FIT 論文フォーマット

Format of FIT Paper

Hyun Juwon‡　赤嶺　有平‡　根路銘もえ子‡

Hyun Juwon　Yuhei Akamine　Moeko Nerome



図 1：Visual Wordにデータ割り当て

1. はじめに

拡張現実（AR）では、現実世界に仮想コンテンツを正確に重ね合わせることで、臨場感や没入感のある体験を提供することができる。また、ユーザーにより自然で快適な体験を提供するためには、現実世界に仮想コンテンツを正確な位置に重ね合わせて表示する必要がある。さらに、近年ではモバイル端末によるARコンテンツの需要が高まっており[1]、限られたバッテリや処理性能下での効率的な自己位置推定を実現することが求められている。

そのため、GPSやビーコン方式などが使用されているが、屋内環境や周囲に高い障害物がある場合に電波干渉の影響や追加のハードウェアが必要であり精度や設置や維持管理に時間とコストがかかるという課題がある。この課題を解決するために提案されているのが画像ベースの自己位置推定手法である。

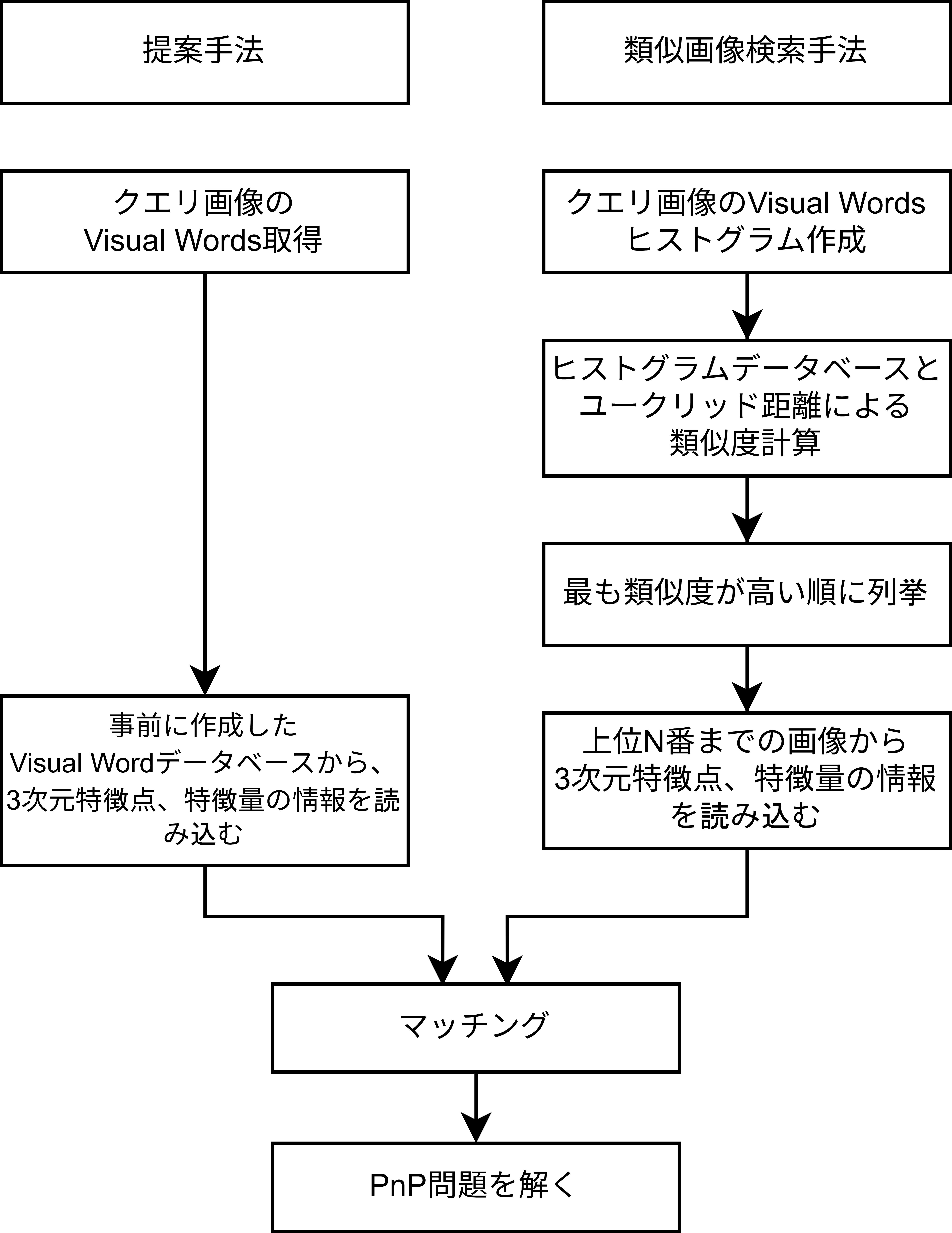


図 2：提案手法と類似画像検索手法の

従来の画像ベースの自己位置推定手法におけるデータフィルタリング手法として、類似画像検索を用いられている[2]。類似画像検索手法中でも、限られた資源を持つモバイルデバイス上でも処理可能にするためBag of Visual Words（BoVW）のVisual Words（VWs）のヒストグラムによる類似画像検索手法が注目されている[3]。

しかし、このアプローチでは画像ごとのヒストグラム比較が必要であるため、追加のメモリ入出力や計算処理が発生している。

本研究では、各Visual Word（VW）に対してあらかじめ位置推定に必要な3次元特徴点座標や特徴量を付加し、入力画像から得られたVWを用いて直接Perspective-n-Point（PnP）問題を解く方式を提案する。これにより、中間的な理事画像検索処理を省略し、より高速かつ効率的な自己位置推定が可能になると期待される。

1. 提案手法

従来の類似画像検索を伴う自己位置推定手法において発生していた中間的な処理を省略し、Visual Word（VW）を利用して自己位置推定に必要な情報を直接取得する手法を提案する。

