张淑华

₩ 1993年07月

血 南京理工大学

@ zhangsh@njust.edu.cn

● 江苏省-南京市玄武区孝陵卫街 200号

☎ 博士生

№ 河南/商丘

+86 13913928550



☎ 教育经历

| 2023.09-2024.09 | 塞浦路斯大学 研究课题 | 电气工程学院 具有通信约束的自动驾驶 | 控制科学与工程 车辆的数据驱动控制 | 联培博士 |
|-----------------|----------------|---------------------------------|-----------------------------|------|
| | 导师 | Prof. Themistoklis Charalambous | | |
| 2020.09-至今 | 南京理工大学 | 自动化学院 | 控制科学与工程 | 博士生 |
| | 研究课题 | 网络化非线性系统的数据驱动控制 | | |
| | 导师 | 马立丰教授 | | |
| 2017.09-2020.07 | 青岛科技大学 | 自动化与电子工程学院 | 控制工程 | 硕士 |
| | 研究课题 | 局部线性化及智能自学习控制方法设计与分析 | | |
| | 导师 | 池荣虎教授 | | |
| 2012.12-2014.12 | 中原工学院 | 工业自动化 | - | 本科 |
| 2011.09-2014.07 | 焦作大学 | 电气自动化 | - | 专科 |

■ 论文发表

期刊论文

- **Shuhua Zhang**, Lifeng Ma*, Xiaojian Yi, Data-driven control for nonlinear networked systems on basis of two description coding scheme, *IEEE Transactions on Automation Science and Engineering*, Jan. 2023.
- **Shuhua Zhang**, Lifeng Ma*, Hongjian Liu, Encryption-decryption-based event-triggered consensus control for nonlinear MASs under DoS attacks, *International Journal of Robust and Nonlinear Control*, 2023.
- > Shuhua Zhang, Lifeng Ma*, Xiaojian Yi, Model-free adaptive control for nonlinear multi-agent systems with encoding-decoding mechanism, *IEEE Transactions on Signal and Information Processing over Networks*, vol. 8, 2022.
- > Shuhua Zhang, Ronghu Chi*, Model-free adaptive PID control for nonlinear discrete-time systems, *Transactions of the Institute of Measurement and Control*, vol. 42, no. 10, pp. 1797-1807, 2020.
- > Shuhua Zhang, Yu Hui, Ronghu Chi*, Juan Li, Nonholonomic dynamic linearisation based adaptive PID-type ILC for nonlinear systems with iteration-varying uncertainties, *International Journal of Systems Science*, vol. 51, no. 5, pp. 903-921, 2020.
- Chen Hu, Shuhua Zhang*, Hongyuan Zhao, Lifeng Ma*, Jian Guo, Probability-guaranteed encoding-decoding-based state estimation for delayed memristive neutral networks with event-triggered mechanism, *International Journal of Adaptive Control and Signal Processing*, 2024.
- Ronghu Chi*, Yu Hui, Shuhua Zhang, Biao Huang, Zhongsheng Hou, Discrete-time extended state observer based model-free adaptive control via local dynamic linearization, *IEEE Transactions on Industrial Electronics*, vol. 67, no. 10, pp. 8691-8701, 2020.

- > Shuhua Zhang*, Lifeng Ma, Themistoklis Charalambous, Data-driven control for nonlinear automated vehicles with multi-description coding for handling data dropouts, 2024 63rd IEEE Conference on Decision and Control, Italy (Accept).
- > Shuhua Zhang, Lifeng Ma*, Xiaojian Yi, Model-free adaptive control for nonlinear multi-agent systems with encoding-decoding mechanism, *YAC 2024*, 长摘要, (Accept).
- **Shuhua Zhang**, Yu Hui, Ronghu Chi*, Data-driven adaptive iterative learning control based on a local dynamic linearization, *Data Driven Control and Learning Systems Conference*, pp. 184-188, 2018.
- > Ronghu Chi*, **Shuhua Zhang**, Yu Hui, Model-free adaptive control based on local dynamic linearization, *Chinese Control and Decision Conference*, pp. 1552-1556, 2018.
- > Yu Hui, **Shuhua Zhang**, Ronghu Chi*, Xuhui Bu, A new model-free adaptive control with an extended state observer, *Chinese Control Conference*, pp. 7992-7995, 2019.
- > Yu Hui, **Shuhua Zhang**, Ronghu Chi*, A data-driven optimal ILC method incorporated with extended state observer for nonlinear discrete-time repetitive systems, *Data Driven Control and Learning Systems Conference*, pp. 77-80, 2018.

