Basi di Dati Modulo Tecnologie

# Strutture fisiche e strutture di accesso ai dati (Il parte)

Dr. Sara Migliorini

AA 2024-2025

### DBMS e File System

• Il DBMS gestisce i blocchi dei file allocati nel file system come se fossero un unico grande spazio di memoria secondaria e costruisce in tale spazio le strutture fisiche con cui implementa le relazioni (tabelle).

 Nel caso più frequente, ogni blocco è dedicato a tuple di un'unica relazione, ma esistono tecniche che prevedono la memorizzazione delle tuple di più tabelle, tra loro correlate, negli stessi blocchi.

#### Gestore dei metodi di accesso (Cap. 11.2 -> 11.5)

- E' il modulo del DBMS che esegue il piano di esecuzione prodotto dall'ottimizzatore e produce sequenze richieste di accessi ai blocchi della base di dati presenti in memoria secondaria.
- Le richieste vengono inviate al gestore del buffer che si occupa di caricare i blocchi necessari in pagine di memoria centrale.



contengono DATI o INDICI (fix, unfix, setDirty)



Gestore del buffer

#### Gestore dei metodi di accesso

#### Metodi d'accesso

• Sono i moduli software che implementano gli algoritmi di *accesso* e *manipolazione* dei dati organizzati in specifiche strutture fisiche.

- Esempio:
  - Scansione sequenziale
  - Accesso via indice
  - Ordinamento
  - Varie implementazioni del join

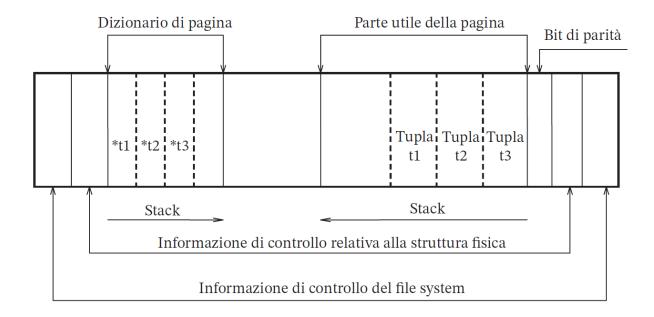
#### Gestore dei metodi di accesso

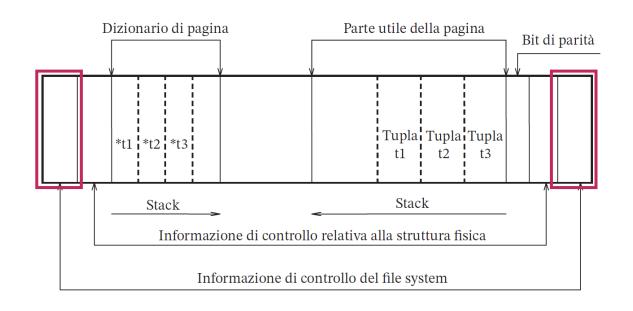
Ogni metodo d'accesso ai dati conosce:

 L'organizzazione delle tuple (o dei record di indice) nei blocchi DATI (o INDICE) salvati in memoria secondaria → come una tabella (o indice) viene organizzata in pagine della memoria secondaria.

• L'organizzazione fisica interna delle pagine sia quando contengono DATI (vale a dire, tuple di una tabella) sia quando contengono strutture fisiche di accesso o INDICI (vale a dire, record di un indice).

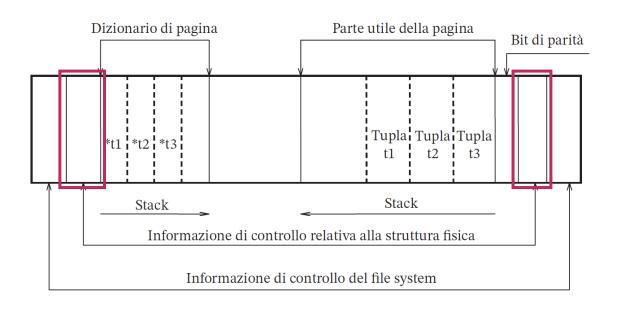
- In una pagina sono presenti informazioni utili e informazioni di controllo:
  - Informazioni utili: dati veri e propri (tuple della tabella)
  - Informazioni di controllo: consentono di accedere alle informazioni utili (dizionario, bit di parità, altre informazioni del file system o della specifica struttura fisica).





