

L2 GÉNIE INFORMATIQUE • SEMESTRE 3

# THÉORIE DES GRAPHS ET OPTIMISATION DES PROCESSUS

## Séance 2 : Parcours en Largeur (BFS)

---

Ing. GBAGUIDI AISSE Alexandre

ESGC VERECHAGUINE A.K. • Cotonou, Bénin

# Plan de la séance



## Rappel : Files

FIFO, opérations

*5 min*



## Algorithme BFS

Couche par couche

*40 min*



## Applications

Distance, chemin

*30 min*



## Complexité

$O(V+E)$  analyse

*15 min*



## TD (1h)

3 exercices

*Papier*



## TPE (1h20)

Implémenter BFS

*Code C++*

# Objectifs de la séance

- 1 Comprendre le principe du BFS**  
Explorer un graphe couche par couche  
Utiliser une file (FIFO) pour gérer l'ordre de visite
- 2 Implémenter l'algorithme BFS**  
Structures : `visited[]`, `distance[]`, `parent[]`  
Pseudo-code détaillé et exemple pas à pas
- 3 Calculer les distances minimales**  
Distance = nombre minimum d'arêtes  
Reconstruction du chemin le plus court
- 4 Détecter la connexité**  
Tester si un graphe est connexe  
Compter les composantes connexes
- 5 Analyser la complexité**  
Complexité temporelle :  $O(V + E)$   
Complexité spatiale :  $O(V)$

# Pourquoi étudier les parcours ?



## Exploration systématique

- Visiter tous les sommets
- Sans oublier aucun
- Sans visiter deux fois



## Base des algorithmes

- Plus courts chemins
- Connexité, composantes
- Détection de cycles



## Applications réelles

- GPS : routes et distances
- Réseaux sociaux : suggestions
- Web : crawlers et indexation



## Fondamental en graphes

- BFS et DFS = fondations
- Tous les autres algorithmes en dépendent
- Comprendre pour maîtriser

PARTIE 2

# Rappel : Structure de File

*"First In, First Out"*

# Structure de File (Queue)

## FIFO = First In, First Out

Le premier élément ajouté est le premier à sortir  
Comme une file d'attente à la banque !

### Opérations principales

- enqueue(x) : Ajouter x à la fin
- dequeue() : Retirer et retourner le premier élément
- is\_empty() : Tester si la file est vide
- front() : Consulter le premier élément (sans retirer)

### Exemple :

```
File vide : []  
enqueue(5) → [5]  
enqueue(10) → [5, 10]  
enqueue(3) → [5, 10, 3]  
dequeue() → retourne 5, file = [10, 3]  
dequeue() → retourne 10, file = [3]
```



Ordre de sortie : A, B, C

# File en C++ - std::queue

```
#include <queue>
#include <iostream>
using namespace std;

int main() {
    queue<int> Q;

    // Ajouter des éléments
    Q.push(5);    // enqueue
    Q.push(10);
    Q.push(3);

    // Consulter le front
    cout << "Front: " << Q.front() << endl;    // 5

    // Retirer des éléments
    while (!Q.empty()) {
        int x = Q.front();
        Q.pop();    // dequeue
        cout << x << " ";
    }
    // Affiche : 5 10 3

    return 0;
}
```

## ✓ Complexité

push() : O(1)   pop() : O(1)   front() : O(1)  
empty() : O(1)

Toutes les opérations en temps constant !

PARTIE 3

# Algorithme BFS

Breadth-First Search

---

*"Parcours en largeur d'abord"*



# Pourquoi avons-nous besoin du BFS ?



## Problème 1 - Réseau social

Question : Quel est le degré de séparation entre vous et Bill Gates ?

Degré de séparation = nombre minimum de "liens d'amitié"

Exemple : Vous  $\rightarrow$  Ami A  $\rightarrow$  Ami B  $\rightarrow$  Bill Gates  $\rightarrow$  Degré = 3

Comment calculer cela algorithmiquement ?



## Problème 2 - Transport Gozem (Cotonou)

Question : Nombre minimal de transferts de Étoile Rouge à Ganhi ?

