UNIVERSIDADE DE SÃO PAULO INSTITUTO DE FÍSICA DE SÃO CARLOS

Introdução à Física Computacional - Projeto 2

Silvio Lacerda de Almeida

Sumário

1	Intr	Introdução 3					
2	Tare	${f efas}$	3				
	2.1	Tarefa 1	3				
		2.1.1 Explicando a tarefa 1	3				
		2.1.2 Exemplo de uso	3				
	2.2	Tarefa 2	5				
		2.2.1 Explicando a tarefa 2	6				
		2.2.2 Exemplo de uso	6				
	2.3	Tarefa 3	10				
		2.3.1 Explicando a tarefa 3	11				
		2.3.2 Exemplo de uso	11				
	2.4	Tarefa 4	14				
		2.4.1 Explicando a tarefa 4	15				
		2.4.2 Exemplo de uso	16				
$\mathbf{L}^{:}$	ista	de Figuras					
	1	Tarefa 1	3				
	2	Saída no terminal - Tarefa 1	3				
	3	Tarefa 2	5				
	4	Saída no terminal - Tarefa 2	6				
	5	Número de andarilhos x Posição. Probabilidade de ir para frente $1/2$	7				
	6	Número de andarilhos x Posição. Probabilidade de ir para frente $1/3$. $< x > =$					
		$-333.355194 \text{ e} < x^2 > = 112014.898. \dots$	8				
	7	Número de andarilhos x Posição. Probabilidade de ir para frente $1/4$. $< x > = -499.930389$ e $< x^2 > = 250687.188 $	8				
	8	Número de andarilhos x Posição. Probabilidade de ir para frente $1/5$. $< x > =$	O				
	O	-599.992798 e $< x^2 > = 360641.688$	9				
	9		10				
	10		12				
	11	Posição X de cada andarilho x Posição Y de cada andarilho. Posição de cada	12				
	11	andarilho após N passos. 10 passos = $roxo$, $rosição$ de cada andarilho. Posição de cada andarilho após N passos. 10 passos = $roxo$, $rosição$ passos = $roxo$, $roxiva$ passos = $roxiva$ p					
			13				
	12	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	13 14				
	13		15				
	14		17				

1 Introdução

O segundo projeto de Introdução à Física Computacional contempla 4 tarefas, e delas explicarei detalhadamente o pensamento que originou o código, assim como discutirei o resultado de alguns deles.

Todos os códigos foram escritos em Fortran 77, aderindo à sintaxe implícita, ou seja, quaisquer variáveis declaradas tendo inicialmente letras no intervalo [i-n] são inteiras, e o resto são reais. A declaração de variáveis entretanto se fez obrigatória quando os algoritmos estudavam reais com precisão dupla, ou quando foi necessário criar uma função.

2 Tarefas

2.1 Tarefa 1

Figura 1: Tarefa 1

```
program ValorEsperado
            n = 1000000
2
            aMedia = 0.0e0
3
            do i=1, n
4
              aMedia = aMedia + rand()
5
            end do
6
            aMedia = aMedia/real(n)
7
8
            write(*,*) "Média de ", n, " números aleatórios: "
9
            write(*,*) aMedia
10
            end program
```

2.1.1 Explicando a tarefa 1

Inicialmente defino uma variável n que contenha a quantidade de números aleatórios que será gerada, e logo em seguida faço um loop acrescentando na variável aMedia todos os valores aleatórios a partir da função rand, que gera números aleatórios entre 0 e 1, para por fim conseguir a média de fato, fazendo aMedia / n e obtendo assim uma média de todos os valores aleatórios que foram colocados.

2.1.2 Exemplo de uso

Figura 2: Saída no terminal - Tarefa 1

```
silvio$ ./tarefa-1-13783203.exe
Média de 1000000 números aleatórios:
0.500028431
```

No exemplo podemos notar que com 1000000 números aleatórios, o valor esperado é 0.5, que é a média entre 0 e 1. No caso da função *rand*, suas cotas inferior e superior são respectivamente

e 1. Quanto maior a quantidade de números aleatórios mais próximo o valor esperado estará de 0.5, e no caso do nosso exemplo ele não é exatamente 0.5, pois a partir quinta casa decimal os valores já são maiores que 0.