#### Block header e block trailer

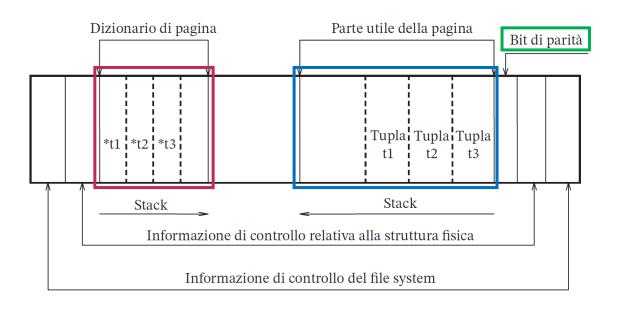
Ogni pagina poichè coincide con un blocco di memoria di massa, ha una parte iniziale ed una parte finale che contengono informazioni di controllo utilizzate dal file system



#### Page header e page trailer

Ogni pagina poichè contenente dati gestiti dal DBMS, ha una parte iniziale ed una finale contenenti l'informazione di controllo relativa alla specifica struttura fisica.

Es: identificatore dell'oggetto (tabella, indice, dizionario dei dati, ecc.) contenuto nella pagina, puntatori a pagine successive o precedenti nella struttura dati, numero di dati utili elementari (tuple) contenuti nella pagina e quantità di memoria libera (contigua o non contigua) disponibile nella pagina.



#### Dizionario di pagina

Contiene puntatori a ciascun dato utile elementare contenuto della pagina.

#### Parte utile

Contiene i dati.

Dizionari di pagina e parte utile crescono come stack contrapposti, lasciando libera la parte centrale in uno spazio contiguo.

#### Bit di parità

Verifica che l'informazione contenuta nella pagina sia valida.

#### Struttura del dizionario

- Tuple di lunghezza fissa: il dizionario non è necessario, si deve solo memorizzare la dimensione delle tuple e l'offset del punto iniziale.
- Tuple di **lunghezza variabile** (valori null oppure di tipo stringa): il dizionario memorizza l'offset di ogni tupla presente nel blocco e di ogni attributo di ogni tupla.

Molti gestori delle pagine non consentono la separazione di una tupla su più pagine → la dimensione massima di una tupla = dimensione massima dell'area disponibile su un blocco

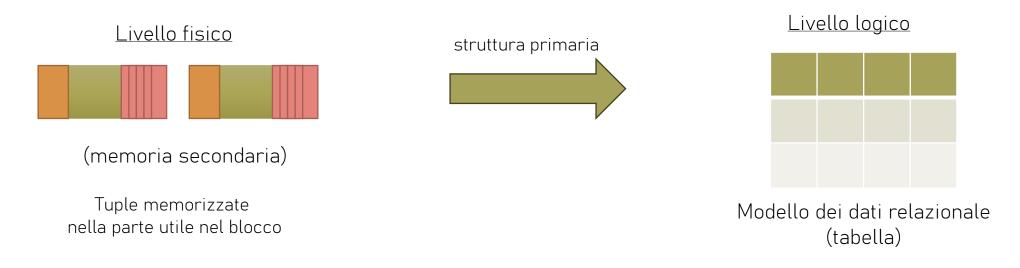
Alcuni gestori delle pagine consentono di distribuire una tupla su più pagine, altrimenti va gestito il caso di tuple memorizzate su più pagine  $\rightarrow$  in PostgreSQL si veda la soluzione TOAST - The Oversized-Attribute Storage Technique.

