# Sincronizzazione nei Sistemi Distribuiti

#### Sincronizzazione dei Clock

 In un sistema centralizzato la misurazione del tempo non presenta ambiguità.
 (Ogni computer ha il proprio clock)

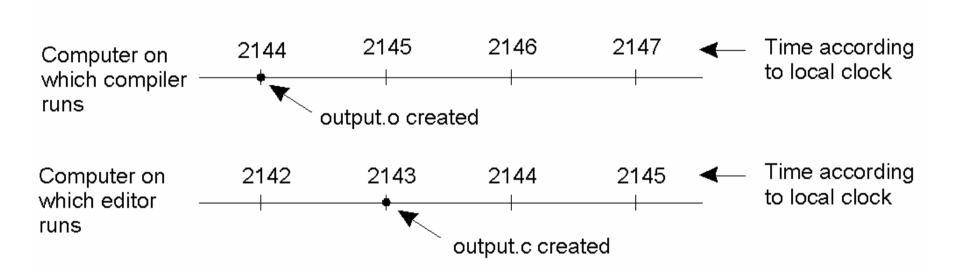
 In un sistema distribuito definire un tempo globale non è semplice.

(È impossibile garantire che i clocks avanzino tutti alla stessa esatta frequenza)

- Soluzioni:
  - Clock synchronization
  - Logical clocks

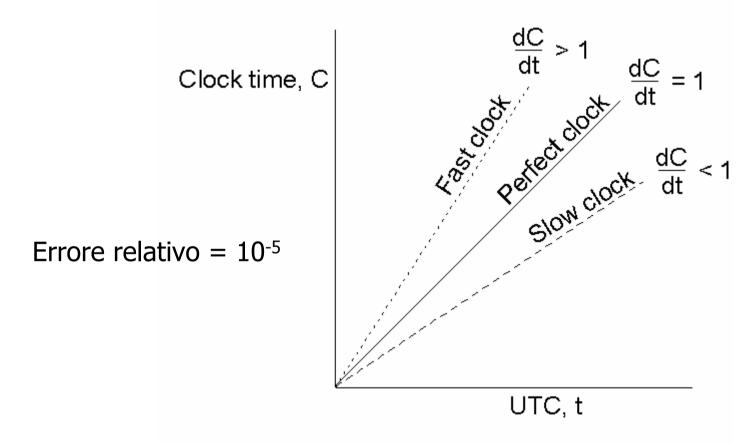
#### Sincronizzazione dei Clock

#### Esempio: il programma *make*



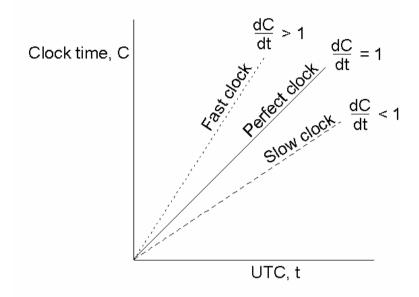
 Quando ogni macchina ha il proprio clock, ad un evento che avviene dopo un altro evento gli può essere assegnato un tempo anteriore.

#### Algoritmi di Sincronizzazione dei Clock



Clock time e UTC (Universal Coordinated Time) con i clocks tick a differenti velocità.

#### Algoritmi di Sincronizzazione dei Clock



Se esiste una costante  $\rho$  tale che

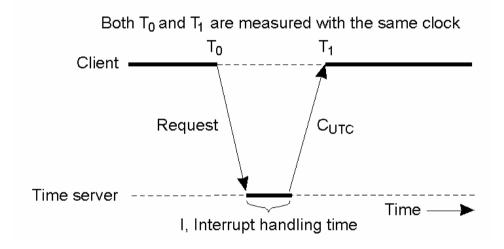
$$1-\rho <= dC/dt <= 1 + \rho$$
 (maximum drift rate)

dopo  $\Delta t$  la differenza tra due clock può essere al massimo:

$$2\rho \Delta t$$

# Algoritmo di Cristian

Ipotesi: I computer ricevono periodicamente il tempo corrente da un **time server**.

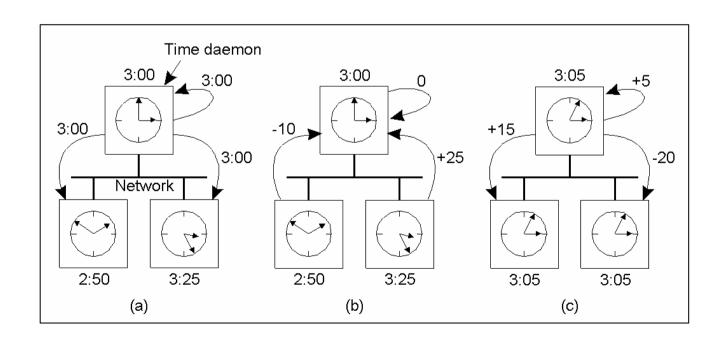


#### Due problemi:

- Il tempo non deve mai scorrere all'indietro (per il clock del server più lento)
- La risposta del server del Cutc richiede un tempo pari a :  $(T_1-T_0-I)/2$ .

