

In der Praxis:

Wir gehen Abschnittsweise vor und betrachten z.B. nur das Intervall $I_i = [x_i, x_{i+1}]$ mit $x_{i+1} - x_i = h$.

Das Polynom sieht dann wie folgt aus:

$$P_1(x) = f(x_i) + (x - x_i) \frac{f(x_{i+1}) - f(x_i)}{h}$$

$$\Rightarrow P_1'(x) = \frac{f_{i+1} - f_i}{h}$$

also

$$f'(x) = \frac{f_{i+1} - f_i}{h} + \frac{h}{2} f''(\tau)$$

Wir sprechen von einem Diskretisierungsfehler der Ordnung h : $O(h)$ und schreiben:

$$f'(x) = \frac{f_{i+1} - f_i}{h} + O(h)$$

Durch hinzunahme von mehr Stützstellen können wir den Fehler formal zu einer höheren Ordnung bringen.

$$P_2(x) = f[x_{i-1}] + (x - x_{i+1})f[x_{i-1}, x_i] \\ + (x - x_{i-1})(x - x_i)f[x_{i-1}, x_i, x_{i+1}]$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow P_2'(x) &= f[x_{i-1}, x_i] + ((x - x_i) + (x - x_{i+1}))f[x_{i-1}, x_i, x_{i+1}] \\ &= f[x_{i-1}, x_i] + (2x - x_i - x_{i+1})f[x_{i-1}, x_i, x_{i+1}] \\ &= \frac{f_i - f_{i-1}}{h} + (2x - x_i - x_{i+1}) \frac{1}{2h} \left(\frac{f_{i+1} - f_i}{h} - \frac{f_i - f_{i-1}}{h} \right) \\ &= \frac{f_i - f_{i-1}}{h} + (2x - x_i - x_{i+1}) \frac{1}{2h^2} (-2f_i + f_{i-1} + f_{i+1}) \end{aligned}$$

An der Stelle x_i reduziert sich der Therm zu:

$$P_2'(x) = \frac{1}{2h} (f_{i+1} - f_{i-1})$$

$$\Rightarrow f'(x) = \frac{1}{2h} (f_{i+1} - f_{i-1}) + O(h') \quad \text{3-Punkt-Formel}$$

In analoger Weise lassen sich Ableitungen höherer Ordnung konstruieren, z.B.:

$$f''(x_i) = \frac{1}{h^2} (f_{i+1} - 2f_i + f_{i-1})$$

3.2 Einfache Integrationsformeln

Aufgabenstellung

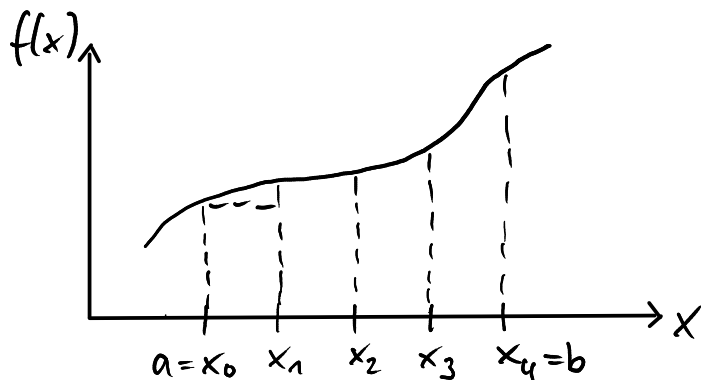
$$I_{a,b} \{f\} = \int_a^b f(x) dx \quad (\text{Funktional})$$

Unter der Voraussetzung, dass das Integral nicht uneigentlich und die Funktion $f(x)$ auf dem Intervall $[a, b]$ nicht singular ist.

