Workflow-as-a-Serviceのための Global Social Service Networkを 使ったWeb-Scale Functional Mapの 構成

Tetsuya Tashiro, Wuhui Chen, Incheon Paik

School of Computer Science and Engineering University of Aizu

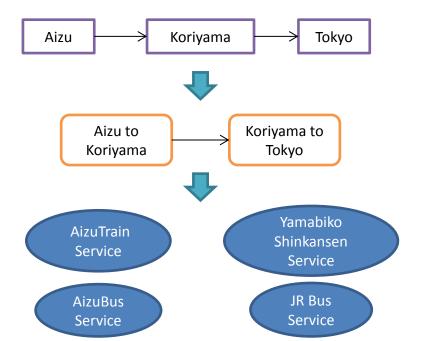
Outline

- Motivation
- Introduction
- Previous Work
 - Automatic Service Composition
- Linked Social Service
 - Social Link
 - Linked Social Service-specific principles
- Global Social Service Network
- Web-Scale Functional Map
 - Input/Output tree
- Workflow as a Service
- Example for Scenario
- Conclusion
- Future work

Motivation

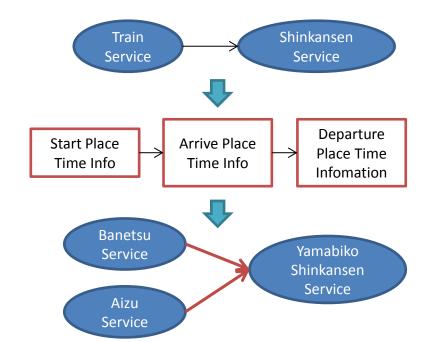
Traditionally approach

今までのアプローチでは、サービス同士の関係と関係なくサービス合成をしていた。したがって、サービスは孤立していてサービスの発見やサービス合成を妨げています。

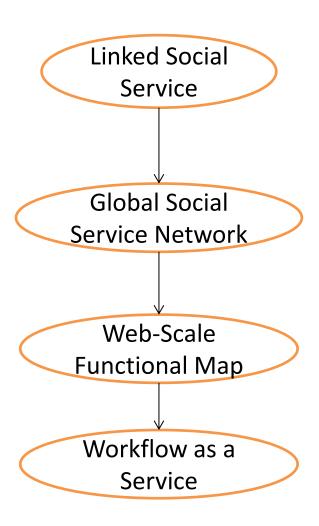


Our approach

私たちのアプローチではサービス同士の関係を基にサービス間にリンクを付けました。その結果私たちのアプローチでは、サービスの発見、合成が簡単にできるようになりました。



Entire Architecture of our approach



これは私たちのアプローチの全体の構造になります。私たちの研究は、サービス合成のためのabstract workflowを構成する新しい方法を提案します。

- 1. 最初に、サービス同士の関係を基 にサービス同士をリンクし、Linked Social Serviceを構成します。
- 2. 次に、Linked Social Serviceを基に Global Social Service Networkを構 成します。
- 3. 次に、Global Social Service Network を基にサービス合成をす るために、Web-Scale Functional Map を構成します。
- 4. 最後に、サービス合成のために workflowを構成します。

Linked Social Service

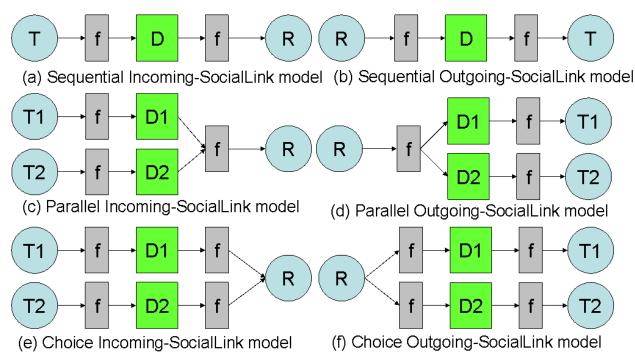
• Linked Social Service-specific principles