## Algoritmo di Berkeley

- Il server ha un ruolo attivo, ma non ha il valore esatto del tempo da fornire alle macchine.
- a) Il server chiede a tutte le macchine il valore del loro clock.
- b) Ogni macchina risponde al server.
- c) Il server invia a tutte le macchine il nuovo valore medio del clock.



#### Clock Logici

 I Clock Logici sono usati quando è necessario avere un valore del tempo consistente per tutti i nodi del sistema distribuito, ma questo non nececessariamente deve essere il valore del tempo reale assoluto.

#### Proposta di Lamport:

- a) Se due processi non interagiscono non è necessario sincronizzare i loro clock.
- b) Quello che è importante per due o più processi interagenti è rispettare l'ordine corretto in cui gli eventi avvengono.

Per sincronizzare i clock logici è stat definita la relazione:
 happens-before (→)

- $a \rightarrow b$  significa "a avviene prima di b"
- Se a e b sono due eventi nello stesso processo e a avviene prima di b, allora: a → b è vera
- In due processi, se a è l'evento di invio di un messaggio m e b è l'evento di ricezione di un messaggio m, allora:
  a → b è vera
- Se  $a \rightarrow b$  e  $b \rightarrow c$ , allora:  $a \rightarrow c$

- Considerando due eventi x e y in due processi non-interagenti, allora x → y non è vero, ma neanche y → x è vero.
- x e y sono detti **concorrenti**.
- Per ogni evento non concorrente a è necessaria una misura globale del tempo da assegnare ad a: C(a) valido in tutti i nodi di un sistema distribuito o concorrente (processi/processori)
- Se  $a \rightarrow b$  allora C(a) < C(b).

#### Total ordering può essere definito se :

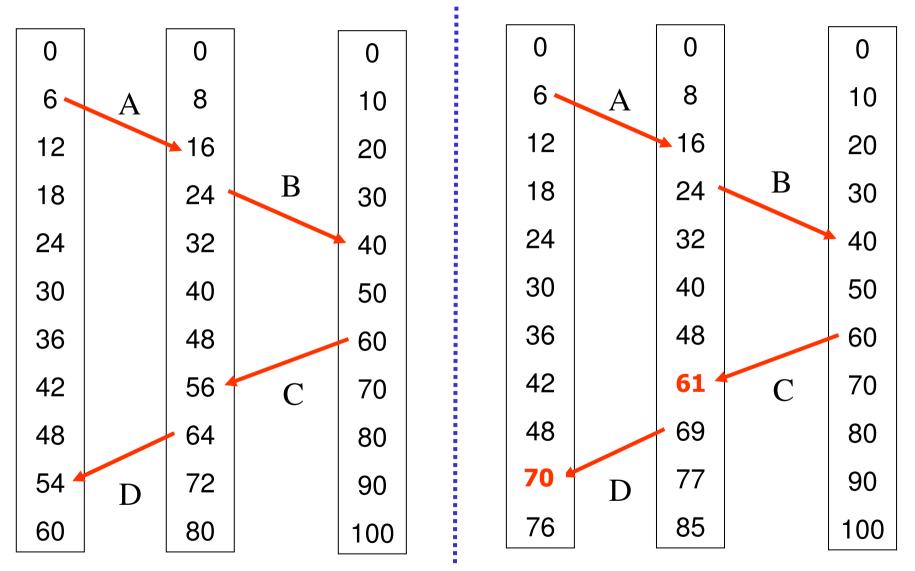
- Ogni messaggio contiene il tempo del suo invio sul mittente (basato sul clock del nodo mittente)
- Quando un messaggio arriva il clock del ricevente deve essere maggiore di almeno un tick del tempo del mittente (segnato sul messaggio).
- Tra due eventi il clock deve avanzare almeno di un tick.

#### Requisito addizionale:

 Non si possono avere due eventi che accadono nello stesso esatto istante di tempo.

