

5장 컴퓨터비전을 위한 딥러닝

1조 다음은 2조

목차

- 5.1 합성곱 신경망 소개
- 5.2 소규모 데이터셋에서 밑바닥부터 컨브넷 훈련하기
- 5.3 사전 훈련된 컨브넷 사용하기

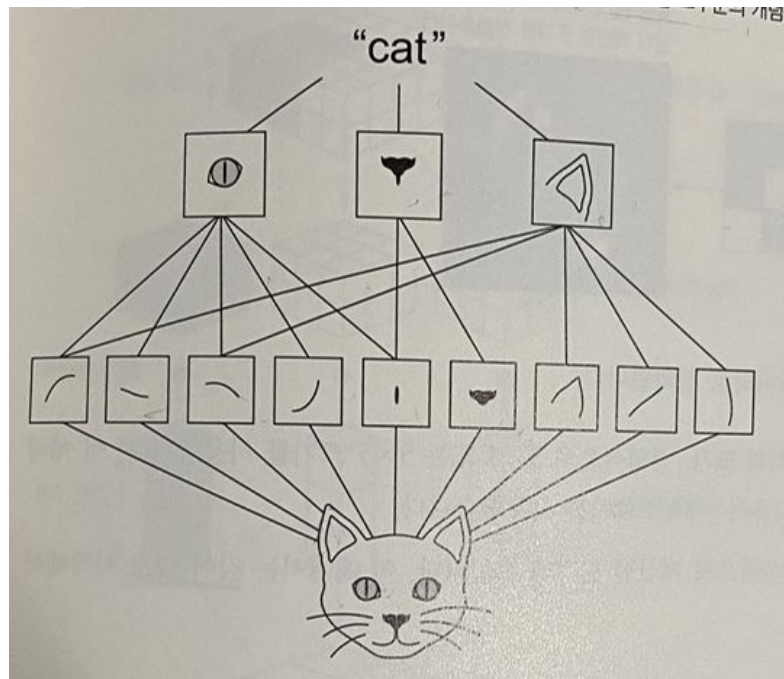
5.1.1 합성곱 연산(conv2D) 이란?

1) 비교

- Dense층은 전역패턴 학습 != 합성곱(지역패턴 학습)

2) 특징

- 평행이동 불변성
: 학습된 패턴은 다른 지역에서도 인식 가능
- 패턴의 공간적 계층구조 학습
: 앞의 합성곱 층의 패턴으로 더 큰 패턴을 학습



특성맵과 응답맵

1) 특성맵

: 깊이 축에 있는 각 차원은 하나의 특성 ==> (필터)

2) 응답 맵

: 입력의 위치에서 각 패턴(특성맵)에 대한 **2D** 맵

합성곱 과정

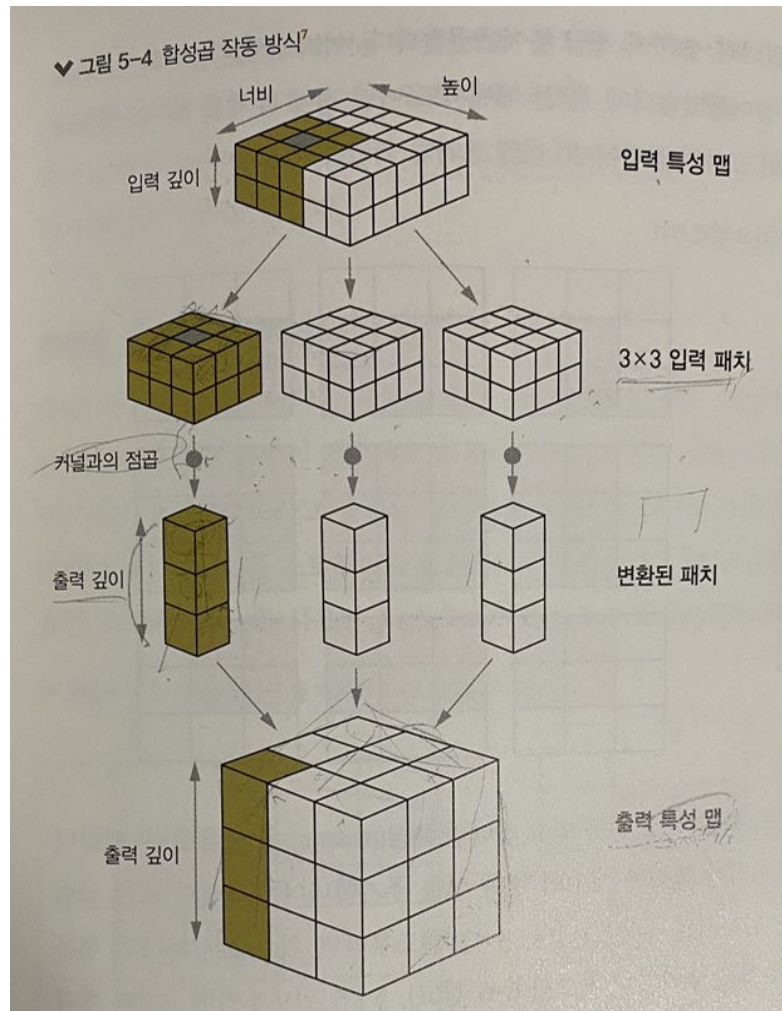
: 특성맵 입력 ->

(3* 3또는5 * 5) 정도의 윈도우만큼의 크기만큼 검사 ->

출력깊이 크기의 1차원 벡터로 변환 ->

1차원 벡터들 모두 합하면 (높이,너비,출력 깊이) 크기의

3차원 맵으로 재구성



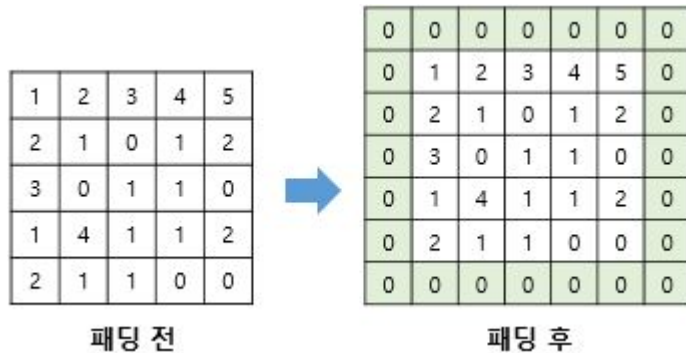
경계문제와 패딩

1) 경계문제

: 윈도우의 크기에 따라 입력 특성맵과 응답맵의 타일의 개수가 차이가 남 => 패딩으로 해결

2) 패딩

: 타일의 개수가 동일하게 맞추도록 입력특성맵에 행,열 추가



예) padding 매개변수로 사용 (valid : 패딩사용 안함, same : 입력특성맵과 출력맵의 크기를 맞춘다)

5.1.2 최대풀링 연산 (Maxpooling2D)

1) 최대풀링 연산(Maxpooling2D) 이란?

: 강제적으로 특성맵을 다운 샘플링

2) 다운 샘플링의 이유?