Social Link

Linked Social Service-specific principles

- 1. サービスはlinked data principlesのように公開されます。
- 2. サービスはサービス同士の機能性から関係あるサービスにリンクします。
- 3. input/outputのresource servicesとoutput/inputのtarget servicesの間の関係をSocialLinkと呼びます。
- 4. linked social serviceのinputとoutputの関係をServiceLinkと呼びます。
- 5. Sequenceのlinks, SocialLink とServiceLinkの両方,は意味のあるワークフローの一種である。

Social Link



Difinition: An SocialLink model is quintuple (Ti,Ri,D,f,L(Ti,Ri))

Ti are a set of target services, which may refer to a set of nodes on the open web, i is the number of services.

Ri are a resource service, which may refer to a known service, i is the number of services.

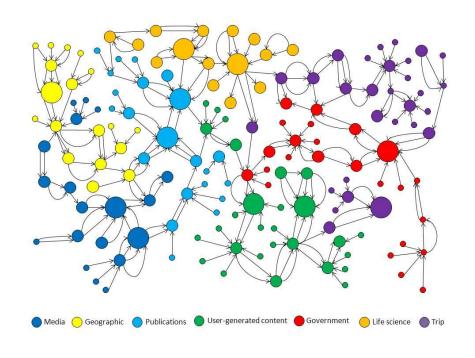
D is a set of data, which maybe is a arbitrary datatype.

f is a transform that maps input/output to D.

L(Ti,Ri) is a set of SocialLink, which is the data correlation relationship of Ti and Ri.

Global Social Service Network

- social linksを使って, social services communityを構成し、 global social service networkと呼びます。
- Global social service networkは有効グラフです。



Web-Scale Functional Map

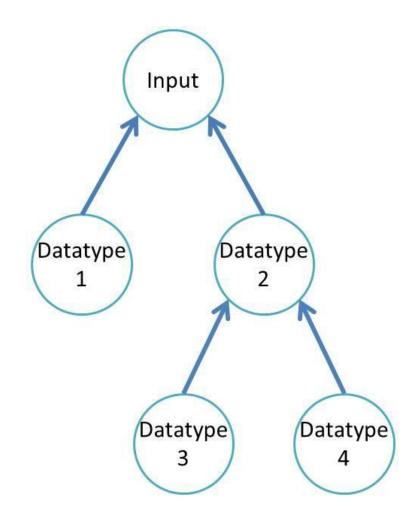
- 私たちはサービスを合成してworkflowを作るために、global social service network を抽象化し、Web-Scale Functional Map にする方法を提案する。
- サービスの消費者はWeb-Scale Functional Map を使うことで、直観的にサービスがどういう合成 をしているか、知ることができます。
- web-scale functional mapを構成するために,私たちはinput/output treeを定義します。次に、input/output tree を使ってweb-scale functional mapを定義します。

Input/Output tree

Definition (Input/Output tree).

The input tree and output tree is a hierarchical tree structure with a set of linked nodes $T = (N_r, N_p, N_c, L)$, where

- N_r is root node, its value is input or output.
- N_c is child node, its value represents a primary datatype or concrete datatype.
- L is a link between N_p and N_c , it represents the relationship of N_p and N_c , such as subclass of, aggregation, generation.

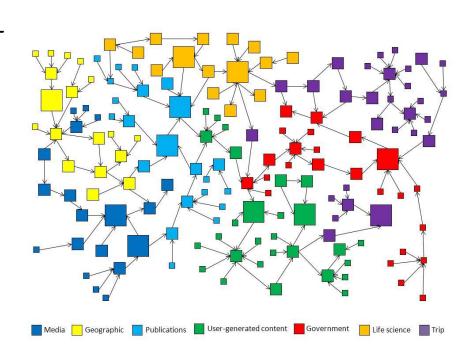


Web-Scale Functional Map Definition

Definition 6(Web-Scale Functional Map).

