

## 1. 지도학습과 비지도학습

### Machine Learning 모형 구분

#### 지도학습 (Supervised Learning)

종속 및 독립변수를 이용하여 주어진 독립(설명)변수를 바탕으로 종속(반응)변 수 예측 모형 제시

예: 회귀/분류 모형

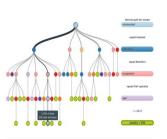


#### 비지도학습 (Unsupervised Learning)

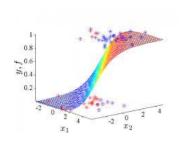
Target(종속변수/반응변수)이 없으며, 독립(설명)변수 간의 관계나 이를 바탕으로 개체들을 구분하여 의미 있는 결과를 제시

예:군집 분석, 연관성 분석, 주성분 / 요인분 석

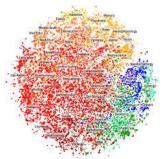
#### [decision tree]



#### [logistic regression]



#### [clustering analysis]

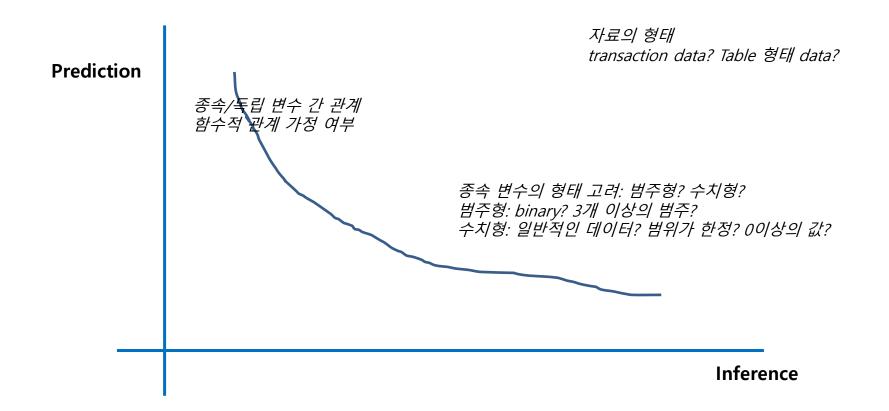


#### [link analysis]



# 1. 지도학습과 비지도학습

### ▶ 데이터 분석의 목적

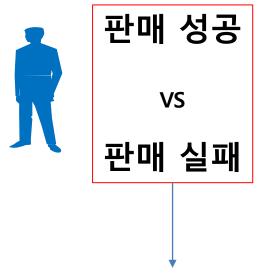


- 분류(Classification):
  - 지도 학습 중에서, 주어진 데이터를 기반으로 범주형 Target값에 따라 분류하고 예측하는 모형
- 정분류율(Accuracy):
  - 분류모형에서 실제 Target을 정확하게 예측한 비율
- 교차검증(Cross Validation):
  - 훈련용 데이터로 모델링을 하고 테스트 데이터로 모형의 성능을 파악

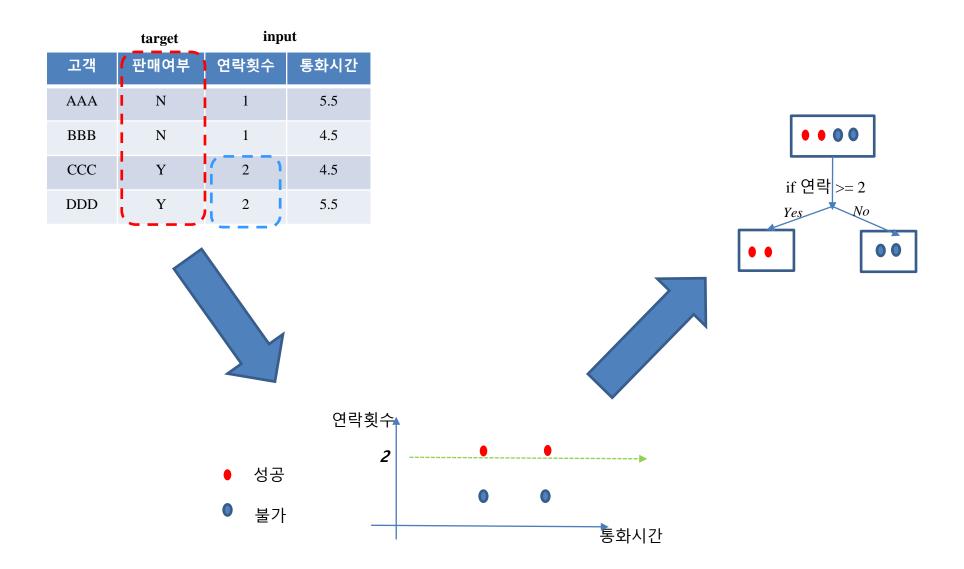
X1	X2	Х3	Υ
Yes	12	Blue	О
Yes	87	Green	Ο
No	44	Blue	Χ
Yes	19	Red	Χ
No	32	Green	Ο
No	14	Blue	Ο

- <u>분류(Classification)</u> 모형
  - 주어진 변수를 사용해서 Target 변수를 예측하는 지도 학습의 기법으로,
  - 주어진 데이터를 바탕으로 <mark>범주형 Target값에 따라</mark> 분류하고 예측하는 모형

예: 마케팅의 성공 여부?



범주(Category): 같은 특성을 지닌 부류나 범위!



