Návrh výkonového úzkopásmového vysokofrekvenčního zesilovače s tranzistorem LDMOS v třídě C pro rádiové vysílače

Josef Dobeš a Jan Míchal České vysoké učení technické v Praze Fakulta elektrotechnická Katedra radioelektroniky

18. října 2022



Výkonový zesilovač, def.
Vstupní návrhové prom.
Účelové funkce a omez.
Model LDMOSFET...
Typická přesnost...
Modely pasivních prvků
Výsledky: 3-D Paretova...
– Alternativní zobrazení
Soustava 2-D vrstevnic
Pět vybraných řešení



Zavřít Konec

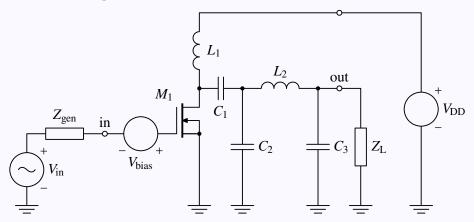
1. Výkonový zesilovač – definice úlohy

Úzkopásmová modulace na kmitočtu 300 MHz, 50 Ω, 12 V, tranzistor MOS LP821 (Polyfet RF Devices) – tento (křemíkový) tranzistor má mezní kmitočet 500 MHz

Účelové funkce (tři): maximalizovat výstupní výkon první harmonické a výkonovou efektivnost, minimalizovat harmonické zkreslení

Omezující podmínky (v pramenech o optimalizaci označované constraints): maximální povolené hodnoty na tranzistoru: v tomto případě maximální (průměrný) proud I_d 5 A a maximální rozptýlený výkon na tranzistoru (maximal total dissipated power) 50 W

Proměnné pro návrh: hodnoty pasivních prvků, vstupní stejnosměrné (DC) předpětí (bias) a amplituda vstupního (in) střídavého napětí





Výkonový zesilovač, def.

Vstupní návrhové prom.
Účelové funkce a omez.
Model LDMOSFET...
Typická přesnost...
Modely pasivních prvků
Výsledky: 3-D Paretova...
– Alternativní zobrazení
Soustava 2-D vrstevnic
Pět vybraných řešení



2. Vstupní návrhové proměnné

Jednoduchou cestou k definování návrhových proměnných je kombinace vstupního střídavého napětí $V_{\rm in}$ a jeho stejnosměrného posunu $V_{\rm bias}$. Toto nám ovšem neumožňuje přímou kontrolu napětí mezi gate a source, které nesmí (z technologických důvodů) překročit 20 V. Abychom se vyhnuli potřebě definovat další speciální omezení (constraint), definujeme odhadnutou špičkovou (peak) hodnotu napětí $V_{\rm gs}$ označenou zde $V_{\rm gs\,max}$ jako návrhovou proměnnou a její střídavou (AC) komponentu $V_{\rm gs\,ACm}$ jako další návrhovou proměnnou.



Výkonový zesilovač, def.
Vstupní návrhové prom.
Účelové funkce a omez.
Model LDMOSFET...
Typická přesnost...
Modely pasivních prvků
Výsledky: 3-D Paretova...
– Alternativní zobrazení
Soustava 2-D vrstevnic
Pět vybraných řešení



Zavřít

2. Vstupní návrhové proměnné

Jednoduchou cestou k definování návrhových proměnných je kombinace vstupního střídavého napětí $V_{\rm in}$ a jeho stejnosměrného posunu $V_{\rm bias}$. Toto nám ovšem neumožňuje přímou kontrolu napětí mezi gate a source, které nesmí (z technologických důvodů) překročit 20 V. Abychom se vyhnuli potřebě definovat další speciální omezení (constraint), definujeme odhadnutou špičkovou (peak) hodnotu napětí $V_{\rm gs}$ označenou zde $V_{\rm gs\,max}$ jako návrhovou proměnnou a její střídavou (AC) komponentu $V_{\rm gs\,ACm}$ jako další návrhovou proměnnou.

Odhad hradlového napětí definujeme rovnicí napěťového děliče tvořeného výstupní rezistancí zdroje R_d a vstupní kapacitní reaktancí hradla $X_i \approx 10 \,\Omega$

$$V_{\rm gsACm} = V_{\rm inpACm} \frac{X_{\rm i}}{\sqrt{X_{\rm i}^2 + R_{\rm d}^2}},\tag{1}$$

kde $V_{\rm inpACm}$ je amplituda vstupní střídavé komponenty předcházejícího stupně při otevřeném nezatíženém obvodu (open-circuited). Pro dané hodnoty návrhových proměnných $V_{\rm gs\,max}$ a $V_{\rm gs\,ACm}$ pak dostaneme jednoduché převodní vztahy

$$V_{\text{bias}} = V_{\text{gs max}} - V_{\text{gsACm}}, \quad V_{\text{inpACm}} = V_{\text{gsACm}} \frac{\sqrt{X_{\text{i}}^2 + R_{\text{d}}^2}}{X_{\text{i}}}.$$
 (2)

Dalšími návrhovými proměnnými jsou přirozeně hodnoty všech pasivních prvků, tj. L_1 a L_2 a C_1 až C_3 .



