 是否已过期,过期则清除。该策略可以最大化地节省 CPU 资源,却对内存非常

不友好。 极端情况可能出现大量的过期 key 没有再次被访问,从而不会被清除, 占用大量内存。

定期过期:每隔一定的时间,会扫描一定数量的数据库的 expires 字典中一定数量的 key,并清除其中已过期的 key。该策略是前两者的一个折中方案。通过调整定时扫描的时间间隔和每次扫描的限定耗时,可以在不同情况下使得 CPU 和内存资源达到最优的平衡效果。

(expires 字典会保存所有设置了过期时间的 key 的过期时间数据,其中, key 是指向键空间中的某个键的指针, value 是该键的毫秒精度的 UNIX 时间戳表示的过期时间。键空间是指该 Redis 集群中保存的所有键。)

问:比如这么个场景,我设计了很多 key,过期时间是 5分钟,当前内存占用率是 50%。但是 5分钟到了,内存占用率还是很高,请问为什么?

Redis 中同时使用了惰性过期和定期过期两种过期策略,即使过期时间到了,但是有部分并没有真正删除,等待惰性删除。

为什么有定期还要有惰性呢?其实很简单,比如 10 万个 key 就要过期了,Redis 默认是 100ms 检查一波。如果他检查出 10 万个即将要清除,那他接下来的时间基本都是在干这些清空内存的事了,那肯定影响性能,所以他只会部分删除,剩下的等惰性。

10.2 Redis 的内存淘汰策略

Redis 的内存淘汰策略是指在 Redis 的用于缓存的内存不足时,怎么处理需要新写入且需要申请额外空间的数据。

noeviction: 当内存不足以容纳新写入数据时,新写入操作会报错。

allkeys-lru: 当内存不足以容纳新写入数据时,在键空间中,移除最近最少使用的 key。

allkeys-random: 当内存不足以容纳新写入数据时, 在键空间中, 随机移除某个key。

volatile-lru: 当内存不足以容纳新写入数据时,在设置了过期时间的键空间中, 移除最近最少使用的 key。

volatile-random: 当内存不足以容纳新写入数据时,在设置了过期时间的键空间中,随机移除某个 key。

volatile-ttl: 当内存不足以容纳新写入数据时,在设置了过期时间的键空间中,有更早过期时间的 key 优先移除。

11.缓存粒度控制?

12.如何防止缓存穿透?

(缓存穿透指的是查询一个根本不存在的数据,缓存层不命中,又去查存储层, 又不命中。但如果有大量这种查询不存在的数据的请求过来,会对存储层有较大 压力,若是恶意攻击,后果就)

12.1:缓存空值存在的问题:

12.2: 布降过滤器:

布隆过滤器存在的问题:相对来说布隆过滤器搞起来代码还是比较复杂的,现阶段我们暂时还不需要,后面实在需要再考虑去做,什么阶段做什么样的事情,不是说这个系统一下子就能做的各种完美。

13.无底洞优化?

造成原因:redis 分布式越来越多,导致性能反而下降,因为键值分布到更多的节点上,所以无论是 Memcache 还是 Redis 的分布式,批量操作通常需要从不同节点上获取,相比于单机批量操作只涉及一次网络操作,分布式批量操作 会涉及多次网络时间。 即分布式过犹不及。

14.雪崩优化

如果缓存层由于某些原因不能提供服务,于是所有的请求都会达到存储层,存储层的调用量会暴增,造成存储层也会级联宕机的情况。

15.热点 key 优化

当前 key 是一个热点 key (例如一个热门的娱乐新闻), 并发量非常大。