

量子コンピュータと 暗号解読

量子コンピュータ

- 量子系における性質（重ね合わせや量子もつれ等）を利用するコンピュータ
- 従来型コンピュータでは解けない問題（素因数分解等）を現実的な時間で解ける可能性がある
- 量子力学における本質的な制約やハードウェアの制約により、従来型コンピュータを置き換えるものではない（アクセラレータ的な利用）
- 量子ゲート型と量子アニーリング型に分類される
 - 量子ゲート型：量子回路（従来型の論理ゲートに相当）を組み合わせて「プログラミング」する。現実的な問題を解けるものは未開発。
 - 量子アニーリング型：特定の問題（組み合わせ最適化問題）に特化した量子コンピュータ

量子ビット(qubit)

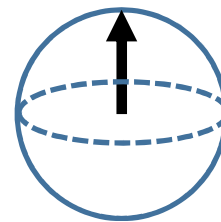
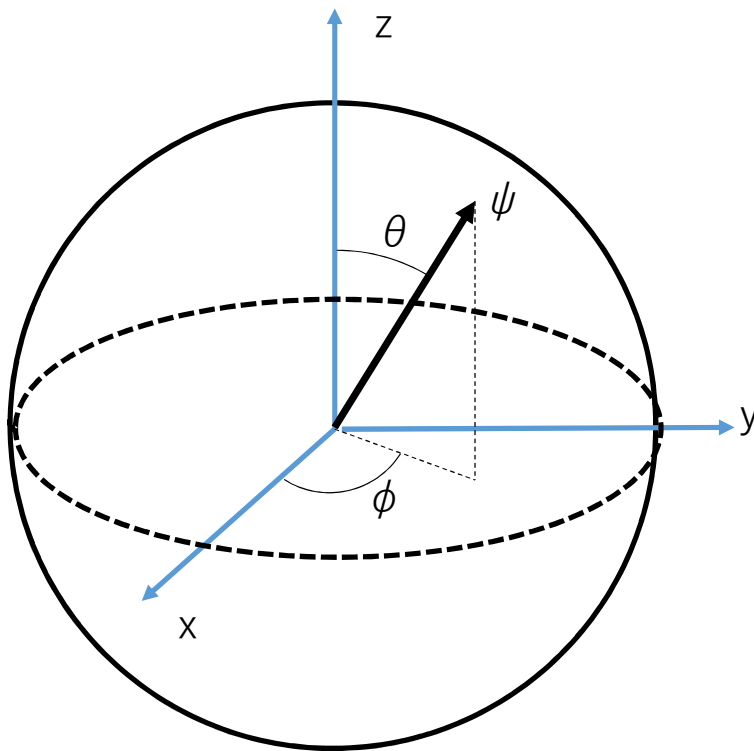
- 量子（光子や原子、イオン等）が持つ状態を情報(qubit)として扱う。ある状態 ψ （一般に複素ベクトル）を $|\psi\rangle$ と表記する
$$|\psi\rangle = \alpha |0\rangle + \beta |1\rangle$$

ただし、 α 、 β は複素数で、 $|\alpha|^2 + |\beta|^2 = 1$ 。

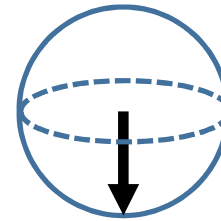
- $|\psi\rangle$ 状態にある量子を「観測」すると、確率 $|\alpha|^2$ で状態0が、確率 $|\beta|^2$ で状態1が観測される。一旦観測されると量子の状態は失われる
- 状態0と状態1が等しく重ねあわされた独立な量子n個の系があると、 2^n 個の状態を同時に保持していることになる
→うまく利用すれば、指数関数的な組み合わせの計算が可能

ブロッホ球

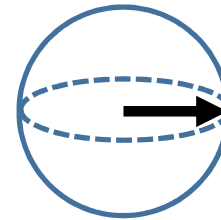
- 1 量子ビットの状態は**ブロッホ球**（半径 1 の単位球）により表現できる



$$|\psi\rangle = |0\rangle$$



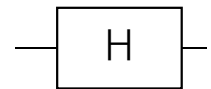
$$|\psi\rangle = |1\rangle$$



$$|\psi\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|0\rangle + |1\rangle)$$