Vorgehen:

Approximation der Funktion durch ein Polynom, welches dann integriert werden kann:

In der Praxis:



Im Intervall $I = [x_i, x_{i+1}]$ war das Polynom 0-ter Ordnung einfach: $P_0(x) = f(x_i) \Rightarrow \int_{x_i, x_{i+1}} \{f\} = (x_{i+1} - x_i) f_i + O(x_{i+1} - x_i)$

äquidistante Stützstellen:

$$\begin{aligned} \Rightarrow \int_{a,b} \{f\} &= \sum_{i=0}^{n-1} (x_{i+1} - x_i) f_i + R_{a,b}^0 \{f\} \\ &= \sum_{i=0}^{n-1} h f_i + O(h) \quad (\text{Kastenregel}) \end{aligned}$$

1ste Ordnung:

$$\int_{x_i, x_{i+1}} \{f\} = (x_{i+1} - x_i) \frac{f_{i+1} + f_i}{2}$$

2te Ordnung

$$\int_{x_{i-1}, x_{i+1}} \{f\} = (x_{i+1} - x_{i-1}) \frac{1}{6} (f_{i-1} + 4f_i + f_{i+1})$$

Trapezregel: (äquidistant)

$$\int_a^b f(x) dx = \frac{h}{2} (f_0 + 2f_1 + 2f_2 + \dots + 2f_{n-1} + f_n) + O(h^2)$$

Simpsonsche Regel: (äquidistant, n gerade)

$$\int_a^b f(x) dx = \frac{h}{3} (f_0 + 4f_1 + 2f_2 + 4f_3 + \dots + 4f_{n-1} + f_n) + O(h^4)$$

Alle Terme proportional zu h^3 heben sich weg!

Kochrezept:

- a) Integriere alles analytisch was geht!
- b) Überführe uneigentliche Integrale in eigentliche durch betrachten der Integranden:
 - Auf welchen Intervallen ist der Integrand signifikant von 0 verschieden
 - Gibt es analytisch integrierbare Approximationen des Integranden für sehr kleine/große Argumente?
- c) Integriere mit Stützstellenzahl n . Variiere n um eine Abschätzung des Fehlers zu bekommen.

Kontrollmechanismus zur Abschätzung des Fehlers anhand der Simpsonschen Regel mit der Stützstellenzahl n :

$$E_{a,b} = E_{a,b}^{(n)} + (b-a) \frac{h^4}{180} f^{(4)}(\tau) = E_{a,b}^{(n)} + \frac{(b-a)^5}{180} f^{(4)}(\tau) \frac{1}{n^4}$$

Mit doppelter Stützstellenzahl $2n$:

$$E_{a,b} = E_{a,b}^{(2n)} + \frac{(b-a)^5}{180} f^{(4)}(\tau') \frac{1}{(2n)^4}$$

Wir machen nun die Annahme $f^{(4)}(\tau) \approx f^{(4)}(\tau')$, dann gilt für den Fehlerterm:

$$R^{(2n)} \approx \frac{1}{16} R^{(n)} \approx \frac{1}{15} (E^{(2n)} - E^{(n)})$$

Dies erlaubt die Abschätzung des Fehlers der Approximation mit $2n$ Stützstellen, wenn man $E^{(n)}$ und $E^{(2n)}$ berechnet hat.

Eine Verbesserung von $E^{(2n)}$ ist damit auch möglich:

$$E_{\text{neu}}^{(2n)} = E^{(2n)} + \frac{1}{15} (E^{(2n)} - E^{(n)})$$

Dieser Ansatz kann systematisiert werden und führt zur sogenannten Romberg-Integration, ein Beispiel für die sogenannte Richardson-Extrapolation.

3.3 Integration vom Gauß-Typ

Verallgemeinerung der Aufgabenstellung: $E_g\{f\} = \int_a^b f(x)g(x)dx$ mit der Integrationsdichte $g(x) \geq 0 \forall x$.

Die Funktion $f(x)$ kann als Interpolationspolynom geschrieben werden:

$$f(x) = P_n(x) + R_n \quad \text{mit} \quad P_n(x) = \sum_{i=0}^n f_i \frac{\omega_{n+1}(x)}{(x-x_i)\omega'_{n+1}(x)}$$

$$\text{und} \quad R_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\tau)}{(n+1)!} \omega_{n+1}(x)$$

Damit kann das gesuchte Integral geschrieben werden als:

$$\int_a^b f(x)g(x)dx = \sum_{i=0}^n f_i \bar{\omega}_i + \tilde{R}_n$$

$$\text{wobei} \quad \bar{\omega}_i = \int_a^b \frac{\omega(x)}{(x-x_i)\omega'(x_i)} g(x)dx$$

$$\text{und} \quad \tilde{R}_n = \int_a^b \frac{f^{(n+1)}(\tau[x])}{(n+1)!} \omega(x) g(x)dx$$