- 처리할 특성맵의 가중치 개수 줄이기 -> 과대적합 방지
- 원본 입력 면에서 윈도우가 적용되는 범위가 점점 커짐 -> 공간적 계층 학습 가능

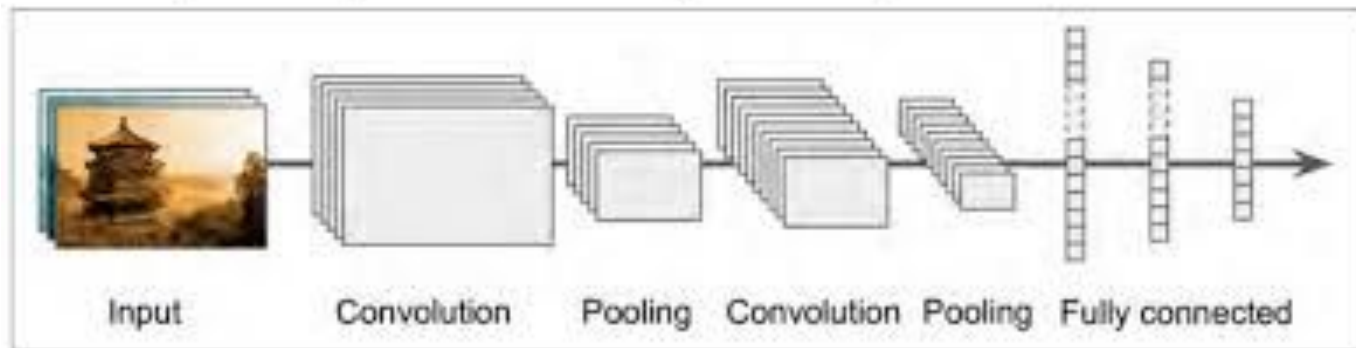
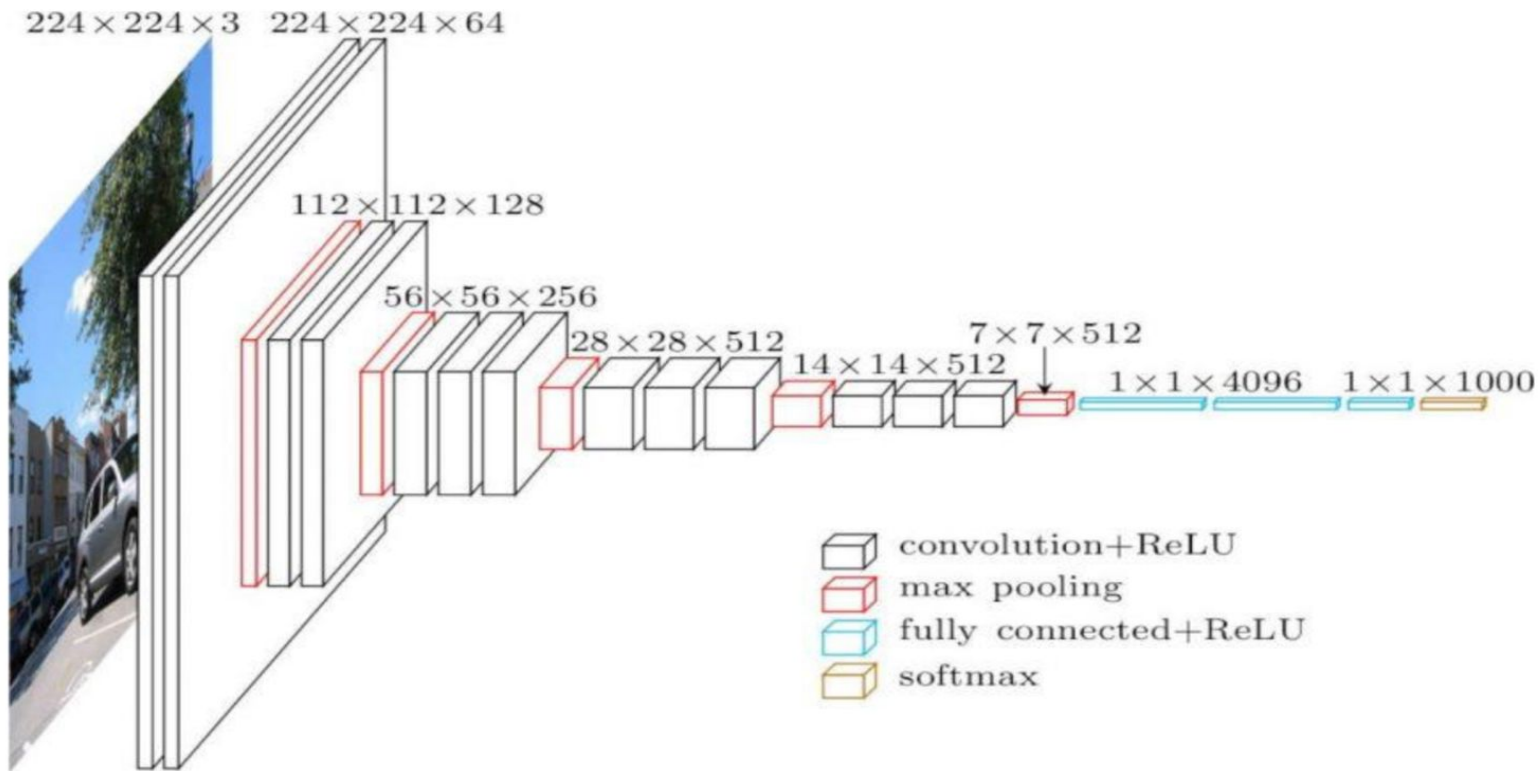


Figure 13-9. Typical CNN architecture

합성곱 신경망



초창기 신경망인 VGG-16보다 더 발전된, 아직 현역인 신경망 구조를 알아보자.

합성곱, 최대풀링 예제

```
from keras import layers
from keras import models

model = models.Sequential()
model.add(layers.Conv2D(32, (3, 3), activation='relu', input_shape=(28, 28, 1)))
model.add(layers.MaxPooling2D((2, 2)))
model.add(layers.Conv2D(64, (3, 3), activation='relu'))
model.add(layers.MaxPooling2D((2, 2)))
model.add(layers.Conv2D(64, (3, 3), activation='relu'))
```

- Conv2D, MaxPooling2D 층 사용
- mnist 이미지 포맷이(28,28,1) 크기로 input_shape() 사용

텐서 변환 예제

Conv2D와 MaxPooling2D 층의 3차원 텐서 -> 1차원 Dense층에 넣어야 한다

Flatten() 층으로 변환

```
model.add(layers.Flatten())  
model.add(layers.Dense(64, activation='relu'))  
model.add(layers.Dense(10, activation='softmax'))
```

주목할 점

- (3, 3, 64)의 3차원 텐서가 (576) 1차원 텐서로 변환됨
- 마지막 10개의 클래스로 분류

```
model.summary()
```

Model: "sequential"

Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d (Conv2D)	(None, 26, 26, 32)	320
max_pooling2d (MaxPooling2D)	(None, 13, 13, 32)	0
conv2d_1 (Conv2D)	(None, 11, 11, 64)	18496
max_pooling2d_1 (MaxPooling2D)	(None, 5, 5, 64)	0
conv2d_2 (Conv2D)	(None, 3, 3, 64)	36928
flatten (Flatten)	(None, 576)	0
dense (Dense)	(None, 64)	36928
dense_1 (Dense)	(None, 10)	650
Total params: 93,322		
Trainable params: 93,322		
Non-trainable params: 0		

5.2.1 소규모 데이터셋에서 밑바닥부터 컨브넷 훈련하기

- '적은' 샘플이란 수백 개에서 수만 개 사이를 의미합니다. 실용적인 예제로 4,000개의 강아지와 고양이 사진(2,000개는 강아지, 2,000개는 고양이)으로 구성된 데이터셋에서 강아지와 고양이 이미지를 분류해 보겠습니다. 훈련을 위해 2,000개의 사진을 사용하고 검증과 테스트에 각각 1,000개의 사진을 사용
- 세 가지 전략 (처음부터 작은 모델을 훈련하기, 사전 훈련된 모델을 사용해 특성 추출하기, 사전 훈련된 모델을 세밀하게 튜닝하기)

