

17.04 Orts- & Impuls observablen

Theo-VL

Ort:

$$\langle \vec{r} \rangle = \int \vec{r} \Psi^*(\vec{r}, t) \Psi(\vec{r}, t) d\vec{r}$$

$$= \int \Psi^*(\vec{r}, t) \vec{r} \Psi(\vec{r}, t) d\vec{r}$$

$$\boxed{\hat{r} : \Psi(\vec{r}, t) \rightarrow \vec{r} \Psi(\vec{r}, t) \text{ Multipl. mit } \vec{r}}$$

Impuls:

$$\langle \vec{p} \rangle = \int p |\Psi(\vec{p})|^2 d^3 p$$

Rechneten wir

$$\langle p_x \rangle = \int p_x |\Psi(\vec{p})|^2 d^3 p$$

$$\stackrel{*}{=} - \int i t_n \Psi^*(\vec{r}) \frac{\partial}{\partial x} \Psi(\vec{r}) d^3 r$$

$$\hat{p}_x : \Psi(\vec{r}, t) \rightarrow -i t_n \frac{\partial}{\partial x} \Psi(\vec{r}, t)$$

$$\Rightarrow \boxed{\hat{p} : \Psi(\vec{r}, t) \rightarrow i t_n \vec{\nabla} \Psi(\vec{r}, t) \text{ Ableitung in Orter.}}$$

$$g_2 = \Psi(p_x) p e^{-i \frac{E_h}{\hbar} t} \Rightarrow f_1 = \Psi ; f_2 = -i t_n \frac{\partial}{\partial x} \Psi$$

*Theorem von Parseval-Plancherel

$$\int f_1(r) f_2(r) = \int g_2^*(p_r) g_2(p_r) \quad g_1 = \Psi(p_x) e^{-i \frac{E_h}{\hbar} t}$$

Kommutatoren:

Ist die Reihenfolge der Anwendung der Observablen wichtig?

Frage: $\hat{x} \hat{p}_x \Psi(\vec{r}, t) = \hat{p}_x \hat{x} \Psi(\vec{r}, t)$?

$$\hat{x} \hat{p}_x \Psi = -i\hbar x \frac{\partial}{\partial x} \Psi \quad \times$$

$$\hat{p}_x \hat{x} \Psi = i\hbar \frac{\partial}{\partial x} (x \Psi) = -i\hbar \Psi + x \frac{\partial}{\partial x} \Psi$$

→ Reihenfolge der Anwendung von Observablen (Messungen) ist wichtig!

Die Observablen von Ort und Impuls kommunizieren nicht.

Allgemein definiert man den Kommutator von zwei Observablen \hat{A} und \hat{B} :

$$[\hat{A}, \hat{B}] = \hat{A}\hat{B} - \hat{B}\hat{A}$$

Falls $[\hat{A}, \hat{B}] \neq 0$ kommunicieren \hat{A} und \hat{B} nicht.

$$[\hat{x}, \hat{p}_x] = i\hbar \hat{I} \quad \hat{I} \text{: Identität}$$

Allgemein gilt:

$$[\hat{x}_e, \hat{p}_j] = i\hbar \delta_{e,j} \hat{I}$$

$$[\hat{x}_e, \hat{x}_j] = 0 = [\hat{p}_e, \hat{p}_j]$$

Anderer Observablen

Korrespondenzprinzip:

Für physikalische Größen, die ein klassisches Analog haben (d.h. sie sind Funktionen von \vec{r}, \vec{p}) ist der Operator dieselbe Funktion \hat{r}, \hat{p} .

Beispiel:

physikalische Größe	Observable
kin. Energie:	
$E_{\text{kin}} = \frac{\vec{p}^2}{2m}$	$\hat{E}_{\text{kin}} = \frac{\vec{p}^2}{2m} = -\frac{\hbar^2}{2m}\Delta$
pot. Energie:	$(V(\vec{r}) \Psi(\vec{r}, t)) = V(\vec{r}) \Psi(\vec{r}, t)$
totale Energie:	Hamilton operator: $\hat{H} = -\frac{\hbar^2}{2m}\Delta + V(\vec{r})$
Bahndrehimpuls:	$\hat{L} = \vec{r} \times \vec{p}$
	$\hat{L} = \vec{r} \times \vec{p} = i\hbar \vec{r} \times \vec{\delta}$

Eigenfunktionen und Eigenwerte einer Observablen:

Sei \hat{A} eine Observable. $\Psi_x(\vec{r}) \neq 0$ ist eine Eigenfunktion und a_x ein Eigenwert von \hat{A} , wenn:

$$\hat{A} \Psi_x(\vec{r}) = a_x \Psi_x(\vec{r}) \quad \textcircled{*}$$

Die Eigenwerte von einem hermitischen Operator sind reell:

Beweis:

Wir multiplizieren Θ mit $\psi_{\alpha}^*(\vec{r})$ und Integrieren über den Raum:

$$\int \psi_{\alpha}^*(\vec{r})(\hat{A}\psi_{\alpha}(\vec{r}))d^3r = \int \psi_{\alpha}^*(\vec{r})a_{\alpha}\psi_{\alpha}(\vec{r}) \\ || = \int |\psi_{\alpha}(\vec{r})|^2 d^3r \cancel{\text{=0}}$$

$$\int (\hat{A}\psi_{\alpha}(\vec{r}))^* \psi_{\alpha}(\vec{r}) d^3r = \int a_{\alpha}^* \psi_{\alpha}^*(\vec{r}) \psi_{\alpha}(\vec{r}) d^3r \\ = \int |\psi_{\alpha}(\vec{r})|^2 d^3r \cancel{\text{=0}}$$

$$\Rightarrow a_{\alpha} = a_{\alpha}^* \Rightarrow a_{\alpha} \text{ ist reell!}$$