#### Algoritmo di Lamport

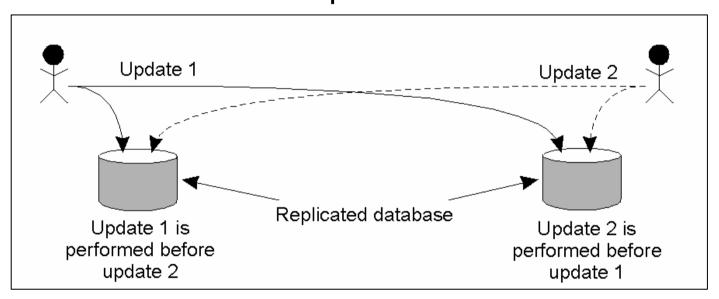
/\* Cp è il valore del clock logico del processo /\* Cr è il valore del clock ricevuto dal processo remoto



Tre processi, ognuno con il proprio clock. I clock hanno diverse velocità. L'algoritmo di Lamport corregge o clock.

#### Esempio: Totally-Ordered Multicasting

#### Database Replicato in due siti



Se si fanno due incrementi contemporanei, l'aggiornamento del database replicato può portare ad uno stato inconsistente.

Un meccanismo di **totally-ordered multicast** (tutti i messaggi consegnati a tutti nello stesso ordine) è necessario e può essere implementato con i timestamp di Lamport.

## **Totally-Ordered Multicasting**

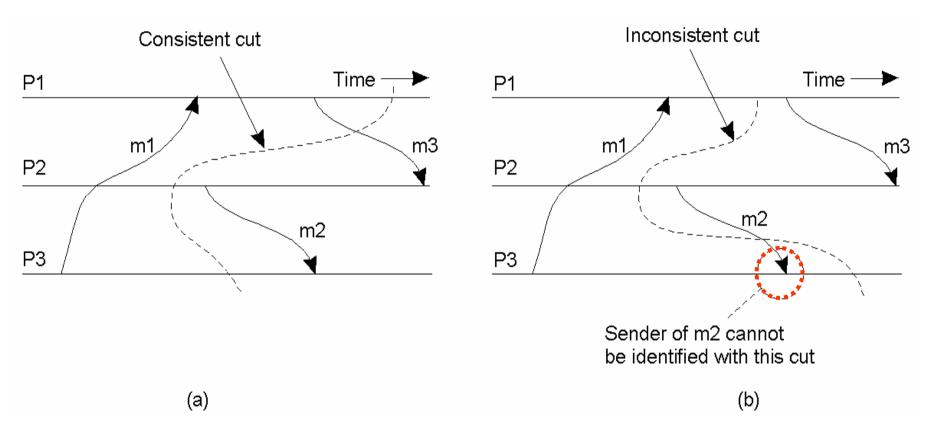
- Un gruppo di processi comunica tramite multicast tra loro:
  - Ogni messaggio è inviato a tutti i processi con una multicast e con un timestamp del *logical time* del mittente e messo in coda nell'ordine del timestamp.
  - 2. I messaggi sono consegnati nell'ordine in cui vengono inviati
  - 3. Ogni messaggio richiede l'invio di un acknowledgement
  - 4. Non è possibile che due messaggi abbiamo lo stesso timestamp

Ogni processo ha la stessa copia della coda dei messaggi.

#### Global State (1)

- a) Lo **stato globale** di un sistema distribuito è dato dalla *collezione degli stati locali* di ogni processo più i *messaggi in transito*.
- b) La conoscenza dello stato globale è utile in molti casi.
- c) Uno **snapshot distribuito** è uno stato in cui un sistema distribuito si può trovare (uno stato globale consistente).

### Global State (2)

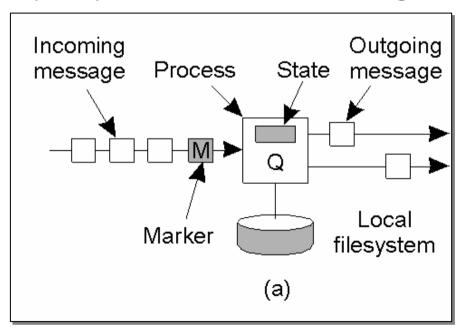


(a) Un "taglio" consistente

(b) Un "taglio" inconsistente

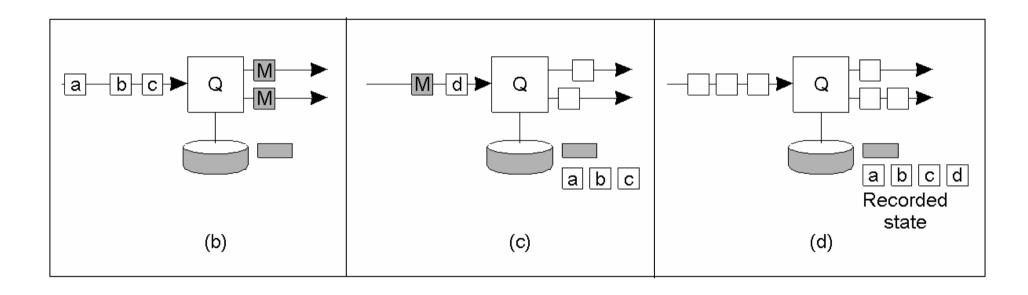
### Global State (3)