5.2.2 작은 데이터셋 문제에서 딥러닝의 타당성 ¶

- 딥러닝의 근본적인 특징은 훈련 데이터에서 특성 공학의 수작업 없이 흥미로운 특성을 찾을 수 있는 것입니다. 이는 훈련 샘플이 많아야만 가능합니다. 입력 샘플이 이미지와 같이 매우 고차원인 문제에서는 특히 그렇습니다.
- 대규모 데이터셋에서 훈련시킨 이미지 분류 모델이나 스피치-투-텍스트 모델을 조금만 변경해서 완전히 다른 문제에 재사용
- 컴퓨터 비전에서는 (보통 ImageNet 데이터셋에서 훈련된) 사전 훈련된 모델들이 다운로드받을 수 있도록 많이 공개되어 있어서 매우 적은 데이터에서 강력한 비전 모델을 만드는데 사용할 수 있음

5.2.3 데이터 내려받기

```
# 원본 데이터셋을 압축 해제한 디렉터리 경로
original_dataset_dir = '/content/drive/My Drive/original_dataset/trainphoto'

# 소규모 데이터셋을 저장할 디렉터리
base_dir = '/content/drive/My Drive/dataset/'
if os.path.exists(base_dir): # 반복적인 실행을 위해 디렉토리를 삭제합니다.
    shutil.rmtree(base_dir) # 이 코드는 책에 포함되어 있지 않습니다.
os.mkdir(base_dir)

# 훈련, 검증, 테스트 분할을 위한 디렉터리
train_dir = os.path.join(base_dir, 'train')
os.mkdir(train_dir)
validation_dir = os.path.join(base_dir, 'validation')
os.mkdir(validation_dir)
test_dir = os.path.join(base_dir, 'test')
os.mkdir(test_dir)

# 훈련용 고양이 사진 디렉터리
train_cats_dir = os.path.join(train_dir, 'cats')
os.mkdir(train_cats_dir)

# 훈련용 강아지 사진 디렉터리
train_dogs_dir = os.path.join(train_dir, 'dogs')
os.mkdir(train_dogs_dir)

# 검증용 고양이 사진 디렉터리
validation_cats_dir = os.path.join(validation_dir, 'cats')
os.mkdir(validation_cats_dir)

# 검증용 강아지 사진 디렉터리
validation_dogs_dir = os.path.join(validation_dir, 'dogs')
os.mkdir(validation_dogs_dir)
```

```
# 테스트용 고양이 사진 디렉터리
test_cats_dir = os.path.join(test_dir, 'cats')
os.mkdir(test_cats_dir)
```

```
# 테스트용 강아지 사진 디렉터리
test_dogs_dir = os.path.join(test_dir, 'dogs')
os.mkdir(test_dogs_dir)
```

```
# 처음 1,000개의 고양이 이미지를 train_cats_dir에 복사합니다
fnames = ['cat.{}.jpg'.format(i) for i in range(1000)]
for fname in fnames:
    src = os.path.join(original_dataset_dir, fname)
    dst = os.path.join(train_cats_dir, fname)
    shutil.copyfile(src, dst)
```

```
# 다음 500개 고양이 이미지를 validation_cats_dir에 복사합니다
fnames = ['cat.{}.jpg'.format(i) for i in range(1000, 1500)]
for fname in fnames:
    src = os.path.join(original_dataset_dir, fname)
    dst = os.path.join(validation_cats_dir, fname)
    shutil.copyfile(src, dst)
```

```
# 다음 500개 고양이 이미지를 test_cats_dir에 복사합니다
fnames = ['cat.{}.jpg'.format(i) for i in range(1500, 2000)]
for fname in fnames:
    src = os.path.join(original_dataset_dir, fname)
    dst = os.path.join(test_cats_dir, fname)
    shutil.copyfile(src, dst)
```

```
# 처음 1,000개의 강아지 이미지를 train_dogs_dir에 복사합니다
fnames = ['dog.{}.jpg'.format(i) for i in range(1000)]
for fname in fnames:
    src = os.path.join(original_dataset_dir, fname)
    dst = os.path.join(train_dogs_dir, fname)
    shutil.copyfile(src, dst)
```

```
# 다음 500개 강아지 이미지를 validation_dogs_dir에 복사합니다
fnames = ['dog.{}.jpg'.format(i) for i in range(1000, 1500)]
for fname in fnames:
    src = os.path.join(original_dataset_dir, fname)
    dst = os.path.join(validation_dogs_dir, fname)
    shutil.copyfile(src, dst)
```

5.2.3 데이터 내려받기

```
print('훈련용 고양이 이미지 전체 개수:', len(os.listdir(train_cats_dir)))  
print('훈련용 강아지 이미지 전체 개수:', len(os.listdir(train_dogs_dir)))  
print('검증용 고양이 이미지 전체 개수:', len(os.listdir(validation_cats_dir)))  
print('검증용 강아지 이미지 전체 개수:', len(os.listdir(validation_dogs_dir)))  
print('테스트용 고양이 이미지 전체 개수:', len(os.listdir(test_cats_dir)))  
print('테스트용 강아지 이미지 전체 개수:', len(os.listdir(test_dogs_dir)))
```

훈련용 고양이 이미지 전체 개수: 1000
훈련용 강아지 이미지 전체 개수: 1000
검증용 고양이 이미지 전체 개수: 500
검증용 강아지 이미지 전체 개수: 500
테스트용 고양이 이미지 전체 개수: 500
테스트용 강아지 이미지 전체 개수: 500

5.2.3 네트워크 구성하기

- 네트워크를 좀 더 크게 구성
- **conv2D+MaxPooling2D** 단계를 하나 더 추가
- 이렇게 하면 네트워크의 용량을 늘리고 **Flatten** 층의 크기가 너무 커지지 않도록 특성 맵의 크기를 줄일 수 있음
- **Note** : 특성 맵의 깊이는 네트워크에서 점진적으로 증가하지만 (**32~128**), 특성 맵의 크기는 감소합니다. (**150x150**에서 **7x7**까지)

5.2.3 네트워크 구성하기

```
model.summary()
```

Model: "sequential"

Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d (Conv2D)	(None, 148, 148, 32)	896
max_pooling2d (MaxPooling2D)	(None, 74, 74, 32)	0
conv2d_1 (Conv2D)	(None, 72, 72, 64)	18496
max_pooling2d_1 (MaxPooling2D)	(None, 36, 36, 64)	0
conv2d_2 (Conv2D)	(None, 34, 34, 128)	73856
max_pooling2d_2 (MaxPooling2D)	(None, 17, 17, 128)	0
conv2d_3 (Conv2D)	(None, 15, 15, 128)	147584
max_pooling2d_3 (MaxPooling2D)	(None, 7, 7, 128)	0
flatten (Flatten)	(None, 6272)	0
dense (Dense)	(None, 512)	3211776
dense_1 (Dense)	(None, 1)	513

Total params: 3,453,121

Trainable params: 3,453,121

Non-trainable params: 0

```
from keras import optimizers
```

```
model.compile(loss='binary_crossentropy',  
              optimizer=optimizers.RMSprop(lr=1e-4),  
              metrics=['acc'])
```


5.2.4 데이터 전처리

1. 사진 파일을 읽습니다.
2. **JPEG** 콘텐츠를 **RGB** 픽셀 값으로 디코딩합니다.
3. 그다음 부동 소수 타입의 텐서로 변환합니다.
4. 픽셀 값(0에서 255 사이)의 스케일을 [0,1] 사이로 조정함

```
from keras.preprocessing.image import ImageDataGenerator
```

```
# 모든 이미지를 1/255로 스케일을 조정합니다
```

```
train_datagen = ImageDataGenerator(rescale=1./255)
```

```
test_datagen = ImageDataGenerator(rescale=1./255)
```

```
train_generator = train_datagen.flow_from_directory(
```

```
    # 타겟 디렉터리
```

```
    train_dir,
```

```
    # 모든 이미지를 150 × 150 크기로 바꿉니다
```

```
    target_size=(150, 150),
```

```
    batch_size=20,
```

```
    # binary_crossentropy 손실을 사용하기 때문에 이진 레이블이 필요합니다
```

```
    class_mode='binary')
```

```
validation_generator = test_datagen.flow_from_directory(
```

```
    validation_dir,
```

```
    target_size=(150, 150),
```

```
    batch_size=20,
```

```
    class_mode='binary')
```

```
Found 2000 images belonging to 2 classes.
```

```
Found 1000 images belonging to 2 classes.
```