2.2 Tarefa 2

Figura 3: Tarefa 2

```
program Andarilho
1
            integer i_path
2
            parameter (n_passos=1000)
            dimension vec_hist(-n_passos:n_passos)
4
5
            vec\_hist = 0.0e0
7
            aMedia = 0.0e0
            aMediaQ = 0.0e0
8
9
            write(*,*) "Digite a quantidade de andarilhos"
10
            read(*,*) m
11
12
            do j=1, m
13
              i_x = i_path(n_passos)
14
              aMedia = aMedia + real(i_x)
15
              aMediaQ = aMediaQ + (real(i_x)**2)
16
17
              vec_hist(i_x) = vec_hist(i_x) + 1
            end do
19
20
21
            open(unit=1, file="saida-2-13783203.dat", status="new")
            do i=-n_passos, n_passos
23
              write(1,*) i, vec_hist(i)
24
            end do
25
            close (unit=1)
26
27
            aMedia = aMedia/real(m)
28
            aMediaQ = aMediaQ/real(m)
29
30
            write(*,*) "Valor esperado de <x>: ", aMedia
31
            write(*,*) "Valor espeerado de <x^2>: ", aMediaQ
32
            end program
34
35
            function i_path(n)
36
37
            logical goFoward
38
            p_foward = 1.e0/2.e0 ! essa parte é alterada conforme a necessidade
39
            goFoward = .FALSE.
40
41
            i_path = 0
42
            do i=1, n
43
              goFoward = rand() .LE. p_foward
44
45
              if (goFoward .EQV. .FALSE.) then
46
                 i_path = i_path - 1
47
48
               else
49
                 i_path = i_path + 1
              end if
50
            end do
51
            return
            end function
53
```

2.2.1 Explicando a tarefa 2

Inicialmente defino a função i_path que está no final do código, mas como ela será utilizada na metade do código, ela será explicada antes. A função i_path começa com a declaração da variável goFoward que será responsável por determinar se o andarilho irá para frente ou não, se for .TRUE. então o andarilho vai para frente. A função também recebe um parâmetro n que é a quantidade de passos que o andarilho vai dar. Também inicializo o valor de i_path para poder fazer o somatório do mesmo ao longo da função, e defino p_foward que é a probabilidade do andarilho ir para frente.

Logo em seguida faço um laço que verifica se um número aleatório a partir da função rand, e se este número form menor ou igual à probabilidade de ir para frente, então goFoward se torna .**TRUE.**. Depois disso apenas verifico se devo ir para frente ou não, assumindo que ir para frente significa somar 1, e ir para trás significa diminuir 1. Por fim, retorno o valor de i-path.

O programa principal começa definindo o parâmetro n_passos que será a quantidade de passos dada por cada andarilho. E logo em seguida defino a variável vec_hist que será um array que vai conter os dados de quanto cada andarilho andou para no fim podermos colocar em um gráfico um histograma, mostrando assim uma curva que mostra exatamente um comportamento que se aproxima do valor esperado de um anadarilho aleatório parar após andar os n_passos .

Defino os valores iniciais da média normal e da média ao quadrado, assim como o valor de todos os dados do histograma, e peço para o usuário retornar o valor m que representa a quantidade de andarilhos que serão utilizados.

Faço um laço aonde a posição final de cada andarilho i_x será o valor de i_path , e começo a calcular o valor da média e da média quadrada para mostrar os valores esperados ao final do código.

Logo em seguida abro o arquivo saida-2-13783203.dat e escrevo a posição final de cada andarilho para posteriormente fazer o gráfico. E por fim mostro $\langle x \rangle$ e $\langle x^2 \rangle$.