- Usando i distributed snapshots è possibile memorizzare uno stato globale.
- a. Un processo *P* inizia l'algoritmo memorizzando il proprio stato e invia un marker nei canali di uscita indicando al destinatario che deve participare per memorizzare lo stato globale.



Organizzazione di un processo Q e dei canali per uno snapshot distribuito

### Global State (4)



- b. Quando un processo *Q* riceve un marker per la prima volta memorizza il suo stato locale e invia il marker nei suoi canali di uscita.
- c. *Q* memorizza tutti i messaggi in arrivo
- d. *Q* riceve un marker per i suoi canali di input e finisce memorizzando lo stato dei canali in ingresso.

#### Global State (5)

- Quando un processo ha ricevuto ed elaborato tutti i marker nei suoi canali di ingresso completa il suo compito per l'algoritmo e invia lo stato che ha memorizzato.
- Un processo qualsiasi può iniziare l'algoritmo e il marker sarà etichettato con l'identificatore del processo iniziatore.

#### Terminazione Distribuita (1)

- Identificare e gestire la terminazione di un algoritmo distribuito non è banale (a volte è complesso).
- Uno snapshot distribuito può non mostrare uno stato di terminazione a causa dei messaggi che possono essere in transito.
- Per la rilevazione della terminazione tramite uno snapshot distribuito è necessario che tutti i canali siano vuoti.

#### Terminazione Distribuita (2)

- In un sistema distribuito un processo non può terminare senza segnalare la sua terminazione.
- La terminazione di un processo non segnalata può bloccare la terminazione di altri processi.
- La terminazione distribuita richiede un algoritmo/protocollo specifico che permetta di determinare (in maniera distribuita!) quando tutti i processi non sono più in esecuzione.
- Strutture di terminazione ad hoc (es: anello, albero, grafo).

#### Algoritmi di Elezione

Algoritmi per **eleggere un coordinatore** (con un ruolo speciale) tra i processi che compongono una applicazione distribuita.

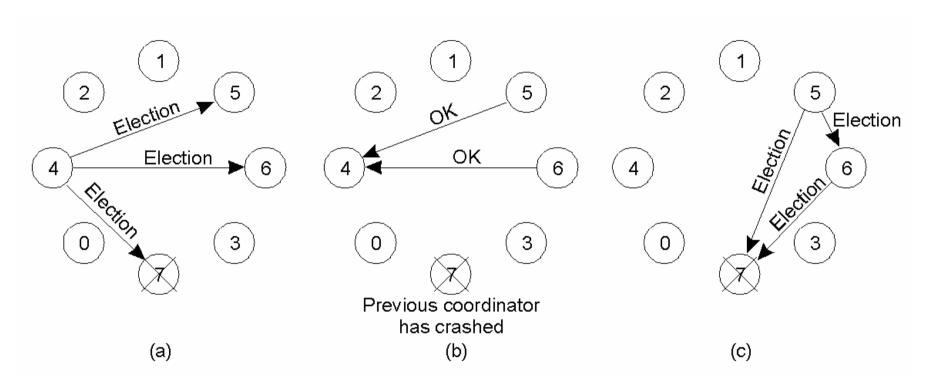
- Ogni processo è identificato da un identificatore numerico (ID).
- Ogni processo conosce l'identificatore di tutti gli altri processi.
- Ma non sa quali sono attivi e quali non lo sono.
- Un algoritmo di elezione termina quando tutti i processi condordano su un coordinatore.

## Algoritmo Bully (1)

Un processo P gestisce una elezione come di seguito:

- 1. P invia un messaggio *ELECTION* a tutti i processi con ID maggiore del proprio.
- 2. Se nessuno risponde, P diventa in nuovo coordinatore.
- Se un processo con ID maggiore risponde, questo continua l'algoritmo di elezione.
- 4. Il nuovo coordinatore informa tutti i processi.