Réseau de stations :

Étoile Rouge  $\rightarrow$  Station A  $\rightarrow$  Station B  $\rightarrow$  Ganhi  $\rightarrow$  3 transferts



**BFS résout exactement ce problème !**

Distance minimale en nombre d'arêtes

# BFS : Explorer couche par couche

## Principe

BFS explore le graphe niveau par niveau :

1. Visiter tous les voisins de la source (niveau 1)
2. Puis tous les voisins des voisins (niveau 2)
3. Et ainsi de suite...

Comme des vagues concentriques dans l'eau !



## Métaphore

Imaginez une goutte d'eau tombant dans un lac :

- Les vagues se propagent dans toutes les directions
- Chaque vague atteint d'abord les points proches
- Puis progressivement les points plus éloignés

C'est exactement ainsi que BFS explore !

## Niveaux d'exploration

Niveau  
0 :



Niveau  
1 :



Niveau  
2 :



Niveau  
3 :



# BFS : Quelles structures de données ?

1

## File Q

Type : `queue<int>`

Rôle : Gérer l'ordre de visite (FIFO)

Contient les sommets en attente de traitement

2

## Tableau visited[]

Type : `vector<bool>`

Rôle : Marquer les sommets déjà visités

Valeurs : `true/false` pour chaque sommet

3

## Tableau distance[]

Type : `vector<int>`

Rôle : Stocker la distance depuis la source

Valeurs : 0 pour source, puis 1, 2, 3...

4

## Tableau parent[]

Type : `vector<int>`

Rôle : Reconstruire le chemin le plus court

$parent[v] = u$  si on est arrivé à  $v$  depuis  $u$

# BFS : Algorithme de base

```
BFS(Graph G, int source):  
    // Initialisation  
    Queue<int> Q  
    for each vertex v in G:  
        visited[v] = false  
  
    // Démarrer depuis la source  
    visited[source] = true  
    Q.enqueue(source)  
  
    // Boucle principale  
    while not Q.is_empty():  
        u = Q.dequeue()  
        print(u) // Traiter le sommet u  
  
        for each neighbor v of u:  
            if not visited[v]:  
                visited[v] = true  
                Q.enqueue(v)
```

## ✓ Idée clé

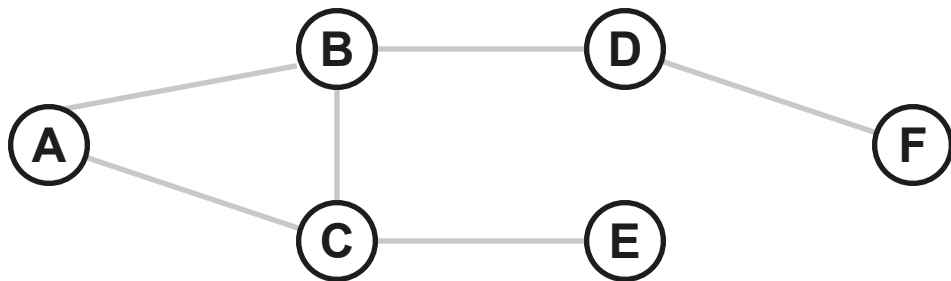
- On visite chaque sommet exactement 1 fois
- On enfile les voisins non visités
- La file garantit l'ordre niveau par niveau

# BFS : Version complète avec distances

```
BFS(Graph G, int source):  
    // Initialisation de tous les tableaux  
    for each vertex v in G:  
        visited[v] = false  
        distance[v] =  $\infty$   
        parent[v] = -1  
  
    // Démarrer depuis la source  
    visited[source] = true  
    distance[source] = 0  
    parent[source] = -1  
  
    Queue<int> Q  
    Q.enqueue(source)  
  
    // Boucle principale  
    while not Q.is_empty():  
        u = Q.dequeue()  
  
        for each neighbor v of u:  
            if not visited[v]:  
                visited[v] = true  
                distance[v] = distance[u] + 1  
                parent[v] = u  
                Q.enqueue(v)
```

✓ distance[v] : Compte le nombre d'arêtes depuis source • ✓ parent[v] : Permet de reconstruire le chemin • ✓  $\infty$  signifie "non atteignable depuis source"

