Работа

Сингалевич Дмитрий

01.01.2022

0.1 Прецессия спина

Спин электрона в магнитном поле прецессирует согласно уравнению прецессии:

$$\frac{dS}{dt} = [\mathbf{\Omega} \times \mathbf{S}],\tag{0.1}$$

где S - спин электрона, $S = \hbar \sigma/2$. А угловая скорость прецессии Ω связана с магнитным полем гиромагнитным коэффициентом:

$$\Omega_{\mathbf{k}} = \gamma \mathbf{B}_{k} = g \frac{|e| \, \mathbf{B}_{\mathbf{k}}}{2m_{0}c},\tag{0.2}$$

где g - аномальный g-фактор электрона, m_0 - масса электрона. Это уравнение можно спроецировать по осям:

$$\begin{cases} \dot{S}_x = \Omega_y S_z - \Omega_z S_y \\ \dot{S}_y = \Omega_z S_x - \Omega_x S_z \\ \dot{S}_z = \Omega_x S_y - \Omega_y S_x \end{cases}$$

При решении смешанным численным методом эта система преобразуется:

$$\begin{cases} \frac{S_x(t+dt) - S_x(t)}{dt} = \Omega_y \frac{S_z(t+dt) + S_z(t)}{2} - \Omega_z \frac{S_y(t+dt) + S_y(t)}{2} \\ \frac{S_y(t+dt) - S_y(t)}{dt} = \Omega_z \frac{S_x(t+dt) + S_x(t)}{2} - \Omega_x \frac{S_z(t+dt) + S_z(t)}{2} \\ \frac{S_z(t+dt) - S_z(t)}{dt} = \Omega_x \frac{S_y(t+dt) + S_y(t)}{2} - \Omega_y \frac{S_x(t+dt) + S_x(t)}{2} \end{cases}$$

Перегруппировка слагаемых:

$$\begin{cases} S_x(t+dt) + \frac{1}{2}\Omega_z dt \cdot S_y(t+dt) - \frac{1}{2}\Omega_y dt \cdot S_z(t+dt) = S_x(t) - \frac{1}{2}\Omega_z dt \cdot S_y(t) + \frac{1}{2}\Omega_y dt \cdot S_z(t) \\ -\frac{1}{2}\Omega_z dt \cdot S_x(t+dt) + S_y(t+dt) + \frac{1}{2}\Omega_x dt \cdot S_z(t+dt) = \frac{1}{2}\Omega_z dt \cdot S_x(t) + S_y(t) - \frac{1}{2}\Omega_x dt \cdot S_z(t) \\ \frac{1}{2}\Omega_y dt \cdot S_x(t+dt) + \frac{1}{2}\Omega_x dt \cdot S_y(t+dt) + S_z(t+dt) = -\frac{1}{2}\Omega_y dt \cdot S_x(t) + \frac{1}{2}\Omega_x dt \cdot S_y(t) + S_z(t) \end{cases}$$

Для удобства можно переписать эту систему в матричном виде:

$$\begin{pmatrix}
1 & \frac{1}{2}\Omega_z dt & -\frac{1}{2}\Omega_y dt \\
-\frac{1}{2}\Omega_z dt & 1 & \frac{1}{2}\Omega_x dt \\
\frac{1}{2}\Omega_y dt & -\frac{1}{2}\Omega_x dt & 1
\end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix}
S_x(t+dt) \\
S_y(t+dt) \\
S_z(t+dt)
\end{pmatrix} = \\
= \begin{pmatrix}
S_x(t) - \frac{1}{2}\Omega_z dt \cdot S_y(t) + \frac{1}{2}\Omega_y dt \cdot S_z(t) \\
\frac{1}{2}\Omega_z dt \cdot S_x(t) + S_y(t) - \frac{1}{2}\Omega_x dt \cdot S_z(t) \\
-\frac{1}{2}\Omega_y dt \cdot S_x(t) + \frac{1}{2}\Omega_x dt \cdot S_y(t) + S_z(t)
\end{pmatrix}$$

0.2 Спин-орбитальное взаимодействие

При движении электрона во внешнем элетрическом поле проявляется эффект спин-орбитального взаимодействия: спин электрона прецессирует вследствие появления магнитного поля в системе отсчёта электрона.