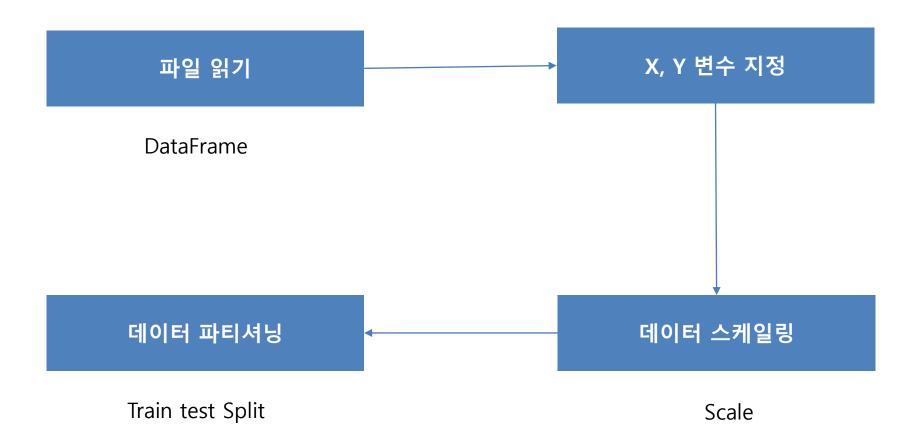
• 판매 예측 모형은 얼마나 정확할까? Cross Validation

마케팅 결과

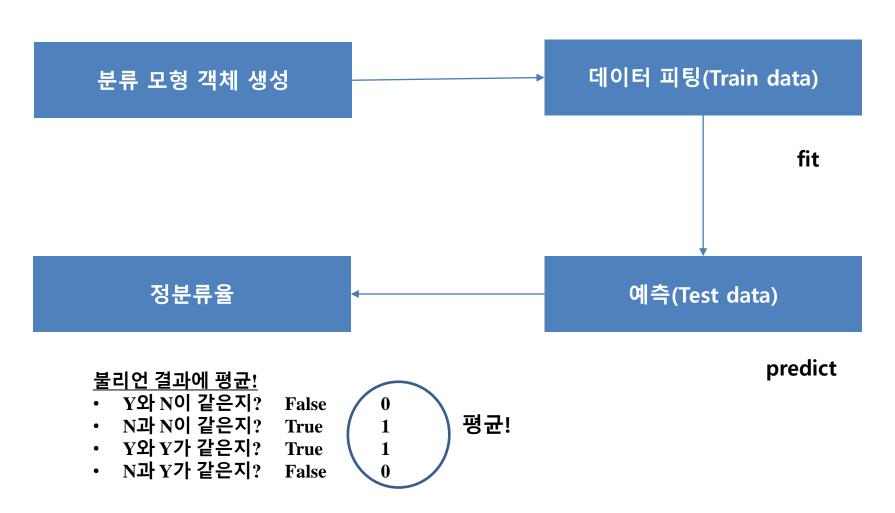
고객	판매 여부 (예측)	실제 결과
AAA	Y	N
BBB (	N	N
CCC	Y	) Y
DDD	N	Y

정분류율 (Accuracy): 50%

# 분류를 위한 데이터 준비







### • 분류모형의 평가

Confusion Matrix

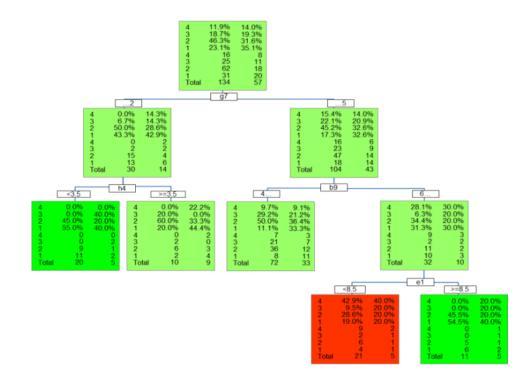
	실제 Y	실제 N
예측 Y	True Positive(TP)	False Positive(FP)
예측 N	False Negative(FN)	True Negative(TN)

- N=TP+FP+FN+TN
- 예측 결과에 따라 True, False 구분
- 예측 값에 따라 Positive, Negative 구분

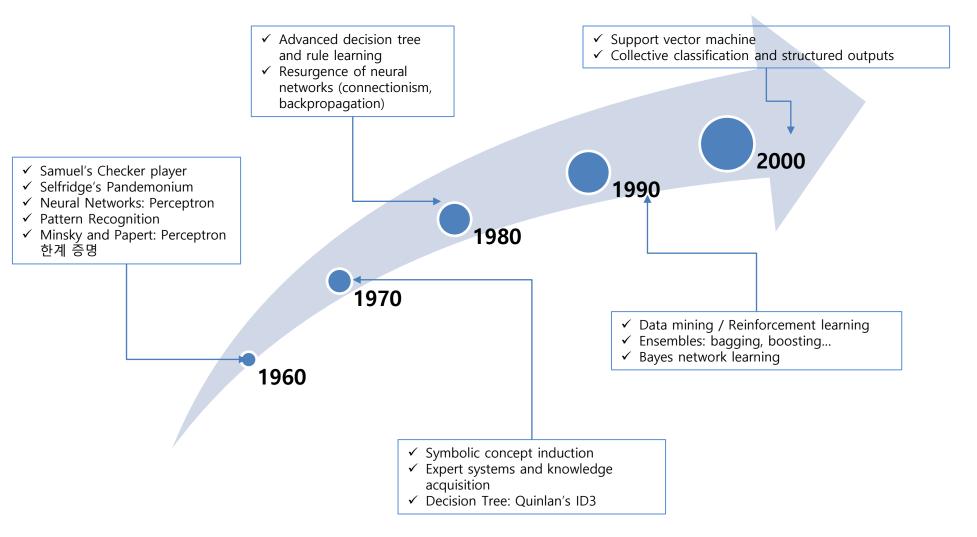
Metric	Formula	설명
정분류율 or Accuracy	(TP+TN)/N	전체 결과 중 맞게 분류한 비율
오분류율	(FP+FN)/N	전체 결과 중 잘못 분류한 비율
Precision	TP/(TP+FP)	Y로 예측된 것 중 실제로도 Y인 비율

#### Decision Tree

- An empirical tree represents a segmentation of the data that is created by applying a series of simple rules
- \_ 장점:
  - 해석의 용이성 / 상호작용 효과의 해석: / 비모수적 모형(선형성, 정규성, 등분산성의 가정 불필요)



#### Development of Machine Learning & Classification!



- Tree 구조: 그래프의 일종, 여러 노드로 구성이 되며, 서로 다른 두 노드를 잇는 길이 하나뿐인 구조, 최상위 노드인 루트노드로 부터 분기되어 형성
- 의사결정나무(Decision Tree): 일련의 간단한 규칙으로 만들어진, Target을 나눠가는 Tree 구조를 사용하는 분류모형
- 가지치기(Pruning): Decision Tree에서 자료에 과적합되는 것을 방지하기 위해 오분류율이 커지는 분기를 제거하는 것을 의미

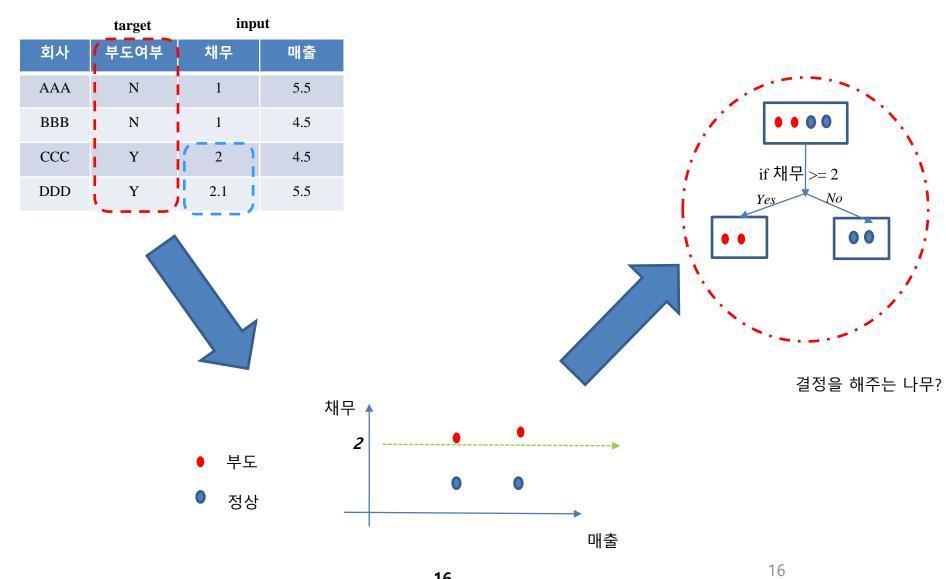
분류(Classification) 모형은 범주형 Target 변수를 예측하는 지도 학습의 기법!