5.2.4 데이터 전처리

```
from keras.preprocessing.image import ImageDataGenerator

# 모든 이미지를 1/255로 스케일을 조정합니다
train_datagen = ImageDataGenerator(rescale=1./255)
test_datagen = ImageDataGenerator(rescale=1./255)

train_generator = train_datagen.flow_from_directory(
    # 타겟 디렉터리
    train_dir,
    # 모든 이미지를 150 x 150 크기로 바꿉니다
    target_size=(150, 150),
    batch_size=20,
    # binary_crossentropy 손실을 사용하기 때문에 이진 레이블이 필요
    class_mode='binary')

validation_generator = test_datagen.flow_from_directory(
    validation_dir,
    target_size=(150, 150),
    batch_size=20,
    class_mode='binary')
```

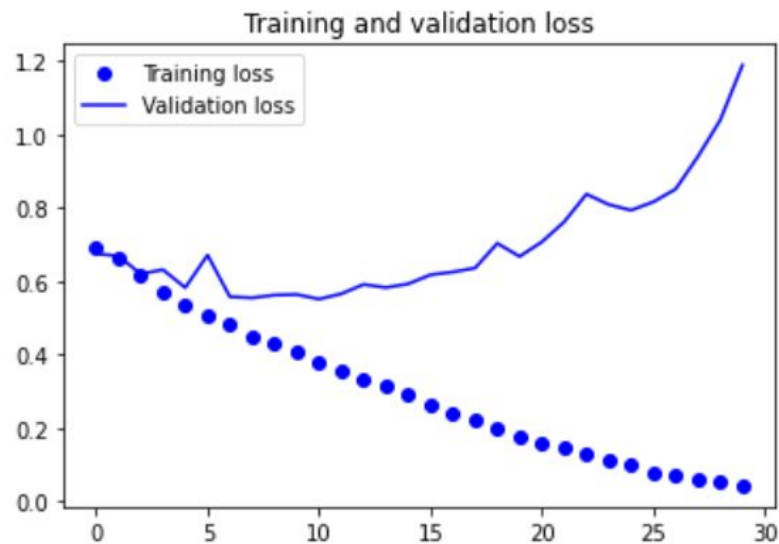
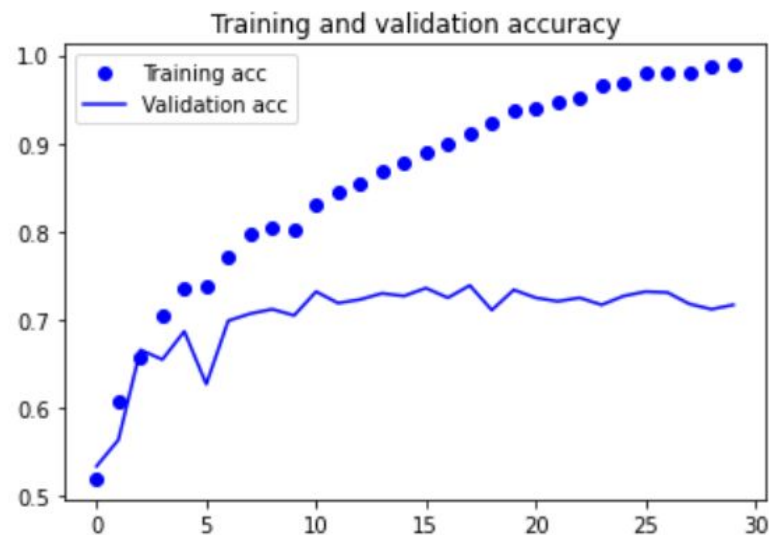
Found 2000 images belonging to 2 classes.
Found 1000 images belonging to 2 classes.

```
for data_batch, labels_batch in train_generator:
    print('배치 데이터 크기:', data_batch.shape)
    print('배치 레이블 크기:', labels_batch.shape)
    break
```

배치 데이터 크기: (20, 150, 150, 3)
배치 레이블 크기: (20,)

```
history = model.fit_generator(
    train_generator,
    steps_per_epoch=100,
    epochs=30,
    validation_data=validation_generator,
    validation_steps=50)
```

5.2.4 데이터 전처리



5.2.4 데이터 전처리

```
datagen = ImageDataGenerator(  
    rotation_range=40,  
    width_shift_range=0.2,  
    height_shift_range=0.2,  
    shear_range=0.2,  
    zoom_range=0.2,  
    horizontal_flip=True,  
    fill_mode='nearest')
```

rotation_range는 랜덤하게 사진을 회전시킬 각도 범위입니다(0-180 사이).

width_shift_range와 height_shift_range는 사진을 수평과 수직으로 랜덤하게 평행 이동시킬 범위입니다(전체 넓이와 높이에 대한 비율).

shear_range는 랜덤하게 전단 변환을 적용할 각도 범위입니다.

zoom_range는 랜덤하게 사진을 확대할 범위입니다.

horizontal_flip는 랜덤하게 이미지를 수평으로 뒤집습니다. 수평 대칭을 가정할 수 있을 때 사용합니다(예를 들어, 풍경/동물 사진).

fill_mode는 회전이나 가로/세로 이동으로 인해 새롭게 생성해야 할 픽셀을 채울 전략입니다.

이미지 전처리 유틸리티 모듈

```
from keras.preprocessing import image
```

```
fnames = sorted([os.path.join(train_cats_dir, fname) for fname in os.listdir(train_cats_dir)])
```

증식할 이미지 선택합니다

```
img_path = fnames[3]
```

이미지를 읽고 크기를 변경합니다

```
img = image.load_img(img_path, target_size=(150, 150))
```

(150, 150, 3) 크기의 넘파이 배열로 변환합니다

```
x = image.img_to_array(img)
```

(1, 150, 150, 3) 크기로 변환합니다

```
x = x.reshape((1,) + x.shape)
```

flow() 메서드는 랜덤하게 변환된 이미지의 배치를 생성합니다.

무한 반복되기 때문에 어느 지점에서 중지해야 합니다!

```
i = 0
```

```
for batch in datagen.flow(x, batch_size=1):
```

```
    plt.figure(i)
```

```
    imgplot = plt.imshow(image.array_to_img(batch[0]))
```

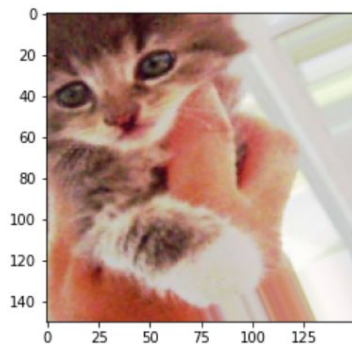
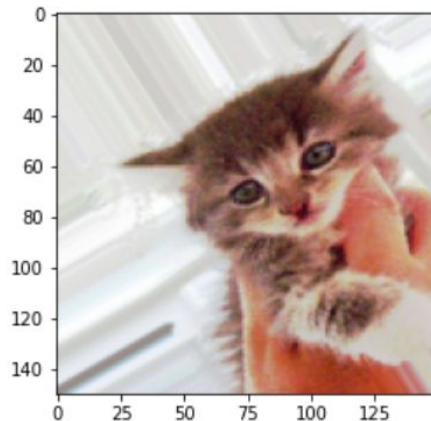
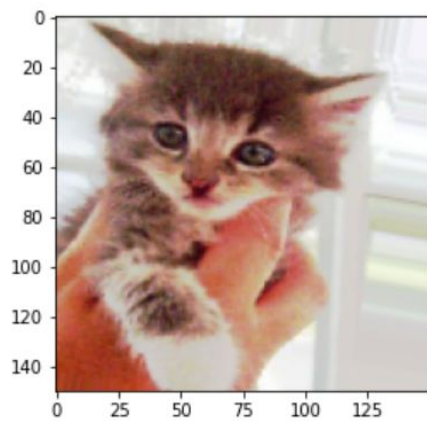
```
    i += 1
```

```
    if i % 4 == 0:
```

```
        break
```

```
plt.show()
```