2.2.2 Exemplo de uso

Figura 4: Saída no terminal - Tarefa 2

```
silvio$ ./tarefa-2-13783203.exe

Digite a quantidade de andarilhos

10000

Valor esperado de <x>: 9.16000009E-02

Valor espeerado de <x^2>: 999.865601
```

Neste exemplo de uso, podemos ver que o valor esperado de x se aproxima de 0, sendo ele 9.16000009E-02, e o valor esperado de x^2 999.865601, e isso faz muito sentido, pois analiticamente:

$$\langle x^2 \rangle = 4Npq + N^2 - 4N^2pq$$
 (1)

$$< x >^2 = N^2 - 4N^2pq$$
 (2)

Sendo N a quantidade de passos, p a probabilidade de ir para frente, e q a probabilidade de ir para trás. Sendo assim temos que para p=1/2, e como q=1-p=1/2, podemos estimar seus respectivos valores como sendo:

$$\langle x^2 \rangle = 4.1000.\frac{1}{2}.\frac{1}{2} + 1000^2 - 4.1000^2.\frac{1}{2}.\frac{1}{2} = 1000$$

 $\langle x \rangle = \sqrt{1000^2 - 4.(1000^2)\frac{1}{2}.\frac{1}{2}} = 0$

o < x > de cada andarilho é < x >= (+1).(1/2) + (-1).(1/2) = 0, enquanto o < x^2 >= $(+1)^2.(1/2) + (-1)^2.(1/2) = 1$, então o < x^2 > para todos os andarilhos, sabendo que foram 1000 passos, deve ser < x^2 >= 1000, que também é muito próximo do valor obtido a partir de valores aleatórios.

É possível também fazer um histograma podendo facilitar assim a visualização de quantos andarilhos tem ao longo da reta x.

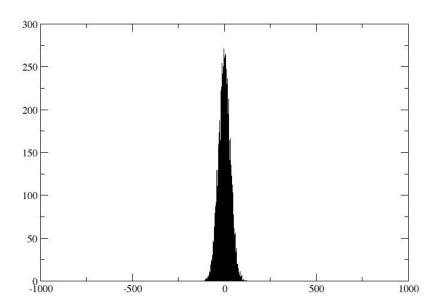


Figura 5: Número de andarilhos x Posição. Probabilidade de ir para frente 1/2

Podemos repetir o código e analisar o comportamento, comparando-o com os mesmos métodos analíticos aplicados no exemplo anterior, mas agora alterando algumas coisas.

Podemos escolher outras probabilidades para o andarilho ir para frente, ao invés de fixar em 1/2, podemos escolher 1/3, 1/4 e 1/5, e o interessante é que para todos eles, as equações 1 e 2 valem e se mostram verdadeiras.

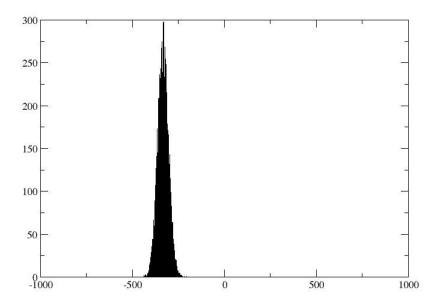


Figura 6: Número de andarilhos x Posição. Probabilidade de ir para frente 1/3. < x > = - 333.355194 e < x^2 > = 112014.898.

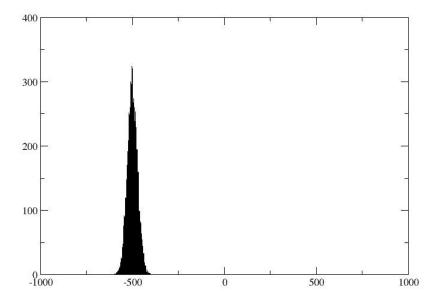


Figura 7: Número de andarilhos x Posição. Probabilidade de ir para frente 1/4. < x > = -499.930389 e < $x^2 >$ = 250687.188.

