

# Hashing

## 一、核心概念

在資料結構中，如果我們想在 Array 中找資料，通常需要：

- 循序遍歷搜尋：O(n)

- 二分搜尋：O(log n)

**Hashing 的目標**：實現平均常數時間 O(1) 的搜尋、插入與刪除。

### Definition

1. **Hash Function ( 雜湊函數 )**：將一個 Key ( 如字串或大數字 ) 轉換成整數 Index 的函數。
2. **Hash Table ( 雜湊表 )**：一種儲存「鍵值對」( Key-Value Pairs ) 的資料結構。它利用雜湊函數計算出的索引，將 Key 轉換為陣列中的 Index，藉此決定資料該存放在哪個位置 ( 稱為 Bucket，桶子 )。

生活例子：字典，透過首字母(Key)直接翻到該頁數(Index)，而不是從第一頁開始翻。

## 二、Hash Function：設計與常見方法

一個好的雜湊函數應該具備：確定性（同一 Key 永遠得到同一 Index）、均勻分佈（減少衝突）、以及高效運算。

### 常見的計算方法

方法	公式	重點
Division Method	$h(k) = k \bmod m$	表大小 m 建議選擇質數， 以減少規律性輸入導致的衝突
Multiplication Method	$h(k) = \text{floor}(m^*(k^*A \bmod 1))$	$0 < A < 1$ , 優點是較不依賴 m 的選擇， 通常 $A=0.618$ 取黃金分割數效果佳
Folding Method	將 Key 分段後相加， 再取餘數	適合處理很長的 Key， 能打亂原本的數值模式，使分佈更均勻
String Hashing	Polynomial rolling hash	$h(\text{CAT})=(C^*p^2 + A^*p^1 + T^* 1) \bmod m$

### 三、 Collision 衝突處理與特性分析

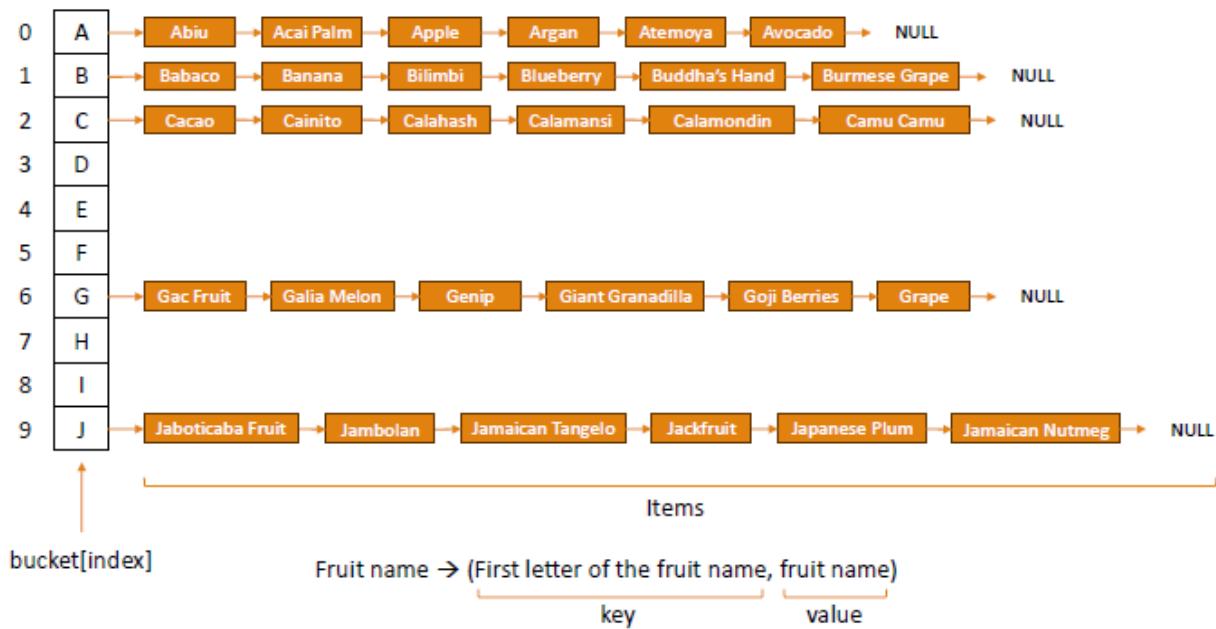
當不同的 Key 經雜湊函數計算後得到同一個 Index，稱為 **Collision (衝突)**。

#### 1. 封閉定址法：單獨鏈結 (Separate Chaining)

核心觀念：每個 Bucket 維護一個鏈結串列。發生衝突時，將新資料掛在該 Index 的串列末端或前端。

- 優點：實作簡單，且由於鏈結串列是動態的，即使資料量超過陣列大小 ( $n > m$ )，程式依然能運作（只是變慢）。
- 缺點：
  - 需要額外指標空間 (Pointer overhead)。
  - 如果所有資料都發生衝突，全部擠在同一個桶子裡，雜湊表就會退化成一個長長的鏈結串列，搜尋複雜度變成  $O(n)$ 。
- 效能：如果雜湊函數分布均勻，每個桶子裡的鏈結串列會很短。搜尋的時間複雜度約為  $O(1 + \alpha)$ ，接近常數時間。