# Exemple BFS : Graphe de départ



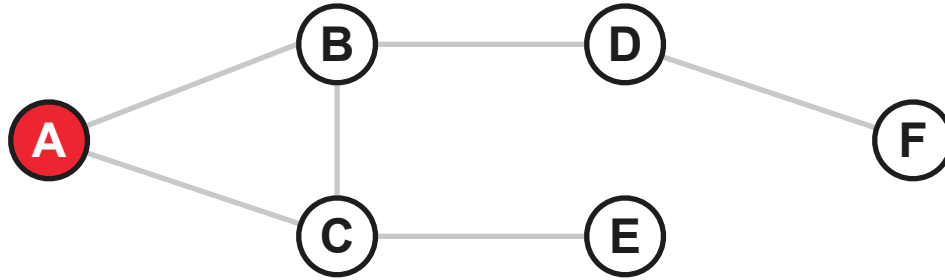
**Source : A**

Sommets : {A, B, C, D, E, F}

Arêtes : (A,B), (A,C), (B,C), (B,D), (C,E), (D,F)

**Question : Quel sera l'ordre de visite avec BFS depuis A ?**

# BFS : Étape 0 - Initialisation



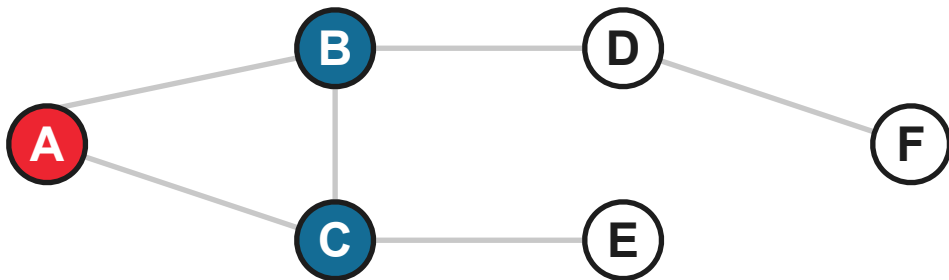
État après étape 0

Sommet	visited	distance	parent
A	T	0	-1
B	F	$\infty$	-1
C	F	$\infty$	-1
D	F	$\infty$	-1
E	F	$\infty$	-1
F	F	$\infty$	-1

File Q : [A]

# BFS : Étape 1 - Traiter A

Action : Défile A, enfile ses voisins B et C



État après étape 1

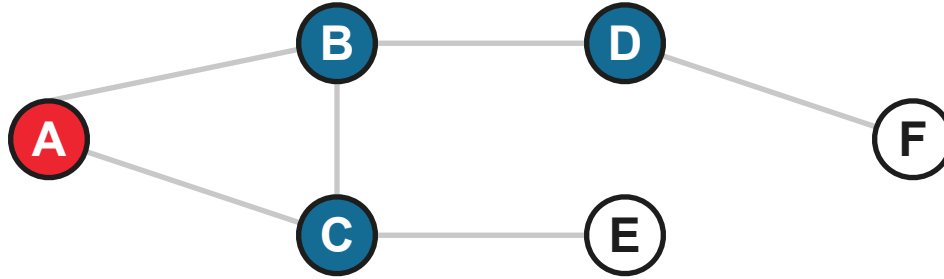
Sommet	visited	distance	parent
A	T	0	-1
B	T	1	A
C	T	1	A
D	F	$\infty$	-1
E	F	$\infty$	-1
F	F	$\infty$	-1

File Q : [B, C]



# BFS : Étape 2 - Traiter B

Action : Défile B, enfile D (C déjà visité)



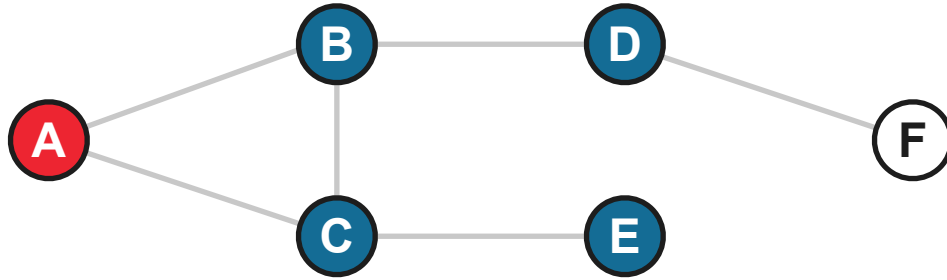
État après étape 2

Sommet	visited	distance	parent
A	T	0	-1
B	T	1	A
C	T	1	A
D	T	2	B
E	F	$\infty$	-1
F	F	$\infty$	-1