注:* 为通讯作者

☎ 项目研究

- > 江苏省研究生科研创新计划项目:网络攻击下非线性系统的数据驱动控制算法研究(主持)
- > 国家建设高水平大学公派研究生项目: 具有通信约束的自动驾驶车辆的数据驱动控制(在研)
- > **国家自然科学基金面上项目: 网络攻击下基于概率化性能约束的分布式安全状态估计研究(参与)**: 项目申请书撰写, 算法设计与仿真
- > **国家自然科学基金面上项目: 网络攻击情形下基于事件触发机制的分布式集员滤波研究(参与)**: 算法设计与仿真
- > 国家重点基础研究项目(973 项目):XXX(参与):调研、子项报告撰写与汇报

₩ 参加会议

2023 IEEE 数据驱动控制学习系统会议(DDCLS)

2023 哈尔滨工程学术论坛

2020 中国自动化大会(CAC)

2018 中国控制与决策会议(CCDC)

♀ 获奖情况

2021 山东省优秀硕士论文

2020 优秀硕士毕业生

2020 研究生一等学业奖学金

2019 万华化学奖学金

2018 | "华为杯"第十四届中国研究生数学建模竞赛三等奖

♥ 研究兴趣

控制领域。研究旨在开发创新的通信协议和控制算法,以解决复杂网络环境中存在的通信挑战,如带宽受限、丢包和安全威胁等问题。对无模型自适应控制和迭代学习控制方法特别感兴趣,这些方法能够在没有系统精确模型的情况下实现高效的系统控制。此外,热衷于将理论研究转化为实际应用,特别是在工业自动化、国防安全和智能交通系统等领域。相信通过跨学科合作和创新方法的应用,可以克服当前技术面临的挑战,为社会带来改变和进步。

☱ 工作经验

> 同行评审

参与多个国际知名学术期刊和会议的同行评审员, 包括 Automatica、IEEE Transactions on Systems, Man and Cybernetics: Systems、IEEE Transactions on Circuits and Systems II: Express Briefs 及其他 IEEE Trans. 期刊以及 IEEE Conference on Decision and Control (CDC)。

> 学位论文指导

在研期间指导本科及硕士学位论文,其中硕士论文有:王根生(2023):基于启发式算法的仓库管理的系统设计与实现;周兴(2023):BDS/SINS 紧组合抗干扰导航系统设计。本科毕业设计:布格拉江·木拉提(2023):基于事件触发机制的多智能体分布式控制算法研究。在学术指导中,着重强调批判性思维和学术严谨性,致力于提升学生的研究品质。此外,帮助优化论文结构、逻辑性和数据分析的准确性,引导其深入挖掘研究潜力,明确改进方向。

• 合作情况

- ➤ **马立丰教授**, 南京理工大学自动化学院: 在网络化非线性系统控制方面的深度合作, 共同发表多篇高水平 SCI 英文期刊论文。
- **▶ 池荣虎教授**, 青岛科技大学自动化与电子工程学院: 研究局部线性化及智能自学习控制方法, 合作取得了显著的研究成果, 共同发表多篇 SCI 英文期刊及 EI 会议论文。
- ➤ Themistoklis Charalambous 教授, 塞浦路斯大学电气工程学院: 在网络化系统的分布式控制领域的国际合作, 推进该领域的研究边界。