Výkonový zesilovač, def.
Vstupní návrhové prom.
Účelové funkce a omez.
Model LDMOSFET...
Typická přesnost...
Modely pasivních prvků
Výsledky: 3-D Paretova...
– Alternativní zobrazení
Soustava 2-D vrstevnic
Pět vybraných řešení

Domovská stránka		
*		
4	>	
Strana 3 z 18		

Vrátit se

Celá obrazovka

Zavřít

Přehled návrhových proměnných

Z rovnic (1) a (2) a výčtu hodnot pasivních prvků tedy vyplývá následující tabulka parametrů obvodu, které může multiobjektová optimalizace měnit:

		Limit			Тур
No	Symbol	Dolní	Horní	Jednotka	pokrytí
1	$V_{ m gsmax}$	2	20	V	lin.
2	$V_{ m gsACm}$	0.4	12	V	lin.
3	L_1	3 n	30 n	Н	log.
4	C_1	10 p	300 p	F	log.
5	C_2	3 p	300 p	F	log.
6	L_2	3 n	100 n	Н	log.
7	C_3	3 p	100 p	F	log.



3. Účelové funkce a technologická omezení (constraints) optimalizace

Multiobjektová optimalizace bude provedena pro trojici účelových funkcí (P_{out1} , η a THD) a dvě omezení (I_{davg} a P_{diss}):

				Optimum/	
No	Symbol	Тур	Směr	Limit	Jednotka
1	P_{out1}	obj.	max.	31.1	W
2	η	obj.	max.	83.0	%
3	THD	obj.	min.	0.0783	%
4	$I_{\rm davg}$	constr.	≤	5	A
5	$P_{ m diss}$	constr.	≤	50	W

(Zobrazená optima v předposledním sloupci samozřejmě nelze dosáhnout současně, protože jednotlivé účelové funkce jsou v kontradikci.)



Výkonový zesilovač, def.
Vstupní návrhové prom.
Účelové funkce a omez.
Model LDMOSFET...
Typická přesnost...
Modely pasivních prvků
Výsledky: 3-D Paretova...
– Alternativní zobrazení
Soustava 2-D vrstevnic

Domovská stránka

Strana 5 z 18

Vrátit se

Pět vybraných řešení

Celá obrazovka

Zavřít

3. Účelové funkce a technologická omezení (constraints) optimalizace

Multiobjektová optimalizace bude provedena pro trojici účelových funkcí (P_{out1} , η a *THD*) a dvě omezení (I_{davg} a P_{diss}):

				Optimum/	
No	Symbol	Typ	Směr	Limit	Jednotka
1	P_{out1}	obj.	max.	31.1	W
2	η	obj.	max.	83.0	%
3	THD	obj.	min.	0.0783	%
4	$I_{\rm davg}$	constr.	<u>≤</u>	5	A
5	$P_{ m diss}$	constr.	≤	50	W

(Zobrazená optima v předposledním sloupci samozřejmě nelze dosáhnout současně, protože jednotlivé účelové funkce jsou v kontradikci.)

3.1. Průměrný výstupní výkon první harmonické komponenty P_{out1}

$$P_{\text{out1}} = \frac{|\hat{v}_{\text{out1}}|^2}{2R_{\text{L}}} = \frac{a_1^2 + b_1^2}{2R_{\text{L}}},\tag{3}$$

 $\hat{v}_{\text{out}1}$ je fázor výstupního napětí $v_{\text{out}}(t)$, a_k a b_k jsou koeficienty k-té kosinové a sinové harmonické (Fourierovy) složky periodického ustáleného výstupního napětí $v_{\text{out}}(t)$ s periodou T ($P_{\text{out}1}$ je pro k=1):

$$a_k = \frac{2}{T} \int_T v_{\text{out}}(t) \cos\left(\frac{2\pi k}{T}t\right) dt, \quad b_k = \frac{2}{T} \int_T v_{\text{out}}(t) \sin\left(\frac{2\pi k}{T}t\right) dt.$$
 (4)



Výkonový zesilovač, def. Vstupní návrhové prom. Účelové funkce a omez.

Model LDMOSFET...

Typická přesnost...

Modely pasivních prvků

Výsledky: 3-D Paretova...

Alternativní zobrazeníSoustava 2-D vrstevnic

Pět vybraných řešení

Domovská stránka

44 **>>**

Strana 5 z 18

Vrátit se

Celá obrazovka

Zavřít

3.2. Výkonová účinnost η

Zde je definována jako poměr mezi výstupním výkonem pro první harmonickou frekvenci a celkovým průměrným výkonem z napájecího zdroje a ze vstupního zdroje signálu (driver). Takováto forma definice pozitivně stimuluje nejenom malý rozptyl výkonu na transistoru, ale také malý vstupní výkon a tedy větší výkonový zisk¹:

$$\eta = \frac{P_{\text{out1}}}{\frac{V_{\text{DD}}}{T} \int_{T} i_{\text{DD}} dt + \frac{1}{T} \int_{T} v_{\text{inp}}(t) i_{\text{inp}}(t) dt} \times 100 \%.$$