File Q : [C, D]

# BFS : Étape 3 - Traiter C

Action : Défile C, enfile E (A et B déjà visités)



État après étape 3

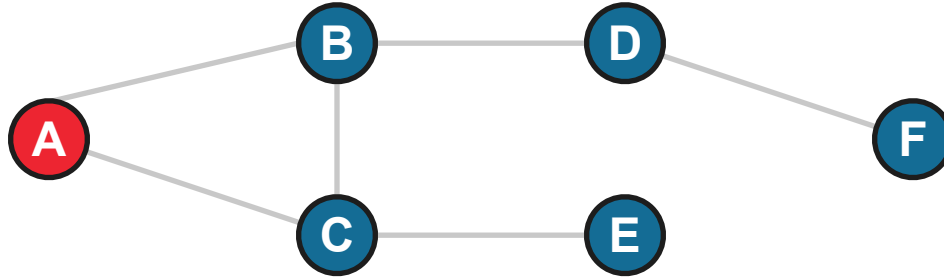
Sommet	visited	distance	parent
A	T	0	-1
B	T	1	A
C	T	1	A
D	T	2	B
E	T	2	C
F	F	$\infty$	-1

File Q : [D, E]

# BFS : Étapes 4-5 - Traiter D puis E

Étape 4 : Défile D, enfile F

Étape 5 : Défile E, pas de nouveau voisin



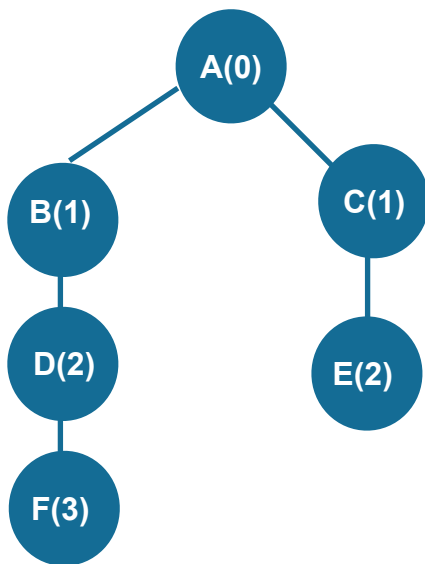
État après étape 4-5

Sommet	visited	distance	parent
A	T	0	-1
B	T	1	A
C	T	1	A
D	T	2	B
E	T	2	C
F	T	3	D

File Q : [F]

# BFS : Arbre résultant

Arbre BFS :



## Résumé

Ordre de visite :

$A \rightarrow B \rightarrow C \rightarrow D \rightarrow E \rightarrow F$

Distances depuis A :

- $\text{dist}(A) = 0$
- $\text{dist}(B) = \text{dist}(C) = 1$
- $\text{dist}(D) = \text{dist}(E) = 2$
- $\text{dist}(F) = 3$

## ✓ Observation

- BFS visite d'abord tous les sommets à distance 1
- Puis tous les sommets à distance 2
- Et ainsi de suite : exploration par niveaux !

PARTIE 4

# Applications du BFS

*"Que peut-on faire avec BFS ?"*

# Application 1 : Distance minimale

## Définition

Distance entre deux sommets = Nombre MINIMUM d'arêtes dans un chemin les reliant

Note : Cette distance n'est valable que pour graphes NON PONDÉRÉS (toutes arêtes = poids 1)

## ✓ Propriété de BFS

- BFS calcule la distance minimale depuis source vers TOUS les sommets
- En un seul parcours du graphe
- Résultat stocké dans `distance[]`



## Exemple concret - Réseau social

Vous lancez BFS depuis votre profil :

- `distance[Alice] = 1` → Alice est un ami direct
- `distance[Bob] = 2` → Bob est ami d'un de vos amis
- `distance[Charlie] = 3` → Charlie est à "3 degrés de séparation"

C'est exactement ce que fait LinkedIn pour "People You May Know" !

# Application 2 : Reconstruction du chemin

## ? Problème

BFS calcule distance[dest] depuis source  
Mais comment obtenir le CHEMIN lui-même ?