Außerdem folgt:

$$a_{\alpha} = \int \psi_{\alpha}^*(\vec{r})(\hat{A}\psi_{\alpha}(\vec{r}))d^3r \cdot \left(\int |\psi_{\alpha}(\vec{r})|^2 d^3r \right)^{-1}$$

Beispiel einer Eigenfkt: $\hat{p} = i\hbar \vec{\nabla}$

Eigenfunktionen sind ebene Wellen $\psi_p(\vec{r}) = e^{i\vec{p} \cdot \vec{r}/\hbar}$

Mögliche Resultate einer Messung

Experimentelle Evidenz:

$$\boxed{\psi(\vec{r}, t_1)} \xrightarrow[\text{vom}]{} \text{Mess.} \quad \boxed{\psi(\vec{r}, t_2)} \xrightarrow[\text{vom}]{} \text{Mess.} \quad \boxed{\psi(\vec{r}, t_3)}$$

Res. a₁ Res. a₁
mit p=1

"p = Wahr-
sche."

Zustand muss durch die erste Messung von A geändert worden sein.

Der heutige Zustand $\psi(\vec{r}, t_2)$ ist ein Zustand für den die Messung A ein einziges Resultat mit p=1 gibt.

Theorem:

Die Messung der physikalischen Größe A zu einem Zeit pkt. t gibt das Resultat a mit der Wahrschr. Γ , genau dann wenn die Wellenfkt. zur Zeit t eine Eigenfkt. $\Psi_a(\vec{r})$ der Observablen \hat{A} ist.

Der Wert ist der Eigenwert assoziiert mit $\Psi_a(\vec{r})$, d.h. $a = a_\alpha$

Beweis ' \Leftarrow '

$$\begin{aligned} \langle a \rangle &= \int \Psi_a^*(\vec{r}) (\hat{A} \Psi_a(\vec{r})) d^3 r \\ &= a_\alpha \int |\Psi_a(\vec{r})|^2 d^3 r \\ \Psi_a \text{ ist } &\quad = a_\alpha \\ \text{normiert } &\quad = a_\alpha \end{aligned}$$

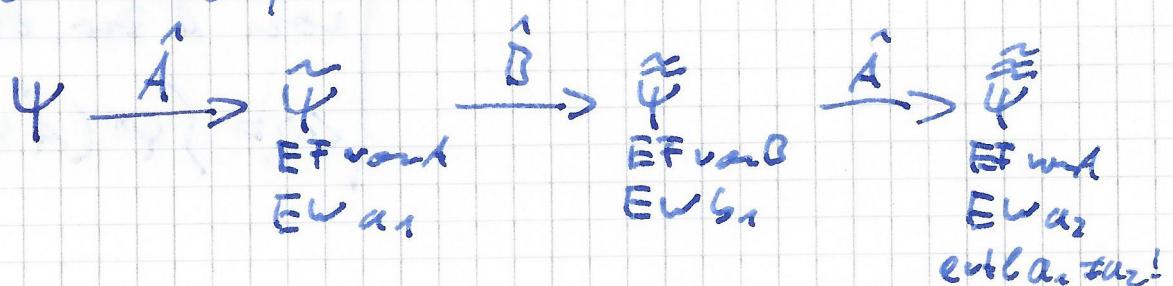
$$\Rightarrow \langle a^2 \rangle - \langle a \rangle^2 = 0$$

' \Rightarrow ' später.

Das Resultat a_α einer Messung von A ist ein Eigenwert von \hat{A} und der Zustand nach der Messung ist der Eigenzustand Ψ_a .

Wenn der Zustand $\Psi(\vec{r}, t_0)$ vor der Messung keine Eigenfkt. ist, wird er durch die Messung in einen solchen gebracht!

Man nennt dieses die Projektion / Reduktion der Wellenfkt.



↳ Messungen können benutzt werden um gewünschte Zustände zu präparieren.

Wahrscheinlichkeit eines Resultats

Der Erwartungswert einer Observablen \hat{A} kann geschrieben werden als:

$$\langle a \rangle = \sum_x p_x a_x$$

Dabei ist a_x der Eigenwert von \hat{A} mit $\sum_x p_x = 1$.
Wir zeigen, dass wenn die Eigenwerte a_x nicht entartet sind:

$$p_a = \frac{|\int \psi_x^*(\vec{r}) \psi(\vec{r}, t) d^3 r|^2}{\int |\psi_x(\vec{r})|^2 d^3 r}$$

Prinzipien der QM:

III: Klassisch

Messresultat physikalischer Größen sind Fkt. von \vec{r} und \vec{p} .

QM

Zu jeder Größe A kann eine Observablen \hat{A} assoziiert werden, die ein linearer, geometrischer Operator ist.

Wenn d. Zustand des Teilchens durch Ψ beschrieben wird ist der Erwartungswert $\langle a \rangle$ der Messung von A zu Zeit t :

$$\langle a \rangle_c = \int \psi^*(\vec{r}) \hat{A} \psi d^3 r$$

IV

Nach einer Messung ist der Zustand des Systems eine Eigenfkt. von \hat{A} .