

Московский Авиационный Институт  
(Национальный Исследовательский Университет)

Факультет прикладной математики и информатики  
Кафедра вычислительной математики и программирования

**Курсовой проект**  
**По дисциплине**  
**«Практикум на ЭВМ»**  
**2 семестр**

**Задание VII**  
**«Разреженные матрицы»**

<b>Студент:</b>	Сикорский А. А.
<b>Группа:</b>	М8О-108Б-20
<b>Преподаватель:</b>	Трубченко Н. М.
<b>Подпись:</b>	
<b>Оценка:</b>	
<b>Дата:</b>	20.05.2021

# Содержание

<b>Задание</b>	<b>3</b>
<b>1 Программа</b>	<b>3</b>
1.1 Структура данных . . . . .	3
1.2 Интерфейс и и выполнение задания . . . . .	4
<b>2 Вывод</b>	<b>7</b>

# Задание

Составить программу на языке Си с функциями для обработки разреженных матриц с элементами целого типа, которая:

1. вводит матрицы различного размера, представленные во входном текстовом файле в обычном формате (по строкам), с одновременным размещением ненулевых элементов в разреженной матрице в соответствии с заданной схемой;
2. печатает введенные матрицы во внутреннем представлении согласно заданной схеме размещения и в обычном (естественном) виде;
3. выполняет необходимые преобразования разреженных матриц (или вычисления над ними) путем обращения к соответствующим функциям;
4. печатает результат преобразования (вычисления) согласно заданной схеме размещения и в обычном виде.

## 1 Программа

### 1.1 Структура данных

Матрица работает на трех векторах, соответственно в программе присутствует реализация вектора. У вектора есть следующие функции:

1. **resize** изменяет размер вектора, увеличивая текущий в два раза. Работает через *realloc*, ведь нам нужно довыделить или найти и скопировать значения в **последовательный** участок памяти.
2. **size** возвращает размер вектора, который поступил на вход функции в качестве аргумента.
3. **push** записывает элемент в вектор по заданному индексу. Если полученный индекс больше текущего размера вектора, вызывается *resize*. Существует некоторый запас для добавления новых элементов, чтобы не вызывать *resize*, а соответственно не обращаться к системе за памятью на каждое добавление элемента. Помогает в быстрой работе структуры.
4. **create** инициализация пустого вектора размера *size*. В ячейках памяти по индексам лежит не мусор, а нули.
5. **read** читает элемент вектора по индексу, проверяет выход за границу вектора. В STL C++ можно читать элемент снаружи непосредственно по индексу, избегая проверки

принадлежности этого индекса вектору. Это немного экономит время работы за счет отсутствия проверок, но позволяет наткнуться на ошибки.

6. **destroy** очищает и удаляет вектор.

7. **print** печатает вектор целиком.

## 1.2 Интерфейс и выполнение задания

Курсовая работа не предполагает интерфейса. В задании не нужно вручную изменять элемент матрицы. Матрица считывается из файла, который поступает аргументом из командной строки. Если файл открыть не получилось, программа закрывается через *exit()*. Если всё хорошо и доступ к файлу получен, из него считывается размер матрицы и далее сама матрица.

### Листинг 1: Открытие и считывание файла

```
int main(int argc, char* argv[]) {
    FILE* f;
    .
    .
    .
    if (!(f = fopen(argv[1], "r"))) {
        printf("wrong file");
        exit(1);
    }
    else
    .
    .
    .
}
```

Задание: Транспонировать разреженную матрицу относительно побочной диагонали. Выяснить, является ли полученная матрица кососимметрической.

По определению кососимметрической называют **квадратную** матрицу  $A$  такую, что  $A^T = -A$ . Например матрица

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -2 & -1 \\ 2 & 0 & 3 \\ 1 & -3 & 0 \end{pmatrix}$$

является кососимметрической.

После транспонирования матрицы исходная матрица удаляется, а на кососимметричность проверяется её транспонированная копия. При проверке сразу отбрасываются любые матрицы, отличные от квадратных. Квадратная нулевая матрица по определению же считается кососимметрической. Некоторые тесты:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -2 & -1 \\ 2 & 0 & 3 \\ 1 & -3 & 0 \end{pmatrix}$$

```

3 3
0 -2 -1
2 0 3
1 -3 0
matrix before::
v 1: 0 2 4
v 2: 2 3 1 3 1 2
v 3: -2 -1 2 3 1 -3
0 -2 -1
2 0 3
1 -3 0
matrix after::
v 1: 0 2 4
v 2: 2 3 1 3 1 2
v 3: 3 -1 -3 -2 1 2
0 3 -1
-3 0 -2
1 2 0
symmetric

```

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

```

3 1
1 2 3
matrix before::
v 1: 0 1 2
v 2: 1 1 1
v 3: 1 2 3

```

1  
2  
3  
matrix after::  
v 1: 0  
v 2: 1 2 3  
v 3: 3 2 1  
3 2 1  
not symmetric

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

matrix before::  
v 1: -1 -1 -1  
v 2:  
v 3:  
0 0 0  
0 0 0  
0 0 0  
matrix after::  
v 1: -1 -1 0  
v 2:  
v 3:  
0 0 0  
0 0 0  
0 0 0  
symmetric

Векторы, отвечающие за сами элементы в случае нулевых матриц пустые, ненулевые элементы отсутствуют.

## 2 Вывод

В ходе работы я составил программу на языке Си с функциями для обработки прямоугольных разреженных матриц с элементами целого типа, которая:

1. вводит матрицы различного размера, представленные во входном текстовом файле в обычном формате (по строкам), с одновременным размещением ненулевых элементов в разреженной матрице в соответствии с заданной схемой;
2. печатает введенные матрицы во внутреннем представлении согласно заданной схеме размещения и в обычном (естественном) виде;
3. выполняет необходимые преобразования разреженных матриц (или вычисления над ними) путем обращения к соответствующим функциям;
4. печатает результат преобразования (вычисления) согласно заданной схеме размещения и в обычном виде.

Хранение матрицы было реализовано на трех векторах так, что в первом хранятся индексы начала строк в двух других векторах, во втором хранятся номера столбцов, а в третьем хранятся сами значения матрицы по определенным ранее позициям. Нулевые элементы в векторах не хранятся, ведь в оптимизации хранения разреженных матриц и есть смысл работы.