



### Exploración de grafos Análisis y Diseño de Algoritmos

# Exploración de grafos



- Grafos
- Recorridos sobre grafos
  - Búsqueda primero en profundidad
  - Búsqueda primero en anchura
- Backtracking ("vuelta atrás")
  - Descripción general
  - Espacio de soluciones
  - Implementación
  - Ejemplos
- Branch & Bound ("ramificación y poda")
  - Descripción general
  - Estrategias de ramificación
  - Implementación
  - Ejemplos



### Grafos



Grafo G = (V,E)

- V: Conjunto de vértices o nodos del grafo.
- **E**  $\subseteq$  VxV: Conjunto de aristas o arcos.

#### Tipos de grafos

Grafos no dirigidos: Aristas (no orientadas).

$$(v,w) = (w,v)$$



Grafos dirigidos: Arcos (con dirección).

$$(v,w) \neq (w,v)$$

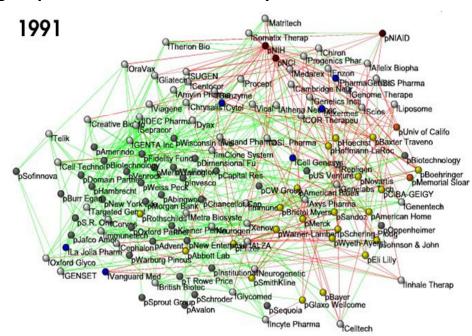




### Grafos



Ejemplo: US Biotech Industry





### **Grafos - Definiciones**



#### Grafos no dirigidos

Grado de un vértice: Número de aristas que lo contienen.

#### Grafos dirigidos

- Grado de salida de un vértice v: Número de arcos cuyo vértice inicial es v.
- Grado de entrada de un vértice v: Número de arcos cuyo vértice final es v.



### **Grafos - Definiciones**



Nodos/vértices adyacentes: Vértices conectados por una arista (o un arco).



Aristas/arcos adyacentes: Arcos/aristas con un vértice común.



Bucle: Arco/arista cuyos vértices inicial y final coinciden.





### **Grafos - Definiciones**



Camino [path]:

Sucesión de arcos adyacentes tal que el vértice final de cada arco coincide con el inicial del siguiente.

Secuencia 
$$(w_1, w_2, ..., w_k) \in V$$
 tal que  $(w_1, w_2), (w_2, w_3), ..., (w_{k-1}, w_k) \in E$ .

- Longitud del camino:
   Número de arcos del camino (k-1).
- Circuito (o ciclo):
   Camino que empieza y acaba en el mismo vértice.



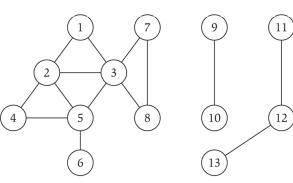
### **Grafos - Definiciones**



Grafo conexo:

Un grafo no dirigido es un grafo conexo si para todo par de nodos u y v existe una camido de u a v.

 Componentes conexas:
 Cada uno de los conjuntos maximales conexos.





### **Grafos - Definiciones**



#### Tipos de grafos

#### Grafo etiquetado:

Cada arista y/o vértice tiene asociada una etiqueta/valor.

Grafo ponderado = Grafo con pesos:
 Grafo etiquetado en el que existe un valor numérico asociado a cada arista o arco.

#### Multigrafo:

Grafo en el que se permite que entre dos vértices exista más de una arista o arco.



### **Grafos - Definiciones**



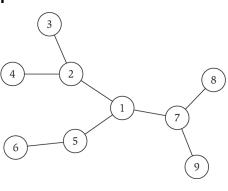
#### Árbol:

Grafo conexo que no contiene ciclos.

#### Teorema

Sea G un grafo de n nodos. Cualquier pareja de las siguientes afirmaciones implica la tercera:

- G es conexo.
- G no contiene ciclos.
- G tiene n-1 aristas.

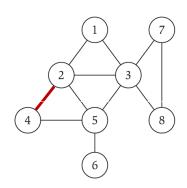




# Grafos - Representación



#### Representación mediante matrices de adyacencia



	1	2	3	4	5	6	7	8
1	0	1	1	0	0	0	0	0
2	1	0	1	1	1	0	0	0
3	1	1	0	0	1	0	1	1
4	0	1	0	1	1	0	0	0
5	0	1	1	1	0	1	0	0
6	0	0	0	0	1	0	0	0
7	0	0	1	0	0	0	0	1
8	0	0	1	0	0	0	1	0

Matriz de adyacencia de tamaño |V|x|V|

- A[u][v] = 1 si  $(u, v) \in E$ .
- A[u][v] = 0 si  $(u, v) \notin E$ .



# Grafos - Representación



#### Representación mediante matrices de adyacencia

#### Ventaja:

• Acceso eficiente a una arista,  $\Theta(1)$ .

#### **Inconvenientes:**

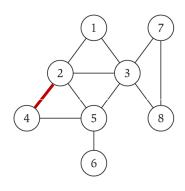
- $\Theta(|V|^2)$  en identificar todas las aristas.
- Espacio proporcional a |V|<sup>2</sup>
   (se desperdicia memoria si el grafo es poco denso).

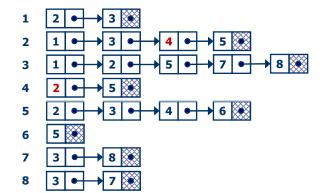


# Grafos - Representación



#### Representación mediante listas de adyacencia





Array de listas enlazadas de nodos adyacentes.



# Grafos - Representación



#### Representación mediante listas de adyacencia

#### Ventajas:

- Espacio proporcional a |V|+|E|.
   (representación adecuada para grafos poco densos).
- $\Theta(|V|+|E|)$  en identificar todas las aristas.