まず、画像データセットに対してOpenMVGのStructure from Motion(SfM)を用いて3次元構造を再構築し、データセットの各画像と3次元空間の対応関係を取得する。次にScale Invariant Feature Transform(SIFT)を用いて各画像から特徴点および特徴量を抽出する。抽出された特徴量を、K-meansクラスタリングを行い、各クラスタの中心点をVWとして定義し、Codebookを作成する。

従来手法では、このCodebookを用いて画像ごとのVWヒストグラムを生成し、それらのヒストグラム間の類似度を計算して類似画像を特定し、さらにその類似画像から自己位置推定に必要な3次元情報を絞り込む。しかし、本研究の提案手法では、**図１**のように各VWに対して直接的に3次元特徴点座標および特徴量の情報を紐付けたVWデータベースを構築することで、入力画像から得られたVWを用いて自己位置推定に必要な3次元情報を直接取得する可能になる。

†著者所属　著者所属英語

‡著者所属　著者所属英語

その後、各手法から得られた特徴量を、クエリ画像の特徴量とマッチングを行い、クエリ画像の2次元特徴点に対応する3次元特徴点を絞り込む。しかし、ここには誤ったマッチング結果が含まれている可能性があるため、誤対応を除去するためにRandom Sample Consensus（RANSAC）を適用しながら、PnP問題を解くことで自己位置推定を行うことができる。

このように、提案手法は従来手法において必要であったVWヒストグラムの生成および類似画像検索という中間プロセスを排除することで、処理の高速化および計算リソースの効率的な利用が可能になる。

1. 実験
2. おわりに

図 1　キャプション

謝辞

本研究はJSPS 科研費JP23K11667 の助成を受けたものです．

参考文献

1. 米国の小売業界で普及する拡張現実（AR）の動向. https://www.jetro.go.jp/biz/areareports/2023/7d9a0c664e627a61.html
2. 風間 光, 川本一彦, 岡本一志,“画像検索を用いた図書館内での自己位置推定”,情報処理学会研究報告, Vol.2012,CVIM-182, No.27,2012
3. 松﨑 康平, 酒澤 茂之, 2014年 情報科学技術フォーラム(FIT),2014