

# Appunti di analisi

Tommaso Miliani

16-10-25

## 1 Anal

**Teorema 1.1** (Condizione sufficiente).

Sia  $f : \mathbb{A} \rightarrow \mathbb{R}$  e sia  $(x_0, y_0) \in \mathbb{A}$  e sia  $f$   $C^2$  in un intorno di quel punto. Supponiamo che  $(x_0, y_0)$  sia un punto critico della funzione. Allora

1. Se  $D^2 f(x_0, y_0)$  è definita positiva  $\implies (x_0, y_0)$  è un punto di minimo relativo.
2. Se  $D^2 f(x_0, y_0)$  è definita negativa  $\implies (x_0, y_0)$  è un punto di massimo relativo.
3. Se  $D^2 f(x_0, y_0)$  è indefinita  $\implies (x_0, y_0)$  non è né un punto di massimo né di minimo relativo, ma è un punto di sella.

*Dimostrazione.* Si dimostrano le tre:

1. Sia  $h = (h_1, h_2) \neq 0$ . Considero

$$f(x_0 + h_1, y_0 + h_2)$$

E considero lo sviluppo di Taylor fino al secondo ordine. Adesso posso dire che

$$f(x_0 + h_1, y_0 + h_2) = f(x_0, y_0) + \langle Df(x_0, y_0), h \rangle + \frac{1}{2} \langle D^2 f(x_0, y_0) h, h \rangle + o(\|h\|^2)$$

Adesso, dato che il secondo termine è nullo, posso riscriverlo nella forma:

$$f(x_0 + h_1, y_0 + h_2) - f(x_0, y_0) = \frac{1}{2} \langle D^2 f(x_0, y_0) h, h \rangle + o(\|h\|^2)$$

Adesso voglio vedere se la differenza è negativa o positiva. Posso dividere per la norma del vettore  $h$  al quadrato.

$$\frac{f(x_0 + h_1, y_0 + h_2) - f(x_0, y_0)}{\|h\|^2} = \frac{\frac{1}{2} \langle D^2 f(x_0, y_0) h, h \rangle + o(\|h\|^2)}{\|h\|^2}$$

Posta  $q(h) = \langle Ah, h \rangle$  una forma bilineare, allora, se moltiplicassi per una costante  $c$

$$q(ch) = \langle A(ch), ch \rangle \implies q(ch) = c^2 \langle Ah, h \rangle$$

A questo punto posso dire che il pezzo a destra moltiplicato da un mezzo può essere espresso come: (portando dentro al prodotto scalare la norma):

$$\left\langle D^2 f(x_0, y_0) \frac{h}{\|h\|}, \frac{h}{\|h\|} \right\rangle$$

Utilizzando una funzione ausiliaria:

$$p(v) = \langle D^2 f(x_0, y_0) v, v \rangle$$

Dove  $v = (v_1, v_2)$  appartenente al cerchio con centro l'origine e di raggio 1 (che si indica con  $\mathbb{S}^1$ ) Con cerchio si intende proprio il cerchio di valori e non la palla!. Questa funzione continua su  $\mathbb{S}^1$  e posso dire che  $p(v) > 0, \forall v \in \mathbb{S}^1$  poiché ho già assunto che la matrice  $D^2 f(x_0, y_0)$  è definita positiva, allora il numero che ottengo moltiplicandola per  $v$  è sempre strettamente positivo. Dato che  $\mathbb{S}^1$  è chiuso e limitato, allora per il teorema di Weierstrass questa funzione ausiliaria ha un massimo ed un minimo. Se chiamo  $m$  il minimo (dato che è strettamente maggiore di zero)

$$p(v) \geq m > 0 \quad \forall v \in \mathbb{S}^1$$

Allora anche

$$p\left(\frac{h}{\|h\|}\right) \geq m > 0$$

Dato che il denominatore del prodotto scalare è maggiore stretto di zero, allora posso dire che

$$\frac{1}{2} \left\langle D^2 f(x_0, y_0) \frac{h}{\|h\|}, \frac{h}{\|h\|} \right\rangle \geq \frac{1}{2} m$$

Resta adesso da dimostrare che l'o piccolo della funzione. Per definizione si ha che