量子ゲート

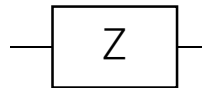
- 従来型コンピュータの論理ゲートに相当する論理演算回路。**ユニタリ変換**で表現できる演算であり、処理自体はアナログ処理。



$$\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$

$|0\rangle$ と $|1\rangle$ の
重ね合わせ
状態にする

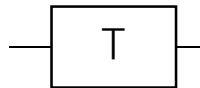
アダマール



$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

$|1\rangle \rightarrow -|1\rangle$
 $|0\rangle$ なら不変。

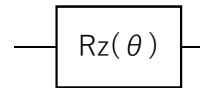
パウリZ



$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & e^{i\pi/4} \end{bmatrix}$$

$|1\rangle$ なら
 $\pi/4$ 回
転。 $|0\rangle$
なら不変

T



$$\begin{bmatrix} e^{-i\theta/2} & 0 \\ 0 & e^{-i\theta/2} \end{bmatrix}$$

$-\theta/2$ 位相回
転

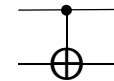
Z-rotation



$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$|0\rangle \rightarrow |1\rangle$
 $|1\rangle \rightarrow |0\rangle$

NOT



$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

制御ビット
 $|1\rangle$ のとき
NOT、 $|0\rangle$ の
時は不変

CNOT

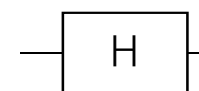
ユニタリ変換とは

- 複素正方行列 U において、 $U^*U = UU^* = E$ を満たすとき (U^* は U の複素共役)、 U をユニタリ行列という
- 複素ベクトル x の U による変換 $y = Ux$ をユニタリ変換と呼ぶ
- ユニタリ変換の重要な性質として全ての固有値 λ の絶対値が1。
すなわち、 $Uv = \lambda v$ であるとき、 $|\lambda| = 1$ である。
($\lambda = e^{2\pi i\theta}$ ($0 \leq \theta < 1$) と書ける)

量子ゲートの例 (1)

- アダマールゲート

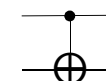
$$H = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$



初期状態 $|0\rangle$ に作用させると、 $H|0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|0\rangle + |1\rangle)$ となり、 **$|0\rangle$ と $|1\rangle$ の重ね合わせ状態**を作ることができる。

- CNOTゲート

$$\Lambda(X) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$



CNOTゲートは、2量子ビット $|00\rangle, |01\rangle, |10\rangle, |11\rangle$ に対して作用する。**1つめのビットが $|0\rangle$ なら何もせず、 $|1\rangle$ なら2つめのビットを反転させる。**

量子ゲートの例 (2)

- CNOTゲートの動作例 (\otimes はテンソル積)

$$|\psi\rangle = \begin{pmatrix} |00\rangle \\ |01\rangle \\ |10\rangle \\ |11\rangle \end{pmatrix} = (H|0\rangle) \otimes |0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$
$$\Lambda(X)|\psi\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} (|00\rangle + |11\rangle)$$

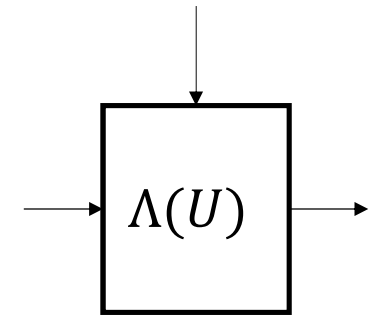
- 上記で得られた量子状態は、第1ビットの状態 $|u\rangle$ と第2ビットの状態 $|v\rangle$ とすると、 $|u\rangle \otimes |v\rangle$ の形では表すことができない (第1ビットと第2ビットの間に量子的な相関がある)。
この状態を量子エンタングルメント (量子もつれ) という。