Výkonový zesilovač, def. Vstupní návrhové prom. Účelové funkce a omez. Model LDMOSFET... Typická přesnost... Modely pasivních prvků Výsledky: 3-D Paretova... – Alternativní zobrazení

Soustava 2-D vrstevnic Pět vybraných řešení



Strana 6 z 18

Vrátit se

Celá obrazovka

Zavřít

3.2. Výkonová účinnost η

Zde je definována jako poměr mezi výstupním výkonem pro první harmonickou frekvenci a celkovým průměrným výkonem z napájecího zdroje a ze vstupního zdroje signálu (driver). Takováto forma definice pozitivně stimuluje nejenom malý rozptyl výkonu na transistoru, ale také malý vstupní výkon a tedy větší výkonový zisk¹:

$$\eta = \frac{P_{\text{out1}}}{\frac{V_{\text{DD}}}{T} \int_{T} i_{\text{DD}} dt + \frac{1}{T} \int_{T} v_{\text{inp}}(t) i_{\text{inp}}(t) dt} \times 100 \%.$$
 (5)

3.3. Celkové harmonické zkreslení THD

$$THD = \sqrt{\frac{P_{\text{out higher}}}{P_{\text{out}}}} \times 100 \%, \tag{6}$$

kde $P_{\text{out higher}}$ je výstupní výkon vyšších harmonických složek až do n_h -té komponenty:

$$P_{\text{out higher}} = \frac{1}{2R_{\text{L}}} \sum_{k=2}^{n_{\text{h}}} \left(a_k^2 + b_k^2 \right), \tag{7}$$

kde $n_h = 10$ a koeficienty a_k a b_k jsou určeny vztahy (4).



Výkonový zesilovač, def. Vstupní návrhové prom. Účelové funkce a omez. Model LDMOSFET... Typická přesnost... Modely pasivních prvků Výsledky: 3-D Paretova...

Soustava 2-D vrstevnic Pět vybraných řešení

- Alternativní zobrazení

Siraria 6 2 16

Vrátit se

Celá obrazovka

Zavřít

¹Toto je pravda také pro tzv. "Power-Added Efficiency" (PAE) definované jako poměr $(P_{\text{out}} - P_{\text{in}})/P_{\text{DC}}$. PAE má nicméně nevýhodu nesprávného popisování podstaty zesílení, která reálně spočívá v násobení výkonu signálu (na úkor výkonového napájení) spíše než přičítání k němu. Následkem toho má zápornou hodnotu pro $P_{\text{out}} < P_{\text{in}}$, což také může být v určitých případech nevhodné.

P_{out} je celkový výstupní výkon určený vztahem

$$P_{\text{out}} = \frac{1}{R_{\text{L}}} \left[\frac{1}{T} \int_{T} v_{\text{out}}^2(t) dt - \left(\frac{1}{T} \int_{T} v_{\text{out}}(t) dt \right)^2 \right]. \tag{8}$$

Druhý výraz v této rovnici ruší příspěvek možné falešné DC komponenty, která by se mohla objevit jako výsledek selhání plného dosažení periodického ustáleného stavu v rámci maximálního povoleného počtu iterací. (Přitom víme, že zde ve skutečnosti DC komponenta výstupního napětí musí být nulová vzhledem ke kapacitní vazbě C_1 a zátěži, která je lineární.)



Výkonový zesilovač, def. Vstupní návrhové prom. Účelové funkce a omez. Model LDMOSFET... Typická přesnost... Modely pasivních prvků

Výsledky: 3-D Paretova...

– Alternativní zobrazení
Soustava 2-D vrstevnic
Pět vybraných řešení

Domovská stránka		
44	>>	
•	•	
Strana 7 z 18		
Vrátit se		

Celá obrazovka
Zavřít

Pout je celkový výstupní výkon určený vztahem

$$P_{\text{out}} = \frac{1}{R_{\text{L}}} \left[\frac{1}{T} \int_{T} v_{\text{out}}^2(t) dt - \left(\frac{1}{T} \int_{T} v_{\text{out}}(t) dt \right)^2 \right]. \tag{8}$$

Druhý výraz v této rovnici ruší příspěvek možné falešné DC komponenty, která by se mohla objevit jako výsledek selhání plného dosažení periodického ustáleného stavu v rámci maximálního povoleného počtu iterací. (Přitom víme, že zde ve skutečnosti DC komponenta výstupního napětí musí být nulová vzhledem ke kapacitní vazbě C_1 a zátěži, která je lineární.)

3.4. Mezní hodnoty tranzistoru aplikované jako omezení pro hledaná řešení

Maximální průměrný proud kanálu $I_{\rm davg}$ a maximální průměrný ztrátový (dissipated) výkon transistoru $P_{\rm diss}$

$$I_{\text{d avg}} = \frac{1}{T} \int_{T} i_{\text{d}}(t) \, dt \tag{9}$$

a

$$P_{\text{diss}} = \frac{1}{T} \int_{T} \left[v_{\text{gs}}(t) i_{\text{g}}(t) + v_{\text{ds}}(t) i_{\text{d}}(t) \right] dt, \tag{10}$$

kde $i_g(t)$ a $i_d(t)$ jsou okamžité (instantaneous) proudy hradla (gate) a kanálu (drain) a $v_{gs}(t)$ a $v_{ds}(t)$ jsou okamžitá napětí mezi gate a source a drain a source.