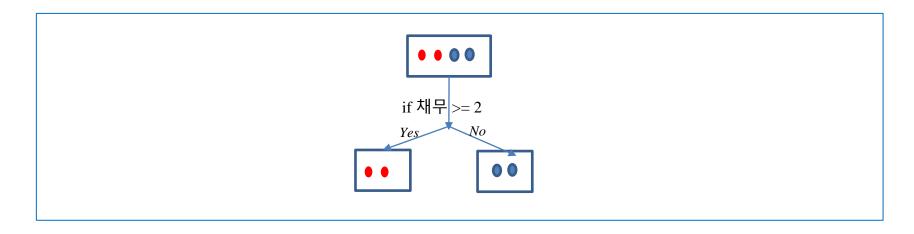
#### **Decision tree**

- 분류 기법 중 하나
- 1980년대 부터 사용!
  - C4.5 / C5.0 : information theory, entropy, Quinlan (1983)
  - CART(Classification and regression Tree): Gini index, Breiman et al. (1984)
  - CHAID(Chi-squared Automatic Interaction Detector): Chi-square test 이용, Kass(1980)
  - .....

### 투자 대상 기업 4곳!



16

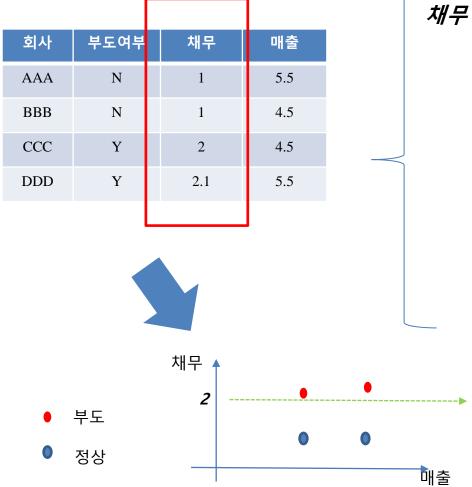


• Tree 구조: 그래프의 일종, Root로 부터 시작해서, 부모 노드에서 자식노 드로 분기해나가며 구성된 자료 구조



Decision Tree(의사결정나무)

"일련의 간단한 규칙으로 만들어진, Target을 나눠가는 Tree 구조"



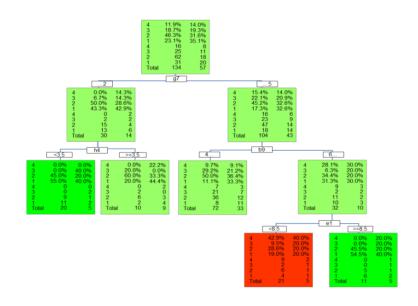
### 채무 변수의 값들: 1, 2, 2.1







18



- 해석의 용이성
- 상호작용 효과의 해석
- 복잡한 가정 불필요!

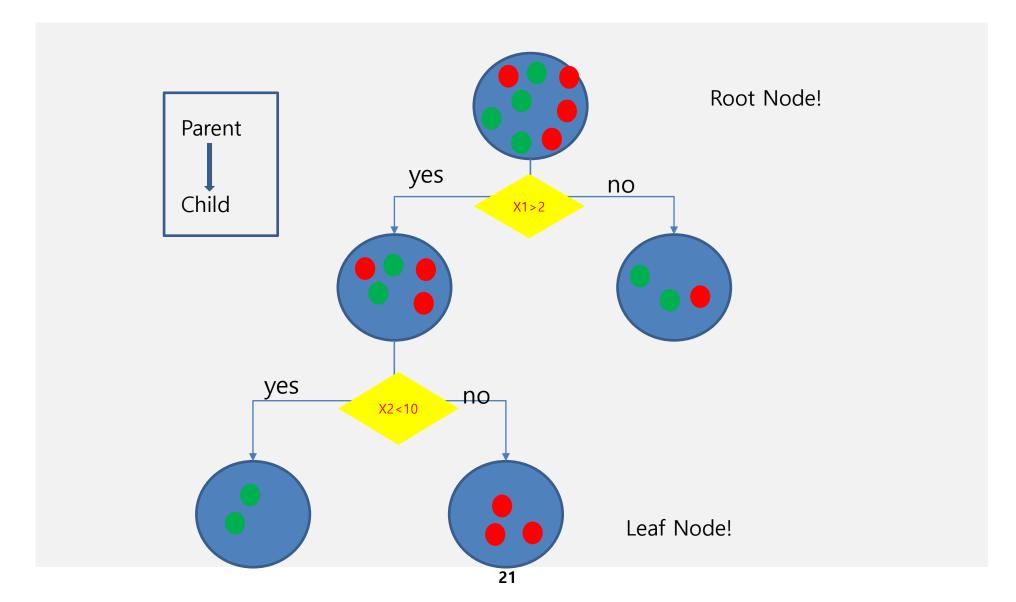
VS

- 비연속성
- 선형성 또는 주효과 결여
- 안정성 부족

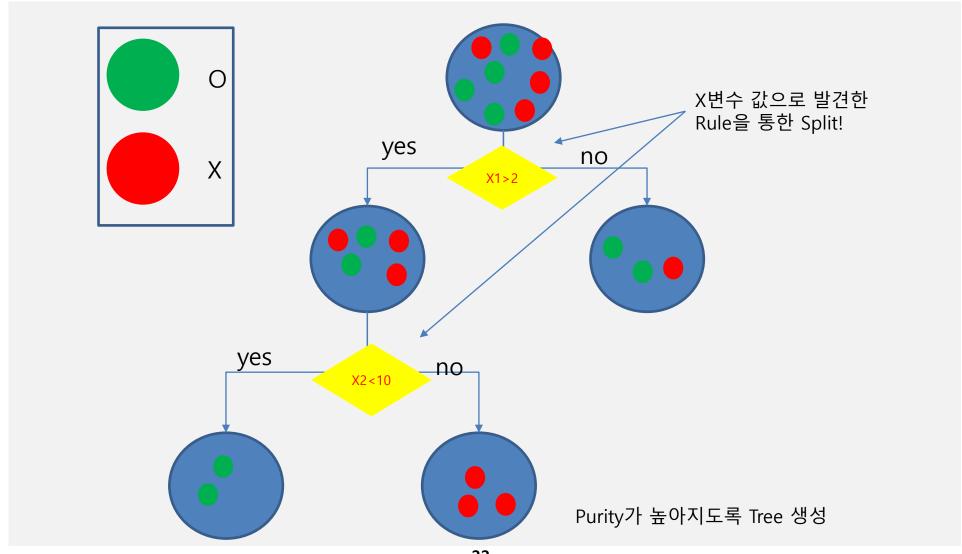
**19** 

- Decision Tree 주요 구성요소
  - Decision Tree는 Root부터 Leaf node 사이 여러 Node로 구성되며, 이때 Node의 분기는 Rule에 의해 이뤄짐.
  - Root부터 각 Leaf Node까지를 각각 Branch라고 하며, Branch까지의 노드의 수를 Depth라고 부름.
- Decision Tree의 시각화: Text로 출력된 Rule들을 효과적으로 보기 위해 Tree구조를 시각화