## ✓ Solution

Utiliser le tableau parent[]

## Algorithme de reconstruction

```
reconstruct_path(source, dest):  
    if distance[dest] == ∞:  
        return "Pas de chemin"  
  
    path = []  
    current = dest  
  
    while current != -1:  
        path.prepend(current) // Ajouter au début  
        current = parent[current]  
  
    return path
```

### Exemple : Chemin de A à F

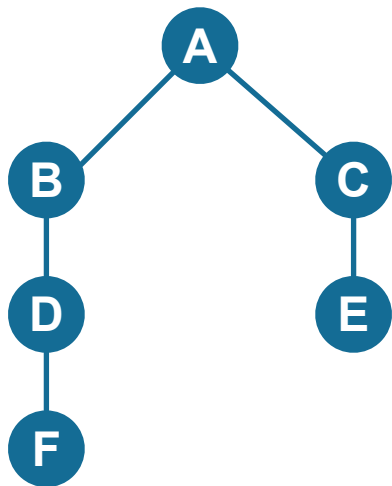
parent[F] = D, parent[D] = B, parent[B] = A, parent[A] = -1

Reconstruction :  $F \leftarrow D \leftarrow B \leftarrow A$

Chemin :  $A \rightarrow B \rightarrow D \rightarrow F$

# Exemple : Reconstruire tous les chemins depuis A

Arbre parent[]



Chemins depuis A

<b>A → A :</b>	[A]	(distance 0)
<b>A → B :</b>	[A, B]	(distance 1)
<b>A → C :</b>	[A, C]	(distance 1)
<b>A → D :</b>	[A, B, D]	(distance 2)
<b>A → E :</b>	[A, C, E]	(distance 2)
<b>A → F :</b>	[A, B, D, F]	(distance 3)

## Code C++

```
vector<int> shortest_path(int source, int dest) {  
    vector<int> path;  
    int current = dest;  
    while (current != -1) {  
        path.insert(path.begin(), current);  
        current = parent[current];  
    }  
    return path;  
}
```



# Application 3 : Tester si un graphe est connexe

## Définition

Un graphe non-orienté est CONNEXE si il existe un chemin entre toute paire de sommets

### ✓ Test avec BFS

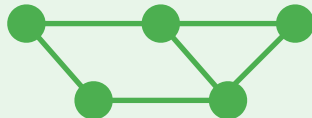
Algorithme :

1. Lancer BFS depuis un sommet quelconque (ex: sommet 0)
2. Compter combien de sommets ont été visités
3. Si tous les  $V$  sommets sont visités → CONNEXE  
Sinon → NON CONNEXE

```
is_connected(Graph G):  
    BFS(G, 0) // Partir du sommet 0  
  
    visited_count = 0  
    for each vertex v:  
        if visited[v]:  
            visited_count++  
  
    return (visited_count == V)
```

## Exemples

✓ CONNEXE



*Tous les sommets atteignables*

✗ NON CONNEXE



*2 composantes séparées*

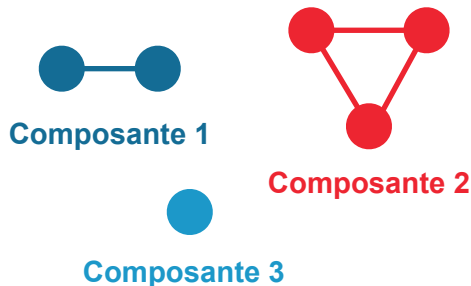
**Complexité :  $O(V + E)$  - un seul BFS !**

# Application 4 : Compter les composantes connexes

*Pour graphes NON connexes*

**Composante connexe = sous-graphe connexe maximal**

**Exemple : 3 composantes connexes**



```
count_components(Graph G):  
    // Réinitialiser visited[] à false  
    for each vertex v:  
        visited[v] = false  
  
    count = 0  
  
    // Lancer BFS depuis chaque sommet non visité  
    for each vertex v:  
        if not visited[v]:  
            BFS(G, v) // Visite une composante complète  
            count++  
  
    return count
```

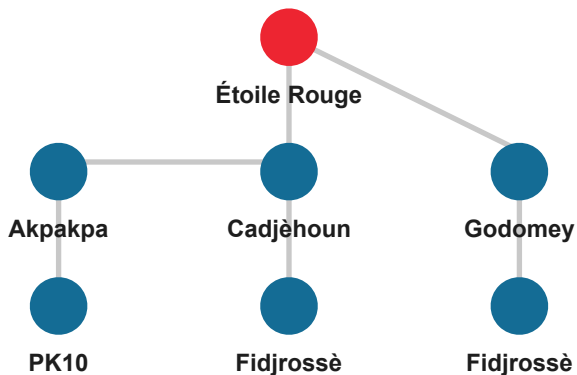
**Complexité :  $O(V + E)$  - chaque sommet visité exactement 1 fois**

# Application : Réseau de transport Gozem



Gozem = Application de transport à Cotonou  
Stations de mototaxi réparties à travers la ville

## Réseau de stations



## ? Problème

Nombre minimal de transferts de Étoile Rouge à Palais ?