Для свободного электрона в постоянном электрическом поле можно вычислить получившееся магнитное поле по формуле:

$$oldsymbol{B}_k = rac{1}{c} [oldsymbol{E} imes oldsymbol{v}]$$

Но при движении электрона в полупроводнике (что означает, что он не свободен) проявляется эффект Рашбы, усиливающий спин-орбитальное взаимодействие. В таком случае принято говорить о спин-орбитальном взаимодействии Рашбы, работающим по закону:

$$\Omega_k \cdot S = \alpha_R(E) \cdot k,\tag{0.3}$$

где $\alpha_R(E)$ - коэффициент спин-орбитального взаимодействия, зависящий от электрического поля; k - волновой вектор электрона, вычисляемый из формулы:

$$\boldsymbol{v} = \frac{\hbar \boldsymbol{k}}{m^*},\tag{0.4}$$

где m^* - эффективная масса электрона.

0.3 Спин в транзисторе

Частный случай полета электрона в полупроводнике под действием электрического поля - это полет электрона в транзисторе. Для этого случая будем считать, что α_R прямо пропорционально электрическому полю E с коэффициентом r_R : $\alpha_R = r_R \cdot E$.

Рассмотрим беспрепятственный полет электрона. Тогда k = const из чего по формуле 0.3 следует, что скорость прецессии постоянна. При этом прецессия происходит в одной плоскости и это можно изобразить на схеме (рис. 1).

Можно задать такие значения электрического поля E и длины транзистора L, что прецессия произойдет на нужный угол β . Связь этих величин задается уравнениями 0.3 и 0.4, а также уравнениями движения

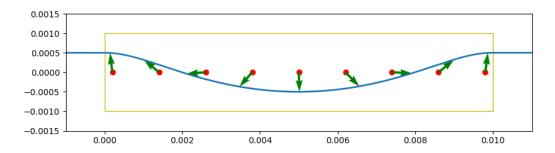


Рис. 1: Прецессия спина в транзисторе. Желтая рамка - границы транзистора.

электрона и угловой скорости спина:

$$\begin{cases} \Omega_k = \frac{r_R \cdot E \cdot k_F}{S} \\ v = \frac{\hbar k}{m^*} \\ \tau = \frac{L}{v} \\ \beta = \Omega_k \cdot \tau \end{cases}$$

Из этой системы уравнений можно получить, что:

$$\beta = \frac{r_R \cdot E \cdot k_F}{S} \cdot \frac{Lm^*}{\hbar k} = \frac{2r_R m E L}{\hbar^2} \tag{0.5}$$

Для прецессии спина на π произведение $E \cdot L$ должно равняться:

$$E \cdot L = \frac{\pi \hbar^2}{2r_R m^*} \tag{0.6}$$

Оценим значения величин в уравнении для квантовой ямы в GaAs:

$$r_R \approx 5 \cdot 10^{-16} \, e \cdot cm^2 \approx 2.4 \cdot 10^{-25} \, C\Gamma C \cdot cm^2$$

 $m^* \approx 0.1 \cdot m_0 \approx 9.1 \cdot 10^{-29} \, r$

$$m^* \approx 0.1 \cdot m_0 \approx 9.1 \cdot 10^{-29} \text{ r}$$

$$\hbar \approx 1.1 \cdot 10^{-27}$$
 эрг · с

Тогда: $E \cdot L \approx 9 \cdot 10^{-2} \text{ C}\Gamma\text{C/c}\text{M}$

При длине транзистора $L=0.01~{\rm cm}$:

$$E \approx 9 \text{ C}\Gamma\text{C}/\text{c}\text{m}^2 \approx 2.7 \cdot 10^5 \text{ B/m}$$

0.4 Релаксация спина

Спиновой релаксацией называется прецессия спина на достаточно большой угол. Будем брать этот угол равным 1 радиану.

В модели беспрепятственного полета электрона релаксация происходит за время $1rad/\Omega$. Однако в реальном полупроводнике, вследствие теплового движения ячеек кристалической решетки, электрон постоянно сталкивается с ними и меняет направление своей скорости (а значит и плоскость вращения). Вследствие этого время релаксации становится больше, чем в модели без столкновений (но если столкновения происходят настолько редко, что за время между изменениями вектора скорости спин успеет спрецессиовать на 1 радиан, то время релаксации не изменится).

Для визуализации прецессии спина используется сфера Блоха - трехмерная диаграмма в виде линии, характеризующей перемещения вершины вектора спина, считая что основание вектора - в центре сферы (рис. 2).

В определенном приближении можно считать, что столкновения происходят через равные промежутки времени, а скорость после каждого столкновения меняет только свое направление на случайное. Заметим, что для любого распределения плотности вероятности по времени между столкновениями можно выбрать такое время τ , что среднее время релаксации в модели равного времени между столкновениями будет таким же, как и в реальности. Также будет рассматриваться исключительно тот случай, когда при входе в полупроводник спин перпендекулярен случайному магнитному полю (то есть первый угловой "шаг"по сфере будет равен $\Omega \tau$).