Web-Scale Functional Map はglobal social service network の機能性を抽象化したものです。Web-Scale Functional Map は有効グラフ $G'^{(V',E')}$

- V' はノードの集合を示しています。
 各ノードはlinked social serviceの input/output tree で定義されます。
- E' は有向辺の集合を示しています。
 各辺はlinked social service のinputと output の関係を示すService Linkと 一致します。
- Note that there is a service template for each pair (V'_i, E'_j, V'_j) , where E'_j link from V'_i to V'_j .



Constructing Functional Map Rules

- 1. ノードはglobal social service network の中のlinked social serviceからinput/output treeを抽出することで構成します。
- 2. ノード間の関係はsocial linkと同じように定義します。
- 3. ノードのタイプがsequenceまたはchoiceの時に、ノードはWeb-Scale Functional Mapに追加されます。
- 4. ノードのタイプがparallelの時、ノードとパートナーとなるノードが追加されます。
- 5. 辺はinput treeとoutput treeのリンクによって構成されます。

Workflow as a Service Definition

- Given some known services $S_n(1 < n < N)$ including original service S_o and destiny service S_d , such as given an uncompleted workflow fragment. Workflow as a Service is to find a subnetwork N=<V, E> which starts with S_o and ends with S_d based on global social service network, such that :
 - 1. V is a finite set of services $W_m (1 < m < M, S_n \subseteq W_m)$.
 - 2. E is a set of Peer Social links.
 - 3. for each $W_i(0 < i < M)$, $W_i \cdot l \in \bigcup_{1}^{M} W_m \cdot O$
 - 4. The total cost Cost(Sd) is minimal.

Workflow as a Service

- 1. Web-Scale Functional Map を隣接行列にマッピングします。
- 2. 到達可能性を計算します。
- 3. Workflow-Search Algorithmを使いworkflowを生成します。

Mapping Web-Scale Functional Map to adjacency matrix

隣接行列A(G')は(1)のように定義されます。

$$\mathbf{A}(\mathbf{G}') = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1j} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i1} & \cdots & a_{ij} \end{pmatrix} \tag{1}$$

(2) は a_{ij} . a_{ij} の定義を示します。 a_{ij} . a_{ij} はweb-scale functional map 内のsocial link の関係を表しています。

$$a_{ij} = \begin{cases} 0, \ without \ L(FM_i, FM_j) \\ 1, L(S_i \leftarrow S_j) \ or \ L(S_i < || S_j) \\ or \ L(S_i \rightarrow S_j) \ or \ L(S_i || > S_j) \\ \frac{1}{n}, other \end{cases}$$
(2)

Calculating reachability matrix

- 隣接行列を使って、到達可能性を計算します。
- 到達可能性はWorkflow-Search Algorithmで 計算コストを減らすために使われます。

Calculating reachability matrix

A(G') for $G' = \langle V', E' \rangle$ with M vertices $S_m(1 < m < M)$ was defined as A(G'), then L power of A(G') can be denoted as (3).

Where $a_{ij}^{(L)}$ represents the number of L step connection (or paths of length L) from S_i to S_j , can be defined by (4).

$$a_{ij}^{(L)} = \sum_{k=1}^{M} a_{ik}^{(L-1)} \cdot a_{kj}^{(1)}, A^{1} = A \begin{pmatrix} a_{11}^{(L)} & \cdots & a_{1j}^{(L)} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i1}^{(L)} & \cdots & a_{ij}^{(L)} \end{pmatrix}$$
(4)

We define reachability matrix such as (5) and (6).

$$R(G') = \begin{pmatrix} r_{11} & \cdots & r_{1j} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ r_{i1} & \cdots & r_{ij} \end{pmatrix}$$
 (5)

$$r_{ij} = \begin{cases} 1 & if \ \sum_{n=1}^{M-1} a_{ij}^{(n)} > 0 \\ 0 & otherwise \end{cases}$$
 (6)