5.2.4 데이터 전처리



5-2 모델 설정(드롭아웃 추가)

```
model = models.Sequential()
model.add(layers.Conv2D(32, (3, 3), activation='relu',
                        input_shape=(150, 150, 3)))
model.add(layers.MaxPooling2D((2, 2)))
model.add(layers.Conv2D(64, (3, 3), activation='relu'))
model.add(layers.MaxPooling2D((2, 2)))
model.add(layers.Conv2D(128, (3, 3), activation='relu'))
model.add(layers.MaxPooling2D((2, 2)))
model.add(layers.Conv2D(128, (3, 3), activation='relu'))
model.add(layers.MaxPooling2D((2, 2)))
model.add(layers.Flatten())
model.add(layers.Dropout(0.5))
model.add(layers.Dense(512, activation='relu'))
model.add(layers.Dense(1, activation='sigmoid'))

model.compile(loss='binary_crossentropy',
              optimizer=optimizers.RMSprop(lr=1e-4),
              metrics=['acc'])
```

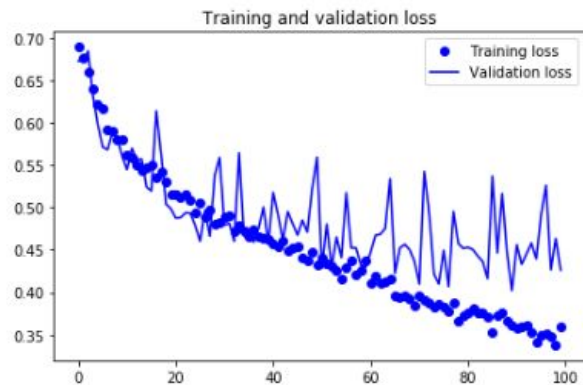
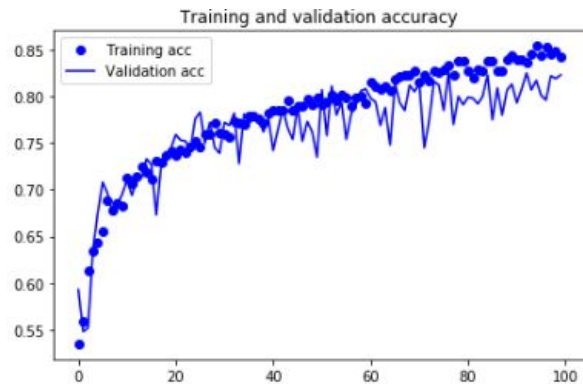
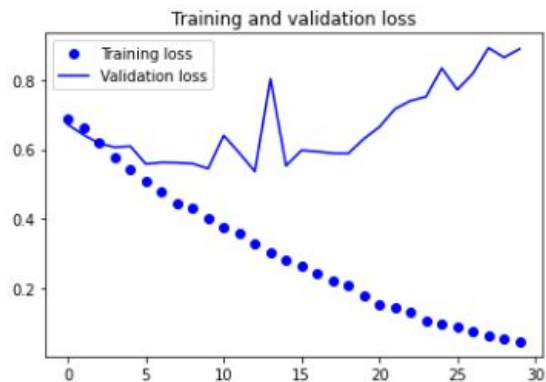
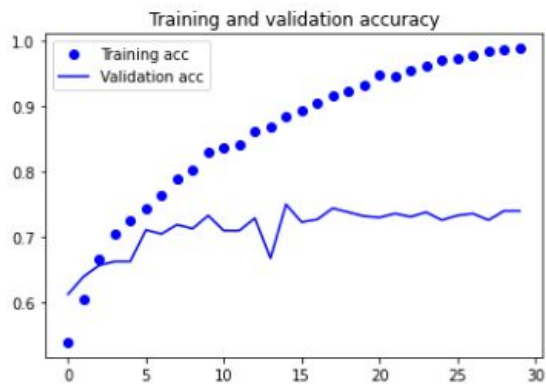
Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d_20 (Conv2D)	(None, 148, 148, 32)	896
max_pooling2d_20 (MaxPooling)	(None, 74, 74, 32)	0
conv2d_21 (Conv2D)	(None, 72, 72, 64)	18496
max_pooling2d_21 (MaxPooling)	(None, 36, 36, 64)	0
conv2d_22 (Conv2D)	(None, 34, 34, 128)	73856
max_pooling2d_22 (MaxPooling)	(None, 17, 17, 128)	0
conv2d_23 (Conv2D)	(None, 15, 15, 128)	147584
max_pooling2d_23 (MaxPooling)	(None, 7, 7, 128)	0
flatten_5 (Flatten)	(None, 6272)	0
dropout_2 (Dropout)	(None, 6272)	0
dense_10 (Dense)	(None, 512)	3211776
dense_11 (Dense)	(None, 1)	513
Total params: 3,453,121		
Trainable params: 3,453,121		
Non-trainable params: 0		

5-2 데이터 전처리

```
train_datagen = ImageDataGenerator(  
    rescale=1./255,  
    rotation_range=40,  
    width_shift_range=0.2,  
    height_shift_range=0.2,  
    shear_range=0.2,  
    zoom_range=0.2,  
    horizontal_flip=True,  
)  
  
test_datagen = ImageDataGenerator(rescale=1./255)  
  
train_generator = train_datagen.flow_from_directory(  
    train_dir,  
    target_size=(150, 150),  
    batch_size=32,  
    class_mode='binary')
```

```
validation_generator = test_datagen.flow_from_directory(  
    validation_dir,  
    target_size=(150, 150),  
    batch_size=32,  
    class_mode='binary')  
  
history = model.fit_generator(  
    train_generator,  
    steps_per_epoch=30,  
    epochs=100,  
    validation_data=validation_generator,  
    validation_steps=50)
```