С помощью программы снимем зависимость времени релаксации τ_s от времени между столкновениями τ и построим её график, используя по обеим осям размерность $\frac{1}{\Omega}$ (рис. 3). Из графика видно, что при времени между столкновнениями большем, чем $\frac{1}{\Omega}$, время релаксации становится константой. Это объясняется тем, что когда величина $\Omega \tau$ превышает 1, за время до первого столкновения спин успевает спрецессировать на угол более 1 радиан, а значит релаксация происходит за одно и то же время. При этом это время равно $1rad/\Omega$, то есть 1 в данных осях. Построим этот график в двойном логарифмическом масштабе (4). За-

метим, что при небольших значениях Ωau этот график представляет из

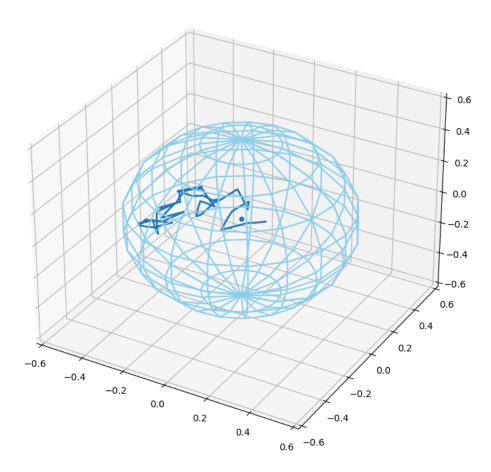


Рис. 2: Сфера Блоха

себя прямую, а значит что зависимость $\tau_s(\tau)$ - степенная. Коэффициент наклона этой прямой равен 0.91, откуда τ_s τ^0 .91. Но при приближении $\Omega \tau$ к 1 угол наклона уменьшается и становится равен ≈ 0.7 .

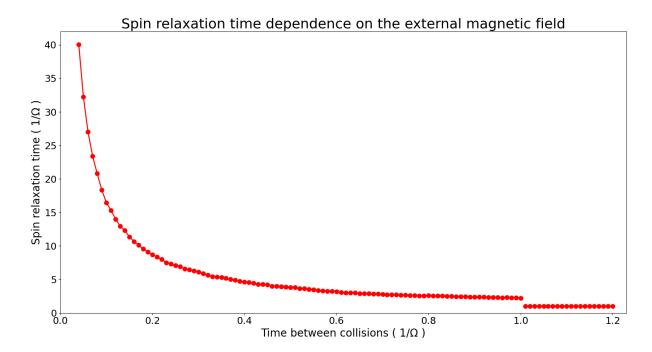


Рис. 3: Зависимость времени релаксации от времени между столкновениями

0.5 Релаксация спина во внешнем магнитном поле

Рассмотрим воздействие внешнего магнитного поля на релаксацию спина. Тогда суммарное значение $\Omega = \omega + \Omega_{outside}$ (где ω - случайное магнитное поле от спин-орбитального взаимодействия). При достаточно большом внешнем поле $\Omega \approx \Omega_{outside}$, и тогда прецессия происходит вокруг оси внешнего поля. Рассмотрим случай, когда $\Omega_{outside}$ сонаправлена со спином в момент входа в полупроводник. Тогда при увеличении внешнего поля увеличится и время релаксации (т.к. спин вращается вокруг текущего Ω , а большое $\Omega_{outside}$ делает Ω сонаправленным с начальным положением спина).

В качестве иллюстрации этого процесса можно использовать сферу Блоха при разных внешних полях (5) - чем больше внешнее поле, тем больше время релаксации (тем больше количество витков). С помощью программы снимем зависимость времени релаксации от отношения величи-

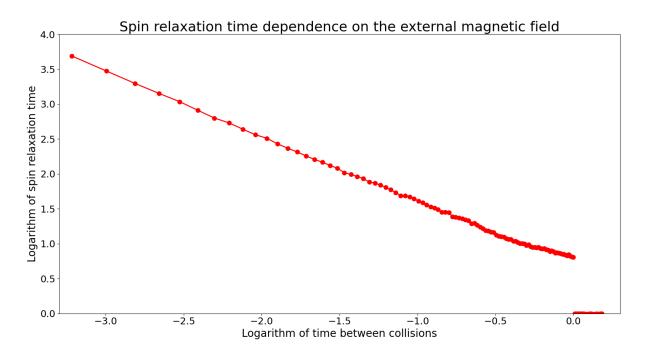


Рис. 4: Зависимость времени релаксации от времени между столкновениями в двойном логарифмическом масштабе