Workflow-Search Algorithm

```
Find{
                                                                                         21.
1.
         K is initialized with the terminate node S_d
2.
                                                                                         22.
3.
         Until K is empty{
                                                                                         23.
           Remove the next node n in K with the smallest
4.
       g(G'' \cdot WF(n), n);
5.
           If n is the starting node S_0
                                                                                         24.
6.
                                      Break;
                                                                                        25.
7.
           reachability(child node of n);
                                                                                        26.
8.
          J=expand(S_n) with reachability
                                                                                         27.
9.
           If(J!=null){
                                                                                         28.
            for each S_i \in J\{
10.
                                                                                         29.
11.
                                                                                         30.
       L(S_i \leftarrow S_i) or L(S_i < || S_i) or L(S_i \rightarrow S_i) or L(S_i || > S_i){
                if g(G'' \cdot WF(S_i), S_i) > E(S_i) + g(G'' \cdot WF(S_n), S_n){
12.
                                                                                         31.
                  g(G'' \cdot WF(S_i), S_i) = E(S_i) + g(G'' \cdot WF(nS_n), S_n);
                                                                                         32.
13.
                                                                                         33.
                  MarkedParent(S_i)=n;
14.
                                                                                         34.
15.
                                                                                         35.
               if (S_i \text{ has not been visited and } S_i \notin K){
16.
                                                                                         36.
                 add S_i to K;
17.
                 Label S_i as known;
18.
19.
               }
                                                                                         37.
20.
```

```
else{
                       if all S i's parents are known {
g(G'' \cdot WF(S_j), S_j) = \sum_{over \ j's \ Parent \ p} \left( g(G'' \cdot WF(S_p), S_p) \right) +
E(S_i)
                         if (S j has not been visited and S j∉K){
                           add i to K;
                           Label S j as known;
                       else
                          Record that one more parent of S_j (i.e., n)
is known;
                   } //for each child of S i
                 } //if J != null
                 n is optimized (solved);
                }//end of until
               if S o is optimized (solved), the minimal cost of the
solution graph of S o is g(G^"·WF(S_o),S_o)else report that no
solution can be found;
```