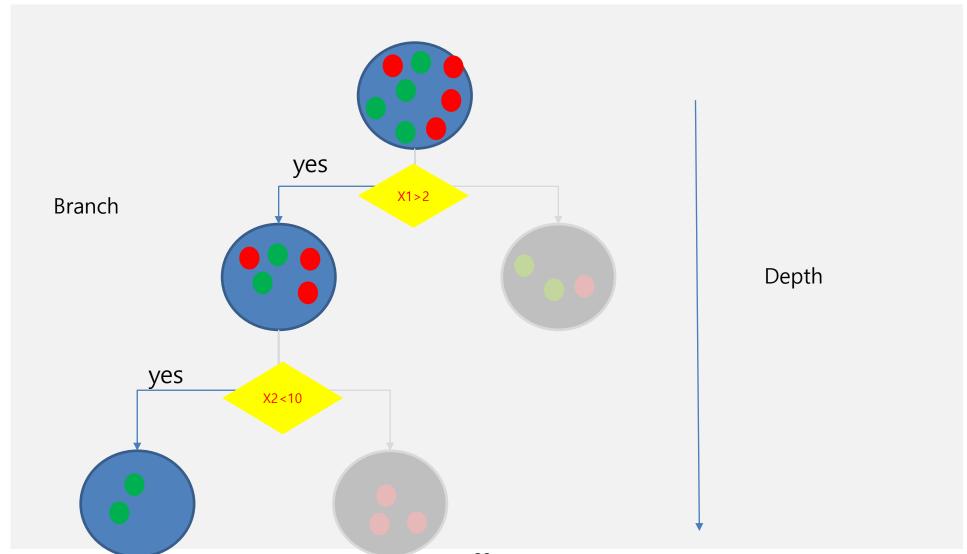
### Decision Tree의 구성요소: Roof, Leaf Node



### Decision Tree의 구성요소: Rule

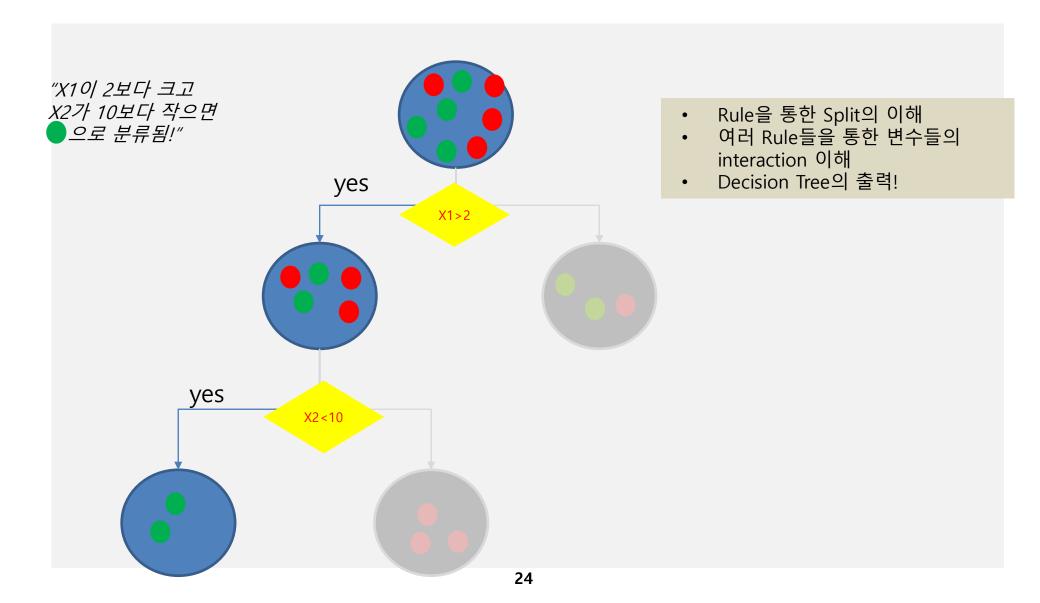


# Decision Tree의 구성요소: Branch & Depth

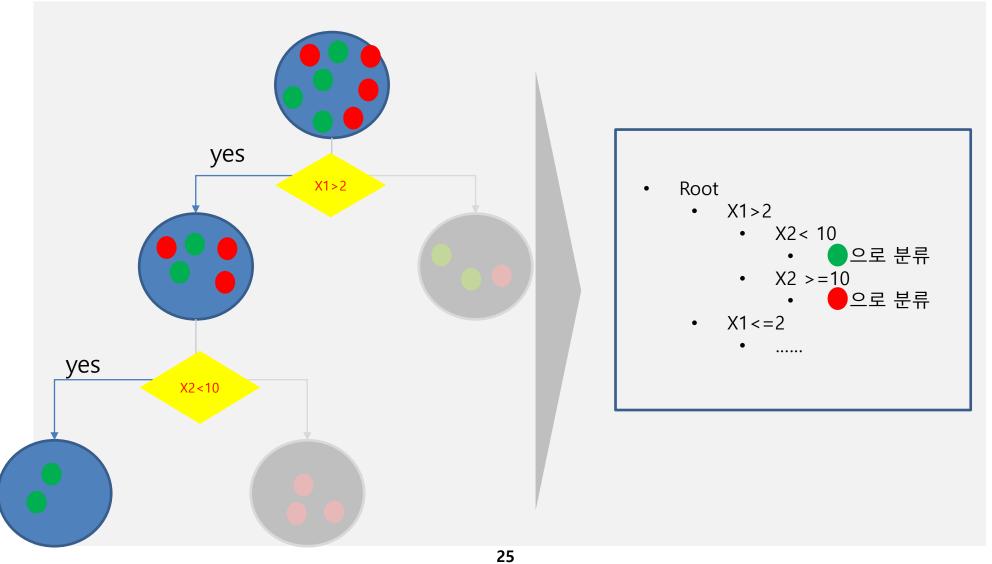


23

### Decision Tree의 이해



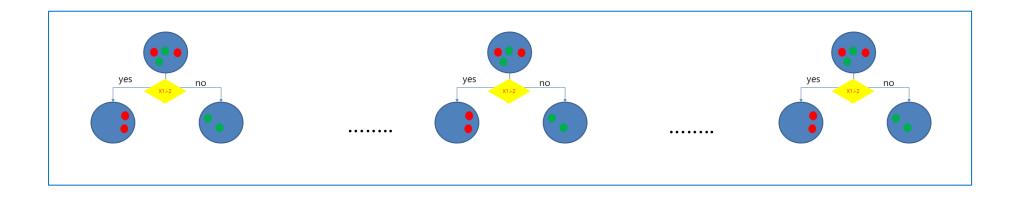
## Decision Tree의 이해



- Ensemble 기법: 여러 분류 모형의 결과를 결합하는 기법
- Random Forest: 앙상블 학습 방법의 일종으로, 훈련 과정에서 구성한 다수의 Decision Tree로부터 Voting을 통해 결과 예측
- Bagging: 주어진 데이터에서 랜덤하게 여러 개의 같은 크기의 부분집합을 생성
- Out of Bag과 Voting: Out of Bag(OOB)는 Bagging에서 제외되는 데이터들을 의미하며, Voting은 Random Forest내 여러 Decision Tree의 결과 중 다수의 결과를 선택하는 방법