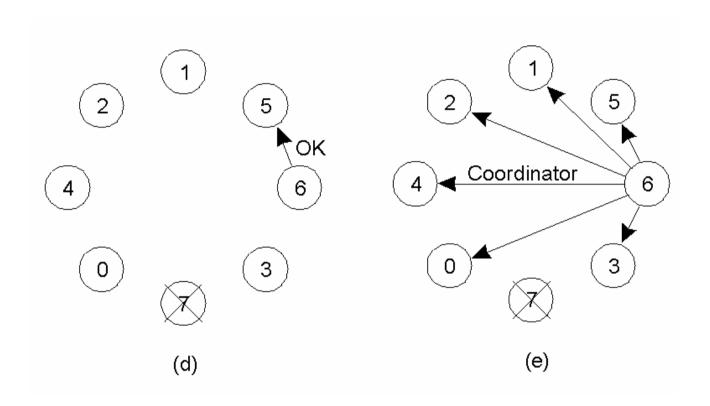
# Algoritmo Bully (2)



#### L'algoritmo di elezione Bully

- a) Il processo 4 inzia l'algoritmo di elezione
- b) I processi 5 e 6 rispondono, informando 4 di fermarsi
- c) Adesso 5 e 6 prendono in carico la continuazione dell'algoritmo.

### Algoritmo Bully (3)



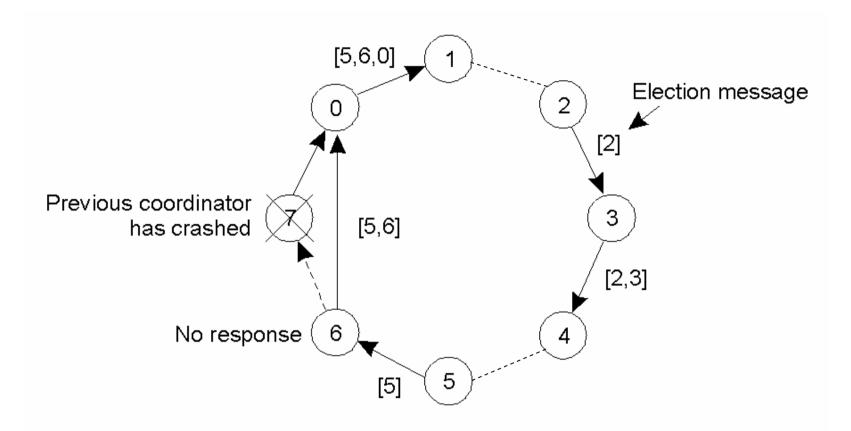
- d) Il processo 6 informa il processo 5 di fermarsi
- e) Il processo 6 diventa il coordinatore e informa tutti

# Algoritmo Ring (1)

Algoritmo di elezione che fa uso di un anello:

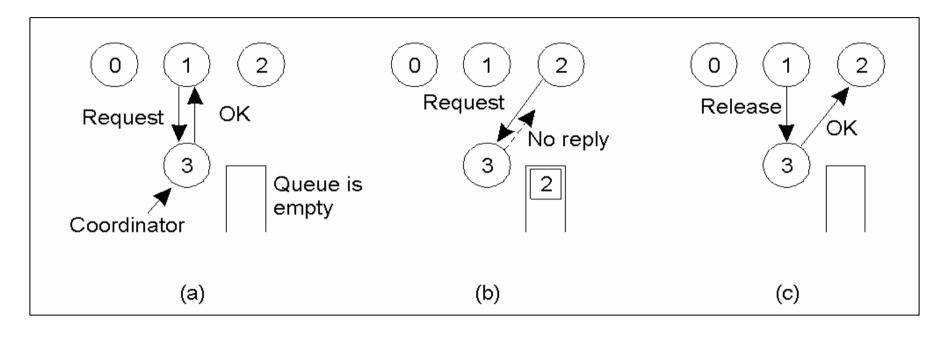
- 1. Ogni processo conosce chi è il suo successore
- L'algoritmo di elezione è iniziato da un processo che invia un messaggio *ELECTION* con il suo ID al suo successore.
- 3. Ogni mittente aggiunge il suo ID al messaggio.
- 4. Quando il messaggio ritorna all'iniziatore, esso controlla il valore maggiore e invia il messaggio *COORDINATOR* sull'anello con il numero del nuovo coordinatore.

# Algorithm Ring (2)



Algoritmo di elezione che fa uso di un anello: I processi 2 e 5 rilevano il crash del coordinatore e avviano l'algoritmo. Alla fine il processo 6 sarà eletto coordinatore.

#### Mutua Esclusione: Un Algoritmo Centralizzato



- a) Il processo 1 chiede al coordinatore il permesso per entrare in una regione critica. Il permesso è concesso
- b) Il processo 2 chiede al coordinatore il permesso per entrare in una regione critica. Il coordinatore non risponde.
- c) Quando il processo 1 esce dalla regione critica, informa il coordinatore, quindi questo risponde al processo 2

## Un Algoritmo Distribuito (1)

Ipotesi: La trasmissione dei messaggi è affidabile ed esiste un ordinamento totale del tempo.