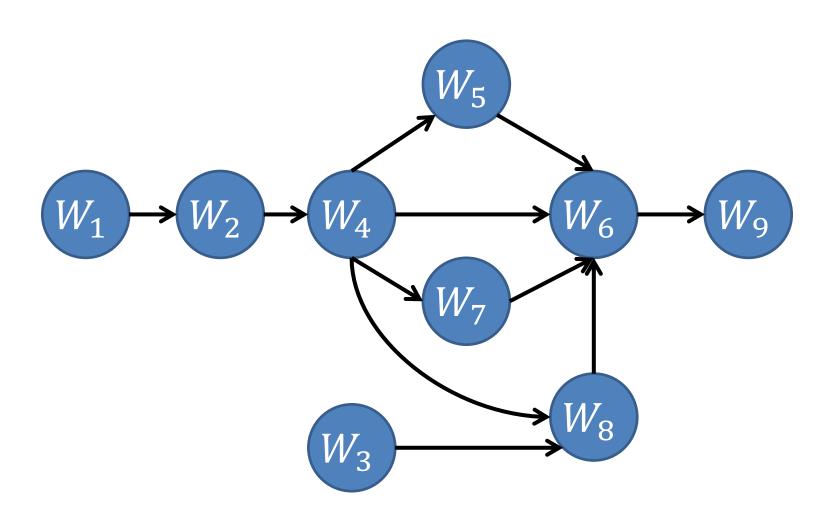
Example Scenario

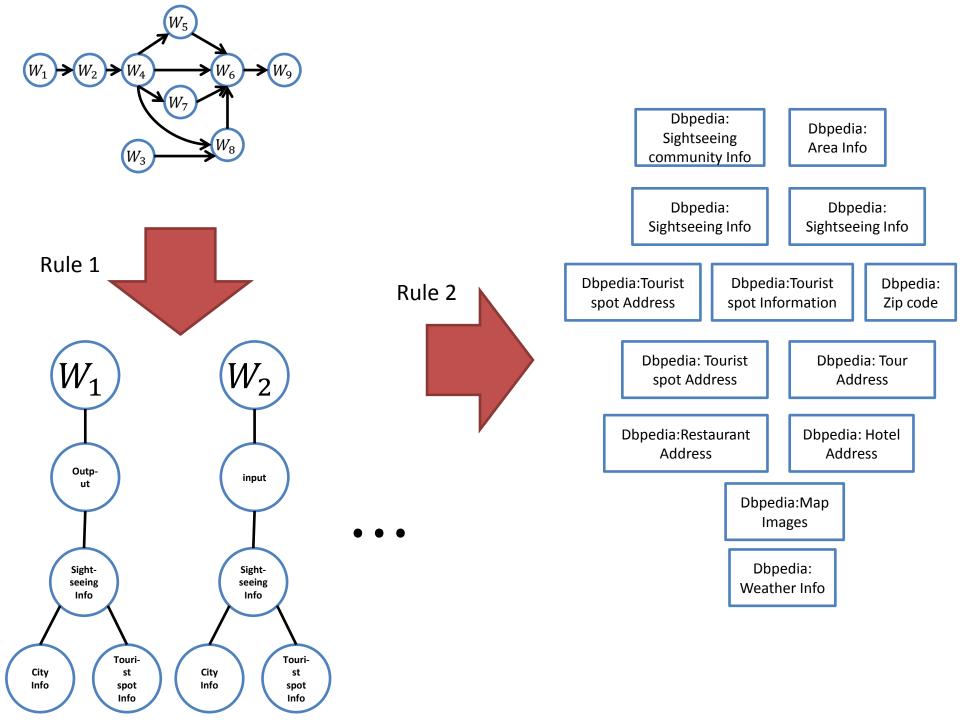
- 一人の男性が観光に行くとします。初めに彼はどんな観光地があるか知りたいはずです。
- 次に観光地の詳細や近くの宿泊地やレストランの情報が必要になります。
- 最後に、宿泊地やレストランへ行く方法の情報が必要になります。
- この要求を満たすためには3つの異なった サービスが公開されたサービスプロバイダー が必要になります。

