

АлГем

Сергей Григорян

20 сентября 2024 г.

Содержание

1	Лекция 4	3
1.1	Декартова система коор-т	3
1.2	Скалярное произведение	6
2	Лекция 5	8
2.1	Выр-е скалярного произведения в ОНБ и произвольном ба- зисе	8
2.2	Ориентация на пл-ти	10
3	Лекция 6	13
3.1	Векторное произведение векторов	16
3.2	Запись векторного произведения в произвольном базисе . .	17
3.3	Биортогональный базис	18

1 Лекция 4

1.1 Декартова система коор-т

$$G = (\bar{e}_1 \quad \bar{e}_2)$$

- ОНБ

G' - G поворнутий на α

$$\bar{e}_1' = \cos \alpha \bar{e}_1 + \sin \alpha \bar{e}_2$$

$$\bar{e}_2' = -\sin \alpha \bar{e}_1 + \cos \alpha \bar{e}_2$$

$$\Rightarrow S = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix} = R(\alpha) - \text{Rotation} - \text{поворот.}$$

Утверждение 1.1. Пусть $S = S_{G \rightarrow G'}$. Пусть $T = S_{G' \rightarrow G''}$. Тогда:

$$ST = S_{G \rightarrow G''}$$

Доказательство.

$$G' = GS, G'' = G'T \Rightarrow G'' = G'T = GST$$

□

Утверждение 1.2. Пусть S - матрица перехода от G к G' . T - матрица перехода от G' к G . Тогда:

$$ST = TS = E - \text{единичная матрица}$$

Доказательство.

$$G'' = G \Rightarrow ST - \text{матрица перехода от } G \text{ к } G \Rightarrow ST = E$$

$$TS - \text{матрица перехода от } G' \text{ к } G' \Rightarrow TS = E$$

□

Обозначение. *Единичная матрица* E - диагональная матрица с единицами на главной диагонали.

$$E = \begin{pmatrix} 1 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}$$

Определение 1.1. Если выполняется рав-во $ST = TS = E$, то матрица T называется **обратной** к S .

Определение 1.2. Матрица наз-ся **обратимой**, если у неё есть обратная матрица.

Утверждение 1.3. Если обратная матрица суц-ет, то она единственная.

Доказательство. От. прот. Пусть A^{-1}, \bar{A}^{-1} - обратные матрицы к матр. A .

$$A^{-1} = EA^{-1} = (\bar{A}^{-1}A)A^{-1} = \bar{A}^{-1}(AA^{-1}) = \bar{A}^{-1}E = \bar{A}^{-1}$$

□

Следствие 1.1. Матрица перехода от одного базиса к другому **всегда обратима**.

Задача 1.1. Док-ть, что $R(\alpha)$ обладает св-вами:

- 1) $R(\alpha)R(\beta) = R(\alpha + \beta)$
- 2) $R(\alpha)^{-1} = R(-\alpha) = R(\alpha)^T$

Задача 1.2. Пусть $\bar{a} = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \end{pmatrix}$ (отн. ОНБ G) - вектор, выход. из нач. коор-т. \bar{b} - вектор \bar{a} повернутый на α , тогда:

$$\bar{b} = R(\alpha)\bar{a} = R(\alpha) \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \end{pmatrix}$$

Определение 1.3. Пусть т. O - фикс. точка, начало коор-т. G базис в V_i . Тогда: (O, G) - ДСК

Определение 1.4. ДСК наз-ся **прямоугольной**, если G - ОНБ.

Определение 1.5. A - точка. Тогда коор-ты вектора \overline{OA} наз-ся коор-тами точки A в ДСК (O, G) :

$$A \xrightarrow[(O, G)]{} \alpha \iff \overline{OA} = G\alpha = \begin{pmatrix} \bar{e}_1 & \bar{e}_2 & \bar{e}_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \end{pmatrix}$$

Утверждение 1.4. $A \xleftrightarrow[(O,E)]{} \alpha, B \xleftrightarrow[(O,E)]{} \beta \Rightarrow$

$$\overline{AB} = \overline{OB} - \overline{OA} = G\beta - G\alpha = G(\beta - \alpha)$$

Итого: чтобы найти вектор по его концам, нужно из коор-ты конца вычесть коор-ту начала.

Утверждение 1.5 (О делении отрезка в данном соотношении).

$$A \xleftrightarrow[(O,E)]{} \alpha, B \xleftrightarrow[(O,E)]{} \beta$$

Пусть т. С делит отрезок $[A, B]$ в отношении $\frac{\lambda}{\mu}$. Тогда:

$$\begin{aligned} C \xleftrightarrow[(O,E)]{} \frac{\mu\alpha + \lambda\beta}{\lambda + \mu} &\iff \\ \iff \bar{c} = \frac{\mu}{\lambda + \mu}\bar{a} + \frac{\lambda}{\lambda + \mu}\bar{b} &\text{ - выпуклая ЛК} \end{aligned}$$

Доказательство.

$$\begin{aligned} \overline{OC} &= \overline{OA} + \overline{AC} \\ \overline{AC} &= \frac{\lambda}{\lambda + \mu}\overline{AB} = \frac{\lambda}{\lambda + \mu}(\bar{b} - \bar{a}) \\ \bar{c} = \alpha + \frac{\lambda}{\lambda + \mu}(\bar{b} - \bar{a}) &= (1 - \frac{\lambda}{\lambda + \mu})\bar{a} + \frac{\lambda}{\lambda + \mu}\bar{b} = \frac{\mu}{\lambda + \mu}\bar{a} + \frac{\lambda}{\lambda + \mu}\bar{b} \end{aligned}$$

□

Теорема 1.1 (Об изменении коор-т точки при замене ДСК). Пусть в V_i фикс.: (O, G) (I ДСК) и (O', G') (II ДСК).

