COGNOME NOME MATRICOLA......

OGr. 1 Bader (A-G)

○ Gr. 2 Cioffi (H-Z)

Risolvere gli esercizi inserendo le risposte negli **spazi predisposti** con indicazione dei **calcoli** effettuati e fornendo **spiegazioni** chiare ed essenziali.

NON SI ACCETTANO RISPOSTE SU ALTRI FOGLI.

1. Dire, giustificando la risposta, se il seguente sistema lineare è compatibile o incompatibile, e calcolarne le soluzioni utilizzando il metodo di riduzione di Gauss della matrice

associata:
$$\begin{cases} x_2 + x_3 + x_4 = -1 \\ x_1 + 2x_2 - x_3 - x_4 = 0 \\ x_1 + x_2 - 2x_3 - 3x_4 = 1 \end{cases}$$

2. Dare la definizione di base di uno spazio vettoriale.

- 3. Nello spazio vettoriale \mathbb{R}^4 si considerino i sottospazi $W=\{(x,y,z,t)\mid x+y+t=0\}$ e $U=L(\ (1,-1,0,0),(1,1,1,-2)\).$
 - (i) Scrivere una base di W ed una base di U;
 - (ii) dimostrare che $U \subseteq W$;
 - (iii) dire se U = W e perché.

4. Enunciare il teorema della dimensione per una generica applicazione lineare $f: V \mapsto W$ ed applicarlo per dimostrare la seguente affermazione: Sia data l'applicazione lineare $f: \mathbb{R}^3 \mapsto \mathbb{R}^2$; sapendo che dim(kerf)=1, provare che f è suriettiva.

5. Calcolare una base del nucleo ed una base dell'immagine dell'applicazione lineare associata, nelle basi canoniche, alla matrice

$$\begin{pmatrix}
1 & -1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & -1 & 0 \\
-1 & 0 & 1 & 0 \\
1 & 1 & -2 & 0
\end{pmatrix}$$

.

6. Dire perché la matrice $\begin{pmatrix} 1 & a & b \\ 0 & -2 & c \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ è diagonalizzabile per ogni valore di $a,b,c\in\mathbb{R}$

- 7. Fissato un riferimento cartesiano monometrico ortogonale del piano della geometria elementare, siano dati i punti A(1,0) e B(1,2) e la retta r: x+y-1=0.
 - (i) Scrivere un'equazione della retta per A ortogonale a r;
 - (ii) scrivere un'equazione della circonferenza passante per B e tangente a r in A.

- 8. Fissato un riferimento cartesiano monometrico ortogonale dello spazio della geometria elementare, siano $P(1,2,1), \pi: x-y+2z-1=0, r: (x,y,z)=(2,3,4)+t(1,1,-1).$
 - (i) Rappresentare il piano per P parallelo a r ed ortogonale a π .
 - (ii) Rappresentare la retta per P ortogonale ed incidente r