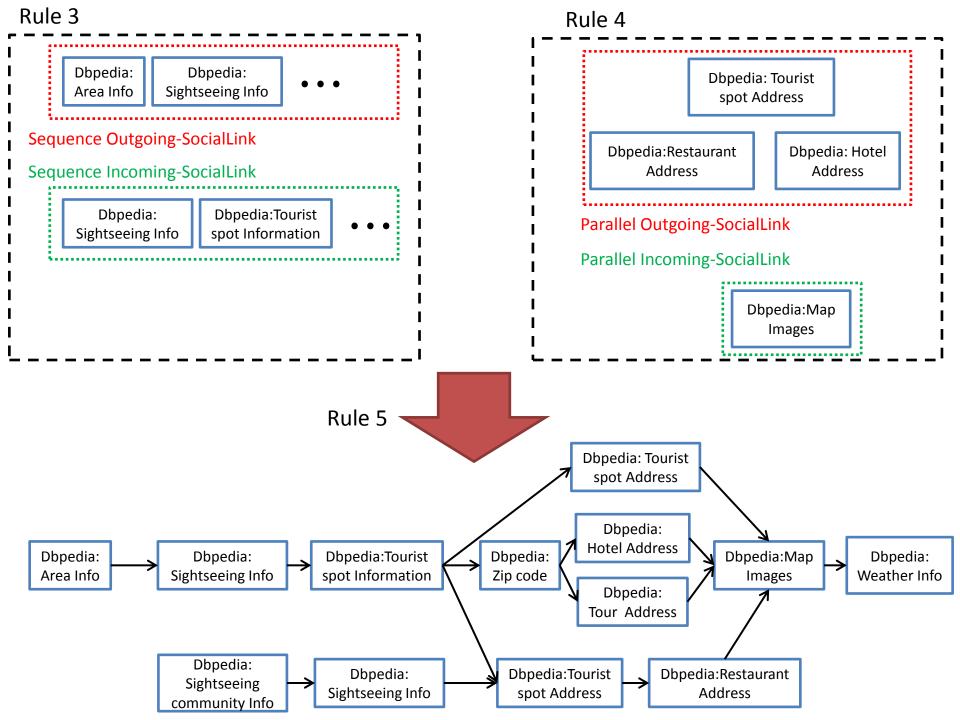
Example Service

	Service	Input	Output
W_1	SightseeingService	area information	sightseeing information
W_2	getRelatedSightseeing Information Service	sightseeing information	address type, tourist spot information
W_3	getAddress Information Service	Sightseeing community information	tourist spot Address
W_4	findSightseeing Related Community Service	address type, tourist spot information	zip code, tourist spot Address
W_5	getTour Service	zip code	tourAddress
W_6	findDirection Service	two addresses	mapImages, driving map
W_7	getHotelInformation Service	zip code	hotelAddress
W_8	getRestaurantService	tourist spot Address	restaurant Address
W_9	getWeatherService	mapImages	weather information