Výkonový zesilovač, def.
Vstupní návrhové prom.
Účelové funkce a omez.
Model LDMOSFET...
Typická přesnost...
Modely pasivních prvků
Výsledky: 3-D Paretova...
– Alternativní zobrazení
Soustava 2-D vrstevnic

Pět vybraných řešení

Domovská stránka

44 **>>**

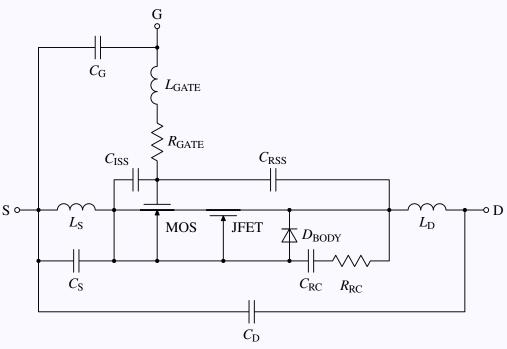
Strana 7 z 18

Vrátit se

Celá obrazovka

Zavřít

4. Model LDMOSFET (Lateral Diffusion MOSFET)



Měřené a následně identifikované RLC komponenty makromodelu jsou následující: $L_{\rm GATE}=0.867$ nH, $R_{\rm GATE}=0.01$ Ω, $C_{\rm G}=3.5$ pF, $C_{\rm RSS}=4.5$ pF, $C_{\rm ISS}=22.1$ pF, $L_{\rm S}=0.108$ nH, $C_{\rm S}=0.43$ pF, $L_{\rm D}=0.51$ nH, $C_{\rm D}=0.01$ pF, $R_{\rm RC}=1989$ Ω a $C_{\rm RC}=0.381$ nF.



Výkonový zesilovač, def. Vstupní návrhové prom. Účelové funkce a omez.

Model LDMOSFET...

Typická přesnost...
Modely pasivních prvků
Výsledky: 3-D Paretova...
– Alternativní zobrazení
Soustava 2-D vrstevnic
Pět vybraných řešení

Domovská stránka	
44	>>
•	•

Strana 8 z 18

Vrátit se

Celá obrazovka

Zavřít

Originální model výrobce je ve skutečnosti pouze identifikovaný pro Level 1 SPICE MOSFET model (Shichman and Hodges). Proto byly jeho parametry přepočítány pro použití semiempirického modelu Level 3, který je pro výkonové aplikace mnohem vhodnější. Nalezené parametry (mírně modifikovaného) semiempirického modelu jsou následující: $V_{TO}=2.4~\rm V,~\phi_S=0.6~\rm V,~\phi_O=0.8~\rm V,~W=0.04~m,~L=1~\mu m,~X_J=1~\mu m,~X_{JL}=0~\mu m,~t_{\rm ox}=100~\rm nm,~N_{FS}=0~m^{-2},~N_A=10^{21}~m^{-3},~v_{\rm max}=5\times10^4~m/s,~\mu_O=0.06~m^2/(Vs),~\varkappa=0.22,~E_P=5\times10^5~\rm V/m,~K_P=1.8\times10^{-5}~\rm A/V^2,~\gamma=0~\sqrt{V},~\delta=\eta=\iota=0,~\theta=0~\rm V^{-1},~r_D=0.16~\Omega$ a $r_S=0.16~\Omega$. (Povšimněme si hodnoty od výrobce pro šířku tranzistoru W – pro složitější komponované polovodičové struktury jako LDMOSFET toto číslo representuje prvek jako celek a jasně indikuje, že LP821 je opravdu výkonový tranzistor.)



Výkonový zesilovač, def. Vstupní návrhové prom. Účelové funkce a omez.

Model LDMOSFET...

Typická přesnost...
Modely pasivních prvků
Výsledky: 3-D Paretova...
– Alternativní zobrazení
Soustava 2-D vrstevnic
Pět vybraných řešení

Domovská stránka		
↔ →		
•	>	
Strana 9 z 18		

Vrátit se

Celá obrazovka

Zavřít

Originální model výrobce je ve skutečnosti pouze identifikovaný pro Level 1 SPICE MOSFET model (Shichman and Hodges). Proto byly jeho parametry přepočítány pro použití semiempirického modelu Level 3, který je pro výkonové aplikace mnohem vhodnější. Nalezené parametry (mírně modifikovaného) semiempirického modelu jsou následující: $V_{TO}=2.4~\rm V$, $\phi_S=0.6~\rm V$, $\phi_O=0.8~\rm V$, $W=0.04~\rm m$, $L=1~\rm \mu m$, $X_J=1~\rm \mu m$, $X_{JL}=0~\rm \mu m$, $t_{\rm ox}=100~\rm nm$, $N_{FS}=0~\rm m^{-2}$, $N_A=10^{21}~\rm m^{-3}$, $v_{\rm max}=5\times10^4~\rm m/s$, $\mu_O=0.06~\rm m^2/(Vs)$, $\varkappa=0.22$, $E_P=5\times10^5~\rm V/m$, $K_P=1.8\times10^{-5}~\rm A/V^2$, $\gamma=0~\rm \sqrt{V}$, $\delta=\eta=\iota=0$, $\theta=0~\rm V^{-1}$, $r_D=0.16~\Omega$ a $r_S=0.16~\Omega$. (Povšimněme si hodnoty od výrobce pro šířku tranzistoru W – pro složitější komponované polovodičové struktury jako LDMOSFET toto číslo representuje prvek jako celek a jasně indikuje, že LP821 je opravdu výkonový tranzistor.)