Пусть $A \xleftrightarrow[(O,G)]{} \alpha$ и $A \xleftrightarrow[(O',G')]{\gamma}$ и пусть $S = S_{G \rightarrow G'}$

(***Картинка***)

Тогда $\alpha = S\alpha' + \gamma$

Доказательство.

$$\begin{aligned} \overline{OA} &= \overline{OO'} + \overline{O'A} \\ \overline{OA} &= G\alpha \\ \overline{OO'} + \overline{O'A} &= G\gamma + G'\alpha' = G\gamma + GS\alpha' = G(S\alpha' + \gamma) \end{aligned}$$

□

1.2 Скалярное произведение

Определение 1.6. V_i . Скалярное произведение векторов \bar{a} и \bar{b} обозначаем (\bar{a}, \bar{b}) (в физике $\bar{a} \cdot \bar{b}$). Это число, равное:

$$(\bar{a}, \bar{b}) = |\bar{a}| |\bar{b}| \cos \alpha$$

$$\alpha = \angle(\bar{a}, \bar{b})$$

Если хотя бы один из векторов нулевой, то скал. произ. = 0.

Обозначение.

$$(\bar{a}, \bar{a}) = |\bar{a}|^2 - \text{скалярный квадрат } \bar{a}$$

Замечание.

$$(\bar{a}, \bar{b}) = 0 \iff \bar{a} \perp \bar{b}$$

Определение 1.7. (**Картинка**)

Вектор, порождаемые напр. отр-ом $\overline{OA'}$ наз-ся проекцией вектора \bar{a} на вектор \bar{b} :

$$pr_{\bar{b}} \bar{a} = \overline{OA'}$$

$$(pr_{\bar{b}} \bar{a} = 0 \Rightarrow (\bar{a}, \bar{b}) = 0)$$

Утверждение 1.6. (Линейность векторной проекции)

a) $pr_{\bar{b}}(\bar{a}_1 + \bar{a}_2) = pr_{\bar{b}}(\bar{a}_1) + pr_{\bar{b}}(\bar{a}_2)$ ($\bar{b} \neq \bar{o}$) - ассоциативность

b) $\forall \lambda \in \mathbb{R}: pr_{\bar{b}}(\lambda \bar{a}) = \lambda pr_{\bar{b}}(\bar{a})$ - однородность

Доказательство. а) (**Картинка**)

$$pr_{\bar{b}}(\bar{a}_1 + \bar{a}_2) = \overline{OA'_2} = \overline{OA'_1} + \overline{A'_1 A'_2} = pr_{\bar{b}}(\bar{a}_1) + pr_{\bar{b}}(\bar{a}_2)$$

b) Для $\lambda > 0$: (****Картинка***)

$$pr_{\bar{b}}(\lambda \bar{a}) = \overline{OA'} = \lambda \overline{OA'} = \lambda pr_{\bar{b}}(\bar{a})$$

□

Утверждение 1.7. Пусть $\bar{b} \neq \bar{o}$. Тогда:

$$(pr_{\bar{b}}(\bar{a}), \bar{b}) = (\bar{a}, \bar{b})$$

Доказательство.

$$\angle(\bar{a}, \bar{b}) = \phi.$$

- Если $\phi = \frac{\pi}{2}$ - рав-во верно.
- Если $\bar{a} = \bar{o}$ - рав-во верно
- Пусть $\phi \neq \frac{\pi}{2} \Rightarrow \cos \alpha \neq 0$.

$$|pr_{\bar{b}}(\bar{a})| = |\bar{a}| |\cos \phi| = \begin{cases} |\bar{a}| \cos \phi, & \text{если } pr_{\bar{b}}(\bar{a}) \uparrow \uparrow \bar{b} \\ -|\bar{a}| \cos \phi, & \text{если } pr_{\bar{b}}(\bar{a}) \uparrow \downarrow \bar{b} \end{cases}$$

$$\Rightarrow (pr_{\bar{b}}(\bar{a}), \bar{b}) = \begin{cases} |\bar{a}| \cos \phi |\bar{b}| * 1, & \text{если } pr_{\bar{b}}(\bar{a}) \uparrow \uparrow \bar{b} \\ -|\bar{a}| \cos \phi |\bar{b}| * (-1), & \text{если } pr_{\bar{b}}(\bar{a}) \uparrow \downarrow \bar{b} \end{cases} = (\bar{a}, \bar{b})$$

□

Теорема 1.2 (О св-вах скалярного произведения). *1. Симметричность*
 $(\bar{a}, \bar{b}) = (\bar{b}, \bar{a})$