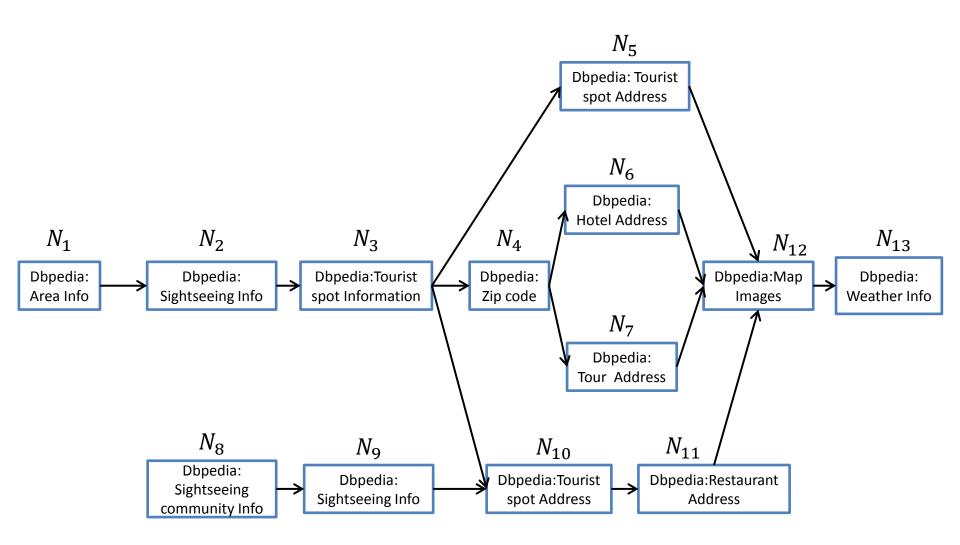
Global Social Service Network







Functional Map for the Scenario

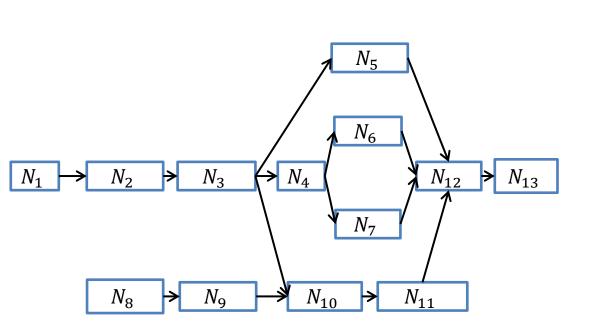


Adjacency matrix

	N_1	N_2	N_3	N_4	N_5	N_6	N_7	N ₈	N_9	N ₁₀	N ₁₁	N ₁₂	N ₁₃
N_1	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
N_2	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
N_3	0	0	0	1	1	0	0	0	0	1	0	0	0
N_4	0	0	0	0	0	1	1	0	0	0	0	0	0
N_5	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0
N_6	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0
N_7	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0
N_8	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0
N_9	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0
N ₁₀	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0
N ₁₁	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0
N ₁₂	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1
N ₁₃	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

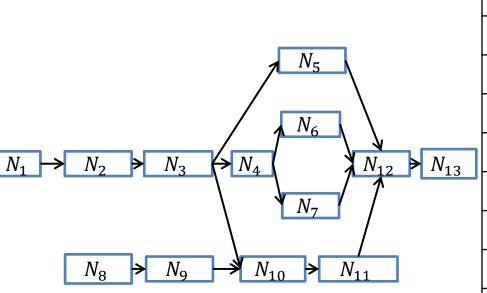
Reachability Matrix

Suppose cost of nodes



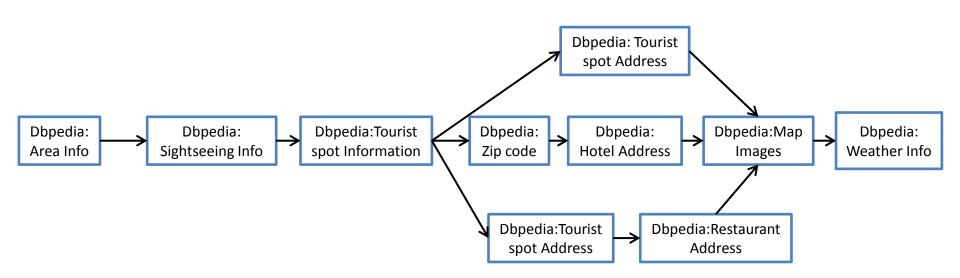
service	cost
N_1	1
N_2	2
N_3	3
N_4	1
N_5	3
N_6	2
N_7	1
N_8	2
N ₉	2
N ₁₀	1
N ₁₁	1
N ₁₂	2
N ₁₃	3