5-2 결과 비교



5.3 사전 훈련된 컨브넷 사용하기

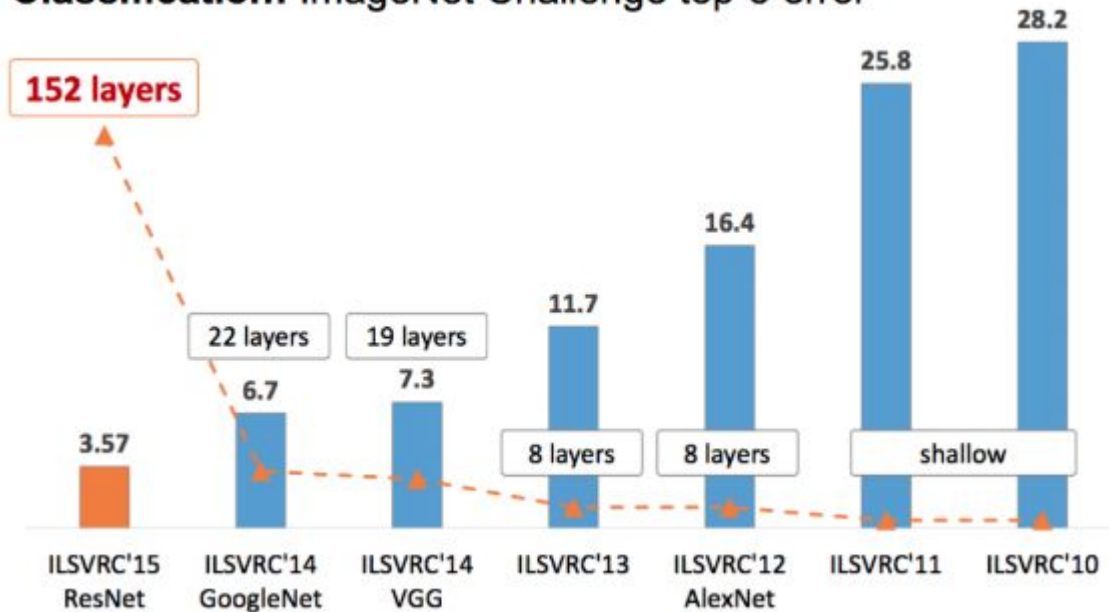


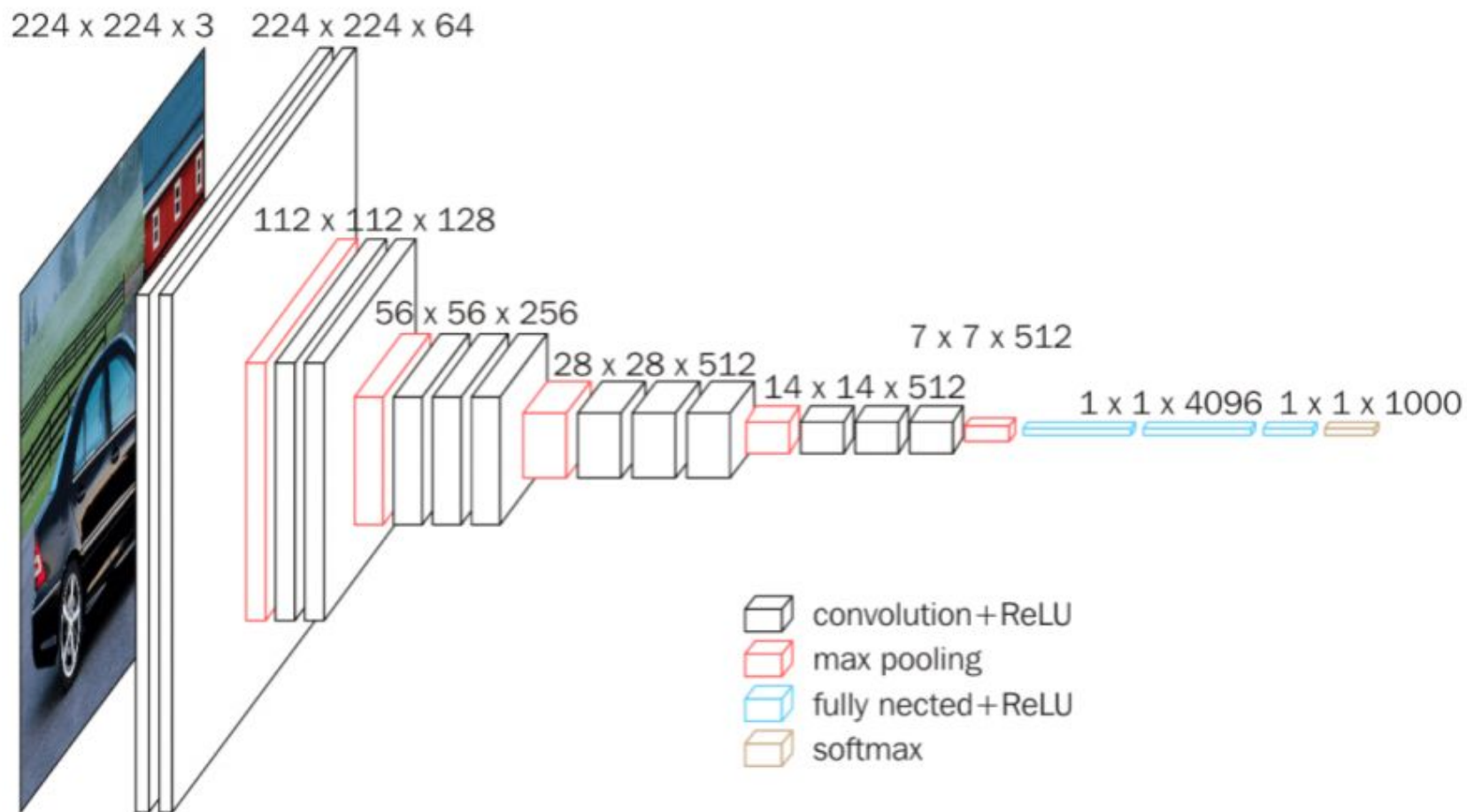
or



5.3.1 특성추출 - VGG16

Classification: ImageNet Challenge top-5 error





5.3.1 특성추출 - 합성곱 기반 층

```
1 from keras.applications import VGG16
2
3 conv_base = VGG16(weights='imagenet', #가중치
4                     include_top=False, #완전 연결 분류기 포함 안 함
5                     input_shape=(150,150,3)) #텐서 크기
```

block5_conv2 (Conv2D)	(None, 9, 9, 512)	2359808
-----------------------	-------------------	---------

block5_conv3 (Conv2D)	(None, 9, 9, 512)	2359808
-----------------------	-------------------	---------

block5_pool (MaxPooling2D)	(None, 4, 4, 512)	0
----------------------------	-------------------	---

Total params: 14,714,688

Trainable params: 14,714,688

Non-trainable params: 0

5.3.1 특성 추출 - 완전 연결 분류기(데이터 증식 X)

```
1 #완전 연결 분류기
2
3
4 from keras import models
5 from keras import layers
6 from keras import optimizers
7
8 model = models.Sequential()
9 model.add(layers.Dense(256, activation='relu', input_dim=4*4*512))
10 model.add(layers.Dropout(0.5))
11 model.add(layers.Dense(1, activation='sigmoid'))
12
13 model.compile(optimizer=optimizers.RMSprop(lr=2e-5),
14               loss='binary_crossentropy',
15               metrics=['acc'])
16 history = model.fit(train_features, train_labels,
17                     epochs=30,
18                     batch_size=20,
19                     validation_data=(validation_features, validation_labels))
```

5.3.1 특성 추출 - 데이터 증식 O

```
1 #연결분류기 추가
2 from keras import models
3 from keras import layers
4 model=models.Sequential()
5 model.add(conv_base)
6 model.add(layers.Flatten())
7 model.add(layers.Dense(256, activation='relu'))
8 model.add(layers.Dense(1, activation='sigmoid'))
```