2. Аддитивность по I арг-ту: $(\bar{a}_1 + \bar{a}_2, \bar{b}) = (\bar{a}_1, \bar{b}) + (\bar{a}_2, \bar{b})$

3. Однородность по I арг-ту: $(\lambda \bar{a}, \bar{b}) = \lambda (\bar{a}, \bar{b})$

4. Полож. определённости: $(\bar{a}, \bar{a}) \geq 0, \forall \bar{a}$ и $(\bar{a}, \bar{a}) \iff \bar{a} = \bar{o}$

Доказательство. 3) При $\lambda = 0$ и $\lambda = -1$ очев. При $\lambda > 0$:

$$\angle(\lambda \bar{a}, \bar{b}) = \angle(\bar{a}, \bar{b})$$

$$(\lambda \bar{a}, \bar{b}) := |\lambda \bar{a}| |\bar{b}| \cos(\angle(\lambda \bar{a}, \bar{b})) = \lambda |\bar{a}| |\bar{b}| \cos \angle(\bar{a}, \bar{b}) = \lambda (\bar{a}, \bar{b})$$

2)

$$\begin{aligned} (\bar{a}_1 + \bar{a}_2, \bar{b}) &= (pr_{\bar{b}}(\bar{a}_1 + \bar{a}_2), \bar{b}) = (pr_{\bar{b}}(\bar{a}_1) + pr_{\bar{b}}(\bar{a}_2), \bar{b}) = \begin{bmatrix} pr_{\bar{b}}(\bar{a}_1) = \lambda_1 \bar{b} \\ pr_{\bar{b}}(\bar{a}_2) = \lambda_2 \bar{b} \end{bmatrix} = \\ &= ((\lambda_1 + \lambda_2) \bar{b}, \bar{b}) = (\lambda_1 + \lambda_2)(\bar{b}, \bar{b}) = \lambda_1 (\bar{b}, \bar{b}) + \lambda_2 (\bar{b}, \bar{b}) = (\lambda_1 \bar{b}, \bar{b}) + (\lambda_2 \bar{b}, \bar{b}) = \\ &= (pr_{\bar{b}}(\bar{a}_1), \bar{b}) + (pr_{\bar{b}}(\bar{a}_2), \bar{b}) = (\bar{a}_1, \bar{b}) + (\bar{a}_2, \bar{b}) \end{aligned}$$

□

Утверждение 1.8. Пусть $\bar{b} \neq \bar{o}$. Тогда:

$$pr_{\bar{b}}(\bar{a}) = \frac{(\bar{a}, \bar{b})}{|\bar{b}|^2} * \bar{b}$$

Доказательство.

$$\begin{aligned} pr_{\bar{b}}(\bar{a}) &= \lambda \bar{b} \mid \cdot \bar{b} \\ (pr_{\bar{b}}(\bar{a}), \bar{b}) &= \lambda(\bar{b}, \bar{b}) = \lambda|\bar{b}|^2 \\ \lambda &= \frac{(pr_{\bar{b}}(\bar{a}))}{|\bar{b}|^2} = \frac{(\bar{a}, \bar{b})}{|\bar{b}|^2} \end{aligned}$$

□

2 Лекция 5

2.1 Выр-е скалярного произведения в ОНБ и произвольном базисе

Утверждение 2.1. G - ОНБ. $\bar{a} \xleftrightarrow{G} \alpha$. Тогда $\alpha_i = (\bar{a}, \bar{e}_i)$

Доказательство.

$$\begin{aligned} \bar{a} &= \sum_{s=1}^n \alpha_s \bar{e}_s \\ (\bar{a}, \bar{e}_i) &= \left(\sum_{s=1}^n \alpha_s \bar{e}_s, \bar{e}_i \right) = \sum_{s=1}^n \alpha_s (\bar{e}_s, \bar{e}_i) = \alpha_i = 1 \\ (\bar{e}_i, \bar{e}_i) &= |\bar{e}_i|^2 = 1 \end{aligned}$$

□

Теорема 2.1. (Выраж. ск. произ. в ОНБ) G - ОНБ, $\bar{a} \xleftrightarrow{G} \alpha, \bar{b} \xleftrightarrow{G} \beta$.

Тогда $(\bar{a}, \bar{b}) = \sum_{i=1}^n \alpha_i \beta_i = \alpha^T \beta$

Доказательство.

$$\bar{a} = \sum_{i=1}^n \alpha_i \bar{e}_i, \bar{b} = \sum_{j=1}^n \beta_j \bar{e}_j$$

$$(\bar{a}, \bar{b}) = \left(\sum_i \alpha_i \bar{e}_i, \sum_j \beta_j \bar{e}_j \right) = \sum_i \sum_j \alpha_i \beta_j (\bar{e}_i, \bar{e}_j) = \sum_{i=1}^n \alpha_i \beta_i = \alpha^T \beta$$

□

Замечание. $V_3 : (\bar{a}, \bar{b}) = \alpha_1 \beta_1 + \alpha_2 \beta_2 + \alpha_3 \beta_3$

V - лин. пр-во, $G = (\bar{e}_1, \bar{e}_2, \dots, \bar{e}_n)$ - базис в V .

