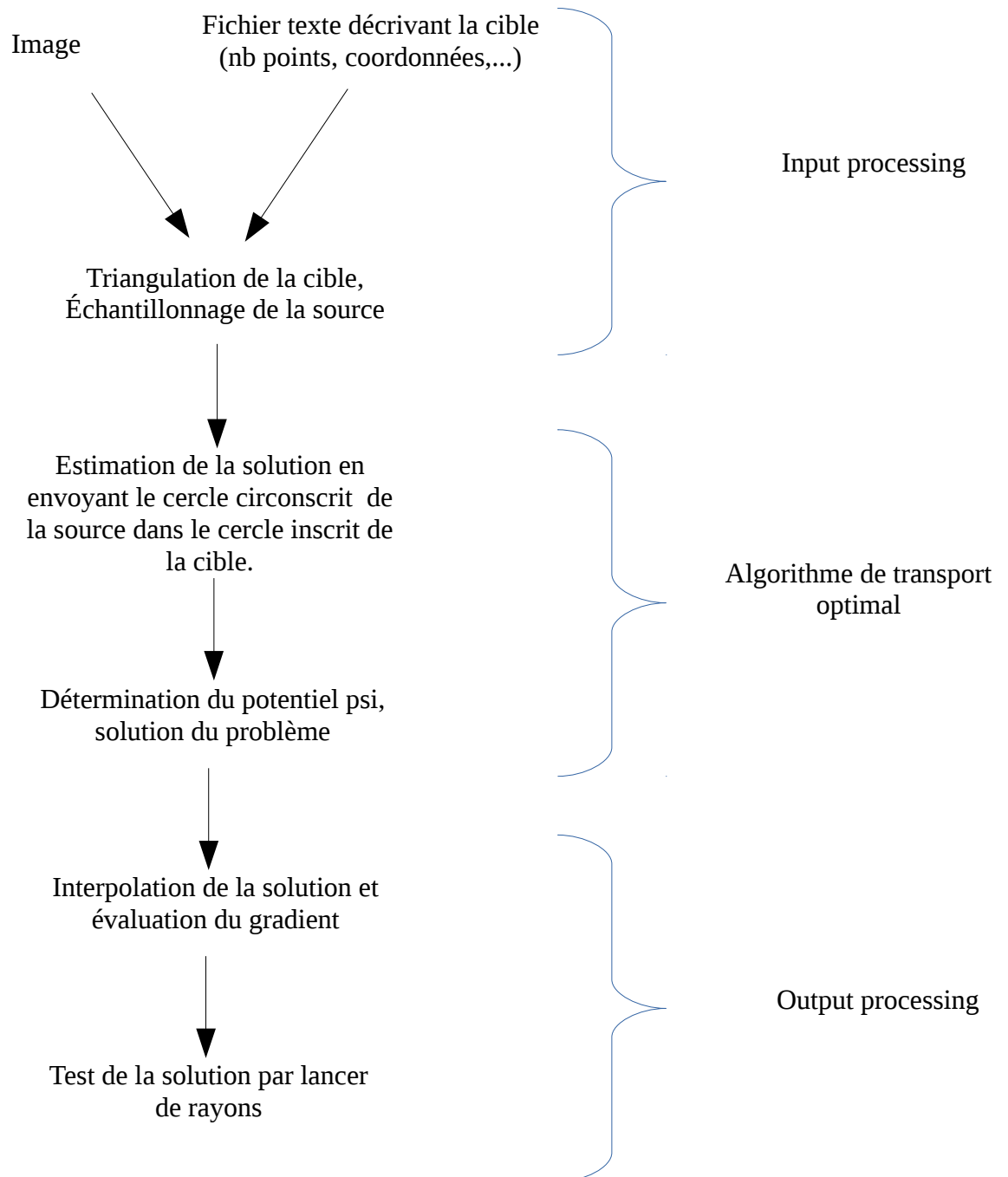