## ✓ Solution avec BFS

Source = Étoile Rouge

BFS calcule :

- distance[Palais] = 2
- Chemin : Étoile Rouge → Godomey → Fidjrossè
- 2 transferts minimum

✓ BFS trouve le chemin avec le MOINS de transferts

✓ Utile pour optimiser les trajets • Gozem utilise ce type d'algorithme !

PARTIE 5

# Analyse de Complexité

*"Pourquoi BFS est-il efficace ?"*

# Complexité temporelle de BFS

## Analyse détaillée

### 1. Initialisation : $O(V)$

```
for each vertex v:  
    visited[v] = false //  $O(V)$ 
```

### 2. Boucle principale

```
while not Q.is_empty():  
    u = Q.dequeue() // Fait V fois  
    total  
    for each neighbor v of u: // Parcourt  
        toutes les arêtes  
    ...
```

## Analyse

- Chaque sommet est enfilé et défilé exactement 1 fois :  $O(V)$
- Chaque arête est explorée 1 ou 2 fois (dépend si orienté) :  $O(E)$

**Total :  $O(V + E)$**

### ✓ Optimalité

$O(V + E)$  est OPTIMAL pour parcourir un graphe car il faut au minimum :

- Visiter chaque sommet :  $V$  opérations
- Examiner chaque arête :  $E$  opérations

# Complexité spatiale de BFS

## Structures utilisées

1

### File Q

Au pire, tous les sommets d'un niveau sont enfilés  
Niveau le plus large possible  $\leq V$

→  $O(V)$

2

### Tableau visited[]

Un booléen par sommet

→  $O(V)$

3

### Tableau distance[]

Un entier par sommet

→  $O(V)$

4

### Tableau parent[]

Un entier par sommet

→  $O(V)$

**Total :  $O(V + V + V + V) = O(V)$**

# Impact de la représentation sur BFS

## Tableau comparatif

Opération	Liste d'adjacence	Matrice d'adjacence
Itérer sur voisins de u	$O(\deg(u))$	$O(V)$
BFS complet	$O(V + E)$	$O(V^2)$

## Explication détaillée

### ✓ Avec LISTE d'adjacence

for each neighbor v of u:

...

Itère seulement sur les vrais voisins  $\rightarrow O(\deg(u))$

Sur tout le graphe :  $O(V + E)$  ✓

### ✗ Avec MATRICE d'adjacence

for v = 0 to V-1:

if adj[u][v] == 1: ...

Doit scanner toute la ligne  $\rightarrow O(V)$

Sur tout le graphe :  $O(V^2)$  ✗

✓ Liste d'adjacence est MEILLEURE pour BFS

✓ Surtout pour graphes creux ( $E \ll V^2$ ) • Matrice gaspille du temps à scanner des 0

# Récapitulatif de la séance



## File FIFO

Structure de données essentielle  
Opérations en  $O(1)$   
Gère l'ordre de visite



## Principe du BFS

Explorer niveau par niveau  
File Q + tableaux `visited[]`, `distance[]`, `parent[]`  
Algorithme simple et systématique



## Distance minimale

BFS calcule distance = nombre d'arêtes  
Valable pour graphes NON pondérés  
Un seul parcours suffit



## Reconstruction chemins

Tableau `parent[]` stocke l'arbre BFS  
Remonter depuis destination jusqu'à source  
Obtenir le chemin le plus court



## Connexité

Tester si graphe connexe  
Compter composantes connexes  
Tester graphe biparti



## Complexité optimale

Temps :  $O(V + E)$  - optimal !  
Espace :  $O(V)$   
Linéaire pour graphes creux



