

软件说明

in.vi为采集程序，在整个运行中可一直处于运行状态，可从前面板中数值显示控件或波形图直接读数。

a0.vi为控制程序，可通过调节timeout值来控制步数，比如采样频率为4Hz，则步频为2Hz，那么timeout设为0.5即为一步，1.0即为两步。

波形位于miscellaneous.lib中一个subVI中，波形为 $U = \frac{U_0}{2} \cos(\pi i) + \frac{U_0}{2}$ ，其中i为循环计数，故输出波形为 $U_0, 0, U_0, 0, \dots$ 。

步进电机的方向由MAX直接控制，运行时a0.vi需处于停止状态，向a1口单次采样一个+5V或-5V即可控制逆时针或顺时针。同理，启动a0.vi之前需停止该任务。