Определение 2.1. Матрицей Грама базиса G наз-ся матрица:

$$\Gamma = \begin{pmatrix} (\bar{e}_1, \bar{e}_1) & (\bar{e}_1, \bar{e}_2) & \dots & (\bar{e}_1, \bar{e}_n) \\ & \dots & & \\ (\bar{e}_n, \bar{e}_1) & (\bar{e}_n, \bar{e}_2) & \dots & (\bar{e}_n, \bar{e}_n) \end{pmatrix}$$

Теорема 2.2. Пусть V - лин. пр-во, G - произ. базис с матр. Грама Γ .

$$\bar{a} \xleftrightarrow[G]{} \alpha, \bar{b} \xleftrightarrow[G]{} \beta \Rightarrow (\bar{a}, \bar{b}) = \alpha^T \Gamma \beta$$

Доказательство.

$$\bar{a} = \sum_i \alpha_i \bar{e}_i$$

$$\bar{b} = \sum_j \beta_j \bar{e}_j$$

$$\begin{aligned} (\bar{a}, \bar{b}) &= \sum_i \sum_j \alpha_i \beta_j (\bar{e}_i, \bar{e}_j) = \sum_i \sum_j \alpha_i [\Gamma]_{ij} \beta_j = \sum_i \alpha_i \sum_j [\Gamma]_{ij} \beta_j = \sum_i \alpha_i [\Gamma \beta]_i = \\ &= \alpha^T [\Gamma] \beta \end{aligned}$$

□

Определение 2.2. Матрица $S_{n \times n}$ наз-ся ортогональной, если:

$$S^T S = E$$

Утверждение 2.2. Пусть в V , G - ОНБ и F - произвольный базис и пусть $S = S_{G \rightarrow F}$. Тогда базис F явл. ОНБ $\iff S$ - ортогональная.

Доказательство.

$$S = (F_1^\uparrow \ F_2^\uparrow \ \dots \ F_n^\uparrow), S^T S = \begin{pmatrix} F_1^\rightarrow \\ F_2^\rightarrow \\ \vdots \\ F_n^\rightarrow \end{pmatrix} (F_1^\uparrow \ F_2^\uparrow \ \dots \ F_n^\uparrow) =$$

$$= \begin{pmatrix} (F_1, F_1) & (F_1, F_2) & \dots & (F_1, F_n) \\ & \dots & & \\ (F_n, F_1) & (F_n, F_2) & \dots & (F_n, F_n) \end{pmatrix} = \Gamma_F$$

$$F - \text{ОНБ} \iff \Gamma_f = E \iff S^T S = E \iff S - \text{орт.} \quad \square$$

Задача 2.1. Д-ть, что Γ_G и Γ_F - матр. грамма двух произв. базисов в V_i , то если $S = S_{G \rightarrow F}$, то:

$$\Gamma_F = S^T \Gamma_G S$$

Утверждение 2.3. Пусть в V_i G - ОНБ. Тогда:

$$a) \quad |\bar{a}| = \sqrt{(\bar{a}, \bar{a})} = \sqrt{\alpha^T \alpha} = \sqrt{\sum_{s=1}^n \alpha_s^2} \quad (\bar{a} \xleftrightarrow[G]{\quad} \alpha)$$

b) Если $\bar{a} \neq \bar{o}$ и $\bar{b} \neq 0$. Тогда:

$$\cos \phi = \frac{(\bar{a}, \bar{b})}{|\bar{a}| |\bar{b}|} = \frac{\alpha^T \beta}{\sqrt{\alpha^T \alpha} \sqrt{\beta^T \beta}} = \frac{\sum_{i=1}^n \alpha_i \beta_i}{\sqrt{\sum \alpha_i^2} \sqrt{\sum \beta_i^2}}$$

Следствие 2.1. V_3 . $A \xleftrightarrow[(O,G)]{\quad} \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \end{pmatrix}, B \xleftrightarrow[(O,G)]{\quad} \begin{pmatrix} \beta_1 \\ \beta_2 \\ \beta_3 \end{pmatrix}, \overline{AB} = \begin{pmatrix} \beta_1 - \alpha_1 \\ \beta_2 - \alpha_2 \\ \beta_3 - \alpha_3 \end{pmatrix}:$

$$|\overline{AB}| = \sqrt{(\overline{AB}, \overline{AB})} = \sqrt{\sum_{i=1}^3 (\beta_i - \alpha_i)^2}$$

2.2 Ориентация на пл-ти

Определение 2.3. Упорядоченная пара векторов $\bar{a}, \bar{b}(\bar{a} \not\parallel \bar{b})$ наз-ся **положительно ориентированной**, если при взгляде из фиксир. полупр-ва **кратчайший поворот** первого вектора (\bar{a}) в вектор, сонаправленный второму вектору (\bar{b}) кажется совершающим **против. часовой стрелки**.

Определение 2.4. Упорядоченная тройка некопл. векторов $(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})$ наз-ся **правой тройкой (положит. ориент)**, если (\bar{a}, \bar{b}) из конца вектора \bar{c} каж-ся положит. ориентированной. Иначе - наз-ся **левой тройкой (отриц. ориент.)**

Утверждение 2.4. а) Если на пл-ти V_2 , (\bar{a}, \bar{b}) - положит. ориент., то пара (\bar{b}, \bar{a}) - отриц. ориент. и наоборот.