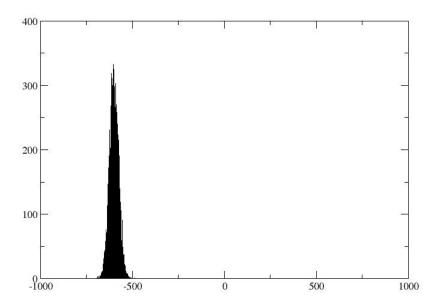


Figura 8: Número de andarilhos x Posição. Probabilidade de ir para frente 1/5. < x > = -599.992798 e < x^2 > = 360641.688.

2.3 Tarefa 3

Figura 9: Tarefa 3

```
program Andarilh2D
1
            parameter (n_andarilhos=1000)
2
            parameter (n_passos=1000000)
3
            dimension vec_x(n_andarilhos)
4
            dimension vec_y(n_andarilhos)
5
            dimension i_r(2)
7
            vec_x = 0
8
            vec_y = 0
9
10
            p_{walk} = 1.e0/4.e0
11
12
            aMedia = 0.0e0
13
            aMediaQ = 0.0e0
14
15
16
            do j=1, n_andarilhos
17
              i_r = 0
              do i=1, n_passos
19
                 prob = rand()
20
                 if (prob .LE. p_walk) then
21
                   i_r(1) = i_r(1) - 1
                 else if (prob .GT. p_walk .AND. prob .LE. p_walk*2) then
23
                   i_r(1) = i_r(1) + 1
24
                 else if (prob .GT. p_walk*2 .AND. prob .LE. p_walk*3) then
25
                   i_r(2) = i_r(2) - 1
26
27
                 else
                   i_r(2) = i_r(2) + 1
28
                 end if
29
              end do
30
31
              r = SQRT(real(i_r(1))**2 + real(i_r(2))**2)
32
              aMedia = aMedia + r
33
              aMediaQ = aMediaQ + r**2
34
35
              vec_x(j) = i_r(1)
36
37
              vec_y(j) = i_r(2)
38
            end do
39
            open(unit=1, file="saida-3-13783203-1000000.dat")
40
41
            do i=1, n_andarilhos
              write(1,*) vec_x(i), vec_y(i)
42
            end do
43
            close (unit=1)
44
45
            aMedia = aMedia/real(n_andarilhos)
46
            aMediaQ = aMediaQ/real(n_andarilhos)
47
48
49
            write(*,*) "Valor esperado de <r>: ", aMedia
            write(*,*) "Valor espeerado de <r^2>: ", aMediaQ
50
51
            end program
```

2.3.1 Explicando a tarefa 3

Neste programa começamos definindo tudo que será utilizado ao longo do código, pois haverão muitos vetores que serão úteis para facilitar o processo. Sendo eles: vec_x responsável por guardar a posição de todos os andarilhos no eixo x; vec_y responsável por guardar a posição de todos os andarilhos no eixo y; i_r responsável por guardar a posição temporária de cada andarilho. Guardando também a quantidade de andarilhos em $n_andarilhos$ e a quantidade de passos em $n_andarilhos$.

Logo em seguida coloco os valores iniciais das variáveis que serão utilizadas para 0, e claro, a probabilidade do andarilho ir para qualquer lado como sendo $p_{-}walk$ que vale 1/4, ou seja, cada andarilho tem a mesma chance de ir para cada direção (esquerda, direito, baixo, cima). Também defino as variáveis que vão guardar o $< r > e < r^2 >$, armazenando eles em aMedia e aMediaQ.

Começo fazendo um laço que irá percorrer um j para cada andarilho, em seguida faço um laço que irá percorrer um i para cada passo. Em cada passo eu faço um teste, onde arbitrariamente defini que entre os intervalos 0 e 1/4 o andarilho vai para esquerda, entre os intervalos 1/4 e 2/4 ele vai para a direita, entre os intervalos 2/4 e 3/4 ele vai para baixo e entre os intervalos 3/4 e 4/4 ele vai para cima. O vetor i_r serve justamente para indicar que seu primeiro valor representa o eixo X, e o segundo o eixo Y.