#### **Random Forest**

- Breiman의 "bagging " 과 변수 랜덤 선택 아이디어 기반
- 처음에는 random decision forests로 시작하여 발전
- 데이터의 다양한 경우를 반영할 수 있도록 보완
- 다양한 경우에 대한 Decision Tree를 통해 성능과 안정성을 제고



- Random forest (or random forests)
  - Ensemble classifier that consists of many decision trees and outputs the class that is the mode of the class's output by individual trees
  - Random decision forests: first proposed by Tin Kam Ho of Bell Labs in 1995
  - Combines Breiman's "bagging" idea and the random selection of features



#### **Random Forests**

LEO BREIMAN
Statistics Department, University of California, Berkeley, CA 94720

Editor: Robert E. Schapire

Abstract. Random forests are a combination of tree predictors such that each tree depends on the values of a random vector sampled independently and with the same distribution for all trees in the forest. The generalization error for forests converges a.s. to a limit as the number of trees in the forest becomes large. The generalization error of a forest of tree classifiers depends on the strength of the individual trees in the forest and the correlation between them. Using a random selection of features to split each node yields error rates that compare favorably to Adaboost (Y. Freund & R. Schapire, Machine Learning: Proceedings of the Thirteenth International conference, \*\*\*, 148–156), but are more robust with respect to noise. Internal estimates monitor error, strength, and correlation and these are used to show the response to increasing the number of features used in the splitting. Internal estimates are also used to measure variable importance. These ideas are also applicable to regression.

Keywords: classification, regression, ensemble

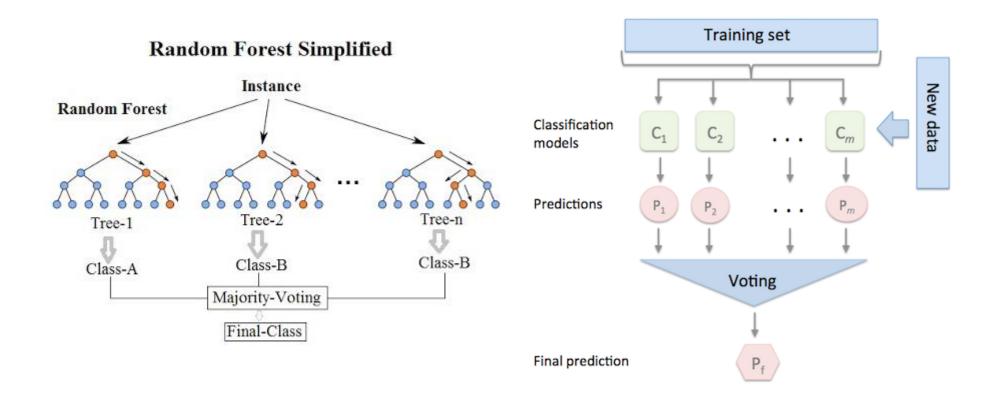
#### 1. Random forests

#### 1.1. Introduction

Significant improvements in classification accuracy have resulted from growing an ensemble of trees and letting them vote for the most popular class. In order to grow these ensembles, often random vectors are generated that govern the growth of each tree in the ensemble. An early example is bagging (Breiman, 1996), where to grow each tree a random selection (without replacement) is made from the examples in the training set.

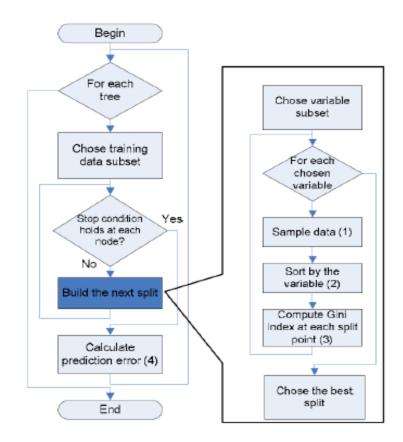
#### Random forest (or random forests)

Ensemble classifier that consists of many decision trees and outputs the class that is the mod
e of the class's output by individual trees



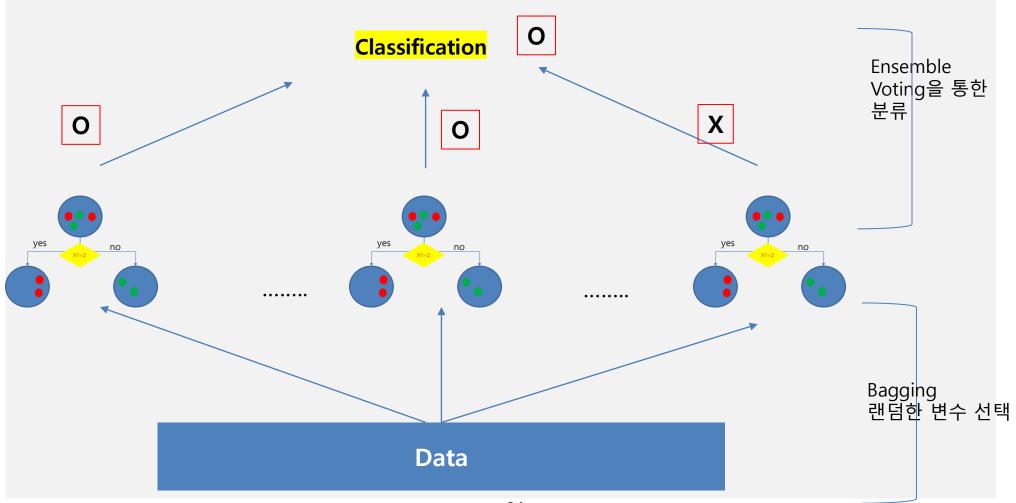
### Algorithm

- ① N: # of training cases / M: 분류기의 변수
- ② M개 중 m개의 변수가 Tree의 각 노드에서 분류 에 사용
- ③ N개의 training case 중에서 각 tree에 사용되는 n개의 case를 선택 (예: bootstrap sample). 선택되지 않은 Case는 error 추정에 사용
- ④ 각 tree의 각 노드에서, m개의 변수를 무작위 선택하여 분류에 사용. 이후 m개의 변수로 가장 분류를 잘하도록 계산
- ⑤ 각 Tree fully grown and not pruned