基本結構：Hash Table = Array + Linked List



#### - Array：作為桶子儲存空間 (Bucket Storage)

- 用途：陣列提供了固定的連續記憶體空間，每個索引位置被稱為一個桶子 (Bucket)。
- 特性：陣列最核心的優勢在於索引(Indexing)。只要知道索引編號，計算機可以在  $O(1)$  的時間內直接跳轉到該位置。
- 角色：它是雜湊表的「大門」，透過雜湊函數算出的索引值，決定資料應該進入哪一個桶子。

#### - Linked List：處理衝突 (Handle Collisions)

- 用途：當兩個不同的 Key 經過雜湊函數計算後得到相同的索引，就會發生衝突 (Collision)。

- 機制：雜湊表不會覆蓋掉舊資料，而是在該索引位置維護一個鏈結串列。
- 特性：鏈結串列是動態的，可以根據需要新增節點，這解決了陣列大小固定、無法儲存多個相同索引資料的問題。

#### - 運作流程：從 Key 到 Value

- 雜湊計算：將 Key 丟入雜湊函數  $h(k)$ ，得到一個整數。
- 取模運算：使用公式  $index = h(k) \bmod m$  ( $m$ 為陣列大小)，將整數映射到陣列的合法索引範圍內。
- 定位bucket：直接跳轉到 Array [index]。
- 操作串列：
- 插入：將新的鍵值對節點加到該位置的鏈結串列末端或前端。
- 搜尋：遍歷該鏈結串列，逐一比對 Key，直到找到匹配的資料或抵達 NULL。

## 2. 開放定址法 (Open Addressing)

核心觀念：所有的資料都必須存在陣列內。當衝突發生時，尋找下一個空位。

#### - 線性探測 (Linear Probing) :

- 公式： $(h(k) + i) \bmod m$ 。
- 缺點：容易產生初級聚集 (Primary Clustering)，因為每次只跳一格，只要有一段連續空間被佔據，後面的資料就會全部塞在那，導致效率下降。

#### - 平方探測 (Quadratic Probing) :

- 公式： $(h(k) + c_1*i + c_2*i^2) \bmod m$ 。
- 優點：緩解初級聚集，但可能產生次級聚集 (Secondary Clustering)，雖然跳的比較開，但初始索引相同的 Key 仍會走相同的探測路徑。

#### - 雙重雜湊 (Double Hashing) :

- 公式： $(h_1(k) + i*h_2(k)) \bmod m$ 。
- 優點：效果最好，跳躍步長由第二個雜湊函數決定，分布最均勻。

## 四、雜湊表的深度特性 (Characteristics)

- 排序 (Ordering): 無序，資料儲存與鍵值大小無關。
- 索引 (Indexing): 支援，透過 Key 計算 Index 直接存取。
- 重複性 (Duplicates): Key 不可重複，Value 可重複。
- 記憶體佈局:
  - 鏈結法：混合式（連續陣列 + 離散指標節點）。
  - 開放定址法：連續記憶體 (Contiguous)，快取效率 (Cache Locality) 較佳。
- 限制 (Limitations):
  - 不支援「範圍查詢」(Range Query)。

- 需處理衝突與載重因子控制。
- 刪除操作較複雜（特別是開放定址法需標記為 Deleted）。

## 五、性能與比較

**1. Load Factor ( $\alpha$ ) :**  $\alpha = n / m$  (元素個數/表的大小)， $\alpha$  越高，衝突機率越大，搜尋時間越長。

- a. 鏈結法： $\alpha$  可大於 1
- b. 開放定址法： $\alpha$  必須小於 1（通常建議  $\alpha < 0.7$ ），否則效能會劇降。

**2. Rehashing (重雜湊) :**  $O(n)$

當  $\alpha$  過大時，為了維持  $O(1)$  效能，會進行：

- a. 建立一個約為原表 2 倍大小的新表（通常選新的質數）。
- b. 將舊表所有資料重新計算 Hash 並搬移至新表。

**3. 靜態 vs 動態雜湊**

特性	靜態雜湊 (Static)	動態雜湊 (Dynamic)
Table Size	固定不變	可根據資料量增長或收縮
$\alpha$	當負載過高時效能劇降	保持高效
Rehash	必須重建整張表	僅局部桶子分裂
Implementation	Sample	Complex

**4. 時間複雜度總結**

操作	鏈結法 (平均)	開放定址法 (平均, $\alpha \leq 0.7$ )	Worst
Insert	$O(1)$	$O(1)$	$O(n)$
Search	$O(1 + \alpha)$	$O(1)$	$O(n)$
Delete	$O(1)$	$O(1)$	$O(n)$

## 六、優缺點與使用場景

**優缺點 (Pros & Cons)**

- 優點：搜尋速度極快（常數時間）、適合海量資料。
- 缺點：無序、最壞情況不穩定、Rehash 成本高。

## 使用場景 (Use Cases)

1. 快取系統 (Caching): 如 Redis，利用 Key 快速檢索資料。
2. 資料庫索引: 針對「唯一值」欄位建立 Hash Index。
3. 編譯器符號表: 快速查找變數名與函數定義。
4. 去重功能: 判斷某一元素是否已出現過。