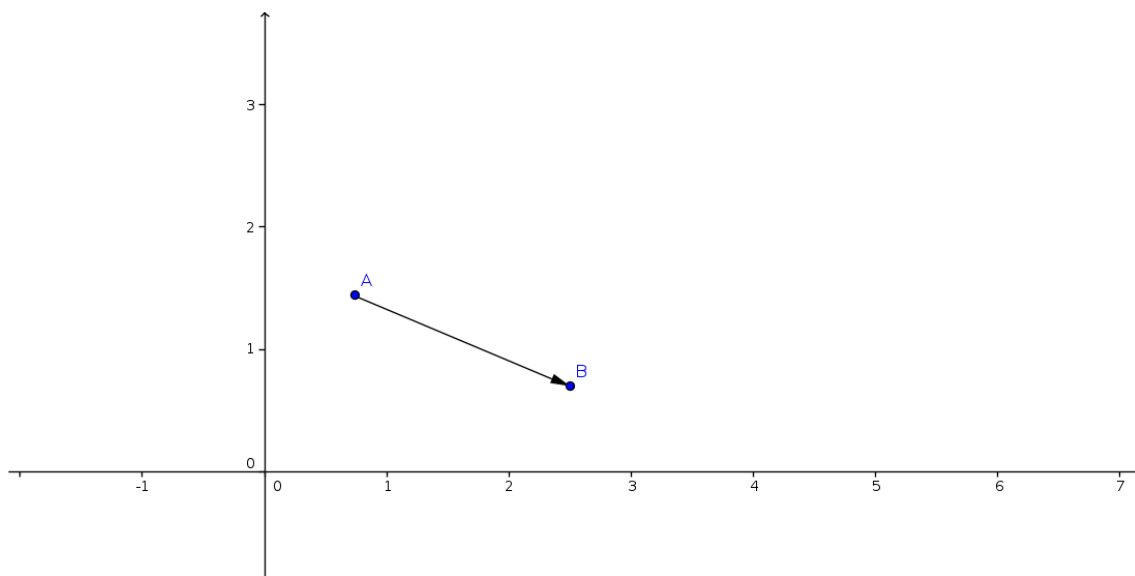


# Wektory

18 marca 2012

## Definicja

Wektor to uporządkowana para punktów, z których pierwszy nazywamy *początkiem*, a drugi *końcem* wektora. Wektor o początku w punkcie  $A$  i końcu w punkcie  $B$  zaznaczamy na rysunku w postaci odcinka  $AB$  zakończonego grotem w punkcie  $B$  i oznaczamy  $\overrightarrow{AB}$ .



## Własności

Każdy wektor posiada następujące własności:

- kierunek – zgodny z kierunkiem prostej, na której leżą punkty  $A$  i  $B$ ,
- zwrot – zaznaczony grotem wektora sposób uporządkowania punktów  $A$  i  $B$ ,

- punkt przyłożenia (zaczepienia) – miejsce lokalizacji początku wektora.

Jeśli wektor  $\overrightarrow{AB}$  umieścić w kartezjańskim układzie współrzędnych, w którym punkt  $A$  ma współrzędne  $(x_a, y_a)$ , a punkt  $B$   $(x_b, y_b)$ , to liczby  $a = x_b - x_a$  oraz  $b = y_b - y_a$  nazywamy współrzędnymi (składowymi) wektora  $\overrightarrow{AB}$ , co zapisujemy w postaci  $\overrightarrow{AB} = [a, b]$ .

## Powiązane definicje

**Długość wektora** wyraża się wzorem:

$$|\overrightarrow{AB}| = \sqrt{a^2 + b^2} = \sqrt{(x_b - x_a)^2 + (y_b - y_a)^2}$$

**Wektory równoległe** to dwa niezerowe wektory, które wyznaczają ten sam kierunek. Aby to łatwo sprawdzić, wystarczy policzyć *iloczyn wektorowy*. Jeśli jest on równy 0, dwa wektory są równoległe.