Parametry od výrobce pro JFET a diodu PN jsou následující: $\lambda = 0.8 \text{ V}^{-1}$, $\beta = 6 \text{ AV}^{-2}$, $V_{TO} = -5.25 \text{ V}$, $C_{JOD} = C_{JOS} = 0 \text{ F}$, $I_S = 10^{-14} \text{ A}$, n = 1, $V_B = 45 \text{ V}$, $I_B = 10^{-7} \text{ A}$, $C_{JO} = 60 \text{ pF}$, $\phi_O = 0.6 \text{ V}$ a m = 0.25. (Povšimněme si, že dioda má model průrazu a také že i její kapacita je poměrně velká, což odpovídá výkonovým strukturám obecně.)



Výkonový zesilovač, def. Vstupní návrhové prom. Účelové funkce a omez.

Model LDMOSFET...

Typická přesnost...
Modely pasivních prvků
Výsledky: 3-D Paretova...
– Alternativní zobrazení
Soustava 2-D vrstevnic
Pět vybraných řešení

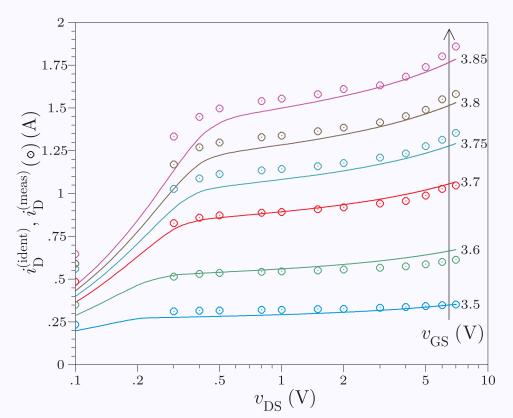
Domovská stránka		
44	>>	
•	>	
Strana 9 z 18		

Vrátit se

Celá obrazovka

Zavřít

5. Typická přesnost modelu charakteristik SIPMOS BUZ345 (Infineon)





Výkonový zesilovač, def. Vstupní návrhové prom. Účelové funkce a omez. Model LDMOSFET...

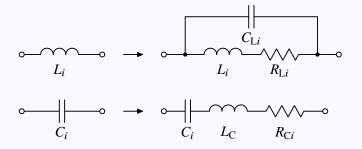
Typická přesnost...

Modely pasivních prvků Výsledky: 3-D Paretova... – Alternativní zobrazení Soustava 2-D vrstevnic Pět vybraných řešení

Domovská stránka		
44	>>	
•	+	
Strana 10 z 18		
Vrátit se		
Celá obrazovka		

Zavřít

6. Modely pasivních prvků





Výkonový zesilovač, def. Vstupní návrhové prom. Účelové funkce a omez. Model LDMOSFET... Typická přesnost...

Modely pasivních prvků

Výsledky: 3-D Paretova...

– Alternativní zobrazení
Soustava 2-D vrstevnic
Pět vybraných řešení

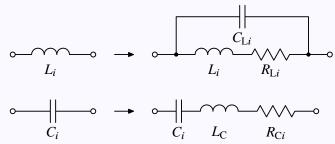
Domovská stránka		
44	>>	
•)	
Strana 11 z 18		

Vrátit se

Celá obrazovka

Zavřít

Modely pasivních prvků



Každý induktor L_i , i = 1 a 2 má sériovou rezistanci R_{Li} reprezentující všechny typy výkonových ztrát (např. kvůli skin efektu, vířivým proudům anebo hysterezi jader cívek apod.) a paralelní capacitu $C_{\rm Li}$ modelující celkovou postranní kapacitu (mezi závity cívky apod.); jejich hodnoty se získají užitím vztahů

$$R_{Li} = \frac{2\pi f_1 L_i}{Q_{Lmax}} + R_{L0}$$
 a $C_{Li} = L_i p_{CL} + C_{L0}$. (11)

Zde je kmitočet $f_1 = 300 \,\mathrm{MHz}$, maximální činitel jakosti je $Q_{\mathrm{Lmax}} = 100 \,\mathrm{a}$ je dosažitelný pouze je-li konstantní výraz $R_{\rm L0} = 10 \,\mathrm{m}\Omega$ zanedbatelný, koeficient postranní kapacity je $p_{\rm CL} = 1 \,\mathrm{pF}/\mu\mathrm{H}$ a konstantní člen je $C_{L,0} = 100 \, \text{fF}$.