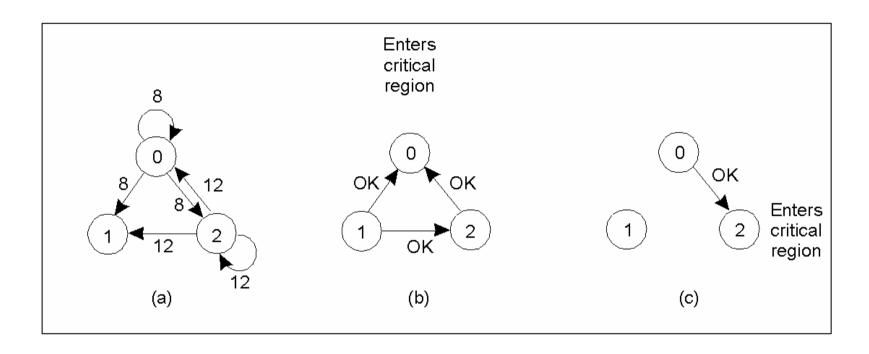
a) Quando un processo vuole entrare in una regione critica invia a tutti i processi

< cr\_name, proc\_id, time >

- b) Quando un processo riceve il messaggio
  - 1. Se non è in una regione critica e non vuole entrarci, invia un OK
  - 2. Se è in una regione critica non risponde e accoda il messagio
  - 3. Se vuole entrare in una regione critica, confronta il timestamp della sua richiesta con il timestamp del messaggio ricevuto, il più basso vince
  - Quando un processo esce da una regione critica invia OK a tutti i processi i cui messaggi erano stati accodati.

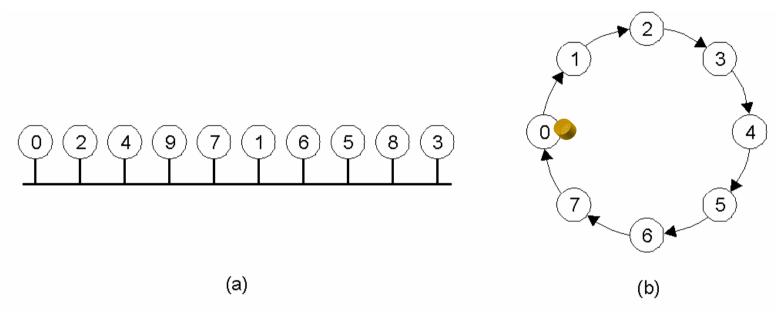
Funziona ma non è efficiente!

# Un Algoritmo Distribuito (2)



- a) Due processi vogliono entrare nella stessa regione critica nello stesso istante
- b) Il processo 0 ha il timestamp più basso (Ts=8), e vince.
- c) Quando il processo 0 ha finito, invia un OK, quindi il processo 2 può accedere alla regione critica.

### Algoritmo Token Ring



- (a) Un gruppo di processi non ordinati in una rete.
- (b) Un anello logico ordinato costruito etichettando i processi
- 1. Il processo 0 ha un **token** che fa circolare sull'anello.
- Un processo N che possiede il token può accedere alla regione critica o può passarlo al processo N+1.

#### Confronto

Algoritmo	Messaggi per entrare/uscire	Ritardo prima di entrare (in messaggi)	Problemi
Centralizzato	3	2	Crash del coordinatore
Distribuito	2 ( n - 1 )	2 ( n - 1 )	Crash di un processo
Token ring	1 a ∞	Da 0 a n - 1	Token perso, processo in crash

Una comparazione dei tre algoritmi di mutua esclusione.

#### Transazioni (1)

- Le Transazioni sono composte da un insieme di operazioni che rispettano la proprietà tuttoo-niente (all-or-nothing).
- Esempio di transazione con 2 operazioni:
  - Op1: Prelievo 1000 € dal conto 1
  - Op2: Deposito 1000 € dal conto 2.

Se si ha un fallimento tra Op1 and Op2, la transazione deve essere annullata (transaction abort).