б) в V_3 : $(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})$ и $(\bar{b}, \bar{a}, \bar{c})$ всегда прот. ориент. $(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})$ всегда одинаково ориент.

Доказательство. а) Очев.

б)

□

Определение 2.5. Транспозиция - перемещ. мест двух векторов.

Определение 2.6. 3-цикл: $(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}) \mapsto (\bar{b}, \bar{c}, \bar{a}) \mapsto (\bar{c}, \bar{a}, \bar{b})$

Замечание. \Rightarrow Всякая **транспозиция меняет** ориентацию, а всякий **3-цикл - сохраняет**.

Определение 2.7. V_2 - с фикс. ориентацией. Тогда ор. площадью упор. пары (\bar{a}, \bar{b}) наз-ся число S :

$$S(\bar{a}, \bar{b}) = \pm S_{\text{пар-м, порожд. } a \text{ и } b}$$

(Знак $+/-$ зависит от положит./отриц. ориентации (\bar{a}, \bar{b}))

Определение 2.8. V_3 - с фикс. ор. Тогда **ориентированным объёмом** упор. тройки $(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})$ наз-ся число:

$$V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}) = \pm V - \text{объём параллелипипеда, порожд. } (\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})$$

($+/-$ зависит от полож./отриц. ориентации тройки)

Замечание. Если $\bar{a} \parallel \bar{b}$, то $S(\bar{a}, \bar{b}) = 0$

Если $\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}$ - комплан., то $V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}) = 0$

Замечание. $V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})$ наз-ся также **смешанным произведением** векторов.

Утверждение 2.5. а) Если (\bar{a}, \bar{b}) - ОНБ в V_2 , то

$$S(\bar{a}, \bar{b}) = \pm 1,$$

в зависимости от ориентации (\bar{a}, \bar{b})

б) Если $(\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3)$ в V_3 , то:

$$V(\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3) = \pm 1,$$

в зависимости от ориентации $(\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3)$

Теорема 2.3 (О св-вах ориент. объёма). а) Ориент. объём $V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})$ меняет знак на противоположный при любой транспозиции арг-ов. $V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})$ не меняет знак при 3-цикле.

б) Аддитивность на III аргументах: $V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}_1 + \bar{c}_2) = V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}_1) + V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}_2)$

с) Однородность на III аргументах: $V(\bar{a}, \bar{b}, \lambda \bar{c}) = \lambda V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})$

Доказательство. б) Если $\bar{a} \parallel \bar{b}$, то очев. Пусть $\bar{a} \not\parallel \bar{b}$. α - образована \bar{a} и \bar{b}

$\bar{n}: \bar{n} \perp \bar{a}, \bar{b}, |\bar{n}| = 1, (\bar{a}, \bar{b}, \bar{n})$ - правая

Лемма 2.4. $V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}) = S(\bar{a}, \bar{b}) * (\bar{n}, \bar{c})$ л. ч. $|V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})| = V_{нар.}$

$$|S(\bar{a}, \bar{b})(\bar{n}, \bar{c})| = S(\bar{a}, \bar{b})|\bar{c}| \cos \angle(\bar{n}, \bar{c})$$

$$V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}) > 0 \iff (\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}) - \text{правая} \iff$$

$$\text{концы } \bar{n} \text{ и } \bar{c} \text{ лежат в одном полупр-ве от } \alpha \iff \cos \angle(\bar{n}, \bar{c}) > 0$$

$$V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}_1 + \bar{c}_2) = S(\bar{a}, \bar{b})(\bar{n}, \bar{c}_1 + \bar{c}_2) = S(\bar{a}, \bar{b})(\bar{n}, \bar{c}_1) + S(\bar{a}, \bar{b})(\bar{n}, \bar{c}_2) = V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}_1) + V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}_2)$$

□

Теорема 2.5 (О св-вах ориент площади). а) $S(\bar{a}, \bar{b}) = -S(\bar{b}, \bar{a})$ - косимметрична

b) $S(\bar{a}, \bar{b}_1 + \bar{b}_2) = S(\bar{a}, \bar{b}_1) + S(\bar{a}, \bar{b}_2)$ - аддитивность по II арг-ту.

c) $S(\bar{a}, \lambda \bar{b}) = \lambda S(\bar{a}, \bar{b})$

Утверждение 2.6. Пусть $\bar{a} \xleftrightarrow{G} \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \end{pmatrix}, \bar{b} \xleftrightarrow{G} \begin{pmatrix} \beta_1 \\ \beta_2 \end{pmatrix}$ Тогда $S(\bar{a}, \bar{b}) = \begin{vmatrix} \alpha_1 & \beta_1 \\ \alpha_2 & \beta_2 \end{vmatrix} S(\bar{e}_1, \bar{e}_2)$

$$\begin{aligned} S(\bar{a}, \bar{b}) &= S(\alpha_1 \bar{e}_1 + \alpha_2 \bar{e}_2, \beta_1 \bar{e}_1 + \beta_2 \bar{e}_2) = \alpha_1 \beta_2 S(\bar{e}_1, \bar{e}_2) + \alpha_2 \beta_1 S(\bar{e}_2, \bar{e}_1) = S(\bar{e}_1, \bar{e}_2)(\alpha_1 \beta_2 - \alpha_2 \beta_1) = \\ &= \begin{vmatrix} \alpha_1 & \beta_1 \\ \alpha_2 & \beta_2 \end{vmatrix} S(\bar{e}_1, \bar{e}_2) \end{aligned}$$