Výkonový zesilovač, def. Vstupní návrhové prom. Účelové funkce a omez. Model LDMOSFET... Typická přesnost...

Modely pasivních prvků

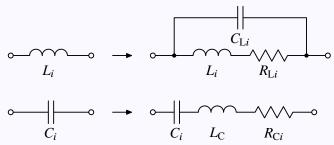
Výsledky: 3-D Paretova... Alternativní zobrazení Soustava 2-D vrstevnic Pět vybraných řešení



Celá obrazovka

Zavřít

6. Modely pasivních prvků



Každý induktor L_i , i=1 a 2 má sériovou rezistanci R_{Li} reprezentující všechny typy výkonových ztrát (např. kvůli skin efektu, vířivým proudům anebo hysterezi jader cívek apod.) a paralelní capacitu C_{Li} modelující celkovou postranní kapacitu (mezi závity cívky apod.); jejich hodnoty se získají užitím vztahů

$$R_{Li} = \frac{2\pi f_1 L_i}{Q_{Lmax}} + R_{L0}$$
 a $C_{Li} = L_i p_{CL} + C_{L0}$. (11)

Zde je kmitočet $f_1=300\,\mathrm{MHz}$, maximální činitel jakosti je $Q_{\mathrm{Lmax}}=100\,\mathrm{a}$ je dosažitelný pouze je-li konstantní výraz $R_{\mathrm{L}0}=10\,\mathrm{m}\Omega$ zanedbatelný, koeficient postranní kapacity je $p_{\mathrm{CL}}=1\,\mathrm{pF}/\mu\mathrm{H}$ a konstantní člen je $C_{\mathrm{L}0}=100\,\mathrm{fF}$.

Podobně každý kapacitor C_i , i = 1, 2 a 3 má sériový odpor R_{Ci} (také známý jako ESR)

$$R_{\text{C}i} = \frac{1}{2\pi f_1 C_i Q_{\text{Cmax}}} + R_{\text{C}0},\tag{12}$$

kde $Q_{\text{Cmax}} = 1000$ a $R_{\text{C0}} = 10 \text{ m}\Omega$; sériová induktance L_{C} (ESL) je odhadnuta konstantní hodnotou 3 nH.



Výkonový zesilovač, def. Vstupní návrhové prom. Účelové funkce a omez. Model LDMOSFET... Typická přesnost...

Modely pasivních prvků

Výsledky: 3-D Paretova...

– Alternativní zobrazení
Soustava 2-D vrstevnic
Pět vybraných řešení

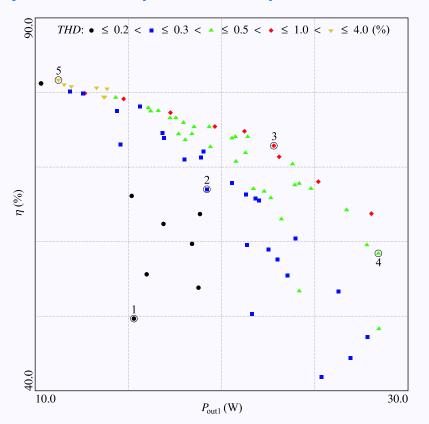


Vrátit se

Celá obrazovka

Zavřít

7. Výsledky: 3-D Paretova plocha a volba pěti demonstrativních řešení





Výkonový zesilovač, def. Vstupní návrhové prom. Účelové funkce a omez. Model LDMOSFET... Typická přesnost... Modely pasivních prvků Výsledky: 3-D Paretova...

- Alternativní zobrazení Soustava 2-D vrstevnic Pět vybraných řešení

Domovská stránka		
44	>>	
•	•	
Strana 12 z 18		
16.69		

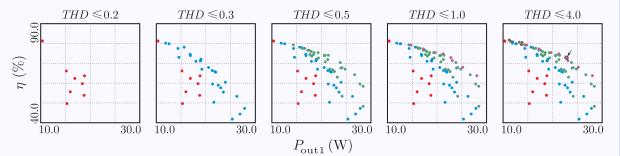
Vrátit se

Celá obrazovka

Zavřít

7.1. Alternativní zobrazení 1

O něco přehlednějšího zobrazení lze dosáhnout postupným přidáváním bodů s větším harmonickým zkreslením:



(Vyhledávat optimální bod z hlediska uživatele tak lze z jednoduššího obrázku neobsahujícího body s nepřijatelně velkým harmonickým zkreslením; v našem případě bychom téměř jistě nezvažovali body s celkovým harmonickým zkreslením přes jedno procento, tj. body, které přibyly až v pátém obrázku.)