# Operazioni sulle pagine

- Inserimento ed aggiornamento di una tupla:
  - Se esiste spazio contiguo sufficiente: inserimento semplice.
  - Se non esiste spazio contiguo ma esiste spazio sufficiente: riorganizzare lo spazio ed eseguire un inserimento semplice (operazione in memoria centrale).
    - Operazione aggiuntiva: riorganizzazione della pagina.
  - Se non esiste spazio sufficiente: interazione col file system per allocare nuovi blocchi per il file.
- Cancellazione: sempre possibile anche senza riorganizzare il contenuto nella pagina.
- Accesso ad una tupla particolare tramite il valore di chiave oppure l'offset nel dizionario.
  - Accesso sequenziale a più tuple.
- Accesso ad un attributo di una tupla: identificato in base all'offset e alla lunghezza del campo dopo aver identificato la tupla tramite la chiave o il suo offset.

# Strutture primarie per l'organizzazione di file

- La struttura primaria di un file stabilisce il criterio secondo il quale sono disposte le tuple all'interno del file presente in memoria di massa.
  - Sequenziali: disposizione consecutiva delle tuple che si basa su un criterio specifico, come l'ordine di inserimento.
  - Ad accesso calcolato (hash): collocano le tuple in posizioni determinate sulla base dell'esecuzione di un algoritmo di hash.
  - Ad albero: utilizzate soprattutto come strutture secondarie (indici)



### Struttura Sequenziale

- Un file è costituito da blocchi "logicamente" consecutivi.
- Le tuple vengono inserite nei blocchi rispettando una sequenza:
  - Struttura sequenziale disordinata (o seriale): le tuple sono disposte in base al loro ordine di inserimento.
  - Struttura sequenziale ad array: le tuple sono disposte come in un array, e la loro posizione dipende dal valore assunto in ciascuna tupla da un campo detto indice.
  - Struttura sequenziale ordinata: la sequenza delle tuple dipende dal valore assunto in ciascuna tupla da un campo del file.

### Struttura Sequenziale Seriale o Disordinata

- È la struttura sequenziale più semplice e più diffusa.
- Le tuple vengono aggiunte nel file nell'ordine con cui si sono state inserite.
- Inserimento: operazione molto efficiente, è sufficiente mantenere un riferimento all'ultimo blocco e richiede un solo accesso in memoria secondaria.
  - Costo maggiore in caso di verifica dei vincoli di integrità (vedi ricerca).
- Ricerca: operazione non efficiente, richiede ogni volta una scansione sequenziale che consideri tutti i record.
  - Costo lineare nel numero di blocchi.
  - Uso assieme a strutture secondarie (indici).
- Eliminazione e modifica: facili una volta individuate le tuple coinvolte.
  - Eliminazione: si marcano le tuple come «cancellate», senza riorganizzazione locale.
  - Modifiche: si procede in loco se possibile (nessuna modifica alla dimensione della tupla), oppure cancellazione ed inserimento in fondo al file.
- Eliminazioni e modifiche possono portare ad un uso non ottimale dello spazio  $\rightarrow$  riorganizzazioni periodiche.

# Struttura Sequenziale ad Array

- È possibile solo quando le tuple di una tabella hanno una dimensione fissa.
  - Questa struttura non è quasi mai usata nei DBMS reali perché difficilmente sono soddisfatte le condizioni per la loro applicabilità.
- Ad ogni file viene assegnato un numero n di blocchi contigui e ciascun blocco è dotato di un numero m di «posizioni» disponibili per le tuple  $\rightarrow$  array di nxm posizioni
- Ciascuna tupla è dotata di un valore numerico i che funge da indice → posto nella i-esima posizione dell'array.
- Inserimento:
  - Iniziale  $\rightarrow$  l'indice i viene ottenuto incrementando un contatore.
  - Successivo → in una posizione libera oppure alla fine del file.
- Cancellazioni: creano delle posizioni libere

# Struttura Sequenziale Ordinata

• Una struttura sequenziale ordinata è un file sequenziale dove le tuple sono ordinate secondo una chiave di ordinamento (diversa dalla chiave primaria!).