3 Лекция 6

Определение 3.1. A - матрица размера 3×3

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$$

a_{ii} - главная диагональ Определителем такой матрицы наз-ся число, равное:

$$\begin{aligned} |A| = \det A &= a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} + a_{13}a_{21}a_{32} \text{ (слагаемые, параллельные главной диагонали)} - \\ &- a_{13}a_{22}a_{31} - a_{12}a_{21}a_{33} - a_{11}a_{23}a_{32} \text{ (слагаемые, || побочной диагонали)} \end{aligned}$$

Таким образом, **определитель матрицы** - это сумма произведений эл-ов матрицы, взятых по одному и ровно по одному слагаемому из каждой строки и из каждого столбца. Произведение имеет знак $+$, если оно || главной диагонали, иначе - побочной.

Утверждение 3.1. Пусть G - базис в V_3 , $\bar{a} \xleftrightarrow{G} \alpha, \bar{b} \xleftrightarrow{G} \beta, \bar{c} \xleftrightarrow{G} \gamma$, тогда:

$$V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}) = \begin{vmatrix} \alpha_1 & \beta_1 & \gamma_1 \\ \alpha_2 & \beta_2 & \gamma_2 \\ \alpha_3 & \beta_3 & \gamma_3 \end{vmatrix} V(\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3)$$

Доказательство.

$$V \left(\sum_i \alpha_i \bar{e}_i, \sum_j \beta_j \bar{e}_j, \sum_k \gamma_k \bar{e}_k \right) = \sum_i \sum_j \sum_k \alpha_i \beta_j \gamma_k V(\bar{e}_i, \bar{e}_j, \bar{e}_k) =$$

Рассм.:

	i	j	k
1)	1	2	3
2)	2	3	1
3)	3	1	2
4)	2	1	3
5)	3	2	1
6)	1	3	2

\Rightarrow

$$\begin{aligned} &= \alpha_1 \beta_2 \gamma_3 V(\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3) + \alpha_2 \beta_3 \gamma_1 V(\bar{e}_2, \bar{e}_3, \bar{e}_1) + \alpha_3 \beta_1 \gamma_2 V(\bar{e}_3, \bar{e}_1, \bar{e}_2) \text{ (ЦИКЛ)} + \\ &+ \alpha_2 \beta_1 \gamma_3 V(\bar{e}_2, \bar{e}_1, \bar{e}_3) + \alpha_3 \beta_2 \gamma_1 V(\bar{e}_3, \bar{e}_2, \bar{e}_1) + \alpha_1 \beta_3 \gamma_2 V(\bar{e}_1, \bar{e}_3, \bar{e}_2) \text{ (ТРАНСПОЗИЦИЯ)} \Rightarrow \\ &= V(\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3) (\alpha_1 \beta_2 \gamma_3 + \alpha_2 \beta_3 \gamma_1 + \alpha_3 \beta_1 \gamma_2 - \alpha_2 \beta_1 \gamma_3 - \alpha_3 \beta_2 \gamma_1 - \alpha_1 \beta_3 \gamma_2) = \\ &= V(\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3) * \det(\alpha^\uparrow, \beta^\uparrow, \gamma^\uparrow) \end{aligned}$$

□

Следствие 3.1. Если G - ОНБ, то:

$$V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}) = |\alpha^\uparrow \quad \beta^\uparrow \quad \gamma^\uparrow|$$

$$S(\bar{a}, \bar{b}) = |\alpha^\uparrow, \beta^\uparrow|$$

Следствие 3.2. В произвольном базисе $V_2 : \bar{a} || \bar{b} \iff S(\bar{a}, \bar{b}) = 0 \iff$

$$\begin{vmatrix} \alpha_1 & \beta_1 \\ \alpha_2 & \beta_2 \end{vmatrix} = 0$$

$$V_3 : \bar{a}, \bar{b}, \bar{c} - \text{компл.} \iff |\alpha^\uparrow \quad \beta^\uparrow \quad \gamma^\uparrow| = 0$$

Теорема 3.1 (Крамера, 1750 г.). Пусть дана СЛУ (система линейных ур-ий): 3-х ур-ий с 3-мя неизвестными:

$$\begin{cases} a_{11}x + a_{12}y + a_{13}z = b_1 \\ a_{21}x + a_{22}y + a_{23}z = b_2 \\ a_{31}x + a_{32}y + a_{33}z = b_3 \end{cases}$$

Замечание.