E após rodar esse laço, guardando a posição final do andarilho, eu incremento as variáveis de média que serão utilizados mais tarde com o valor do módulo de i_-r , e por fim eu seto as posições em vec_-x e vec_-y .

Após repetir este processo para cada andarilho, eu abro o arquivo saida-3-13783203-1000000.dat, aonde eu altero seu último número de acordo com o número de passos afim de facilitar os gráficos que serão gerados. Por fim eu termino de calcular as médias e mostro os valores esperados no terminal.

2.3.2 Exemplo de uso

Nos exemplos de uso desta tarefa, repeti o código para diferentes quantidades de passos, para assim poder fazer um diagrama com todos eles. As diferentes quantidades de passos serão respectivamente $10, 10^2, 10^3, 10^4, 10^5, 10^6$.

Além dos vetores para podermos ver o diagrama, também pode-se ter o < r > e $< r^2 >$ de cada caso, e a partir deles podemos calcular $\Delta^2 = < r^2 > - < r >^2$. Que analiticamente pode ser calculado utilizando as equações 1 e 2, que nos revela uma nova equação:

$$\Delta^2 = 4Npq \tag{3}$$

Como todas as probabilidades são de 1/4 então fica simples calcular o Δ^2 analítico.

Tabela 1: Tabela com o valor de $\langle r^2 \rangle$ e $\langle r \rangle^2$ para cada número de passos.

$ < r^2 >$	$ < r>^2$	Δ^2	Δ^2 (analítico)	N
9.72999954	7.62214766813	2.10785187187	2.5	10
94.5839996	74.0567842223	20.5272153777	25	10^{2}
1039.33801	816.013305154	223.324704846	250	10^{3}
10165.3438	7963.08686168	2202.25693832	2500	10^{4}
98396.2969	77180.1074191	21216.1894809	25000	10^{5}
1015445.19	806193.544085	209251.645915	250000	10^{6}

Figura 10: Saída no terminal - Tarefa 3

```
1 silvio$ gfortran tarefa-3-13783203.f -o tarefa-3-13783203.exe
2 silvio$ ./tarefa-3-13783203.exe
   Valor esperado de <r>:
                            2.76082373
   Valor espeerado de <r^2>: 9.72999954
4
   silvio$ gfortran tarefa-3-13783203.f -o tarefa-3-13783203.exe
   silvio$ ./tarefa-3-13783203.exe
                            8.60562515
   Valor esperado de <r>:
   Valor espeerado de <r^2>: 94.5839996
  silvio$ qfortran tarefa-3-13783203.f -o tarefa-3-13783203.exe
  silvio$ ./tarefa-3-13783203.exe
10
   Valor esperado de <r>: 28.5659466
11
   Valor espeerado de <r^2>: 1039.33801
   silvio$ gfortran tarefa-3-13783203.f -o tarefa-3-13783203.exe
  silvio$ ./tarefa-3-13783203.exe
   Valor esperado de <r>: 89.2361298
15
16 Valor espeerado de <r^2>: 10165.3438
17 silvio$ gfortran tarefa-3-13783203.f -o tarefa-3-13783203.exe
18 silvio$ ./tarefa-3-13783203.exe
   Valor esperado de <r>: 277.813080
19
   Valor espeerado de <r^2>: 98396.2969
   silvio$ gfortran tarefa-3-13783203.f -o tarefa-3-13783203.exe
21
22 silvio$ ./tarefa-3-13783203.exe
Valor esperado de <r>:
                           897.882812
24 Valor espeerado de <r^2>: 1015445.19
```

Podemos ver que quanto maior for a potência de 10 da quantidade de andarilhos, maior é a potência de Δ^2 , o que faz bastante sentido, pois mais uma vez estamos lidado com o fato de que o Δ final depende da quantidade total de passos. Por fim, podemos construir de fato o diagrama.