# BFS : Quand l'utiliser ?

## ✓ UTILISER BFS pour

- Graphes NON pondérés
- Toutes les arêtes ont le même "coût"
- Distance = nombre d'arêtes
- Plus court chemin (en nombre d'arêtes)
- Garantit de trouver le chemin minimal
- Explorer niveau par niveau
- Applications nécessitant cette structure
- Connexité et composantes
- Test de connexité, décompte composantes
- Graphes bipartis
- Coloration alternée, test bipartition

## ✗ NE PAS utiliser BFS pour

- Graphes pondérés
- BFS ne tient pas compte des poids
- → Utiliser Dijkstra (Séance 4)
- Détection de cycles
- BFS peut, mais DFS est plus naturel
- → DFS identifie les back edges
- Tri topologique
- Nécessite DFS (Séance 3)
- → Ordre des temps de fin



### Note importante

BFS garantit le plus court chemin UNIQUEMENT pour graphes non pondérés  
Pour graphes pondérés, utiliser Dijkstra (poids positifs) ou Bellman-Ford (poids négatifs)

# BFS vs DFS : Première comparaison

Tableau comparatif

Critère	BFS	DFS
Structure	File (FIFO)	Pile (LIFO) ou récursion
Exploration	Niveau par niveau	Profondeur d'abord
Plus court chemin	✓ Oui (non pondéré)	✗ Non
Détection cycle	Possible	✓ Plus naturel
Ordre de visite	Largeur	Profondeur
Mémoire	$O(V)$	$O(V)$
Temps	$O(V + E)$	$O(V + E)$

**DFS sera étudié en détail à la Séance 3 ! • BFS et DFS sont complémentaires**

PARTIE 7

# Travaux Dirigés

---

*1 heure - 3 exercices*

# TD : 3 exercices progressifs

1

 **FACILE**

## Dérouler BFS à la main

- Comprendre le fonctionnement pas à pas
- Graphe donné avec 7 sommets
- Tableau à remplir pour chaque étape
- File, visited[], distance[], parent[]

 20 min

2

 **MOYEN**

## Distance et reconstruction de chemin

- Appliquer BFS pour trouver chemins
- Calculer distance entre deux sommets
- Reconstruire le chemin complet
- Vérifier l'optimalité

 20 min

3

 **DIFFICILE**

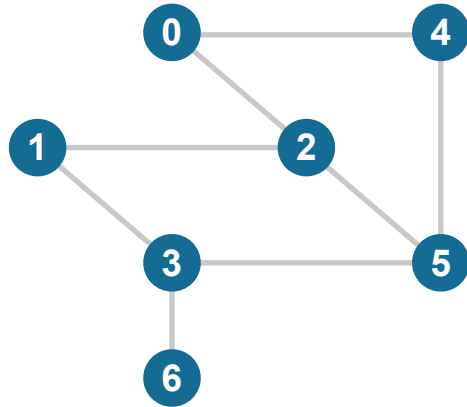
## Composantes connexes

- Analyser la structure du graphe
- Graphe non connexe donné
- Identifier toutes les composantes
- Compter le nombre de composantes

 20 min

# TD - Exercice 1 : Dérouler BFS pas à pas

## Graphe donné



**Source : Sommet 0**

## Consigne

Remplissez le tableau suivant à chaque étape du BFS :

Colonnes :

- Étape
- File Q
- Sommet traité
- Voisins ajoutés
- visited[]
- distance[]

## Questions supplémentaires

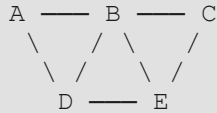
1. Quel est l'ordre complet de visite ?
2. Quelle est la distance de 0 à 6 ?
3. Quel est le chemin le plus court de 0 à 4 ?

# TD - Exercices 2 et 3

## Exercice 2

### Distance et reconstruction

Graphe :



Source : A

Destination : E

## Exercice 3

### Composantes connexes

Graphe non connexe :

[A—B] [C—D—E] [F—G] [H]

Questions :

1. Combien de composantes connexes ?
2. Lister les sommets de chaque composante
3. Quel(s) BFS faut-il lancer pour tout visiter ?



Travaillez sur papier, montrez vos calculs



20 minutes par exercice • ✓ Correction collective après chaque exercice

PARTIE 8

# Travail Personnel

# Encadré

*1h20 - Implémenter BFS en C++*