**Wektory przeciwne** to dwa wektory, posiadające tę samą długość i kierunek, lecz przeciwne zwroty. Dla wektora  $\vec{v}$  wektorem przeciwnym jest  $-\vec{v}$ .

**Wektor swobodny** to wektor, dla których nie określono punktu zaczepienia. Definiuje się je określając współrzędne.

**Wektor zerowy** to wektor, którego początek i koniec pokrywają się. Nie posiada on kierunku oraz zwrotu, zatem jest równoległy do każdego innego wektora.

**Wektory prostopadłe** to wektory, których wyznaczone kierunki są prostopadłe. Aby łatwo stwierdzić ten fakt, liczy się *iloczyn skalarny*, który jest równy 0 wtedy i tylko wtedy, gdy wektory są prostopadłe.

**Wektor jednostkowy (wersor)** to wektor o długości 1, posiadający kierunek i zwrot jednej z osi układu współrzędnych

# Działania na wektorach

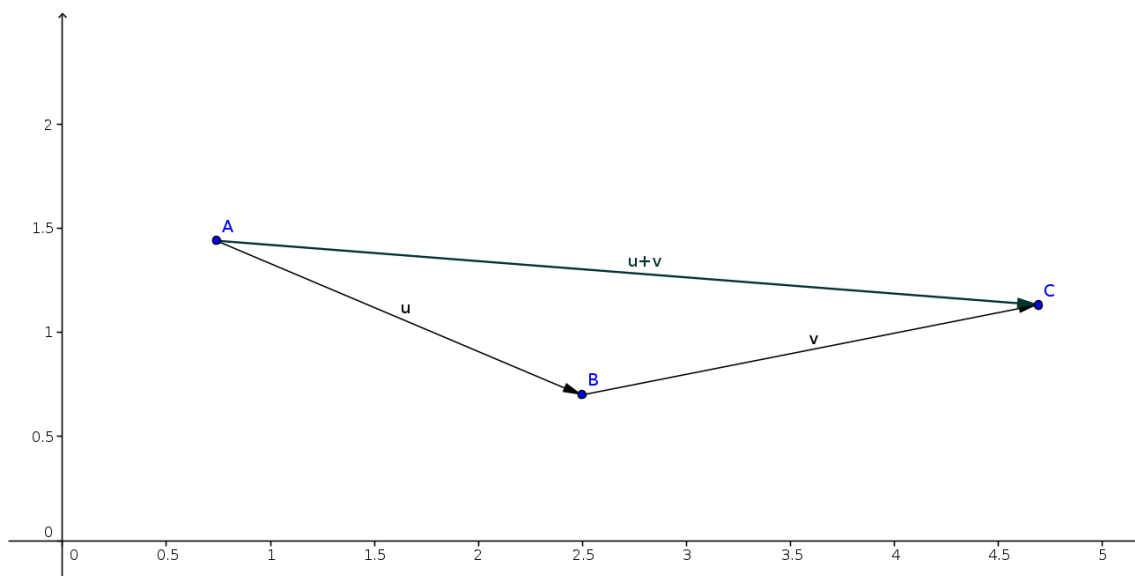
## Dodawanie

Mając dwa wektory  $\vec{a} = [x_a, y_a]$  oraz  $\vec{b} = [x_b, y_b]$  (*wektory składowe* – uczestniczące w działaniu), dodawszy je, otrzymujemy nowy wektor  $\vec{c} = \vec{a} + \vec{b} = [x_a + x_b, y_a + y_b]$ . Jego współrzędne równe są sumie współrzędnych wektorów składowych. Suma wektorów zwana jest często *wypadkową*.

Da się również obliczyć sumę wektorów geometrycznie. Aby dodać dwa wektory  $\overrightarrow{AB}$  i  $\overrightarrow{BC}$  zaczepiamy pierwszy wektor w punkcie  $A$ , drugi w końcu pierwszego wektora (punkcie  $B$ ). Wektorem wypadkowym jest wektor biegnący od początku pierwszego wektora (punktu  $A$ ) do końca ostatniego wektora (punktu  $C$ ).