Výkonový zesilovač, def.
Vstupní návrhové prom.
Účelové funkce a omez.
Model LDMOSFET...
Typická přesnost...
Modely pasivních prvků
Výsledky: 3-D Paretova...
– Alternativní zobrazení
Soustava 2-D vrstevnic
Pět vybraných řešení

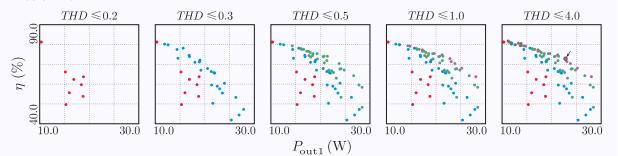


Celá obrazovka

Zavřít

7.1. Alternativní zobrazení 1

O něco přehlednějšího zobrazení lze dosáhnout postupným přidáváním bodů s větším harmonickým zkreslením:



(Vyhledávat optimální bod z hlediska uživatele tak lze z jednoduššího obrázku neobsahujícího body s nepřijatelně velkým harmonickým zkreslením; v našem případě bychom téměř jistě nezvažovali body s celkovým harmonickým zkreslením přes jedno procento, tj. body, které přibyly až v pátém obrázku.)

7.2. Alternativní zobrazení 2

Místo pokusů o (rovnoměrné) pokrytí třídimenzionální Paretovy plochy (v tomto případě tedy opravdu "plochy") lze preferovat systém dvojdimenzionálních vrstevnic. Toto lze realizovat ustavením celkového harmonického zkreslení jako omezující podmínky (tj. nikoliv jako cílové funkce) a opakování optimalizací (tentokrát už jen dvojrozměrných) pro různá limitující *THD*. Pokud už máme k dispozici předběžné třídimenzionální řešení, můžeme získat řešení ve formě vrstevnic novou optimalizací se souborem omezení, které nyní zahrnuje i *THD*, přičemž startovními hodnotami budou body třídimenzionálního řešení:



Výkonový zesilovač, def.
Vstupní návrhové prom.
Účelové funkce a omez.
Model LDMOSFET...
Typická přesnost...
Modely pasívních prvků
Výsledky: 3-D Paretova...
– Alternativní zobrazení
Soustava 2-D vrstevnic
Pět vybraných řešení

**

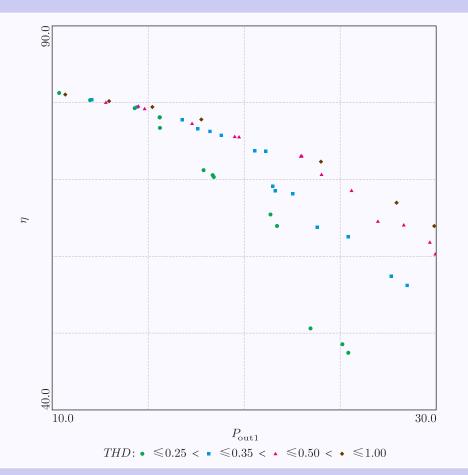
Domovská stránka

Strana 13 z 18

Vrátit se

Celá obrazovka

Zavřít





Vstupní návrhové prom. Účelové funkce a omez. Model LDMOSFET... Typická přesnost... Modely pasivních prvků Výsledky: 3-D Paretova...

Výkonový zesilovač, def.

Alternativní zobrazení
 Soustava 2-D vrstevnic

Pět vybraných řešení

Strana 14 z 18

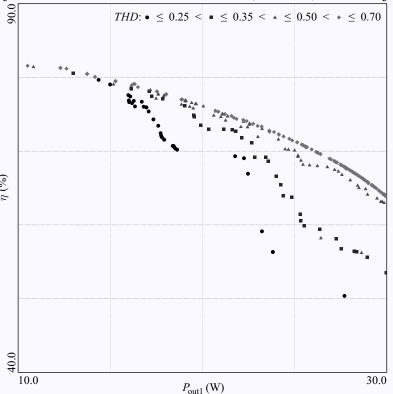
Vrátit se

Celá obrazovka

Zavřít

Posloupnost 2-D vrstevnic

V tomto případě se jedna účelová funkce "změní" na omezení (constraint), zde *THD* (jde o 4 2-D úlohy):





Výkonový zesilovač, def. Vstupní návrhové prom. Účelové funkce a omez. Model LDMOSFET... Typická přesnost... Modely pasivních prvků Výsledky: 3-D Paretova... - Alternativní zobrazení

Soustava 2-D vrstevnic

Pět vybraných řešení

Domovská stránka		
44 >>		
•	•	
Strana 15 z 18		

Vrátit se

Celá obrazovka

Zavřít

9. Pět vybraných řešení

		Číslo řešení					
No	Symbol	1	2	3	4	5	Jednotka
1	$V_{ m gsmax}$	9.97	15.9	20.0	19.2	18.9	V
2	$V_{\rm gsACm}$	4.03	8.05	10.7	9.24	12.0	V
3	L_1	7.86 n	11.3 n	4.23 n	3.97 n	5.03 n	Н
4	C_1	294 p	133 p	299 p	51.6 p	166 p	Н
5	C_2	22.6 p	5.09 p	27.0 p	300 p	3.41 p	Н
6	L_2	6.84 n	7.00 n	7.97 n	7.32 n	9.89 n	Н
7	C_3	20.1 p	2.35 p	18.4 p	22.6 p	17.0 p	Н
1	P_{out1}	15.3	18.8	22.8	28.4	11.2	W
2	η	49.7	63.7	72.9	58.4	81.7	%
3	THD	0.163	0.239	0.512	0.394	3.03	%
4	$I_{ m davg}$	2.56	2.44	2.59	4.01	1.15	A
5	$P_{ m diss}$	13.6	8.42	6.65	16.0	1.84	W



