

# Appunti Analisi (Bianchi)

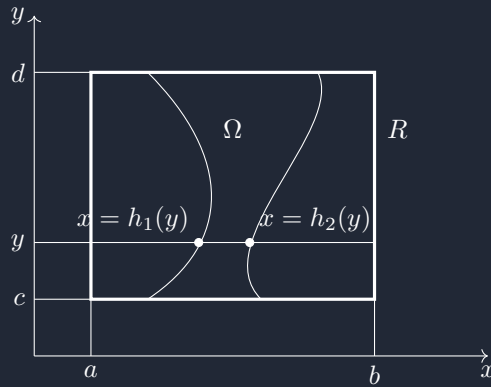
Tommaso Miliani

20-11-25

## 1

*Dimostrazione.* Le funzioni  $h_1$  e  $h_2$  sono funzioni continue, dunque posso inscatolare la funzione in un rettangolo  $R$ . Si definisce  $\tilde{f}$  come la funzione che vale

$$\tilde{f}(x, y) = \begin{cases} f(x, y) & (x, y) \in \Omega \\ 0 & (x, y) \in R - \{\Omega\} \end{cases}$$



Per definizione dunque l'integrale

$$\int_{\Omega} f \, dx dy = \int_R \tilde{f} \, dx dy = \int_c^d \left( \int_a^b \tilde{f} \, dx \right) dy$$

Il grafico di  $\tilde{f}$  come funzione della  $x$  con un  $y$  fissato, la funzione, preso un certo  $y$  nel rettangolo e restrinta la funzione proprio al segmento identificato, ci sarà una certa parte compresa tra  $h_1(y) \leq x \leq h_2(y)$  ed una parte al di fuori della quale la funzione è nulla poiché si è detto che al di fuori di  $\Omega$  la funzione vale zero. Allora l'integrale lo posso calcolare solamente tra i valori che intersecano  $h_1$  e  $h_2$ :

$$\int_a^b \tilde{f}(x, y) \, dx = \left( \int_a^{h_1(y)} + \int_{h_1(y)}^{h_2(y)} + \int_{h_2(y)}^b \right) \tilde{f}(x, y) \, dx = \int_{h_1(y)}^{h_2(y)} f(x, y) \, dx$$

Dunque posso esprimere l'integrale scritto tra  $[a, b]$  e  $[c, d]$  come

$$\int_c^d \left( \int_{h_1(y)}^{h_2(y)} f(x, y) \, dx \right) dy$$

□

## 2 Cambiamenti di variabili

Negli integrali unidimensionali generalmente si faceva un cambio di variabile per rendere la funzione più semplice per semplificare il calcolo dell'integrale. Nelle funzioni a più variabili i cambi di variabili semplificano il dominio della funzione.

**Teorema 2.1** (Teorema di cambio variabili in integrali di funzioni a più variabili).  
Esiste una mappa tale che

$$\begin{cases} x = g(u, v) \\ y = h(u, v) \end{cases}$$

Che mi permetta di dire che

$$T : \Omega' \rightarrow \Omega \quad \Omega' \subset u \times v \quad \Omega \subset x \times y \quad (1)$$

Si suppone che

1.  $T$  sua biunivoca su  $\Omega' \rightarrow \Omega$
2. Le funzioni  $g, h$  siano  $C^{(1)}$
3. La matrice Jacobiana abbia determinante diverso da zero per ogni  $(u, v) \in \Omega'$ .

Allora se  $T$  soddisfa queste ipotesi e  $\Omega'$  è regolare, allora l'integrale

$$\int_{\Omega} f(x, y) \, dx dy = \int_{\Omega'} f(g(u, v), h(u, v)) |\det J_T(u, v)| \, du dv \quad (2)$$

**Esempio 2.1.**

Sia

$$\Omega = B(O, 2) \setminus B(O, 1)$$

Ossia il cerchio a cui tolgo un cerchio. Dunque usare con questa funzione le coordinate polari mi permette di semplificare notevolmente i conti:

$$(x, y) \rightarrow (\rho, \theta) \implies \begin{cases} x = \rho \cos \theta \\ y = \rho \sin \theta \end{cases} \quad \theta \in [0, 2\pi]$$

Allora si ottiene l'integrale

$$\int_{\Omega} x^2 \, dx dy \implies \int_{\Omega'} \rho^2 \cos^2 \theta \, K$$

Dove  $K$  è il differenziale calcolato con la Jacobiana:

$$J_T = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\rho \sin \theta \\ \sin \theta & \rho \cos \theta \end{pmatrix} \implies \det J_T = \rho \implies K = \rho \, d\rho d\theta$$

Allora

$$\int_{\Omega'} \rho^2 \cos^2 \theta \, \rho \, d\rho d\theta$$

E dunque si risolve l'integrale come

$$\int_0^{2\pi} d\theta \int_1^2 \rho^3 \cos^2 \theta \, d\rho = \int_0^{2\pi} \left( \cos^2 \theta \frac{15}{4} \right) d\theta = \frac{15}{4} \pi$$

Quando si va dunque a scrivere la funzione attraverso le variabili ausiliarie vuol dire scrivere i singoli rettangolini