

Moment setrvačnosti

Teoretické odvození

Motivací k zavedení a zkoumání momentu setrvačnosti je dynamická úloha tuhého tělesa rotujícího kolem osy. Připodobněme na začátek tuhé těleso soustavě N hmotných bodů neměnicích vzájemnou vzdálenost (tuhé těleso se nedeformuje).¹ Celkovou kinetickou energii soustavy hmotných bodů vypočteme jednoduše jako součet kinetických energií všech částic. Můžeme tedy v našem přiblížení psát

$$E = \sum_{k=1}^N \frac{1}{2} m_k v_k^2.$$

Dále budeme předpokládat, že těleso vykonává rotační pohyb podle osy procházející těžištěm. Můžeme proto psát $\mathbf{v} = \mathbf{r} \times \boldsymbol{\omega}$. Z lineární algebry víme, že máme-li ve vektorovém prostoru nějaký podprostor, můžeme libovolný vektor rozložit na projekci do podprostoru a jeho rejekci podprostorem. V našem specifickém případě euklidovského prostoru to znamená, že můžeme libovolný polohový vektor rozložit na složku rovnoběžnou s osou rotace a na složku k ní kolmou, tj. $\mathbf{r} = \mathbf{r}_{\parallel} + \mathbf{r}_{\perp}$. Této skutečnosti můžeme pomocí vlastností vektorového součinu využít v následující úvaze.

$$v = \|\mathbf{v}\| = \|\mathbf{r} \times \boldsymbol{\omega}\| = \|(\mathbf{r}_{\parallel} + \mathbf{r}_{\perp}) \times \boldsymbol{\omega}\| = \|\mathbf{r}_{\parallel} \times \boldsymbol{\omega} + \mathbf{r}_{\perp} \times \boldsymbol{\omega}\| = \|\mathbf{r}_{\perp} \times \boldsymbol{\omega}\| = r_{\perp} \omega$$

Z toho však pro kinetickou energii vyplývá, že

$$E = \sum_{k=1}^N \frac{1}{2} m_k v_k^2 = \sum_{k=1}^N \frac{1}{2} m_k r_{k\perp}^2 \omega^2.$$

Dále si uvědomme, že sumační index se vyskytuje pouze ve veličinách m a r_{\perp} , můžeme tudíž ostatní činitele vytknout ze sumy. Pokud tak učiníme, stojíme před vzorcem, který je jakousi obdobou vzorce pro kinetickou energii hmotného bodu v případě rotace tělesa kolem osy. Suma je navíc pouhou strukturní charakteristikou rotujícího tělesa. S pohybem samotným nemá co dočinění. Jsme tedy pouze krok od toho si ujasnit co je vlastně moment setrvačnosti, a to tedy veličina popisující setrvačnost tělesa při rotaci kolem osy procházející těžištěm. Matematicky

$$E = \frac{1}{2} \sum_{k=1}^N m_k r_{k\perp}^2 \omega^2 \equiv \frac{1}{2} J \omega^2, \quad J := \sum_{k=1}^N r_{k\perp}^2 m_k.$$

Nakonec můžeme učinit krok zpět ke spojitě strukturované tuhé těleso pomocí limity difference hmotnosti podle níž sčítáme a dostaneme tak definiční vztah

$$J := \int_m r_{\perp}^2(\mathbf{r}) \, dm \equiv \int_V r_{\perp}^2(\mathbf{r}) \rho(\mathbf{r}) \, dV. \quad (1)$$

V případě homogenního tělesa ($\rho(\mathbf{r}) = \rho = \text{const.}$) přejde vztah do tvaru

$$J = \rho \int_V r_{\perp}^2(\mathbf{r}) \, dV. \quad (2)$$

¹Tato úvaha není příliš v rozporu se skutečností, přihlédneme-li k tomu, že každá látka (tudíž i naše tuhé těleso) je složena z obrovské spousty atomů pro nás zanedbatelně malých velikostí.

Příklad. Vypočtete moment setrvačnosti J kužele homogenní hustoty ρ a výšky h rotujícího kolem osy rovnoběžné s podstavou o průměru d procházející těžištěm.

Řešení.

$$V = \frac{1}{3}\pi r^2 h$$

$$r_S = \frac{\int_m r \, dm}{\int_m dm}$$

$$J = \rho \int_V r_{\perp}^2(\mathbf{r}) \, dV$$

$$dV = dx dy dz =$$