Workflow-Search Algorithm

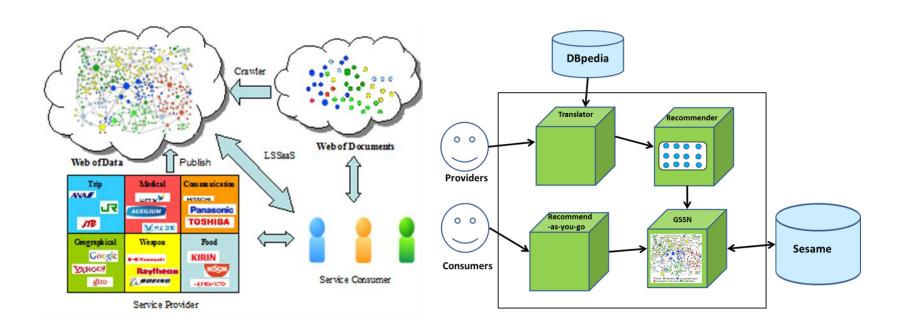


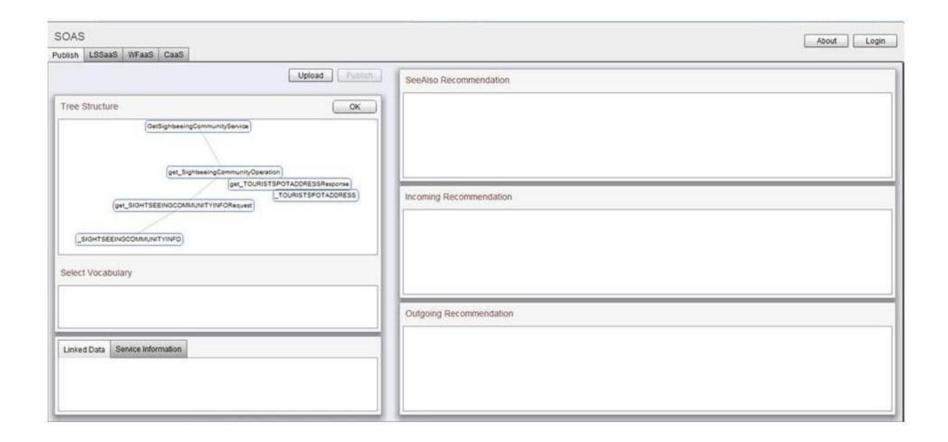
n	К	J
N ₁₂	N_{12}	N_5, N_6, N_7, N_{11}
N_6	N_5, N_6, N_7, N_{11}	N_4
N_5	N_4, N_5, N_7, N_{11}	N_3
N ₁₁	N_3, N_4, N_{11}	N ₁₀
N ₁₀	N_3, N_4, N_{10}	N₃, ★
N_4	N_3, N_4	N_3
N_3	N_3	N_2
N_2	N_2	N_1
N_1	Return workflow	

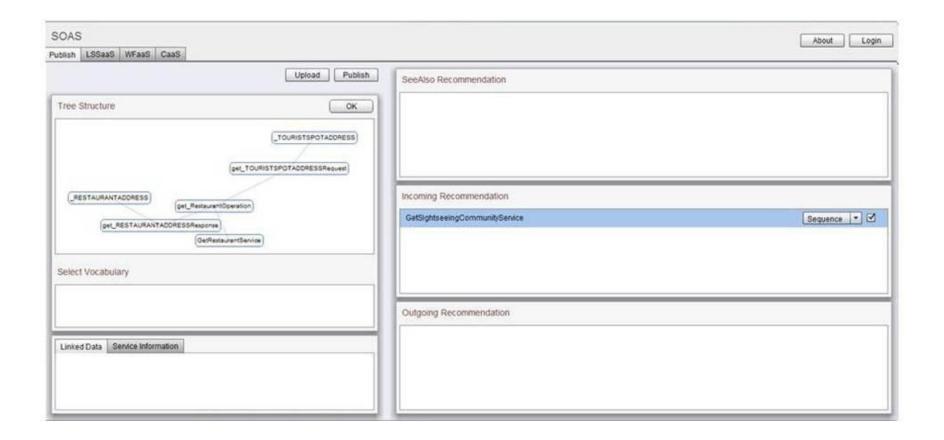
Workflow as a Service



- 私たちの研究の実装はService of a Service (SOAS)モデルを使いました。
- SOASはglobal social service networkを構成するプラットフォームです。
- このプラットフォームの構造は図のようになります。(Left: High level Architecture Right: Lower-level Architecture).







Conclusion

- 私たちの研究ではサービス合成や探索の今までのモデルの限界を解決するために、サービス間の関係を基にサービス同士をリンクした。
- したがって、サービス同士の機能性の関係を基に サービス同士がつながり、サービスからサービスへの 探索が可能になった。
- Workflow-Search Algorithmを使い、到達可能性を考慮しサービスの探索を行うことでより効率の良いサービスの探索ができるだろう。
- 私たちはweb-scale functional mapを使うことで、social linkを基にした新しいサービス自動構成の方法を提案し、実装をした。

Future work

• Future workはこのアプローチの評価をすることと、global social service networkを基にしたworkflow as a service がどれくらいよくなるかの研究になります。