$$\iff AX = B,$$

$$X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}$$

Введём ОНБ G :

$$\overline{a_1} \xleftrightarrow[G]{} \begin{pmatrix} \overline{a_{11}} \\ \overline{a_{21}} \\ \overline{a_{31}} \end{pmatrix}, \overline{a_2} \xleftrightarrow[G]{} A_{*2}, \overline{a_3} \xleftrightarrow[G]{} A_{*3}$$

Эта система явл. **определённой** $\iff |A| = \Delta \neq 0$

В этом случае, система имеет решение:

$$x = \frac{\Delta_x}{\Delta}, y = \frac{\Delta_y}{\Delta}, z = \frac{\Delta_z}{\Delta} \text{ (Формула Крамера)}$$

Доказательство. а) **Необходимое:** Пусть система опр. $\Rightarrow x_0 \overline{a_1} + y_0 \overline{a_2} + z_0 \overline{a_3} = \overline{b}$ - имеет. ед. реш. Пусть $\det A = 0 \Rightarrow \overline{a_1}, \overline{a_2}, \overline{a_3}$ - компл. \Rightarrow ЛЗ \Rightarrow

\exists нетрив. ЛК $\lambda_1 \overline{a_1} + \lambda_2 \overline{a_2} + \lambda_3 \overline{a_3} = \overline{0}$, тогда:

$(\lambda_1 + x_0) \overline{a_1} + (\lambda_2 + y_0) \overline{a_2} + (\lambda_3 + z_0) \overline{a_3} = \overline{b}$ - другое реш. системы \Rightarrow противоречие!!!

б) **Достаточное:** Пусть $\det A \neq 0 \Rightarrow \overline{a_1}, \overline{a_2}, \overline{a_3}$ - не компл. $\Rightarrow \overline{a_1}, \overline{a_2}, \overline{a_3} \Rightarrow \overline{b}$ однозначно выр-ется черз $x \overline{a_1} + y \overline{a_2} + z \overline{a_3} = \overline{b}$

с) **Формулы:**

$$V(\overline{a_{11}}, \overline{a_{21}}, \overline{b}) = V(\overline{a_{11}}, \overline{a_{21}}, x \overline{a_1} + y \overline{a_2} + z \overline{a_3}) =$$

$$= x V(\overline{a_{11}}, \overline{a_{21}}, \overline{a_1}) + y V(\overline{a_{11}}, \overline{a_{21}}, \overline{a_2}) + z V(\overline{a_{11}}, \overline{a_{21}}, \overline{a_3}) = \dots$$

□

Определение 3.2. СЛУ наз-ся **несовместной**, если она не имеет ни одного решения.

Определение 3.3. СЛУ наз-ся **совместной**, если она имеет хотя бы одно решение.

Также она наз-ся:

- **Определённой**, если имеет **единственное** решение
- **Неопределённой**, если имеет **более одного** решения

3.1 Векторное произведение векторов

$V_3: \bar{a}, \bar{b} \in V_3 : [\bar{a}, \bar{b}]$ - мат., $\bar{a} \times \bar{b}$ - физ.

Определение 3.4. Векторное произведение вект. \bar{a}, \bar{b} наз-ся вектор \bar{c} , т. ч.:

- 1) $\bar{c} \perp \bar{a}, \bar{c} \perp \bar{b}$
- 2) $|\bar{c}| = S_{||\text{-ма, образ.}\bar{a}, \bar{b}} = |S(\bar{a}, \bar{b})|$
- 3) Тройка $(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})$ - правая тройка

Замечание. Если $\bar{a} \parallel \bar{b}$, то $\bar{c} = \bar{0}$

Теорема 3.2 (О связи векторного произв. с ориент. объёмом).

$$V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}) = ([\bar{a}, \bar{b}], \bar{c}) = (\bar{a}, [\bar{b}, \bar{c}])$$

Доказательство. $\bar{a} \parallel \bar{b} \Rightarrow 0 = 0$ - верно

- 1) Пусть $\bar{a} \not\parallel \bar{b}$, тогда они образ. пл-ть α . Пусть \bar{n} - вектор нормали к α :

$$\begin{cases} \bar{n} \perp \bar{a} \\ \bar{n} \perp \bar{b} \\ |\bar{n}| = 1 \end{cases} \Rightarrow (\bar{a}, \bar{b}, \bar{n}) - \text{правая}$$

$$\text{Было: } V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}) = S(\bar{a}, \bar{b})(\bar{n}, \bar{c}) = (S(\bar{a}, \bar{b})\bar{n}, \bar{c}) = ([\bar{a}, \bar{b}]\bar{c})$$

- 2)

$$(\bar{a}, [\bar{b}, \bar{c}]) = ([\bar{b}, \bar{c}], \bar{a}) = V(\bar{b}, \bar{c}, \bar{a}) = V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})$$

□

Замечание. Сочетание скалярного и векторного произведений также назыв. **смешанным**:

$$(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}) : : = ([\bar{a}, \bar{b}], \bar{c}) = (\bar{a}, [\bar{b}, \bar{c}]) = V(\bar{a}, \bar{b}, \bar{c})$$

Лемма 3.3. Если $\forall \bar{c} = V_3 \Rightarrow (\bar{a}, \bar{c}) = (\bar{b}, \bar{c})$, то $\bar{a} = \bar{b}$

Доказательство.