### Transazioni (2)

#### Primitive speciali sono definite per le transazioni.

Primitive	Description	
BEGIN_TRANSACTION	Inzia una transazione	
END_TRANSACTION	Termina una transazione e effettua il commit	
ABORT_TRANSACTION	Annulla la transazione e riporta i valori precedenti	
READ	Legge i dati da un file, una tabella, o altro	
WRITE	Scrive i dati da un file, una tabella, o altro	

Esempi di primitive per transazioni

### Transazioni (3)

**BEGIN\_TRANSACTION** 

reserve JFK -> Nairobi;

**ABORT TRANSACTION** 

reserve Nairobi -> Malindi full =>

reserve WP -> JFK;

#### **BEGIN\_TRANSACTION**

reserve WP -> JFK;

reserve JFK -> Nairobi;

reserve Nairobi -> Malindi;

#### **END\_TRANSACTION**

(a) (b)

- (a) Una Transazione per prenotare tre voli ha successo
- (b) Una Transazione fallisce per la impossibilità di prenotare il terzo volo.

#### Transazioni (4)

#### **ACID PROPERTIES**

- ATOMIC: la transazione è indivisibile
- CONSISTENT: la transazione non viola gli invarianti del sistema
- ISOLATED: transazioni concorrenti non interferiscono tra loro (SERIALIZZABILE)
- **DURABLE**: dopo il commit, le modifiche sono permanenti.

#### Transazioni Innestate e Distribuite

 Oltre alle transazioni "piatte" vengono usate altri modelli di transazioni

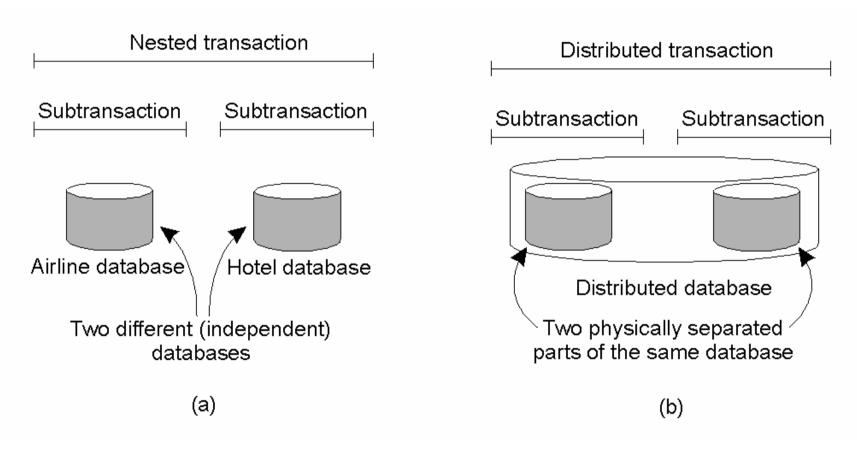
Una **nested transaction** (transazione annidata) è una transazione che è logicamente decomposta in un insieme di sotto-transazioni

Un meccanismo di *hierarchical abort* deve essere previsto.

Una **distributed transaction** (transazione distribuita) è una transazione "piatta" che opera su dati distribuiti.

Un meccanismo di distributed locking è necessario.

#### Transazioni Distribuite

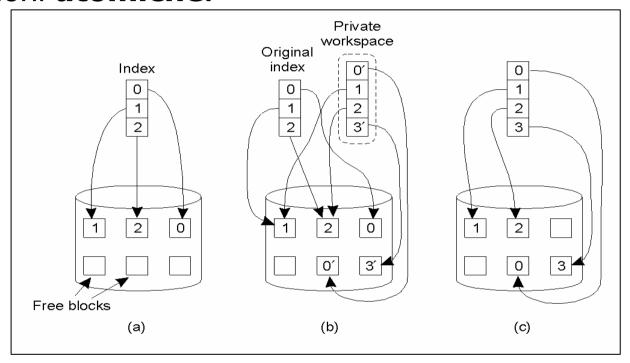


(a) Una transazione innestata

(b) Una transazione distribuita

#### Workspace Privato

Il *Private workspace* è un metodo per implementare transazioni **atomiche**.



- (a) Il file index e blocchi di disco per un file di tre blocchi
- (b) La situazione dopo una transazione ha modificato il blocco 0 e aggiunto il blocco 3
- (c) Dopo il commit della transazione.

