

# Collaboration haptique étroitement couplée pour la déformation moléculaire interactive

---

Jean SIMARD

Université de PARIS-Sud

CNRS-LIMSI

---

1<sup>er</sup> février 2012



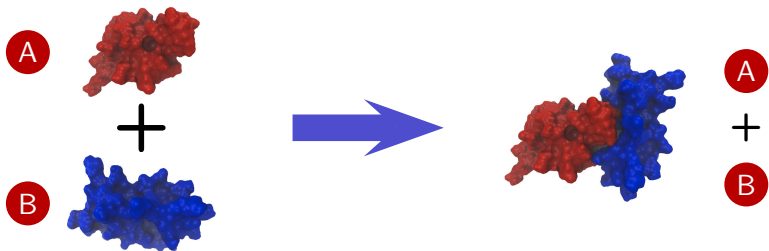
# Sommaire

- 1 Introduction
- 2 Shaddock
- 3 Étude du travail collaboratif
- 4 Aide au travail collaboratif
- 5 Conclusion

# Définition

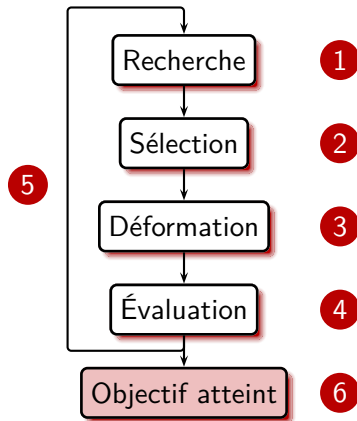
## *Docking* moléculaire

ou *amarrage moléculaire*, consiste à trouver l'orientation et la conformation optimale permettant d'assembler 2 molécules.



**Figure:** Illustration de l'amarrage moléculaire

# Déroulement



**Figure:** Processus de déformation moléculaire

# Travaux existants

## Sélection moléculaire

- Logiciels de visualisation  
[**Humphrey-1996, Delano-2002**]
- Solution de réalité virtuelle [**Polys-2004**]
- Manipulation moléculaire interactive  
[**Delalande-2010**]

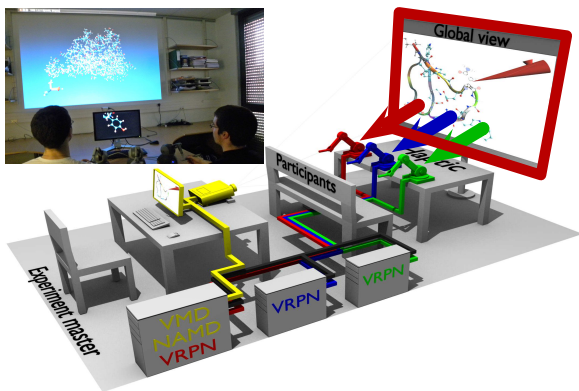
## Problématique

- Pas d'exploration collaborative dans un environnement moléculaire temps-réel



**Figure:** Plateforme  
FVNANO

# La plate-forme



**Figure:** Illustration de la plate-forme expérimentale

■ Configuration **colocalisée** et **synchrone**

■ Outil de déformation de la molécule (Omni de SensAble®)

# Objectifs

## Objectif principal

Observer les contraintes liées au travail collaboratif et souligner les avantages

## Hypothèses

- 1 Amélioration des performances en binôme
  - Comparer les performances en collaboration et seul
  - Valider le contexte de travail (tâche complexe)
- 2 Stratégies de travail dépendantes de la personnalité
  - Identifier et caractériser les stratégies de travail
  - Identifier les conflits de coordination et de communication
- 3 Bonne utilisabilité de la plate-forme
  - Évaluer les outils proposés
  - Identifier les faiblesses

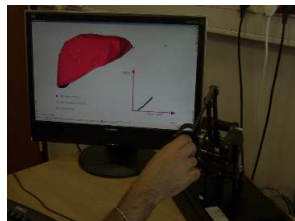
# Travaux existants

## Déformation moléculaire

- Tissus cellulaires [**Peterlik-2009**]
- Sculpture sur glaise [**Muller-2006**, **Gorlatch-2009**]

## Problématique

- Pas de déformation collaborative dans un environnement moléculaire temps-réel



**Figure:** Déformation de tissus cellulaires



# Objectifs

## Objectif principal

Proposer une tâche suffisamment complexe pour quantifier et qualifier les conflits de coordination

## Hypothèses

- 1** Amélioration des performances en binôme pour la déformation
  - Coordination étroitement couplée
- 2** Binômes plus performants sur les tâches complexes
  - Tâches de difficulté variable
  - Identifier les tâches nécessitant une collaboration
- 3** Évaluation du travail collaboratif par les sujets
  - Questionnaire pour valider les améliorations de la plate-forme
  - Évaluation de la configuration de travail collaboratif

# Travaux existants

## Dynamique de groupe

- facilitation sociale [**Ringelmann-1913**]
- paresse sociale [**Roethlisberger-1939**]
- brainstorming [**Osborn-1963, Tuckman-1965**]

## Problématique

- Aucune étude de dynamique de groupe sur des tâches avec une interaction étroitement couplée

# Objectifs

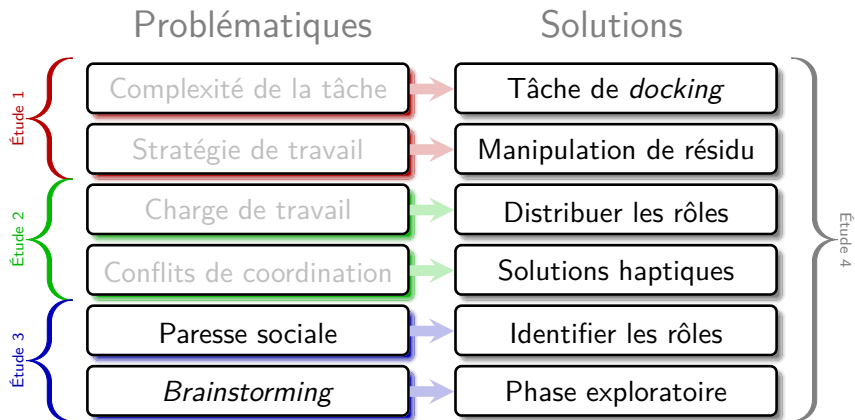
## Objectif principal

Observer la dynamique de groupe lors d'une coordination étroitement couplée

## Hypothèses

- 1 Amélioration des performances en quadrinôme
  - Variation de la taille d'un groupe
  - Quantification des conflits dans des groupes
- 2 Émergence d'un meneur
  - Observer la dynamique des groupes
  - Caractériser les différents rôles
- 3 Le *brainstorming* améliore les performances
  - Période pour organiser le travail
  - Limiter les conflits *a priori*

# Synthèse des études effectuées et solutions



**Figure:** Synthèse des problématiques

# Objectifs

## Objectif principal

Proposer et évaluer des outils haptiques pour assister la coordination

## Hypothèses

- 1 Performances améliorées par l'assistance haptique
  - Rapidité d'exécution
  - Qualité de la solution atteinte
- 2 L'assistance haptique améliore la communication
  - Temps de réaction réduits
  - Meilleure compréhension des intentions de chacun
- 3 Les experts sont satisfaits des outils proposés
  - Évaluer les outils proposés
  - Identifier les faiblesses

# Conclusion

# Questions

Merci pour votre attention

# Références