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{o(\|h\|^2)}{\|h\|^2} = 0$$

Allora se  $\exists \delta > 0$  tale che  $\|h\| < \delta$  allora si ha che l'o piccolo è (sfruttando il fatto che il limite faccia zero):

$$-\frac{m}{4} < \frac{o(\|h\|^2)}{\|h\|^2} < \frac{m}{4}$$

Allora se

$$\|h\| < \delta, h \neq 0 \implies \frac{f(x_0 + h_1, y_0 + h_2) - f(x_0, y_0)}{\|h\|^2} \leq \frac{1}{2}m - \frac{1}{4}m > 0$$

Quindi

$$f(x_0 + h_1, y_0 + h_2) \geq f(x_0, y_0) + \frac{m}{4} \|h\|^2 > f(x_0, y_0).$$

2. La dimostrazione è analoga alla prima

3. La dimostrazione segue dal principio di condizione necessaria di esistenza del punto di minimo relativo.

□

### **Teorema 1.2.**

Sia  $A$  una matrice simmetrica con  $c, h \in \mathbb{R}^n$ . Se

$$q(h) = \langle Ah, h \rangle \tag{1}$$

1.  $q$  è definita positiva  $\iff$  tutti gli autovalori sono  $> 0$ .
2.  $q$  è definita negativa  $\iff$  tutti gli autovalori sono  $< 0$ .
3.  $q$  è indefinita  $\iff$  se esiste un autovalore  $> 0$  ed un autovalore  $< 0$

**Teorema 1.3** (Condizioni per forme quadratiche per matricie  $2 \times 2$ ).

Supponendo che  $A \in M(2, \mathbb{K})$ , allora posso dire che

$$A = \begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} \\ a_{1,2} & a_{2,2} \end{pmatrix}$$

Posso dire che

1. Se  $\det A > 0$  e  $a_{1,1} > 0 \iff$  è definita positiva;
2. Se  $\det A > 0$  e  $a_{1,1} < 0 \iff$  è definita negativa;
3. Se  $\det A < 0$  allora  $q$  è indefinita.

**Teorema 1.4** (Condizioni per forme quadratiche per matrici  $3 \times 3$ ).

Sia  $A \in M(3 \times 3, \mathbb{K})$  con

$$A = \begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & a_{1,3} \\ a_{1,2} & a_{2,2} & a_{2,3} \\ a_{1,3} & a_{2,3} & a_{3,3} \end{pmatrix}$$

Allora, chiamate  $\det A_1 = a_{1,1}$ ,  $A_2 = \det \begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} \\ a_{1,2} & a_{2,2} \end{pmatrix}$  e  $A_3 = \det A$  i determinanti delle matrici:

1. Se  $\det A_1, \det A_2, \det A_3 > 0 \iff q$  è definita positiva;
2. Se  $\det A_1 < 0, \det A_2 > 0, \det A_3 < 0 \iff q$  è definita negativa;
3. Se  $\det A \neq 0$  e non valgono né 1 né 2 allora è indefinita.

## 2 Trovare i punti critici, esempi

**Esempio 2.1.**

$$f(x, y) = 3x^2 + y^2 - x^3y$$

Posso mettere a sistema le derivate parziali e le soluzioni di questo sistema sono esattamente i punti critici.

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = 6x - 3x^2y = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y} = 2y - x^3 = 0 \end{cases}$$

Il primo ha soluzioni

$$x = 0 \wedge y = \frac{2}{x}$$

Il secondo ha soluzioni

$$x = \pm\sqrt{2}$$

E dunque i punti che si ottengono sono esattamente

$$(0, 0) \quad (\sqrt{2}, \sqrt{2}) \quad (-\sqrt{2}, -\sqrt{2})$$

La matrice Hessiana è data da:

$$D^2f(x, y) = \begin{pmatrix} 6x - 3x^2y & -3x^2 \\ -3x^2 & 2 \end{pmatrix}$$

Devo ora determinare il determinante della funzione Hessiana calcolata nei punti trovati:

$$D^2f(0, 0) = \begin{pmatrix} 6 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \implies \det > 0 \implies \text{def positiva} \implies \text{minimo}$$

$$D^2f(\sqrt{2}, \sqrt{2}) = \begin{pmatrix} -6 & -6 \\ -6 & 2 \end{pmatrix} \implies \det < 0 \implies \text{indefinita} \implies \text{sella}$$

$$D^2f(-\sqrt{2}, -\sqrt{2}) \quad \text{Idem}$$

**Esempio 2.2** (Esempio a tre variabili).

Data

$$f(x, y, z) = x^2y + y^2z + z^2 - 2x$$

Il sistema è dunque

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = 2xy - 2 = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y} = x^2 + 2zy = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial z} = y^2 + 2z = 0 \end{cases}$$