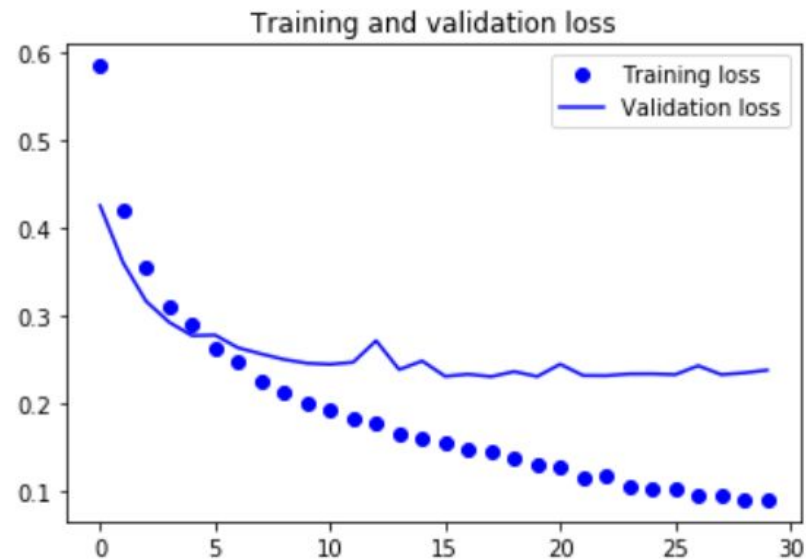
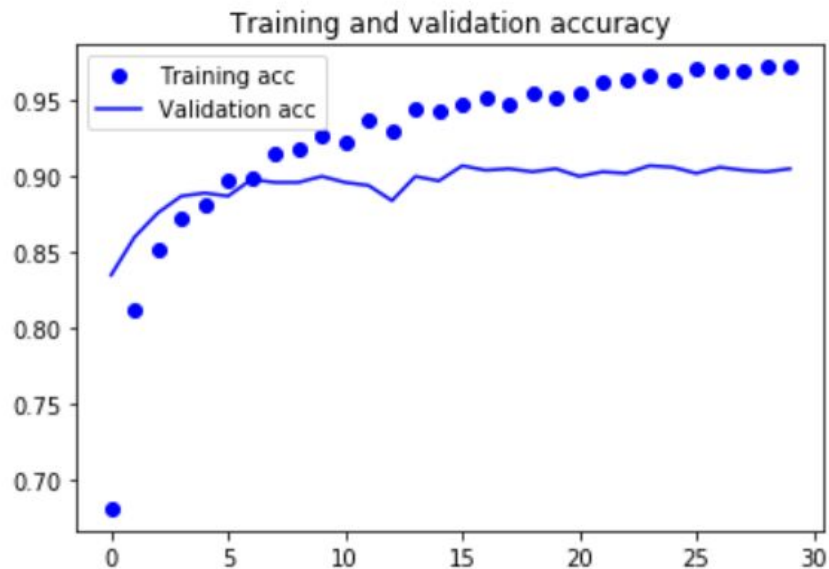
5.3.1 특성 추출 - 데이터 증식 O

```
1 #엔드 투 엔드 훈련
2 from keras.preprocessing.image import ImageDataGenerator
3 from keras import optimizers
4 train_datagen=ImageDataGenerator(
5     rescale=1./255,
6     rotation_range=20,
7     width_shift_range=0.1,
8     height_shift_range=0.1,
9     shear_range=0.1,
10    zoom_range=0.1,
11    horizontal_flip=True,
12    fill_mode='nearest'
13 )
14
15 test_datagen = ImageDataGenerator(rescale=1./255)
16
17 train_generator = train_datagen.flow_from_directory(
18     train_dir,
19     target_size=(150,150),
20     batch_size=20,
21     class_mode='binary'
22 )
```

```
validation_generator = test_datagen.flow_from_directory(
    validation_dir,
    target_size=(150,150),
    batch_size=20,
    class_mode='binary'
)

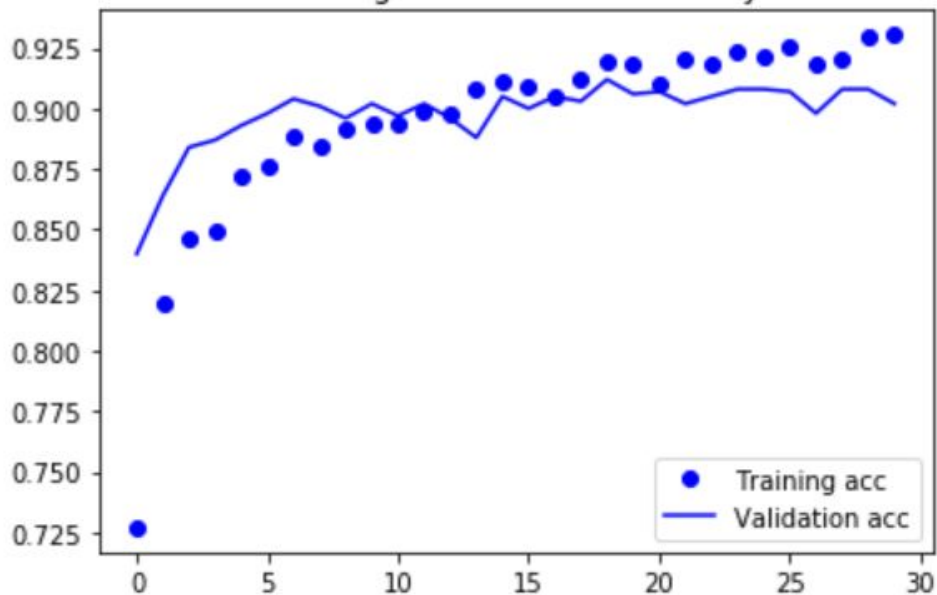
model.compile(optimizer=optimizers.RMSprop(lr=2e-5),
              loss='binary_crossentropy',
              metric=['acc'])
history = model.fit(train_generator,
                    train_generator,
                    steps_per_epoch=30,
                    epochs=30,
                    validation_data=validation_generator,
                    validation_steps=50,
                    verbose=2)
```

5.3.1 특성 추출 - 완전 연결 분류기(데이터 증식 X)

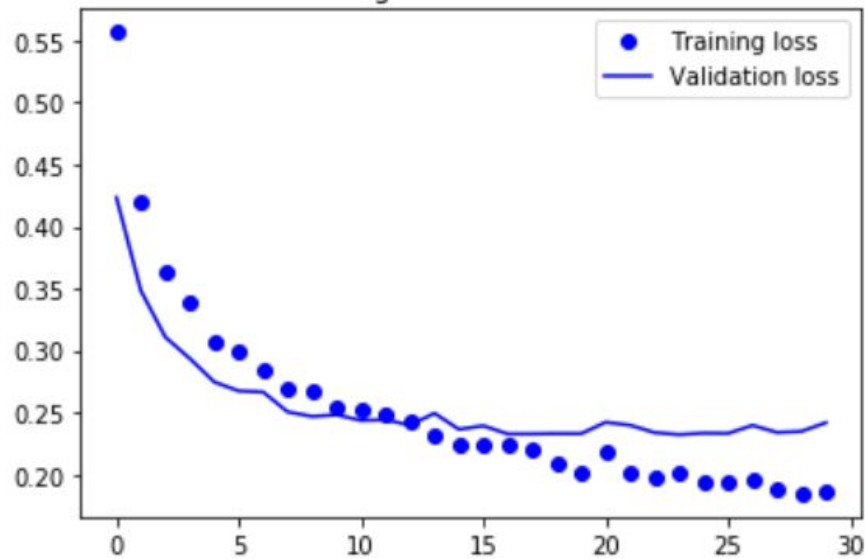


5.3.1 특성 추출 - 데이터 증식 O

Training and validation accuracy



Training and validation loss



미세조정

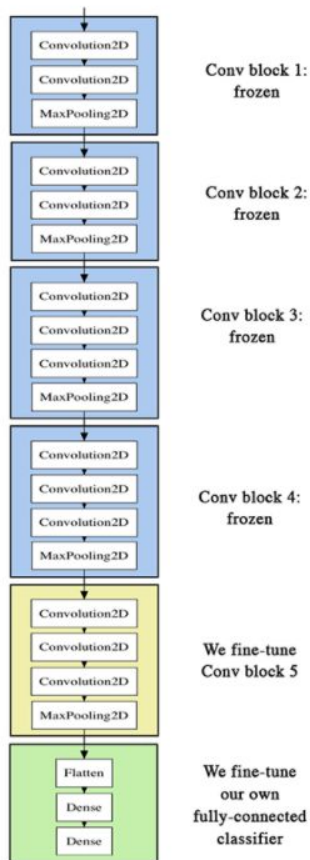
특성 추출과 더불어, 사전 훈련된 컨브넷 모델을 재사용하는데 사용

미세조정 (Fine-tuning)

: 특성 추출에 사용했던 동결 모델의 상위 층 몇 개를 동결에서 해제 하고, 모델에 새로 추가한 층과 함께 훈련하는 것

주어진 문제에, 조금 더 밀접하게 재사용 모델의 표현을 일부 조정 하기 때문에 미세조정이라고 한다.