• Esempio

chiave ordinamento



	Filiale	Conto	Cliente	Saldo	
Blocco 1	А	102	Rossi	1000	
	В	110	Rossi	3020	
	В	198	Bianchi	500	
	Е	17	Neri	345	
Blocco 2	Е	102	Verdi	1200	
	Е	113	Bianchi	200	
	Н	53	Neri	120	
	F	78	Verdi	3400	

### Struttura Sequenziale Ordinata

- Una struttura sequenziale ordinata è un file sequenziale dove le tuple sono ordinate secondo una chiave di ordinamento (diversa dalla chiave primaria!).
- Rendono efficienti le operazioni che hanno bisogno dell'ordinamento utilizzato: elenco ordinato, range query, operazioni aggregate.
- Inconvenienti in caso di aggiornamento: necessità di mantenere l'ordinamento.
  - Periodiche riorganizzazioni.

chiave primaria

	Filiale	Conto	Cliente	Saldo	
Blocco 1	А	102	Rossi	1000	
	В	110	Rossi	3020	
	В	198	Bianchi	500	
Blocco 2	Е	17	Neri	345	
	Е	102	Verdi	1200	
	Е	113	Bianchi	200	
	Н	53	Neri	120	
	F	78	Verdi	3400	

# Struttura sequenziale ordinata: Operazioni

- Inserimento di una tupla
  - Individuare il blocco B che contiene la **tupla che precede**, nell'ordine della chiave, la tupla da inserire.
  - Se B contiene spazio sufficiente per la nuova tupla: inserire la nuova tupla in B.
  - Altrimenti si aggiunge un nuovo blocco (detto, overflow page) alla struttura e si inserisce la tupla nel nuovo blocco e si aggiusta la catena di puntatori.
- Scansione sequenziale ordinata secondo la chiave (seguendo i puntatori)

•

# File Sequenziale: Operazioni

- Cancellazione di una tupla
  - Individuare il blocco B che contiene la tupla da cancellare.
  - Cancellare la tupla da B.
  - Aggiustare la catena di puntatori.
- Riorganizzazione: si assegnano le tuple ai blocchi in base ad opportuni coefficienti di riempimento, riaggiustando i puntatori.

#### Indici

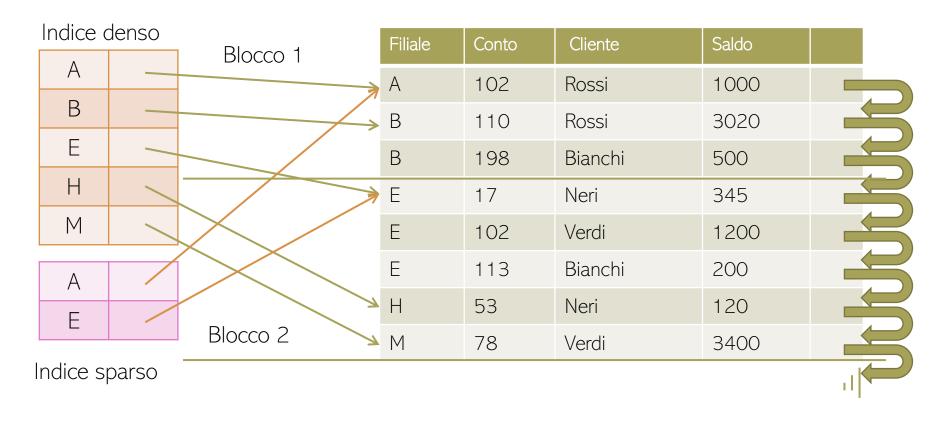
- Per aumentare le prestazioni degli accessi alle tuple memorizzate nelle strutture fisiche (file sequenziale), si introducono strutture ausiliarie (dette strutture di accesso ai dati o INDICI).
- Tali strutture velocizzano l'accesso casuale via chiave di ricerca. La chiave di ricerca è un insieme di attributi utilizzati dall'indice nella ricerca.
- Indici su file sequenziali
  - INDICE PRIMARIO: in questo caso la **chiave di ordinamento** del file sequenziale <u>coincide</u> con la **chiave** di ricerca dell'indice.
  - INDICE SECONDARIO: in questo caso invece la chiave di ordinamento e la chiave di ricerca sono diverse.