ны внешнего поля к случайному, опять используя размерность $\frac{1}{\omega}$ по оси времени (рис. 6). При малом внешнем поле, как видно из графика без внешнего поля, чем больше $\omega \tau$, тем меньше время релаксации, но скорость его увелечения больше при увелечении внешнего поля. В теории эта зависимость описывается формулой: $\tau_s^2 = \tau_{s0}^2 \cdot (1 + (\Omega_{outside}\tau)^2)$, где τ_{s0} - время релаксации при отсутствии внешнего поля. Но, построив график τ_s^2/τ_{s0}^2 от $(\Omega_{outside}\tau)^2$ (рис. 7), видно, что он не линеен (а в теории $\tau_s^2/\tau_{s0}^2 = (1+(\Omega_{outside}\tau)^2)$). Можно построить график $\ln(\tau_s)$ от $(\Omega_{outside}\tau)^2$ (рис. 8). Этот график линеен, откуда можно сделать вывод, что τ_s $e^{(\Omega_{outside}\tau)^2}$.

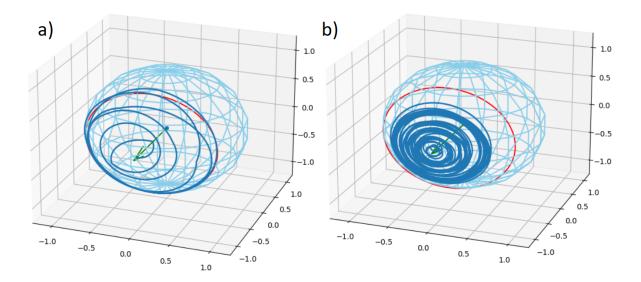


Рис. 5: Сфера Блоха, $\omega \tau = 0.4$. Красная окружность - зона, при выходе из которой спин отрелаксировал. Внешнее поле больше случайного в а) 5 раз b) в 20 раз.

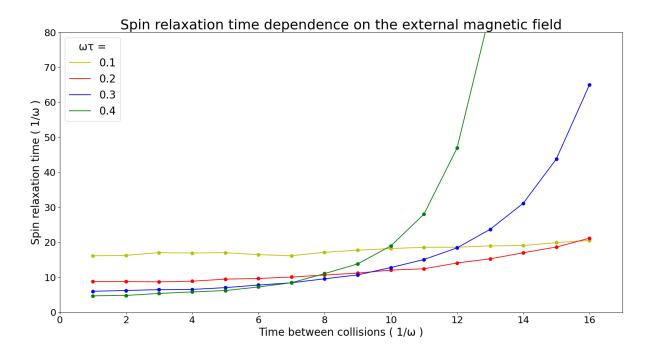


Рис. 6: Зависимость времени релаксации от отношения величины внешнего магнитного поля к случайному

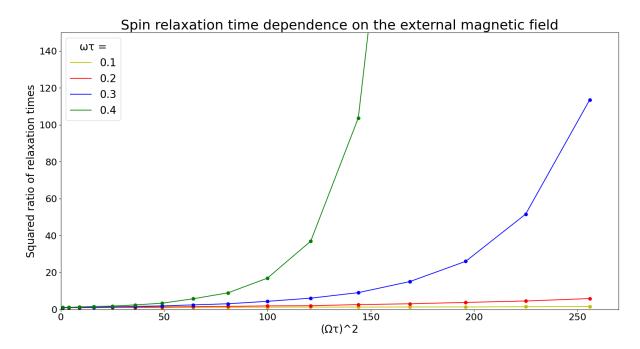


Рис. 7: Зависимость ${\tau_s}^2/{\tau_{s0}}^2$ от $(\Omega_{outside} \tau)^2$ растёт быстрее прямой

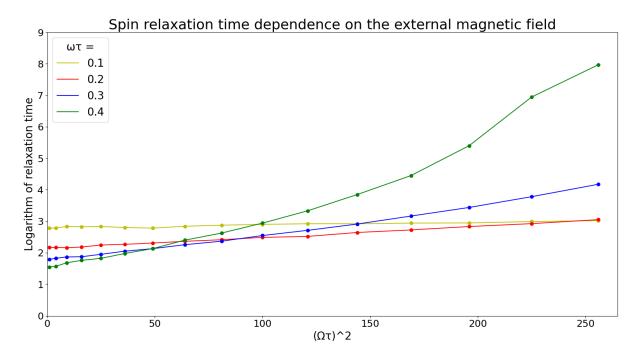


Рис. 8: График $ln(\tau_s)$ от $(\Omega_{outside}\tau)^2$ линеен