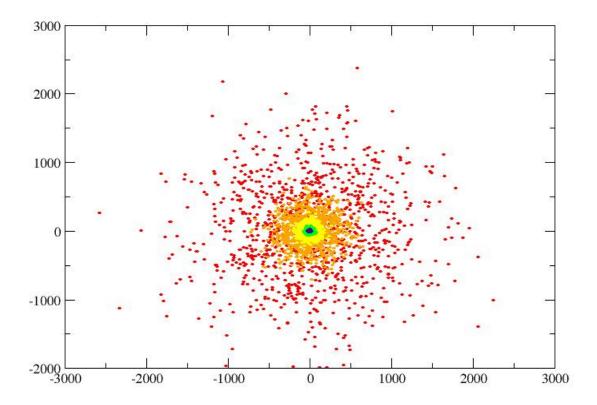


Figura 11: Posição X de cada andarilho x Posição Y de cada andarilho. Posição de cada andarilho após N passos. 10 passos = roxo, 10^2 passos = azul, 10^3 passos = verde, 10^4 passos = amarelo, 10^5 passos = laranja, 10^6 passos = vermelho.

2.4 Tarefa 4

Figura 12: Tarefa 4 - Parte 1

```
1
            program Entropia
2
            parameter (n_andarilhos=1000)
            parameter (n_passos=1000)
3
            dimension m_x(n_andarilhos)
            dimension m_y (n_andarilhos)
            integer iMax
6
7
            integer iMin
            p_walk = 1.e0/4.e0
9
            m_x = 0
10
            m_y = 0
11
            i_s = 10
12
13
            open(unit=1, file="saida-4-13783203.dat")
14
            do m=1, n_passos
15
              do n=1, n_andarilhos
16
17
                prob = rand()
                if (prob .LE. p_walk) then
18
                  m_x(n) = m_x(n) - 1
19
                else if (prob .GT. p_walk .AND. prob .LE. p_walk*2) then
                  m_x(n) = m_x(n) + 1
21
                else if (prob .GT. p_walk*2 .AND. prob .LE. p_walk*3) then
22
23
                   m_y(n) = m_y(n) - 1
24
                else
                   m_y(n) = m_y(n) + 1
25
                end if
26
              end do
27
              S = 0
29
30
              imin_x = iMin(m_x, n_andarilhos)
31
32
              imax_x = iMax(m_x, n_andarilhos)
              imin_y = iMin(m_y, n_andarilhos)
33
              imax_y = iMax(m_y, n_andarilhos)
34
```

Figura 13: Tarefa 4 - Parte 2

```
do i=imin_x, imax_x, i_s
1
                 do j=imin_y, imax_y, i_s
2
                    n_inside = 0
3
                    do k=1, n_andarilhos
4
                      if (m_x(k) .GT. i .AND. m_x(k) .LT. i+i_s) then
5
                        if (m_y(k) .GT. j .AND. m_y(k) .LT. j+i_s) then
                          n_{inside} = n_{inside} + 1
7
                        end if
8
                      end if
9
                    end do
10
11
                    p = real(n_inside)/real(n_andarilhos)
12
                    if (p .GT. 0.0e0) then
13
                      S = S - (p * log(p))
14
                    end if
15
                 end do
16
               end do
17
               write(1, *) S
18
             end do
19
             close(unit=1)
20
21
             end program
22
             function iMax (mm, nn)
23
             dimension mm(nn)
24
25
             i_m = 0
26
             do ii=1, nn
27
               if (mm(ii) .GT. i_m) then
28
                 i_m = mm(ii)
29
               end if
30
             end do
31
             iMax = i_m
32
             return
33
             end function
34
35
             function iMin(mm, nn)
36
37
             dimension mm(nn)
             i_m = 0
38
39
             do ii=1, nn
40
41
               if (mm(ii) .LT. i_m) then
                 i_m = mm(ii)
42
               end if
43
             end do
44
             iMin = i_m
45
             return
46
             end function
47
```

2.4.1 Explicando a tarefa 4

Começo o código setando todas as funções e variáveis que serão utilizados ao longo do código, como o número de passos e de andarilhos, e claro, a posição de cada andarilho, agora em vetores de números inteiro m_-x e m_-y . Também seto as funções iMax e iMin, onde elas

servem respectivamente para encontrar o maior valor e o menor valor de um vetor. Ambas são muito simples, eu faço um laço pelo vetor, e verifico se o próximo item é menor ou maior do que a minha variável de checagem.