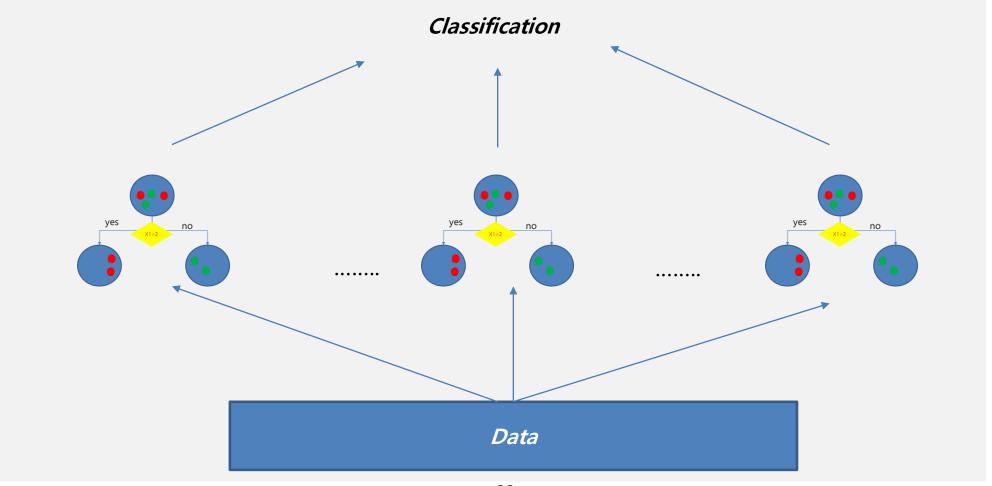
#### Random Forest

- 데이터의 다양한 경우를 반영할 수 있도록 보완
- 안정성을 제고



#### **Random Forest**

- 몇 개의 Decision Tree를 만들 것인지? 몇 개의 X변수를 Random하게 선택할 것인지?



#### ▶ 베이즈 정리

확률변수의 조건부(conditional) 확률분포와 주변부(marginal) 확률분포를 연관 짓는 정리. 즉, 새로운 자료에서 나온 확률에 기반하여 과거의 확률을 향상(update).

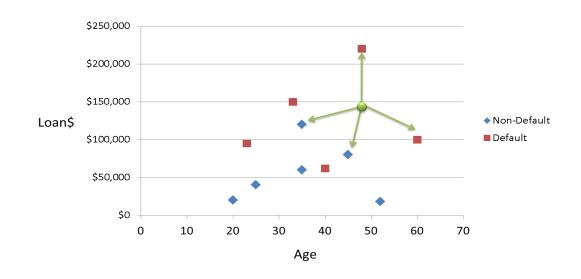
$$P(A|B) = \frac{P(B|A) P(A)}{P(B)}$$

#### ▶ 베이즈 정리 이용 예

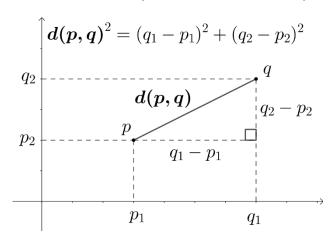
- 어떤 공장에서 일반적으로 공장이 원활한 경우 95%의 양품을 생산하지만, 공장이 원활하게 운영이 되지 않는 경우 70%의 양품을 생산
- 공장 관리자는 생산되는 제품의 품질을 바탕으로 공장 운영이 원활한지를 모니터링하고, 이를 공장 운영에 반영
- \_ 정리
  - O: 공장이 원활하게 운영
  - OC: 공장이 원활하게 운영되지 않음
  - S: 양품 생산
  - SC:불량 생산
  - P(S|O)와 P(S|OC)를 알고 있음
- P(O|S)=?
  - 이 확률을 바로 구할 수 없으므로 베이즈 정리 이용
  - P(O|S) = P(S|O)P(O) / (P(S|O)P(O) + P(S|OC)P(OC))

#### > KNN

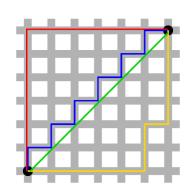
- 1970년대 시작되었으며, 비모수적 기법
- 모든 가능한 케이스를 저장하고, 새로운 케이스를 유사도 기반하여 분류
- 모든 케이스는 n차원의 공간에서 점과 대응되며, 유클리드 혹은 맨해튼 거리 관점에서 인접한 이웃이 정의됨
- 이산형 및 연속형 가능
- 여러 명칭들
  - K-Nearest Neighbors
  - Memory-Based Reasoning
  - Example-Based Reasoning
  - Instance-Based Learning
  - Case-Based Reasoning
  - Lazy Learning

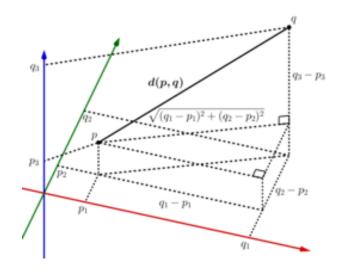


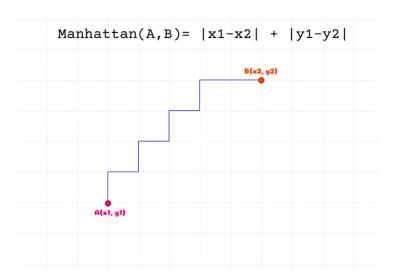
- ▶ 유클리드 거리와 맨해튼 거리 비교
  - 유클리드 거리(Euclidean Distance)



- 맨해튼 거리(Manhattan Distance)
  - 격자 모양의 경로에서 측정된 거리







#### > KNN

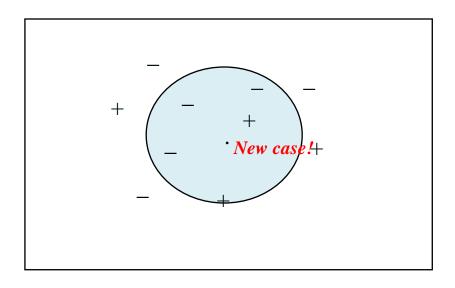
- Bayes Classifier의 한 종류
- K-Nearest Neighbor
  - Bayes Rule? 주어진 x에 대한 y의 확률
    - Classify observation to the class with largest probability
  - 간단한 방법 & 우수한 성능
  - 최적의 K를 구하기
- K3
  - If K=1, select the nearest neighbor
  - If K>1,
    - For classification select the most frequent neighbor.
    - For regression calculate the average of K neighbors.
  - K는 주로 홀수로 선택