制御ユニタリー演算

- CNOTを一般のユニタリー演算 $U(d\text{次元})$ に一般化することにより制御ユニタリー演算 $\Lambda(U)$ を以下のように構成できる

$$\Lambda(U) = \begin{pmatrix} I_d & 0 \\ 0 & U \end{pmatrix}$$

ただし、 I_d は $d \times d$ の単位行列である。



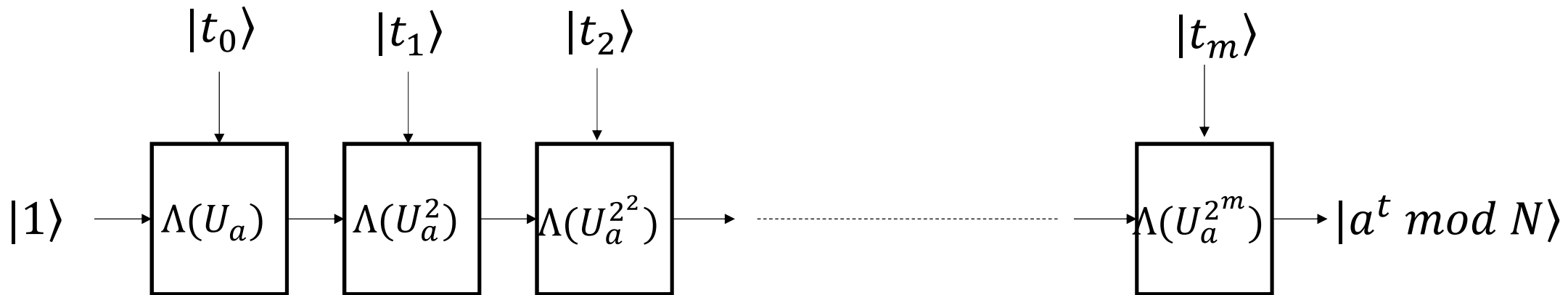
- いま、 U の固有状態を $|\psi\rangle$ とし、その固有値を λ とする。

$$\begin{aligned} \Lambda(U) \left(\frac{1}{\sqrt{2}} (|0\rangle + |1\rangle) \otimes |\psi\rangle \right) &= \frac{1}{\sqrt{2}} (\Lambda(U)(|0\rangle \otimes |\psi\rangle) + \Lambda(U)(|1\rangle \otimes |\psi\rangle)) \\ &= \frac{1}{\sqrt{2}} (|0\rangle \otimes |\psi\rangle + |1\rangle \otimes U|\psi\rangle) = \frac{1}{\sqrt{2}} (|0\rangle + \lambda|1\rangle) \otimes |\psi\rangle \end{aligned}$$

- 上記より、 $\Lambda(U)$ を適用した後の第1ビットの $|1\rangle$ の係数として固有値 λ が現れていることがわかる。

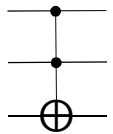
べき乗の計算

- $t = t_0 + t_1 \times 2 + t_2 \times 2^2 + \dots + t_m \times 2^m$ ($t_i \in \{0,1\}$)と2進展開できるとき、 $a^t \pmod N$ を計算する量子回路はユニタリ演算子 ($U_a|x\rangle = |ax \pmod N\rangle$) から作られる制御ユニタリ演算 $\Lambda(U_a)$ を用いて以下のように構成できる



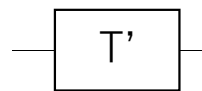
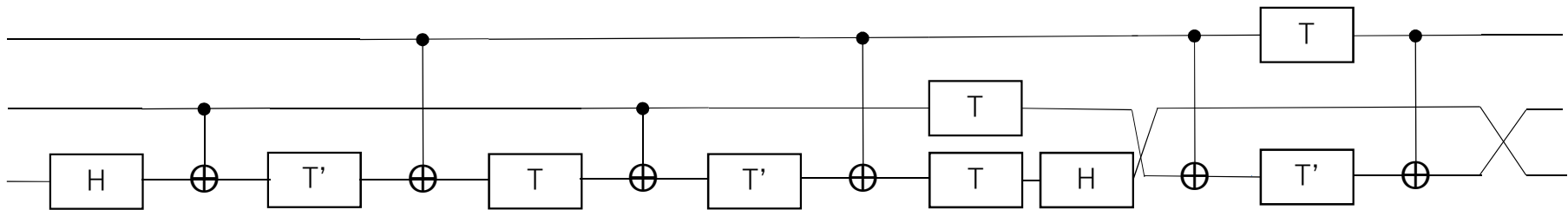
量子ゲートの組み合わせ

- 基本的な量子ゲート (H,T,CNOT)を組み合わせ、より複雑な任意の量子ゲートを作成できる



2つある制御ビットの両方が1であれば、入力ビットが反転する。
それ以外は、入力ビットは変化しない。

トフォリゲート



Tゲートの逆変換

ショアのアルゴリズム

- 量子コンピュータを用いることにより素因数分解および離散対数問題を高速に（多項式時間で）計算できるアルゴリズムが示された(1994)
- 素因数分解問題や離散対数問題は、現在用いられている多くの公開鍵暗号系(RSA暗号、エルガマル暗号、楕円曲線暗号など)においてその安全性の根拠となっているため、量子コンピュータが実用化されると、これらの暗号を利用できなくなる
- 現在、量子コンピュータを用いても解読できない暗号（耐量子計算機暗号(Post-Quantum Cryptography; PQC)の開発が進められている