Die \bar{w}_i nennt man Gewichtungsfunktion und sie hängt von $[a, b]$, $g(x)$ und $\{x_i\}$ ab. Sie können im Prinzip mit obiger Formel bestimmt werden. Der Fehlerterm \tilde{R}_n verschwindet und die Integration wird exakt, falls $f^{(n+1)}(\tau) = 0$ ist. Dies ist immer dann der Fall, wenn f ein Polynom vom Grad n oder kleiner ist. Durch geschickte Wahl der Stützstellen ist es möglich, die Integrationsformel für Polynome höheren Grades exakt zu machen und für allgemeine Integranden die Genauigkeit zu erhöhen.

Orthogonale Polynome:

Der Funktionsraum L_2 wird durch das Skalarprodukt

$$\langle f, g \rangle = \int_a^b f(x)g(x)g(x)dx$$

festgelegt, mit $g(x) > 0$ in $[a, b]$. Orthogonale Polynome f_0, f_1, \dots, f_n vom Grad $0, 1, \dots, n$ haben für die Gewichtungsfunktion $g(x)$ im Intervall $[a, b]$ die Eigenschaft

$$\langle f_i, f_j \rangle = 0 \quad \text{falls} \quad i \neq j$$

Beispiel: Tschebyscheff Polynome $T_n(x)$ für $g(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$ auf $[-1, 1]$. Es gilt

$$\int_{-1}^1 T_k(x) T_j(x) \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = \begin{cases} \pi/2 & k \neq j \\ \pi & k = j > 0 \\ \pi & k = j = 0 \end{cases} \quad k, j \in \mathbb{N}$$

Beweis: Substituiere:

$$x = \cos f, \quad T_k(x) = \cos(kf), \quad T_j(x) = \cos(jf)$$

$$\text{und } dx = -\sin(f) df, \quad \sqrt{1-x^2} = \sin(f)$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \int_{-1}^1 T_k(x) T_j(x) \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} &= - \int_{-\pi}^0 \cos(kf) \cos(jf) \frac{\sin(f)}{\sin(f)} df \\ &= \int_0^{\pi} \cos(kf) \cos(jf) df = \frac{1}{2} \int_{-\pi}^{\pi} \cos(kf) \cos(jf) df \end{aligned}$$

Die besondere Eigenschaft der orthogonalen Polynome ist, dass sie eine Basis bilden und jedes Polynom vom Grad n als Linearkombination von f_0, \dots, f_n geschrieben werden kann. Daraus folgt insbesondere, dass jedes Polynom vom Grad n orthogonal zu f_{n+1} ist! Wir wählen nun $w = f_{n+1}$ mit dessen Nullstellen als Stützstellen. Dann ist die Integrationsformel exakt, wenn $f(x)$ ein Polynom vom Grad $2n+1$! Sei $f(x) = P_{2n+1}(x)$, dann gibt es Polynome $P_n^{(1)}$ und $P_n^{(2)}$, so dass

$$P_{2n+1}(x) = f_{n+1} P_n^{(1)} + P_n^{(2)}(x)$$

Die durch Polynomdivision gefunden werden können.

$$\begin{aligned}
\Rightarrow \int_a^b f(x) g(x) dx &= \int_a^b P_{2n+1}(x) g(x) dx \\
&= \underbrace{\int_a^b f_{n+1}(x) P_n^{(1)}(x) g(x) dx}_{=0} + \int_a^b P_n^{(2)}(x) g(x) dx = \sum_{i=0}^n P_n^{(2)}(x_i) w_i
\end{aligned}$$

Dieses Ergebnis ist exakt, da $P_n^{(2)}$ vom Grad n ist. Die $\{x_i\}$ sind die Nullstellen von $f_{n+1}(x)$, also gilt:

$$f(x_i) = P_{2n+1}(x_i) = f_{n+1}(x) P_n^{(1)}(x_i) + P_n^{(2)}(x_i) = P_n^{(2)}(x_i)$$

$$\Rightarrow \int_a^b f(x) g(x) dx = \sum_{i=0}^n f_i w_i$$