#### **Inconvenientes:**

- Se tarda O(grado(u)) en comprobar si  $(u,v) \in E$ .
- Ineficiente para encontrar los arcos que llegan a un nodo (solución: usar estructuras de listas múltiples).



Se parte de un nodo dado y se visitan los vértices del grafo de manera ordenada y sistemática, pasando de un vértice a otro a través de las aristas del grafo.

#### Tipos de recorridos:

- Búsqueda primero en profundidad: Equivalente al recorrido en preorden de un árbol.
- Búsqueda primero en anchura: Equivalente al recorrido de un árbol por niveles.

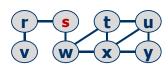


# Recorridos sobre grafos



#### Búsqueda primero en profundidad

[DFS: Depth-First Search]



Pila S={}



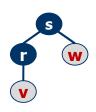


Pila  $S=\{s\}$ 





Pila  $S=\{r,s\}$ 





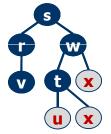


#### Búsqueda primero en profundidad

[DFS: Depth-First Search]



Pila S={v,r,s}



Pila S={w,s}



Pila S={t,w,s}



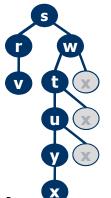
## Recorridos sobre grafos



#### Búsqueda primero en profundidad

[DFS: Depth-First Search]





Pila S={y,u,t,w,s}



Pila  $S=\{x,y,u,t,w,s\}$ 





#### Búsqueda primero en profundidad

[DFS: Depth-First Search]

- Es necesario llevar la cuenta de los nodos visitados (y no visitados).
- El recorrido no es único: depende del vértice inicial y del orden de visita de los vértices adyacentes.
- El orden de visita de unos nodos puede interpretarse como un árbol: árbol de expansión en profundidad asociado al grafo.

## Recorridos sobre grafos



#### Búsqueda primero en profundidad

[DFS: Depth-First Search]

```
función DFS (Grafo G(V,E))
{
  for (i=0; i<V.length; i++)
     visitado[i] = false;

  for (i=0; i<V.length; i++)
     if (!visitado[i])
         DFS(G,i);
}</pre>
```





#### Búsqueda primero en profundidad

[DFS: Depth-First Search]

#### O(|V|+|E|)

si usamos la representación basada en listas de adyacencia.

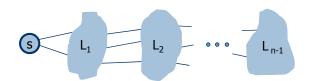


## Recorridos sobre grafos



#### Búsqueda primero en anchura

[BFS: Breadth-First Search]



#### Exploración desde s por niveles:

- $L_0 = \{ s \}.$
- $L_1$  = Nodos adyacentes a  $L_0$ .
- $L_2$  = Nodos adyacentes a  $L_1$  que no pertenecen ni a  $L_0$  ni a  $L_1$ .
- L<sub>i+1</sub> = Nodos que, sin pertenecer a ningún nivel anterior, están conectados con L<sub>i</sub> a través de una arista.

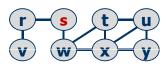
#### Teorema:

Li contiene todos los nodos que están a distancia i de s



#### Búsqueda primero en anchura

[BFS: Breadth-First Search]



Cola Q={s}



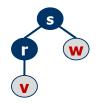


Cola Q={r,w}





Cola Q={w,v}





# Recorridos sobre grafos

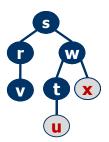


#### Búsqueda primero en anchura

[BFS: Breadth-First Search]



Cola Q={v,t,x}





Cola  $Q=\{t,x\}$ 



Cola Q={x,u}





#### Búsqueda primero en anchura

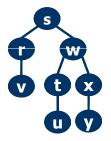
[BFS: Breadth-First Search]



Cola Q={u,y}



Cola Q={y}





Cola Q={}



## Recorridos sobre grafos



#### Búsqueda primero en anchura

[BFS: Breadth-First Search]

- Empezando en un nodo v:
  - Primero se visita v.
  - Luego se visitan todos sus vértices adyacentes.
  - A continuación, los adyacentes a éstos...
     y así sucesivamente.
- El algoritmo utiliza una cola de vértices.





#### Búsqueda primero en anchura

```
[BFS: Breadth-First Search]
función BFS (Grafo G(V,E))
{
  for (i=0; i<V.length; i++)
     visitado[i] = false;

for (i=0; i<V.length; i++)
     if (!visitado[i])
         BFS(G,i);</pre>
```

}



# Recorridos sobre grafos



#### Búsqueda primero en anchura

O(|V|+|E|) si usamos la representación

basada en listas de adyacencia

[BFS: Breadth-First Search]





#### **Aplicaciones de los recorridos sobre grafos**

- Comprobar si un grafo es bipartito: Un grafo no dirigido G=(V,A) es bipartito si sus vértices se pueden separar en dos conjuntos disjuntos  $V_1$  y  $V_2$  ( $V=V_1\cup V_2$ ,  $V_1\cap V_2=\varnothing$ ) de tal forma que todas las aristas de G unen vértices de un conjunto con vértices de otro.
- Detección de las componentes fuertemente conexas de un grafo: Una componente fuertemente conexa de un grafo G=(V,A) es el máximo conjunto de vértices U ⊆ V tal que para cada par de vértices u, v ∈ U, existen caminos en G desde u hasta v y viceversa.

# Recorridos sobre grafos



#### Aplicaciones de los recorridos sobre grafos

"Flood fill" (coloreado por inundación)



•	•	•	•	•	•	•
•	•	•	•	•	•	•
•	•	<b>-</b>	-	•	•	•
•	•	<b>-</b>		•	•	•
•	•	•	•	•	•	•