미세조정



< 절차 >

1. 사전에 훈련된 기반 네트워크 위에 새로운 네트워크 추가
2. 기반 네트워크를 동결
3. 새로 추가한 네트워크를 훈련

=== 여기까지는 앞에서 설명한, 특성 추출과정 ===

4. 기반 네트워크에서 일부 층의 동결을 해제
5. 동결을 해제한 층과 새로 추가한 층을 함께 훈련

미세조정

•왜, 더 많은 층을 미세조정하지 않는가 ?

- 하위층 일수록, 일반적이고, 재사용 가능한 특성을 인코딩
상위층 일수록, 좀 더 특성화(구체적인 특징)을 인코딩

새로운 문제에 재활용해서 수정이 필요한 것은, 구체적인
특징 -> 상위층
하위층으로 갈수록 미세조정에 대한 효과는 감소

- 훈련해야 할 파라미터가 많을수록 -> 과대적합 위험성
증가

•결론은, 이런 상황에선, 합성곱 기반층에서, 최상위 2~3개
층만 미세조정이 효과적

input_1 (InputLayer)	(None, 150, 150, 3)	0
block1_conv1 (Conv2D)	(None, 150, 150, 64)	1792
block1_conv2 (Conv2D)	(None, 150, 150, 64)	36928
block1_pool (MaxPooling2D)	(None, 75, 75, 64)	0
block2_conv1 (Conv2D)	(None, 75, 75, 128)	73856
block2_conv2 (Conv2D)	(None, 75, 75, 128)	147584
block2_pool (MaxPooling2D)	(None, 37, 37, 128)	0
block3_conv1 (Conv2D)	(None, 37, 37, 256)	295168
block3_conv2 (Conv2D)	(None, 37, 37, 256)	590080
block3_conv3 (Conv2D)	(None, 37, 37, 256)	590080
block3_pool (MaxPooling2D)	(None, 18, 18, 256)	0
block4_conv1 (Conv2D)	(None, 18, 18, 512)	1180160
block4_conv2 (Conv2D)	(None, 18, 18, 512)	2359808
block4_conv3 (Conv2D)	(None, 18, 18, 512)	2359808
block4_pool (MaxPooling2D)	(None, 9, 9, 512)	0
block5_conv1 (Conv2D)	(None, 9, 9, 512)	2359808
block5_conv2 (Conv2D)	(None, 9, 9, 512)	2359808

Total params: 14,714,688

미세조정

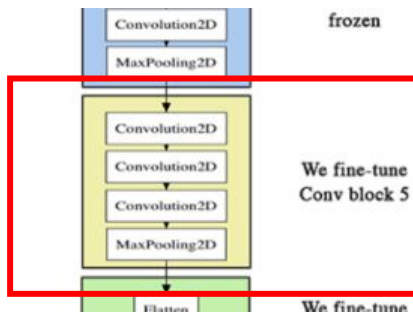
```
conv_base.trainable = True

set_trainable = False
for layer in conv_base.layers:
    if layer.name == 'block5_conv1':
        set_trainable = True
    if set_trainable:
        layer.trainable = True
    else:
        layer.trainable = False
```

-> 예제에선, block-5를
동결해제

```
model.compile(loss='binary_crossentropy',
              optimizer=optimizers.RMSprop(lr=1e-5),
              metrics=['acc'])

history = model.fit_generator(
    train_generator,
    steps_per_epoch=100,
    epochs=100,
    validation_data=validation_generator,
    validation_steps=50)
```



-> 실직적, 미세조정 시작

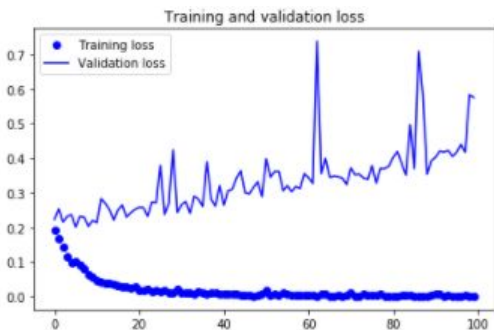
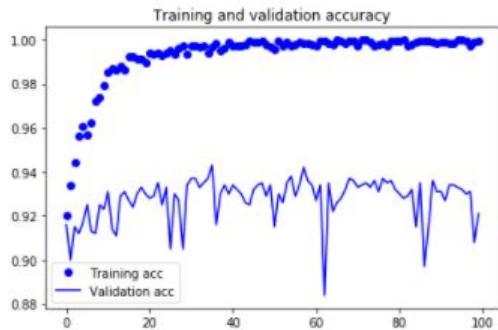
= 이때, **옵티마이저의 학습률을 낮춰서 사용 !!**
미세조정하는 층의 이미 학습된 표현을, 조금씩 수정하기 위해서

학습률이 커서, 변경량이 크게 되면, 오히려 나쁜 영향을 끼칠 수 있다.

미세조정

지수 이동 평균을 적용해, 정확도와 손실값 그래프를 부드럽게 표현할 수 있다.

그래프가, 이쁜 곡선 형태가 아니다.

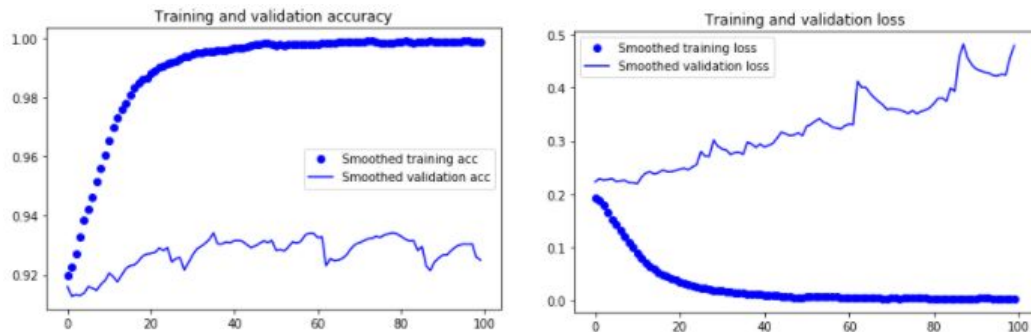


```
def smooth_curve(points, factor=0.8):  
    smoothed_points = []  
    for point in points:  
        if smoothed_points:  
            previous = smoothed_points[-1]  
            smoothed_points.append(previous * factor + point * (1 - factor))  
        else:  
            smoothed_points.append(point)  
    return smoothed_points
```

```
plt.plot(epochs,  
         smooth_curve(acc), 'bo', label='Smoothed training acc')  
plt.plot(epochs,  
         smooth_curve(val_acc), 'b', label='Smoothed validation acc')  
plt.title('Training and validation accuracy')  
plt.legend()  
  
plt.figure()  
  
plt.plot(epochs,  
         smooth_curve(loss), 'bo', label='Smoothed training loss')  
plt.plot(epochs,  
         smooth_curve(val_loss), 'b', label='Smoothed validation loss')  
plt.title('Training and validation loss')  
plt.legend()  
  
plt.show()
```

미세조정

지수 이동 평균을 적용한, 미세조정 모델 성능



테스트 데이터를 통한, 최종 모델 평가

```
test_generator = test_datagen.flow_from_directory(  
    test_dir,  
    target_size=(150, 150),  
    batch_size=20,  
    class_mode='binary')  
  
test_loss, test_acc = model.evaluate_generator(test_generator, steps=50)  
print('test acc:', test_acc)
```

Found 1000 images belonging to 2 classes.

test acc: 0.9169999933242798