#### Indice PRIMARIO

- Usa una chiave di ricerca che coincide con la chiave di ordinamento del file sequenziale.
- Ogni record dell'indice primario contiene una coppia
  <v<sub>i</sub>, p<sub>i</sub>>:
  - v<sub>i</sub>: valore della chiave di ricerca;
  - $p_i$ : puntatore al primo record nel file sequenziale con chiave  $v_i$
- Esistono due varianti dell'indice primario:
  - Indice denso: per ogni occorrenza della chiave presente nel file esiste un corrispondente record nell'indice.
  - Indice sparso: solo per alcune occorrenze della chiave presenti nel file esiste un corrispondente record nell'indice, tipicamente una per blocco.

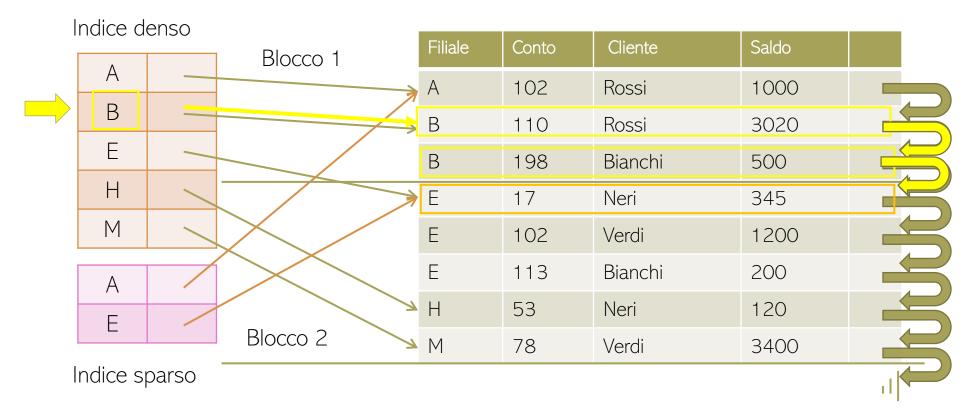
#### Indice PRIMARIO

#### Esempio



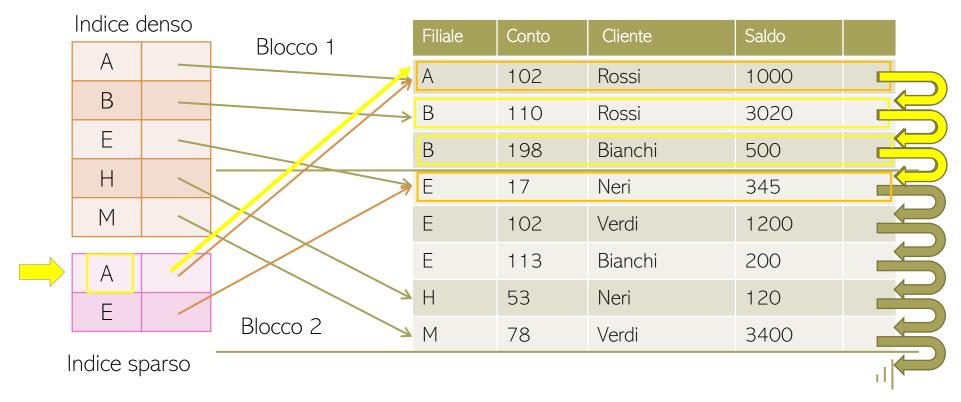
- Ricerca di una tupla con chiave di ricerca K.
  - DENSO (⇒ K è presente nell'indice)
  - Scansione sequenziale dell'indice per trovare il record (K, p<sub>k</sub>)
  - Accesso al file attraverso il puntatore p<sub>k</sub>
  - Costo: 1 accesso indice + 1 accesso blocco dati