シヨアのアルゴリズムの原理

- 法 $N(=pq)$ において数 a の周期 r を求めると、高い確率で N の素因数が判明する。
- (例) $N = 35(= 5 \times 7)$ とする。 $a = 2$ の周期を求めると、 $2^{12} = 1 \pmod{35}$ である。ここで、

$$\begin{aligned} 2^{12} - 1 &= (2^6 + 1)(2^6 - 1) \\ &= (2^6 + 1)(2^3 + 1)(2^3 - 1) \\ &= (2^6 + 1)(2^3 + 1) \times 7 \end{aligned}$$

となり、素因数7が判明する。

- 上の例で、 $a = 11$ とすると、周期は $11^3 = 1 \pmod{35}$ となり、この場合は素因数を求められない。
- 周期は多項式時間では求められないので（従来型の）コンピュータではこの方法は現実的でない。

ショアのアルゴリズムの流れ

1. 合成数 N に対し、ランダムに $a(0 < x < N)$ を選ぶ
($(a, N) = 1$ とする。 $(a, N) > 1$ なら素因数が見つかったことになる)
 2. $a^r = 1(\text{mod } N)$ となる位数 r を量子コンピュータにより推定
(量子位相推定)
 3. 位数 r が偶数でなければ1に戻る
 4. $(a^{\frac{r}{2}} + 1, N)$ または $(a^{\frac{r}{2}} - 1, N)$ が1でなければ素因数が見つかったことになる。そうでなければ1に戻る
- 量子コンピュータで計算するのはステップ2のみ。他は従来型コンピュータでOK
 - ステップ2で実際に求まるのは、 $\frac{s}{r}$ ($0 \leq s < r$)の近似値だが、ここから連分数展開により r を（従来型PCで）推定する

ショアのアルゴリズム (1)

- 以下のユニタリ演算子 U_a を考える

$$U_a|x\rangle = |ax \bmod N\rangle$$

- 仮定より $(a, N) = 1$ なので、全ての $x (0 < x < N)$ は、 $1 \sim N-1$ の値のどれかと1対1に対応するのでユニタリ変換であることがわかる
- a の周期 (位数) を r とすると、 U_a の固有状態 $|u_s\rangle$ は以下のように与えられる ($0 \leq s < r$)

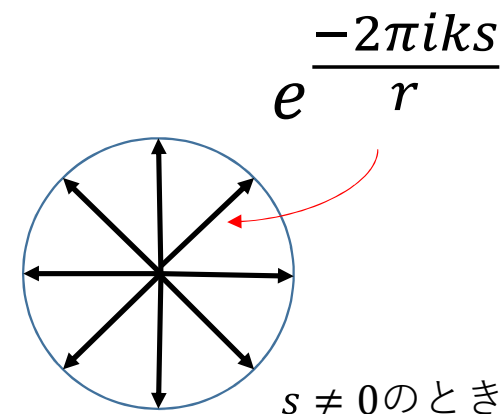
$$|u_s\rangle = \frac{1}{\sqrt{r}} \sum_{k=0}^{r-1} e^{-\frac{2\pi i s k}{r}} |a^k \bmod N\rangle$$

- これは、 $U_a|u_s\rangle = e^{\frac{2\pi i s}{r}} |u_s\rangle$ となることから確認できる
- 固有状態 $|u_s\rangle$ に位数 r が含まれている！この固有状態に対し量子位相推定という操作により位相 $\frac{s}{r}$ が推定できる。
(しかし、位数 r が分からないので固有状態を直接作ることはできない)

ショアのアルゴリズム (2)

