

Optimisation TD 1

Centrale Casablanca, 2023-2024

18 avril 2024

Exercice 1

1. Soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ la fonction définie par

$$f(x, y) = \frac{y^3}{\sqrt{x^2 + y^4}} \quad \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \quad \text{et} \quad f(0, 0) = 0.$$

- (a) Montrer que f admet une dérivée directionnelle suivant tout vecteur non nul au point $(0, 0)$,
(b) Montrer que f n'est pas différentiable en $(0, 0)$
2. Prenons $U = \mathbb{R}^2, F = \mathbb{R}$ et f définie par $f(x, y) = \frac{x^2 y}{x^4 + y^2}$ si $(x, y) \neq (0, 0)$ et $f(0, 0) = 0$. Étudions f au point $(0, 0)$.

Exercice 2 : Application bilinéaire continue

1. Soit E, F et G des espaces normés et $B : E \times F \rightarrow G$ une application bilinéaire. Alors B est continue si et seulement s'il existe $C > 0$ tel que pour tout $x \in E$ et tout $y \in F, \|B(x, y)\| \leq C\|x\|\|y\|$. Dans ce cas B est différentiable dans $E \times F$ et pour tout $(x, y) \in E \times F, DB(x, y)$ est l'application linéaire continue de $E \times F$ dans G donnée par

$$(h, k) \mapsto DB(x, y) \cdot (h, k) = B(x, k) + B(h, y)$$

2. Soit E un espace normé et $L(E)$ l'espace vectoriel normé des applications linéaires continues de E dans E . Étudier l'application $B : L(E) \times L(E) \rightarrow L(E)$ définie par $(u, v) \mapsto u \circ v$
3. Si E est muni d'un produit scalaire $E \times E \rightarrow \mathbb{R}$ noté $\langle x, y \rangle$ et si la norme sur E est la norme associée : $\|x\| = \sqrt{\langle x, x \rangle}$, Étudier l'application $B : E \times E \rightarrow \mathbb{R}, B(x, y) = \langle x, y \rangle$

Exercice 3 :

Soient $f, g \in C^1(\mathbb{R}^2, \mathbb{R})$ et

$$\begin{aligned} \varphi : \mathbb{R}^3 &\rightarrow \mathbb{R}^2 \\ (x, y, z) &\rightarrow (f(x^2 y, z^2 x), g(x^y, zx)) \end{aligned}$$

Calculer, si elle existe, la différentielle de φ .

Exercice 4 : Fonction quadratique

On considère la fonction quadratique $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, donné par

$$f(x) = (1/2)x^T P x + q^T x + r$$

avec $P \in \mathbf{S}^n$, ensemble des matrices symétriques d'ordre n , $q \in \mathbb{R}^n$, et $r \in \mathbb{R}$.

1. Calculer la dérivée première et la dérivée seconde de f
2. Donner une condition pour que f soit convexe.
3. En déduire que la fonction $d_y : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, x \mapsto \|x - y\|^2$ est strictement convexe pour tout $y \in \mathbb{R}^n$.

Exercice 5

1. Soit $(f_i)_{i \in I}$ une famille quelconque de fonctions convexes de $U \subset V \rightarrow \mathbb{R}$. Démontrer que la fonction $\sup_{i \in I} f_i$ est convexe.
2. Montrer l'inégalité de Young : $\forall a, b > 0, \forall p, q \in \mathbb{N}$ tels que $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1, ab \leq \frac{a^p}{p} + \frac{b^q}{q}$
3. Soit f une fonction convexe de \mathbb{R}^n dans \mathbb{R} . Montrer que :

$$\forall (\lambda_i)_{1 \leq i \leq p} \in (\mathbb{R}^+)^p \text{ t. q. } \sum_{i=1}^p \lambda_i = 1, \forall (x_i)_{1 \leq i \leq p} \in (\mathbb{R}^n)^p, \quad f\left(\sum_{i=1}^p \lambda_i x_i\right) \leq \sum_{i=1}^p \lambda_i f(x_i)$$

Exercice 6 : Fonction log-sum-exp

On considère la fonction suivante : $f(x) = \log(e^{x_1} + \dots + e^{x_n})$ définie sur \mathbb{R}^n .

1. Montrer que la Hessienne de f est donnée par

$$\nabla^2 f(x) = \frac{1}{(1^T z)^2} \left((1^T z) \text{diag}(z) - z z^T \right),$$

où $z = (e^{x_1}, \dots, e^{x_n})$

2. Montrer que

$$v^T \nabla^2 f(x) v = \frac{1}{(1^T z)^2} \left(\left(\sum_{i=1}^n z_i \right) \left(\sum_{i=1}^n v_i^2 z_i \right) - \left(\sum_{i=1}^n v_i z_i \right)^2 \right).$$

3. En utilisant l'inégalité de Cauchy-Schwarz

$$(a^T a)(b^T b) \geq (a^T b)^2$$

appliquée aux vecteurs $a_i = v_i \sqrt{z_i}, b_i = \sqrt{z_i}$ montrer que la fonction f est convexe.

Exercice 7

On dit qu'une fonction $\psi : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ est monotone si pour tout $x, y \in \text{dom } \psi$,

$$(\psi(x) - \psi(y))^T (x - y) \geq 0$$

On suppose que $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ est convexe et différentiable.

1. Montrer que le gradient ∇f est monotone.

2. Soit la fonction suivante :

$$\psi(x) = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_1/2 + x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1/2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

- (a) Montrer que ψ est monotone
- (b) Montrer qu'il n'existe pas de fonction $f : \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}$ telle que $\psi(x) = \nabla f(x)$,