Výkonový zesilovač, def.
Vstupní návrhové prom.
Účelové funkce a omez.
Model LDMOSFET...
Typická přesnost...
Modely pasivních prvků
Výsledky: 3-D Paretova...
– Alternativní zobrazení
Soustava 2-D vrstevnic

Domovská stránka			
44	>>		
•	>		

Pět vybraných řešení

Strana 16 z 18

Vrátit se

Celá obrazovka

Zavřít

9. Pět vybraných řešení

		Číslo řešení					
No	Symbol	1	2	3	4	5	Jednotka
1	$V_{ m gsmax}$	9.97	15.9	20.0	19.2	18.9	V
2	$V_{\rm gsACm}$	4.03	8.05	10.7	9.24	12.0	V
3	L_1	7.86 n	11.3 n	4.23 n	3.97 n	5.03 n	Н
4	C_1	294 p	133 p	299 p	51.6 p	166 p	Н
5	C_2	22.6 p	5.09 p	27.0 p	300 p	3.41 p	Н
6	L_2	6.84 n	7.00 n	7.97 n	7.32 n	9.89 n	Н
7	C_3	20.1 p	2.35 p	18.4 p	22.6 p	17.0 p	Н
1	P _{out1}	15.3	18.8	22.8	28.4	11.2	W
2	η	49.7	63.7	72.9	58.4	81.7	%
3	THD	0.163	0.239	0.512	0.394	3.03	%
4	$I_{ m davg}$	2.56	2.44	2.59	4.01	1.15	A
5	$P_{ m diss}$	13.6	8.42	6.65	16.0	1.84	W

Z tabulky je zcela jasné, že požadavky na obvod jsou skutečně v protikladu: nejvyšší účinnosti např. dosahuje páté zvolené demonstrativní řešení (81.7 %, z čehož je jasné, že musí jít o třídu C, protože toto číslo je nad teoretickým limitem tříd A a B), ovšem harmonické zkreslení při takovéto účinnosti je přes 3 %. Nejvyššího výkonu první harmonické komponenty se dosáhne pro čtvrté řešení (28.4 W), ovšem účinnost pak klesne na "pouhých" 58.4 %. Za vhodný kompromis lze tedy asi považovat řešení třetí.



Výkonový zesilovač, def.
Vstupní návrhové prom.
Účelové funkce a omez.
Model LDMOSFET...
Typická přesnost...
Modely pasivních prvků
Výsledky: 3-D Paretova...
– Alternativní zobrazení
Soustava 2-D vrstevnic

Domovská stránka			
44 >>			
→			
Strana 16 z 18			

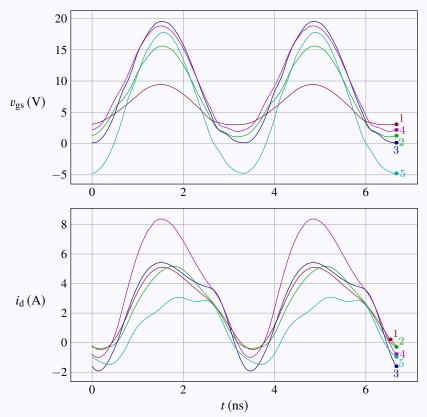
Pět vybraných řešení

Vrátit se

Celá obrazovka

Zavřít

Výsledky: časové průběhy pro vybraných pět řešení





Výkonový zesilovač, def.
Vstupní návrhové prom.
Účelové funkce a omez.
Model LDMOSFET...
Typická přesnost...
Modely pasivních prvků
Výsledky: 3-D Paretova...
– Alternativní zobrazení
Soustava 2-D vrstevnic
Pět vybraných řešení

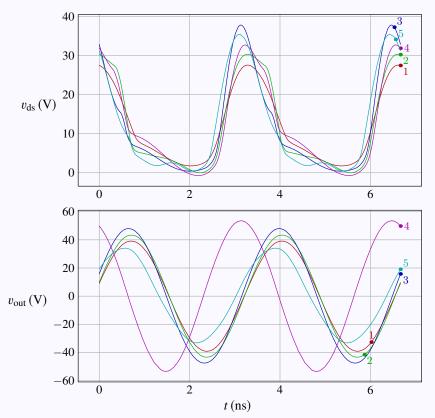
Domovská stránka			
44 >>			
4	+		
Strana 17 z 18			

Vrátit se

Celá obrazovka

Zavřít

Výsledky: časové průběhy pro vybraných pět řešení (pokračování)





Výkonový zesilovač, def.
Vstupní návrhové prom.
Účelové funkce a omez.
Model LDMOSFET...
Typická přesnost...
Modely pasivních prvků
Výsledky: 3-D Paretova...
– Alternativní zobrazení
Soustava 2-D vrstevnic

Domovská stránka				
44	>>			
•				
Strong 10 7 10				

Pět vybraných řešení

Vrátit se

Celá obrazovka

Zavřít