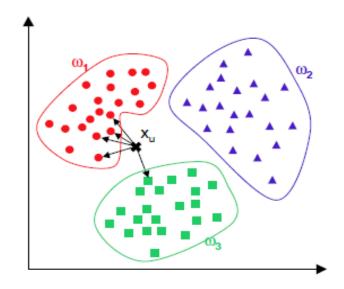
## 5. k-NN과 Naïve Bayes

#### > KNN

- 연속형 값에 대한 k-NN은 k개의 인접 이웃의 평균 값을 반환

  - Distance-weighted nearest neighbor algorithm
     각 k개의 이웃이 새로운 케이스에 얼마나 기여하는지를 거리를 기반으로 산출
- Robust to noisy data by averaging k-nearest neighbors





## 5. k-NN과 Naïve Bayes

- ➤ Naïve Bayes 분류기
  - 베이즈 정리
  - conditional independence assumption: Feature끼리는 서로 독립!
  - 쉽고 빠른 학습이 가능
  - 이미 계산된 조건부 확률에 의해 예측이 이뤄짐
- Naïve Bayes: popular generative model
  - 비교적 성능이 우수
  - 앙상블 학습에서 Base 학습기로 잘 활용됨

두 사건 A, B에 대해 P(A and B)=P(A)P(B)이면 A와 B는 서로 독립

## 5. k-NN과 Naïve Bayes

#### **>** Bayes classification

Difficulty: learning the joint probability

$$P(C \mid \mathbf{X}) \propto P(\mathbf{X} \mid C)P(C) = P(X_1, \dots, X_n \mid C)P(C)$$

- > Naïve Bayes classification
  - 가정: all input features are conditionally independent! (이런 가정이 Naïve)
  - MAP classification rule: for

$$P(X_1,\dots,X_n \mid C)$$

$$P(X_{1}, X_{2}, \dots, X_{n} \mid C) = P(X_{1} \mid X_{2}, \dots, X_{n}, C)P(X_{2}, \dots, X_{n} \mid C)$$

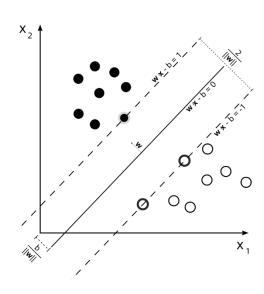
$$= P(X_{1} \mid C)P(X_{2}, \dots, X_{n} \mid C)$$

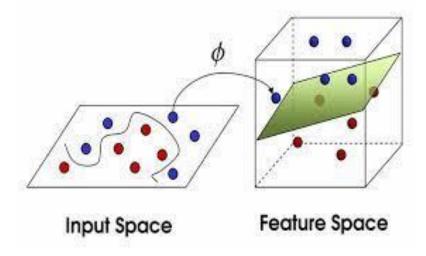
$$= P(X_{1} \mid C)P(X_{2} \mid C) \dots P(X_{n} \mid C)$$

$$\mathbf{x} = (x_1, x_2, \dots, x_n)$$

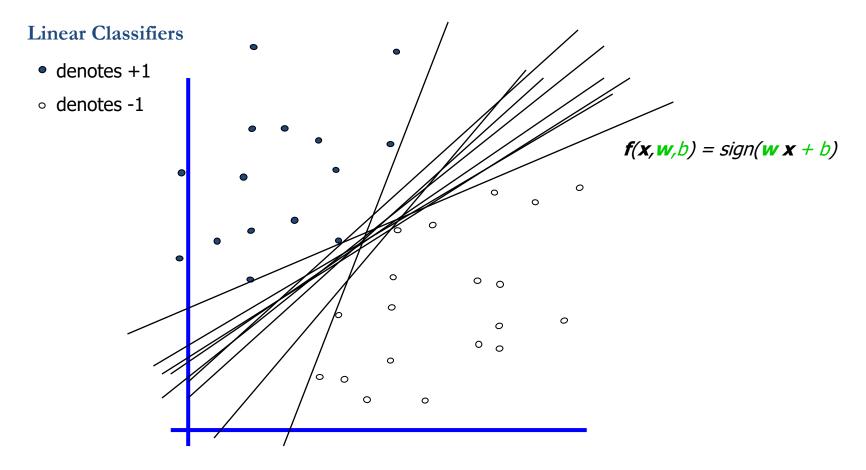
$$[P(x_1 | c^*) \cdots P(x_n | c^*)]P(c^*) > [P(x_1 | c) \cdots P(x_n | c)]P(c), c \neq c^*, c = c_1, \cdots, c_L$$

- Support Vector Machine
  - 1990년대 개발
  - One of the best "out of the box" classifiers
  - Maximal Margin Classifier의 Generalization 모형





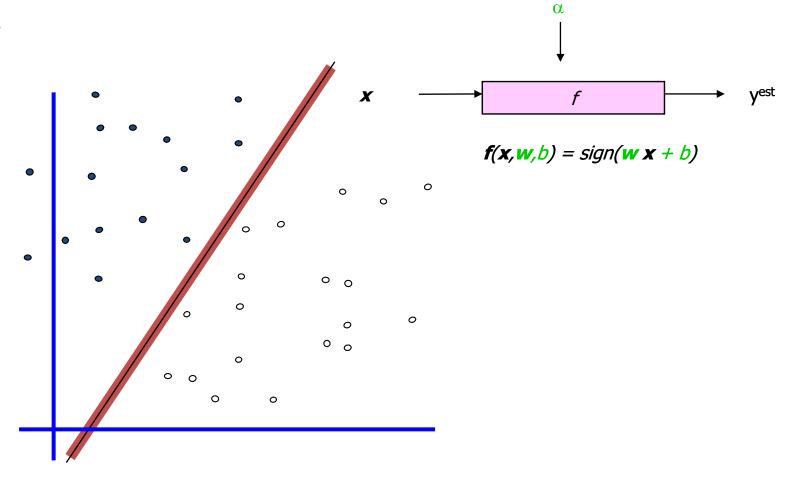
- > Support Vector Machine
  - 🥟 두 종류 점을 구분하는 방법을 고민
  - 아래의 직선들로 가능하지만 다양한 가능성이 존재
  - > 이 중에서 최선의 직선을 찾는다면?