Esempio ricerca dei conti della filiale B



- Ricerca di una tupla con chiave di ricerca K.
  - SPARSO (⇒ K potrebbe non essere presente nell'indice)
  - Scansione sequenziale dell'indice fino al record (K',  $p_{k'}$ ) dove K' è il valore più grande che sia minore o uguale a K
  - Accesso al file attraverso il puntatore  $p_{k'}$  e scansione del file (blocco corrente) per trovare le tuple con chiave K.
  - Costo: 1 accesso indice + 1 accesso blocco dati

#### Esempio ricerca dei conti della filiale B



#### Indice PRIMARIO: Inserimento

- Inserimento di un record nell'indice.
  - Come inserimento nel FILE SEQUENZIALE (nel blocco della memoria secondaria invece di tuple ci sono record dell'indice)
  - DENSO
  - L'inserimento nell'indice avviene solo se la tupla inserita nel file ha un valore di chiave K che non è già presente.
  - SPARSO
  - L'inserimento avviene solo quando, per effetto dell'inserimento di una nuova tupla, si aggiunge un blocco dati alla struttura; in tutti gli altri casi l'indice rimane invariato.

#### Indice PRIMARIO: Cancellazione

- Cancellazione di un record nell'indice
  - Come cancellazione nel FILE SEQUENZIALE
  - DENSO
  - La cancellazione nell'indice avviene solo se la tupla cancellata nel file è l'ultima tupla con valore di chiave K.
  - SPARSO
  - La cancellazione nell'indice avviene solo quando K è presente nell'indice e il corrispondente blocco viene eliminato; altrimenti, se il blocco sopravvive, va sostituito K nel record dell'indice con il primo valore K presente nel blocco.

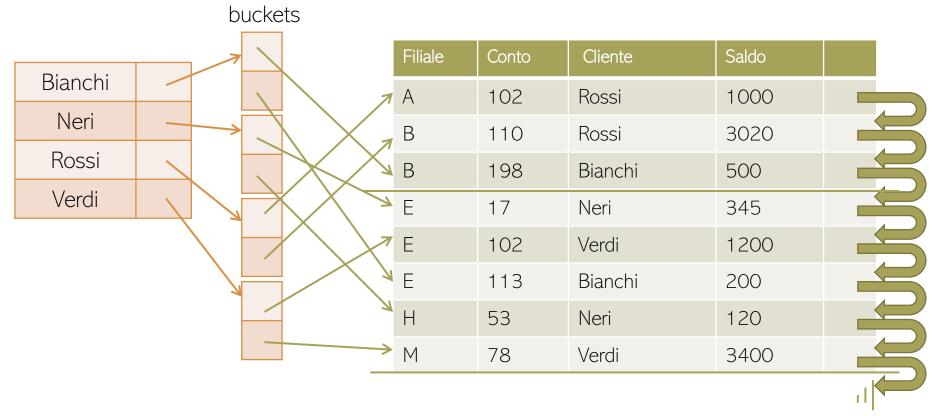
#### Indice SECONDARIO

- Usa una chiave di ricerca che NON coincide con la chiave di ordinamento del file sequenziale.
- Ogni record dell'indice secondario contiene una coppia <v<sub>i</sub>, p<sub>i</sub>>:
  - v<sub>i</sub>: valore della chiave di ricerca;
  - $p_i$ : puntatore al bucket di puntatori che individuano nel file sequenziale tutte le tuple con valore di chiave  $v_i$ .

• Gli indici secondari sono sempre DENSI.

#### Indice SECONDARIO

#### Esempio



### Indice SECONDARIO: Operazioni - Ricerca

- Ricerca di una tupla con chiave di ricerca K.
  - Scansione sequenziale dell'indice per trovare il record (K,  $p_k$ )
  - Accesso al bucket B di puntatori attraverso il puntatore p<sub>k</sub>
  - Accesso al file attraverso i puntatori del bucket B.
- Costo: 1 accesso indice + 1 accesso al bucket + n accessi pagine dati

• Inserimento e cancellazione: come indice primario denso con in più l'aggiornamento dei bucket.

# Indice SECONDARIO: Operazioni - Ricerca

Esempio di ricerca dei conti di Verdi