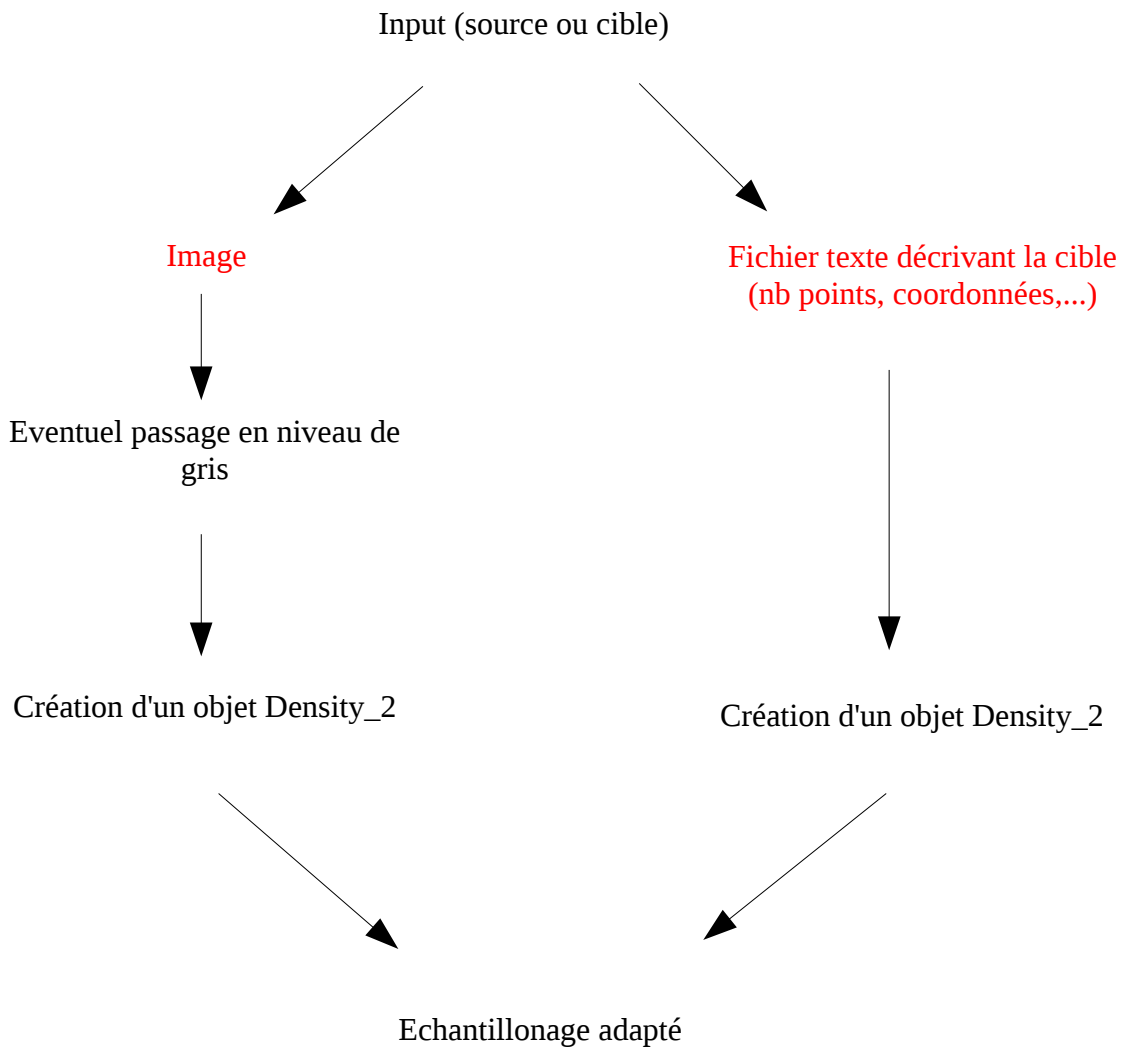