Mais uma vez começo o código definindo os valores iniciais de tudo, mas agora defino uma nova variável, e esta representará o lado de um quadrado de tamanho i_s . O valor para este lado é arbitrário, ele serve exclusivamente para eu poder calcular a probabilidade de ter um andarilho num quadrado de lado i_s qualquer.

Abro o arquivo saida-4-13783203.dat e logo em seguida começo um laço percorrendo todos os passos, e logo depois eu faço um laço percorrendo todos os andarilhos. E agora para cada andarilho eu repito procedimento do exercício anterior: faço um teste, onde arbitrariamente defini que entre os intervalos 0 e 1/4 o andarilho vai para esquerda, entre os intervalos 1/4 e 1/4 e le vai para a direita, entre os intervalos 1/4 e 1/4 e le vai para cima.

Mas agora, antes de dar o próximo passo, eu calculo a entropia do sistema. Se a entropia do sistema segue a fórmula:

$$S = -\sum P_i \ln P_i$$

Sendo assim, verifico a probabilidade em cada quadrado de lado i_s ao longo do espaço aonde os andarilhos podem estar em **cada** passo. A necessidade das funções de máximo e mínimo vem agora. Normalmente, quanto mais passos e mais andarilhos, mais lento o programa fica, porque eu vou percorrer uma malha de quadrados cada vez maior e verificar cada vez mais andarilhos. Entretanto, eu já sei que aonde não tiver andarilhos, a probabilidade P_i de ter um andarilho ali será 0, então não há necessidade de criar uma malha que percorre todo meu espaço disponível (o espaço máximo que os andarilhos podem chegar é de $-n_passos$ até n_passos em cada eixo). Sendo assim, eu pego apenas o ponto máximo e mínimo de cada eixo aonde o andarilho pode estar, podendo otimizar o código. Isso fez o código reduzir de 5 minutos para 11 segundos para o caso de 10000 andarilhos e $i_s = 10$. Quanto maior o lado do quadrado, mais rápido o código fica também, porque diminuímos a quantidade de quadrados na malha, facilitando os laços.

O próximo laço serve exclusivamente para verificar se cada andarilho está dentro do quadrado, vejo se a coordenada x de cada andarilho está entre i e $i+i_s$, e se a coordenada y de cada andarilho está entre j e $j+i_s$. Acrescento uma variável n_inside para indicar quantos andarilhos estão ali dentro, e por fim consigo calcular a probabilidade como sendo (quantos tem dentro)/(total), e com isso consigo calcular a entropia, para poder colocar num gráfico.

2.4.2 Exemplo de uso

Este programa não mostra nenhuma mensagem no terminal ou exige que o usuário insira parâmetros, sendo assim, todos os dados aqui serão oriundos do arquivo de saída saida-4-13783203. E no caso deste output podemos fazer um gráfico, facilitando assim o crescimento da visualização do crescimento da entropia para cada passo.

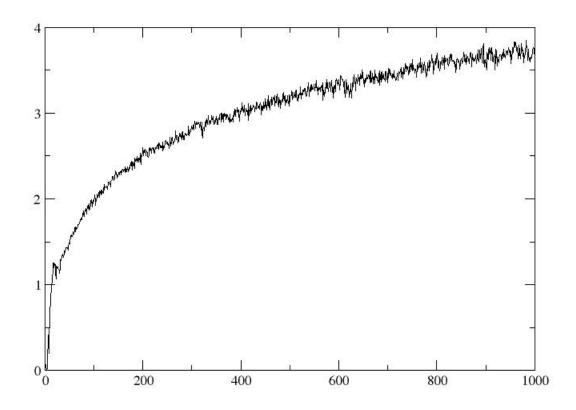


Figura 14: Entropia x N (passos).