Dodawanie wektorów podlega prawu przemienności oraz łączności.

**Przykład** Sumą wektorów  $\vec{u} = [5, -3]$  i  $\vec{v} = [2, 7]$  jest wektor  $\vec{u} + \vec{v} = [5+2, -3+7] = [7, 4]$ .



## Odejmowanie wektorów

Różnica wektorów to wektor, o współrzędnych równych różnicy współrzędnych wektorów składowych. Dla  $\vec{a} = [x_a, y_a]$  oraz  $\vec{b} = [x_b, y_b]$  wektor różnicy jest równy  $\vec{a} - \vec{b} = [x_a - x_b, y_a - y_b]$ . A więc odjęcie wektora  $\vec{b}$  od wektora  $\vec{a}$  jest równoznaczne dodaniu do wektora  $\vec{a}$  wektora  $-\vec{b}$ .

## Mnożenie wektorów przez skalar

Dla wektora  $\vec{a} = [x_a, y_a]$  oraz liczby  $k \in \mathbb{R}$  iloczyn równy jest  $k\vec{a} = [k \cdot x_a, k \cdot y_a]$ .

Dla dowolnych liczb rzeczywistych  $k$  i  $l$  oraz wektorów  $\vec{u}$  i  $\vec{v}$  prawdziwe są twierdzenia:

- $k(l\vec{u}) = (k \cdot l)\vec{u}$
- $k(\vec{u} + \vec{v}) = k\vec{u} + k\vec{v}$
- $(k + l)\vec{u} = k\vec{u} + l\vec{u}$

## Iloczyn skalarny

Dla wektorów  $\vec{a} = [x_a, y_a]$  i  $\vec{b} = [x_b, y_b]$  iloczynem skalarnym wektorów jest liczba:

$$\vec{a} \circ \vec{b} = |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cdot \cos \angle(\vec{a}, \vec{b}) = x_a \cdot x_b + y_a \cdot y_b$$

### Własności iloczynu skalarnego

- Przemienność:

$$\vec{u} \circ \vec{v} = \vec{v} \circ \vec{u}$$

- Łączność mnożenia wektora z wektorem pomnożonym przez skalar:

$$(k\vec{u}) \circ \vec{v} = \vec{u} \circ (k\vec{v}) = k(\vec{u} \circ \vec{v})$$

- Rozdzielność mnożenia względem dodawania wektorów:

$$\vec{a} \circ (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \circ \vec{b} + \vec{a} \circ \vec{c}$$

- Iloczyn skalarny dwóch niezerowych prostopadłych wektorów jest równy 0.

$$\vec{u} \circ \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \vec{u} \perp \vec{v}$$

**Przykład** Dla wektorów  $\vec{u} = [3, 5]$ ,  $\vec{v} = [-5, 2]$  iloczyn wynosi  $\vec{u} \circ \vec{v} = 3 \cdot (-5) + 5 \cdot 2 = -8$ .

## Iloczyn wektorowy

Dla dwóch niezerowych wektorów  $\vec{a} = [x_a, y_a, z_a]$  i  $\vec{b} = [x_b, y_b, z_b]$  iloczyn wektorowy jest równy:

$$\vec{a} \times \vec{b} = [y_a \cdot z_b - z_a \cdot y_b, z_a \cdot x_b - x_a \cdot z_b, x_a \cdot y_b - y_a \cdot x_b]$$

Długość takiego iloczynu równa jest:

$$|\vec{a} \times \vec{b}| = |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cdot \sin \angle(\vec{a}, \vec{b})$$

### Własności iloczynu wektorowego

- $\vec{u} \times \vec{v} = -\vec{v} \times \vec{u}$
- $k(\vec{u} \times \vec{v}) = (k\vec{u}) \times \vec{v}$
- $\vec{a} \times (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \times \vec{b} + \vec{a} \times \vec{c}$
- $\vec{u} \times \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \vec{u} \perp \vec{v}$

**Długość iloczynu wektorowego** jest geometrycznie równa polu równoległoboku ułożonego z wektorów.