Documentation reflecteur

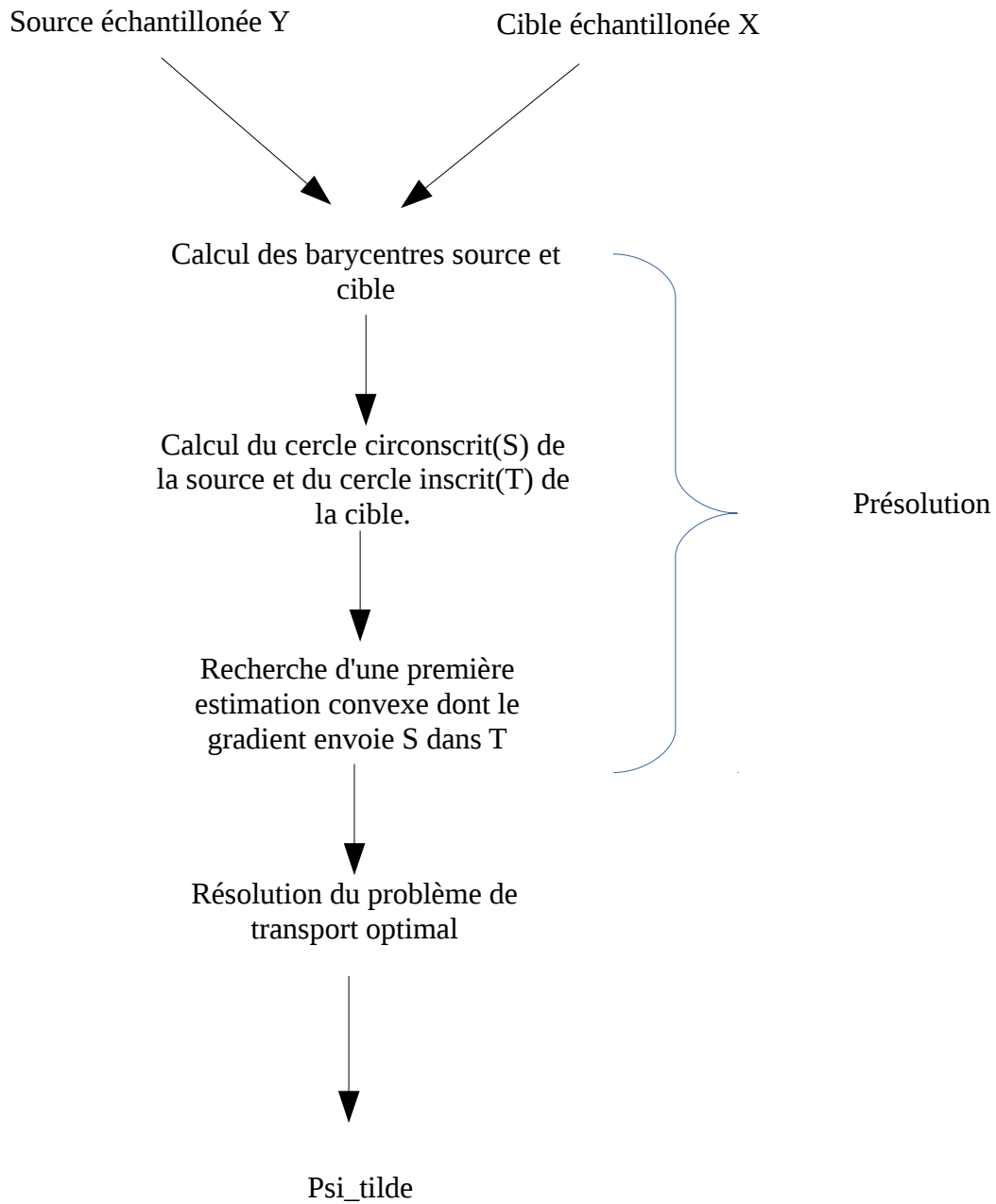
Structure du programme



Input processing (identique pour source et cible)



Algorithme de transport optimal



Output processing

Tringulation de la cible



Interpolation de la solution
 ψ_{tilde} avec des splines
cubiques



Première vérification par
affichage des valeurs du gradient