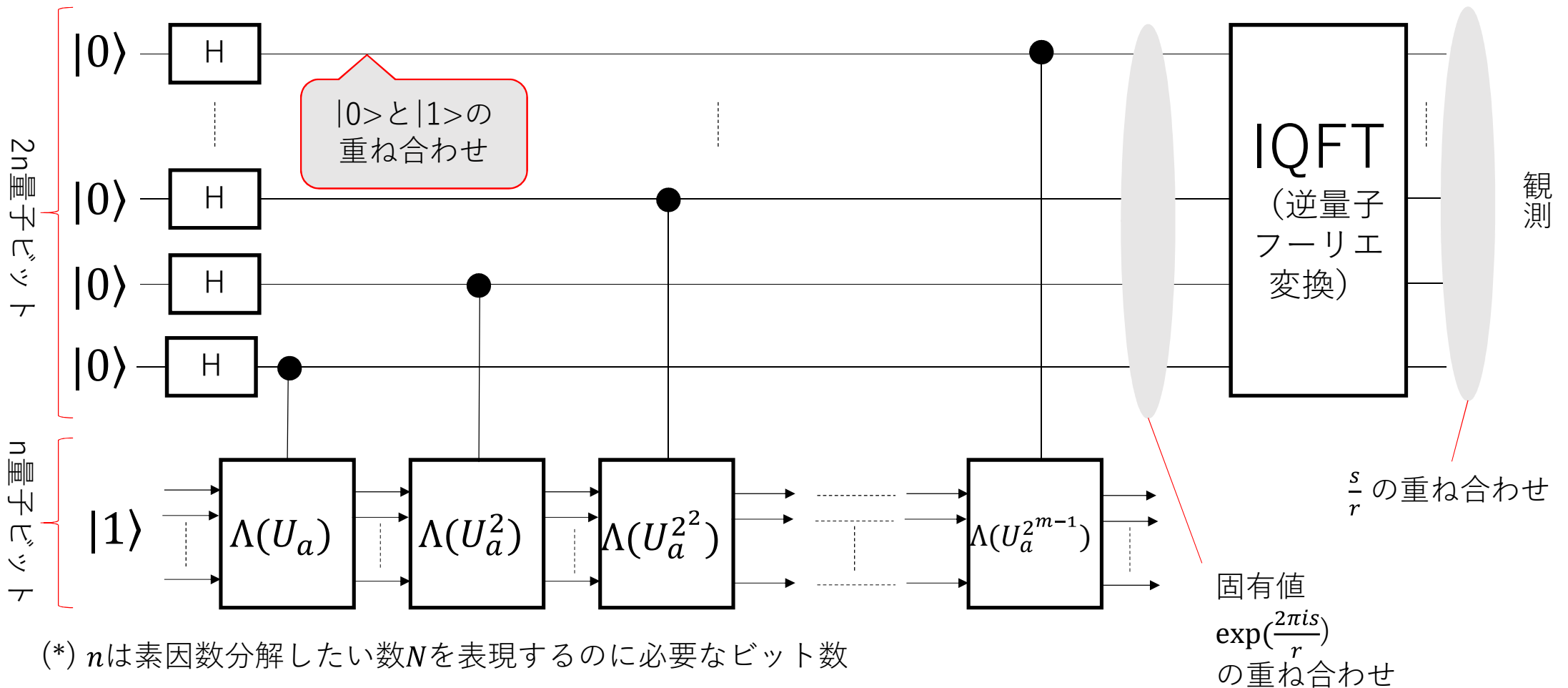
- 固有状態 $|u_s\rangle$ の和 (重ね合わせ) を考える。
以下が成り立つ (r が偶数のとき)

$$\frac{1}{\sqrt{r}} \sum_{s=0}^{r-1} |u_s\rangle = |1\rangle$$



- $|1\rangle$ は簡単に作ることができるので、これに対して位相推定を行えば、最終的に $\frac{s}{r}$ ($0 \leq s < r$)のどれかを観測できる
- 観測された $\frac{s}{r}$ の近似値に対して、連分数展開により分母 r を求める

ショアのアルゴリズムの量子回路



量子コンピュータの今後

- ショアのアルゴリズムの計算量（ $O((\log N)^3)$ ）
 - 素因数分解する数の桁数の多項式オーダーで計算可能になるので、鍵ビット長を長くしても対応できない。
- 現在実現している量子コンピュータの量子ビット数は5～7bit程度であり、 $15 = 3 \times 5$ や $21 = 3 \times 7$ の素因数分解に成功している段階。2048bitの合成数を素因数分解するためには、6144量子ビット程度が必要であり、多くの技術的ブレイクスルーが必要
- 多量子ビットの計算では、途中でビット誤りが生じるため、誤り訂正を行いながら計算する技術(量子誤り訂正)も必要になる
- 量子状態を長時間保持する(デコヒーレンス)技術開発も求められる