

8. 机器人WebAPP程序使用

8.1. 设置开机自动加载默认的作业程序

原型	<code>LoadDefaultProgConfig(flag,program_name)</code>
描述	设置开机自动加载默认的作业程序
选参数	<ul style="list-style-type: none"><code>flag</code>: 1-开机自动加载默认程序, 0-不自动加载默认程序<code>program_name</code>: 作业程序名及路径, 如“/fruser/movej.lua”, 其中“/fruser/”为固定路
认参数	无
返回值	错误码 成功-0 失败- errcode

8.2. 加载指定的作业程序

原型	<code>ProgramLoad(program_name)</code>
描述	加载指定的作业程序
选参数	<ul style="list-style-type: none"><code>program_name</code>: 作业程序名及路径, 如“/fruser/movej.lua”, 其中“/fruser/”为固定路
认参数	无
返回值	错误码 成功-0 失败- errcode

8.3. 获取当前机器人作业程序的执行行号

原型	<code>GetCurrentLine()</code>
描述	获取当前机器人作业程序的执行行号
必选参数	无
默认参数	无
返回值	<ul style="list-style-type: none">错误码 成功-0 失败- errcode<code>line_num</code>: 当前机器人作业程序的执行行号

8.4. 运行当前加载的作业程序

原型	<code>ProgramRun()</code>
----	---------------------------



描述	运行当前加载的作业程序
必选参数	无
默认参数	无
返回值	错误码 成功-0 失败- errcode

8.5. 暂停当前运行的作业程序

原型	<code>ProgramPause()</code>
描述	暂停当前运行的作业程序
必选参数	无
默认参数	无
返回值	错误码 成功-0 失败- errcode

8.6. 恢复当前暂停的作业程序

原型	<code>ProgramResume()</code>
描述	恢复当前暂停的作业程序
必选参数	无
默认参数	无
返回值	错误码 成功-0 失败- errcode

8.7. 终止当前运行的作业程序

原型	<code>ProgramStop()</code>
描述	终止当前运行的作业程序
必选参数	无
默认参数	无
返回值	错误码 成功-0 失败- errcode

8.8. 获取机器人作业程序执行状态

原型	<code>GetProgramState()</code>
描述	获取机器人作业程序执行状态
选参数	无
默认参数	无

返回值	<ul style="list-style-type: none">• 错误码 成功-0 失败- errcode• <code>state</code>: 机器人作业程序执行状态, 1-程序停止或无程序运行, 2-程序运行中, 3-程序暂停
-----	---

8.9. 获取已加载的作业程序名

原型	<code>GetLoadedProgram()</code>
描述	获取已加载的作业程序名
必选参数	无
默认参数	无
返回值	<ul style="list-style-type: none">• 错误码 成功-0 失败- errcode• <code>program_name</code>: 已加载的作业程序名

8.9.1. 代码示例

```
1  from fairino import Robot
2  import time
3  # 与机器人控制器建立连接, 连接成功返回一个机器人对象
4  robot = Robot.RPC('192.168.58.2')
5  def print_program_state():
6      pstate = robot.GetProgramState()    # 查询程序运行状态, 1-程序停止或无程序运行, 2-程序
运行中, 3-程序暂停
7      linenum = robot.GetCurrentLine()    # 查询当前作业程序执行的行号
8      name = robot.GetLoadedProgram()     # 查询已加载的作业程序名
9      print("the robot program state is:", pstate[1])
10     print("the robot program line number is:", linenum[1])
11     print("the robot program name is:", name[1])
12     time.sleep(1)
13     # 机器人webapp程序使用接口
14     robot.Mode(0)    # 机器人切入自动运行模式
15     print_program_state()
16     ret = robot.ProgramLoad('/fruser/test0923.lua')    # 加载要执行的机器人程序,
testPTP.lua程序需要先在webapp上编写好
17     print("加载要执行的机器人程序错误码", ret)
18     ret = robot.ProgramRun()    # 执行机器人程序
19     print("执行机器人程序错误码", ret)
20     time.sleep(2)
21     print_program_state()
22     ret = robot.ProgramPause()    # 暂停正在执行的机器人程序
23     print("暂停正在执行的机器人程序错误码", ret)
24     time.sleep(2)
25     print_program_state()
26     ret = robot.ProgramResume()    # 恢复暂停执行的机器人程序
27     print("恢复暂停执行的机器人程序错误码", ret)
28     time.sleep(2)
29     print_program_state()
30     ret = robot.ProgramStop()    # 停止正在执行的机器人程序
31     print("停止正在执行的机器人程序", ret)
32     time.sleep(2)
33     print_program_state()
34     flag = 1    # 0-开机不自动加载默认程序, 1-开机自动加载默认程序
35     ret = robot.LoadDefaultProgConfig(flag, '/fruser/testPTP.lua')    #
认程序
36     print("设置开机自动加载默认程序", ret)
```

8.10. 下载Lua文件

在 python 版本加入: SDK-v2.0.2

原型	<code>LuaDownload(fileName, savePath)</code>
描述	下载Lua文件
必选参数	<ul style="list-style-type: none"><code>fileName</code>: 要下载的lua文件名 如“test.lua”<code>savePath</code>: 保存文件本地路径 如“D://Down/”
默认参数	无
返回值	错误码 成功-0 失败- errcode

8.10.1. 代码示例

```
1 from fairino import Robot
2 # 与机器人控制器建立连接, 连接成功返回一个机器人对象
3 robot = Robot.RPC('192.168.58.2')
4 robot.LuaDownload("test", "D://Desktop/test_download/")
```

8.11. 上传Lua文件

在 python 版本加入: SDK-v2.0.2

原型	<code>LuaUpload(filePath)</code>
描述	上传Lua文件
必选参数	<ul style="list-style-type: none"><code>filePath</code>: 上传文件的全路径名 如D://test/test.lua
默认参数	无
返回值	<ul style="list-style-type: none">错误码 成功-0 失败- errcodeerrorStr(lua文件存在错误返回)

8.11.1. 代码示例

```
1 from fairino import Robot
2 # 与机器人控制器建立连接, 连接成功返回一个机器人对象
3 robot = Robot.RPC('192.168.58.2')
4 robot.LuaUpload("D://test/test.lua")
```

8.12. 删除Lua文件

在 python 版本加入: SDK-v2.0.2

原型	<code>LuaDelete(fileName)</code>
描述	删除Lua文件
必选参数	<ul style="list-style-type: none"><code>fileName</code>: 要删除的lua文件名“test.lua”
默认参数	无
返回值	错误码 成功-0 失败- errcode

8.12.1. 代码示例

```
1 from fairino import Robot
2 # 与机器人控制器建立连接, 连接成功返回一个机器人对象
3 robot = Robot.RPC('192.168.58.2')
4 ret = robot.GetSoftwareVersion()
5 robot.LuaDelete("test2")
```

8.13. 获取当前所有lua文件名称

在 python 版本加入: SDK-v2.0.2

原型	<code>GetLuaList()</code>
描述	获取当前所有lua文件名称
必选参数	无
默认参数	无
返回值	<ul style="list-style-type: none">错误码 成功-0 失败- errcode<code>lua_num</code>: lua文件数量<code>luaNames</code>: lua文件名列表

8.13.1. 代码示例

```
1 from fairino import Robot
2 # 与机器人控制器建立连接, 连接成功返回一个机器人对象
3 robot = Robot.RPC('192.168.58.2')
4 ret,num,name = robot.GetLuaList()
5 print(num)
6 print(name)
```

latest

