FH-OÖ Hagenberg/ESD Advanced Methods of Verification, SS 2020

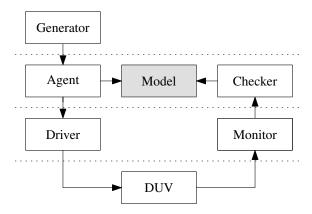
Rainer Findenig

3. Übung: Behavioral Modeling



1 The Bigger Picture

In den nächsten vier Übungen werden Sie eine komplette Verifikationsumgebung [Spe06] für den PROL16 entwickeln. Einen Überblick über den Aufbau finden Sie in der folgenen Abbildung:



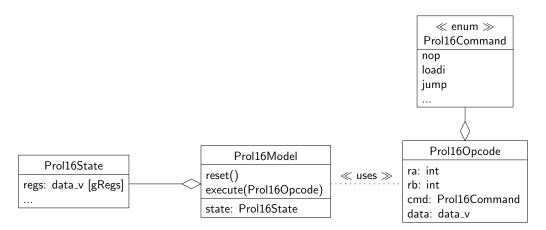
2 Behavioral-Modellierung der PROL16-Architektur

Eine weit verbreitete Vorgehensweise im Systementwurf ist die Verwendung von Modellen auf einer möglichst hohen Abstraktionsebene (*Transaction Level Modeling*). Dies bietet mehrere Vorteile:

- Eine höhere Abstraktionsebene ermöglicht eine "Entwurfsraumexploration", bei der man verschiedene mögliche Architekturen gegenüberstellt und eine (möglichst) ideale Alternative ausgewählt.
- Mit steigender Abstraktion sinkt in der Regel der Implementierungsaufwand und damit zumindest tendenziell auch die Anzahl der Fehler.
- Ein abstraktes Modell ist meist nicht *cycle accurate*, sondern "rechnet" ohne (*untimed* bzw. *programmer's view*) oder nur mit geschätzter Verzögerung (*approximately timed* bzw. *programmer's view with timing*). Dies kann die Implementierung erheblich vereinfachen und die Simulation beschleunigen.

• Im Idealfall kann das Modell in weiteren Verfeinerungsschritten auch als Referenzmodell verwendet werden.

In dieser Übung soll nun ein solches Verhaltensmodell der PROL16-Architektur in System-Verilog erstellt werden. Implementieren Sie dazu die folgende Klassenstruktur:



Bei jedem Aufruf der Funktion Prol16Model::execute() soll genau ein Prol16Opcode abgearbeitet werden. Beachten Sie, dass das Modell nicht *cycle accurate* sein soll, diese Berechnung also *sofort* (ohne Zeitverzögerung) erfolgen soll¹.

Der Befehlssatz des PROL16 ist in der folgenden Tabelle zusammengefasst [KSL03]:

Binary	Dez.	Mnemonic	Op1	Op2	Word(s)	Cycles	Description	C-Flag	Z-Flag
000000	0	NOP	-	-	1	2	-		
000001	1	SLEEP	-	-	1	2	stop simulation		
000010	2	LOADI	Ra	immediate	2	3	Ra:=immediate		
000011	3	LOAD	Ra	Rb=Addr	1	3	Ra:=Mem(Rb)		
000100	4	STORE	Ra	Rb=Addr	1	3	Mem(Rb):=Ra		
001000	8	JUMP	Ra=Addr	-	1	2	PC:=Ra		
001010	10	JUMPC	Ra=Addr	-	1	2	PC:=Ra if (C=1)		
001011	11	JUMPZ	Ra=Addr	-	1	2	PC:=Ra if (Z=1)		
001100	12	MOVE	Ra	Rb	1	2	Ra:=Rb		
010000	16	AND	Ra	Rb	1	2	Ra:=Ra and Rb	0	Х
010001	17	OR	Ra	Rb	1	2	Ra:=Ra or Rb	0	Х
010010	18	XOR	Ra	Rb	1	2	Ra:=Ra xor Rb	0	Х
010011	19	NOT	Ra		1	2	Ra:=not(Ra)	0	Х
010100	20	ADD	Ra	Rb	1	2	Ra:=Ra+Rb	х	Х
010101	21	ADDC	Ra	Rb	1	2	Ra:=Ra+Rb+Carry	х	Х
010110	22	SUB	Ra	Rb	1	2	Ra:=Ra-Rb	х	Х
010111	23	SUBC	Ra	Rb	1	2	Ra:=Ra-Rb-Carry	х	Х
011000	24	COMP	Ra	Rb	1	2	Ra-Rb	х	Х
011010	26	INC	Ra	-	1	2	Ra:=Ra+1	х	Х
011011	27	DEC	Ra	-	1	2	Ra:=Ra-1	х	х
011100	28	SHL	Ra	-	1	2	Ra:=Ra << 1	Х	Х
011101	29	SHR	Ra	-	1	2	Ra:=Ra >> 1	Х	Х
011110	30	SHLC	Ra	-	1	2	Ra:=Ra << 1 (with	х	Х
							Carry)		
011111	31	SHRC	Ra	-	1	2	Ra:=Ra >> 1 (with Carry)	Х	Х

¹Das Modell hat auch keinen Takteingang!

Beachten Sie die folgenden Punkte:

- Erstellen Sie eine Testbench, die eine Instanz der Klasse Prol16Model erzeugt und Befehle auf diesem Modell ausführt. Erweitern Sie das Modell gegebenenfalls um eine Funktion zur Ausgabe des aktuellen Status des Modells, um die Ausführung überprüfen zu können.
- Sie müssen kein externes RAM implementieren.
- Das Modell soll nur den *internen* Zustand (Register, Program Counter, Flags) des PROL16 umfassen, eine Speicherschnittstelle oder ähnliches muss nicht implementiert werden.
- Die Befehle SLEEP, LOAD und STORE müssen von dem Modell nicht unterstützt werden.
- Ungültige Befehle (nicht definierte Opcodes, nicht existente Register) müssen als **NOP** behandelt werden.
- Beachten Sie, dass in den folgenden Übungen eine die Klasse Prol160pcode so erweitert werden muss, dass Instanzen in den entsprechenden Bitvektor umgerechnet werden können.
- Die Variable data der Klasse Prol160pcode wird nur für den Befehl LOADI verwendet.

"Oh behave!"
Austin Powers

Literatur

[KSL03] Thomas Klaus, Markus Schutti, and Markus Lindorfer. *Befehlssatz PROL16*. Institut für Integrierte Schaltungen, Johannes Kepler Universität Linz, 2003.

[Spe06] Chris Spear. SystemVerilog for Verification. Springer Science+Business Media, 2006.