Le soluzioni sono

$$x = 1 \quad y = 1 \quad z = -\frac{1}{2}$$

Allora la matrice Hessiana sarà

$$D^2f(x, y, z) = \begin{pmatrix} 2y & 2x & 0 \\ 2x & 2z & 2y \\ 0 & 2y & 2x \end{pmatrix} D^2f(1, 1, -\frac{1}{2}) = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

I determinanti delle sotto matrici sono

$$\det 2 = 2 \quad \det \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} = -6 \quad \det D^2f(1, 1, -\frac{1}{2}) = -20$$

La matrice è indefinita.

**Esempio 2.3** (Esempio difficile).

$$f(x, y) = xy \exp\left(\frac{-x^2 + y^2}{2}\right)$$

- Trovare e classificare i punti critici in  $\mathbb{R}^2$ ;
- Esistono minimi o massimi assoluti in  $\mathbb{R}^2$ ?

Possiamo trovare i punti critici mediante la solita risoluzione:

$$(0, 0) \quad (1, 1) \quad (1, -1) \quad (-1, 1) \quad (-1, -1)$$

Adesso possiamo calcolare le Hessiana per tutti:

$$D^2 f(0, 0) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \implies \text{sella}$$

$$D^2 f(1, 1) = D^2 f(-1, -1) = \begin{pmatrix} -\frac{2}{e} & 0 \\ 0 & -\frac{2}{e} \end{pmatrix} \implies \text{max locali}$$

$$D^2 f(1, -1) = D^2 f(-1, 1) = \begin{pmatrix} \frac{2}{e} & 0 \\ 0 & \frac{2}{e} \end{pmatrix} \implies \text{min locale}$$

### 3 Esempi in cui $Df$ non è né definita positiva o negativa o indefinita in qualcuno dei suoi punti critici

**Esempio 3.1** (Esempio del libro negro).

La funzione

$$f(x, y) = x^4 - 6x^2y^2 + y^4$$

Cerco i punti critici per cui

$$\begin{cases} 4x(x^2 - 3y^2) = 0 \\ 4y(y^2 - 3x^2) = 0 \end{cases}$$

Quindi

$$\text{Se } x = 0 \implies y = 0 \quad \text{se } x = \pm y\sqrt{3} \implies y = 0$$

L'unico punto critico è allora  $(0, 0)$  la cui matrice Hessiana è

$$D^2 f(0, 0) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Per capire che tipo di punto è, dato che questa matrice non è né indefinita, né definita positiva o negativa, è quello di applicare il **restrizioni**: essenzialmente si restringe la funzione a rette (o curve) che passano per il punto critico e studio il segno di queste restrizioni.

$$f(x, y) - f(0, 0) = f(x, y)$$

Così posso considerare le rette che hanno  $x = 0$ :

$$f(0, y) = y^4 \geq 0$$

$$f(x, 0) = x^4 \geq 0$$

Posso studiare ora i valori per i fasci di rette ( $y = mx + q$ ) con  $q = 0$ .

$$f(x, mx) = x^4(4 - 6m^2 + m^4)$$

Allora il punto  $(0, 0)$  è un punto di sella.

**Teorema 3.1.**

Sia  $f$  una funzione definita su di un insieme aperto  $A \subset \mathbb{R}^2$ , tale che  $f : A \rightarrow \mathbb{R}$ . Se esiste un massimo  $f$  in  $(x_0, y_0) \in A$ :

1.  $O(x_0, y_0)$  è interno ma  $f$  non è derivabile;
2.  $O(x_0, y_0)$  è interno e  $Df(x_0, y_0) = 0$ ;
3.  $O(x_0, y_0)$  si trova nella frontiera.