#### Writeahead Log

Il *Writeahead log* è un altro metodo per implementare le transazioni atomiche

x = 0;	Log	Log	Log
y = 0;			
BEGIN_TRANSACTION;			
X = X + 1;	[x = 0 / 1]	[x = 0 / 1]	[x = 0 / 1]
y = y + 2		[y = 0/2]	[y = 0/2]
x = y * y;			[x = 1/4]
END_TRANSACTION;			
(a)	(b)	(c)	(d)

- (a) Una transazione
- (b) (d) Il log prima che ogni statement sia eseguito

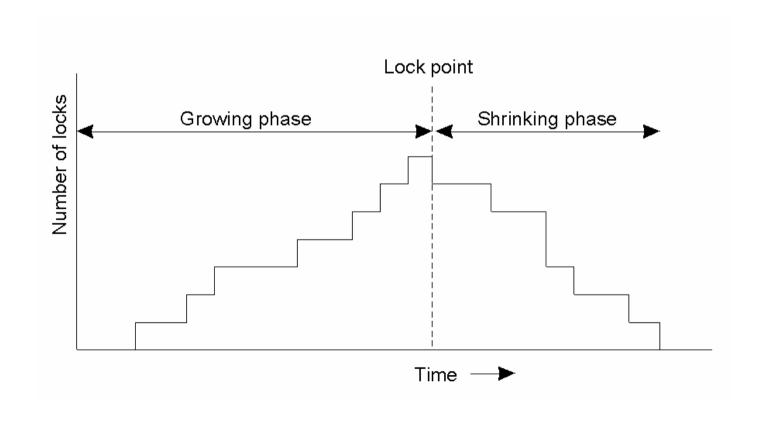
In caso di un abort viene eseguita l'operazione di Rollback

### Conflitto tra Operazioni

- Due operazioni sono in conflitto se operano sulla stessa istanza di un dato e una di queste operazioni è una write. (write-read, write-write)
- Il Controllo della concorrenza deve trovare uno schedule per le operazioni in conflitto (attraverso una corretta sincronizzazione).
- Tecniche usate:
  - Two-phase locking
  - Timestamp ordering

# Two-Phase Locking (1)

 Nel Two-phase locking lo scheduler prima acquisisce tutti i locks necessari durante la growing phase e li rilascia nella shrinking phase.



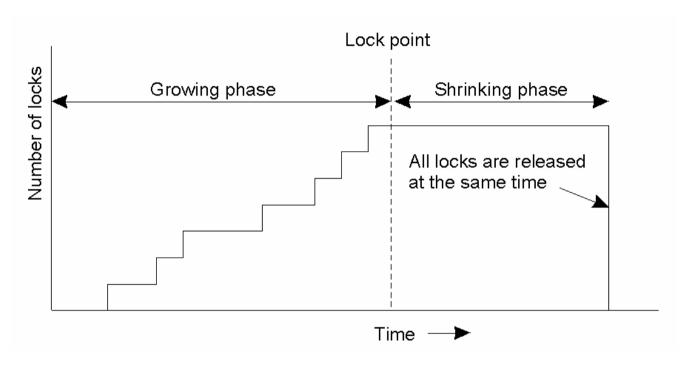
# Two-Phase Locking (2)

#### Regole di base:

- 1. Quando lo scheduler riceve una operazione su x controlla se l'operazione confligge con un'altra operazione alla quale è stato garantito un lock. Se non vi è conflitto, lo scheduler acquisice il lock per x e chiede al data manager di eseguire l'operazione.
- 2. Lo scheduler non rilascia il lock per x finchè il data manager non abbia eseguito l'operazione.
- 3. Quando lo scheduler ha rilasciato un lock per conto di T, non acquisisce un altro lock rischiesto eventualmente da T.

Queste tre regole garantiscono la serializzabilità.

#### Strict Two-Phase Locking



- Nel Strict Two-phase Locking i lock sono rilasciati solo quando una transazione è completata.
- Si evitano abort in cascata perchè la transazione non potrà più avere un "abort" che potrebbe provocare "abort" delle transazioni che avranno nel frattempo acquisito alcuni lock.

### Two-Phase Locking (3)

- Si può avere Deadlock.
  - Potrebbe essere evitato acquisendo tutti i lock necessari in un ordine prestabilito.

#### oppure

- Costruendo un grafo di lock e determinando i cicli nel grafo.
- Il Timeout può essere usato per far rilasciare i lock ad un processo dopo un dato intervallo di tempo.

# Two-Phase Locking (4)

- 2PL Centralizzato vs 2PL Distribuito
- Nel 2PL Centralizzato viene usato un singolo lock manager responsabile di acquisire e rilasciare i lock.
- Nel 2PL Distribuito sono usati più lock manager che gestiscono le operazioni sui lock e comunicano con i data manager locali e/o remoti.

### 2PL e Timestamp Ordering

- Il Two-phase Locking può causare deadlock, sono quindi necessarie tecniche di deadlock detection.
- L'ordinamento con Timestamp, al contrario, è deadlock free.
- L'Optimistic concurrency control è un approccio alternativo alla strategia pessimistica. I conflitti sono verificati prima del commit delle transazioni.
- Se qualche dato è stato modificato dopo l'inizio della transazione, la modifica viene annullata per l'abort della transazione.