$$\begin{aligned}(\bar{a} - \bar{b}, \bar{c}) &= 0, \forall \bar{c} \\ \bar{c} &= \bar{a} - \bar{b} \Rightarrow \\ (\bar{a} - \bar{b}, \bar{a} - \bar{b}) &= \bar{o} \Rightarrow \bar{a} = \bar{b}\end{aligned}$$

□

Теорема 3.4 (О св-вах вект. произведения). а) $[\bar{a}, \bar{b}] = -[\bar{b}, \bar{a}]$ - *кососимметричность*

$$b) [\bar{a}, \bar{b}_1 + \bar{b}_2] = [\bar{a}, \bar{b}_1] + [\bar{a}, \bar{b}_2]$$

$$c) [\bar{a}, \lambda \bar{b}] = \lambda [\bar{a}, \bar{b}]$$

b), c) - *линейность по II аргументу.*

Доказательство. а) Пусть $\bar{a} \not\parallel \bar{b}$ (иначе очев.)

$(\bar{a}, \bar{b}, [\bar{a}, \bar{b}])$ - правая тройка

$(\bar{b}, \bar{a}, [\bar{a}, \bar{b}])$ - левая тройка \Rightarrow

$(\bar{b}, \bar{a}, -[\bar{a}, \bar{b}])$ - правая тройка, при этом:

$(\bar{b}, \bar{a}, [\bar{b}, \bar{a}])$ - правая тройка

Ч. Т. Д.

$$b) \text{ Докажем эквив. утв: } ([\bar{a}, \bar{b}_1 + \bar{b}_2], \bar{c}) = ([\bar{a}, \bar{b}_1] + [\bar{a}, \bar{b}_2], \bar{c}), \forall \bar{c}$$

$$\begin{aligned}([\bar{a}, \bar{b}_1 + \bar{b}_2], \bar{c}) &= (\bar{a}, \bar{b}_1 + \bar{b}_2, \bar{c}) = (\bar{a}, \bar{b}_1, \bar{c}) + (\bar{a}, \bar{b}_2, \bar{c}) = \\ &= ([\bar{a}, \bar{b}_1], \bar{c}) + ([\bar{a}, \bar{b}_2], \bar{c}) = ([\bar{a}, \bar{b}_1] + [\bar{a}, \bar{b}_2], \bar{c})\end{aligned}$$

□

3.2 Запись векторного произведения в произвольном базисе

Теорема 3.5. Пусть G - базис в V_3 , $\bar{a} \xleftrightarrow{G} \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \end{pmatrix}$, $\bar{b} \xleftrightarrow{G} \begin{pmatrix} \beta_1 \\ \beta_2 \\ \beta_3 \end{pmatrix}$. Тогда:

$$[\bar{a}, \bar{b}] = \begin{vmatrix} \overline{[e_2, e_3]} & \overline{[e_3, e_1]} & \overline{[e_1, e_2]} \\ \alpha_1 & \alpha_2 & \alpha_3 \\ \beta_1 & \beta_2 & \beta_3 \end{vmatrix}$$

Доказательство.

$$[\bar{a}, \bar{b}] = \left[\sum_{i=1}^3 \alpha_i \bar{e}_i, \sum_{i=1}^3 \beta_i \bar{e}_i \right] = \sum_i \sum_j \alpha_i \beta_j [\bar{e}_i, \bar{e}_j] =$$

Рассм.:

i	j
2	3
3	1
1	2

$$= (\alpha_2 \beta_3 - \alpha_3 \beta_2) [\bar{e}_2, \bar{e}_3] + (\alpha_3 \beta_1 - \alpha_1 \beta_3) [\bar{e}_3, \bar{e}_1] + (\alpha_1 \beta_2 - \alpha_2 \beta_1) [\bar{e}_1, \bar{e}_2]$$

□

Замечание. В упрощ. виде:

$$[\bar{a}, \bar{b}] = \begin{vmatrix} \bar{e}_1 & \bar{e}_2 & \bar{e}_3 \\ \alpha_1 & \alpha_2 & \alpha_3 \\ \beta_1 & \beta_2 & \beta_3 \end{vmatrix}$$

3.3 Биортогональный базис

$$V_3: G = (\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3)$$

Определение 3.5. Векторы

$$f_1 = \frac{[\bar{e}_2, \bar{e}_3]}{(\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3)}, f_2 = \frac{[\bar{e}_3, \bar{e}_1]}{(\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3)}, \bar{f}_3 = \frac{[\bar{e}_1, \bar{e}_2]}{(\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3)}$$

наз-ся векторами **биортогонального** (к G) базиса

Теорема 3.6 (О св-вах биортогонального базиса). а) $(\bar{f}_1, \bar{f}_2, \bar{f}_3)$ - базис в V_3

b)

$$(\bar{f}_i, \bar{e}_j) = \begin{cases} 1, i = j \\ 0, i \neq j \end{cases}$$

$$c) \text{ Если } \bar{v} \xleftrightarrow{G} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix}, \text{ то } \alpha = (\bar{v}, \bar{f}_1), \beta = (\bar{v}, \bar{f}_2), \gamma = (\bar{v}, \bar{f}_3)$$