➤ Margin: 점에 닿기 전까지의 선형 분류기의 width

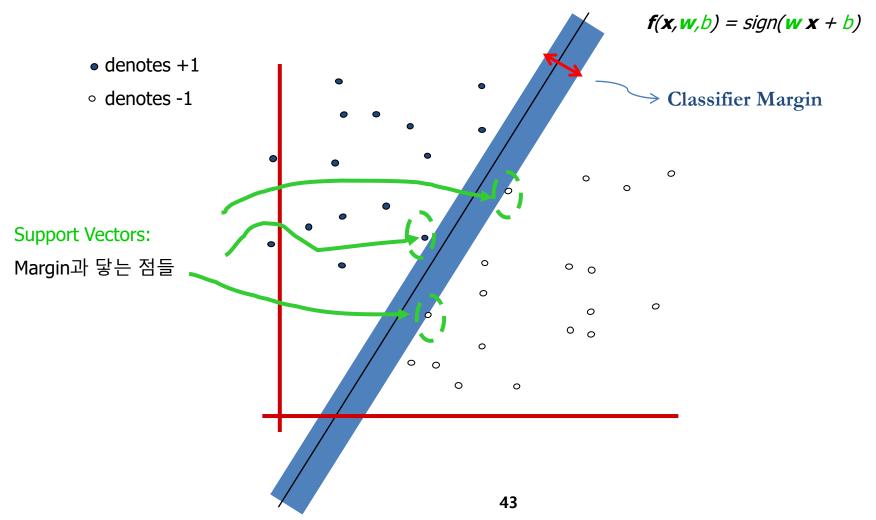
### Classifier Margin

- denotes +1
- o denotes -1

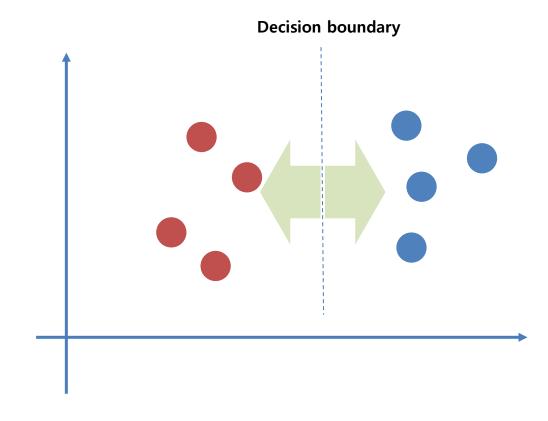


#### Support Vector Machine

- ✓ Margin: 점에 닿기 전까지의 선형 분류기의 width
- ✓ Maximum margin linear classifier : 최대 margin을 갖는 선형 분류기, 특히 이것은 가장 단순한 형태의 SVM으로 Linear SVM이라 함

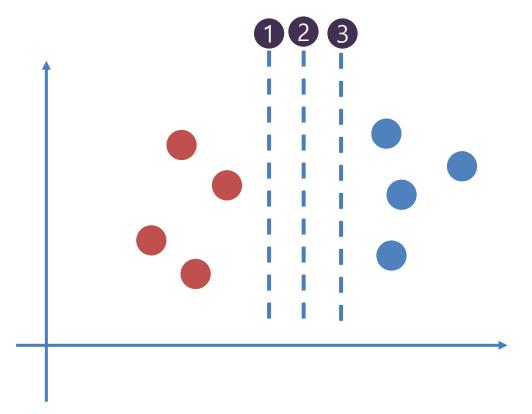


- > Support Vector Machine
  - 특징
    - <u>Margin의 최대화</u>
    - Robustness
    - 성능 개선
    - 이상치의 처리



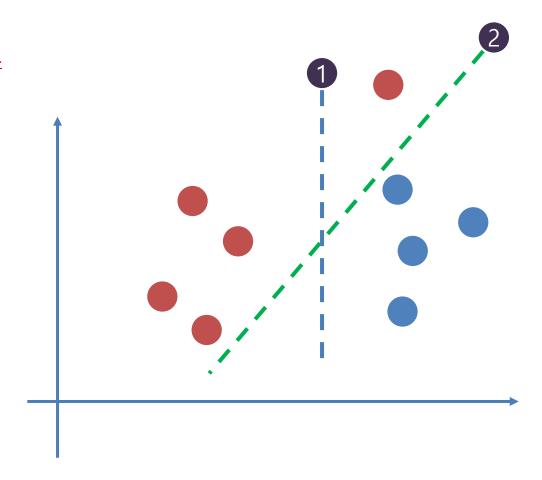
- > Support Vector Machine
  - 특징
    - Margin의 최대화
    - **Robustness**
    - 성능 개선
    - 이상치의 처리

- Decision boundary가 2인 경우 모형이 RobustMaximum Margin은 Robustness를 최대화



- > Support Vector Machine
  - 특징
    - Margin의 최대화
    - Robustness
    - 성능 개선-보다 정확한 분류
    - 이상치의 처리

• Maximum Margin 보다는 정확한 분류가 우선

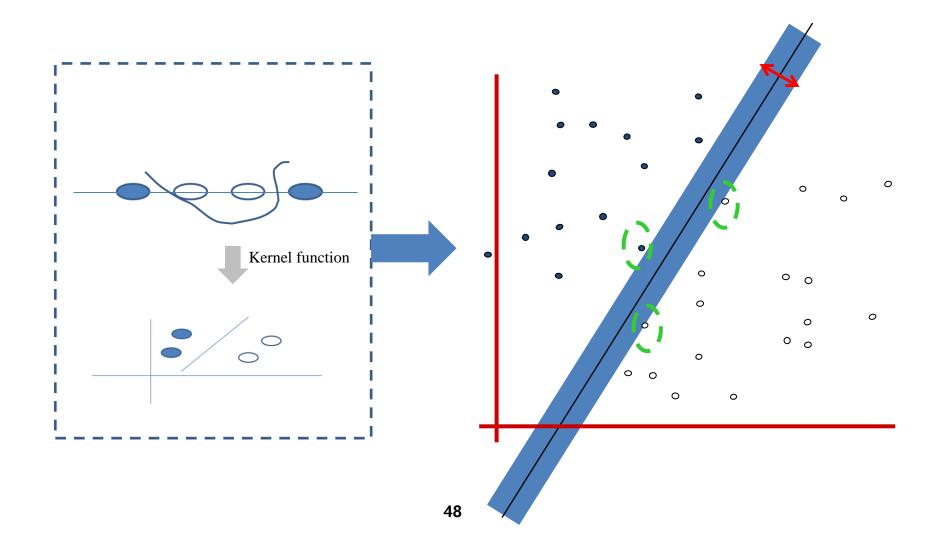


### > Support Vector Machine

- 특징
  - Margin의 최대화
  - Robustness
  - 성능 개선
  - 이상치의 처리
- 세 직선 모두 Outlier 분류가 안될 경우,Outlier 무시 후 Maximum Margin

### > Support Vector Machine

✓ Kernel Trick: 모든 데이터를 항상 초평면 또는 선으로 나눌 수 없으며, 이 경우 주어진 자료를 평면으로 표현할 수 있는 고 차원을 변환



- > Support Vector Machine
  - ✓ 저차원 공간(Low dimensional space)을 고차원 공간(High dimensional space)로 매핑
  - ① X,Y 변수가 Not Separable!
  - ② X,Y에 커널 트릭을 통해 변수 생성: Z, Q, R, ....
    - Can be linearly separable!
  - ③ 고차원 공간의 Linearly Separable Line
  - ④ 저차원 공간으로 다시 맵핑
    - Non linear separable Line

#### > Support Vector Machine in sklearn

- Kernel (Decision boundary의 모양)
  - Linear, polynomial, sigmoid, rbf
- C: Decision boundary의 Training points와 Smoothing 정도
  - C가 크면 더 많은 Training points : 곡선, 굴곡
  - C가 작으면 더 Smoothing : 직선
- Gamma: Decision Boundary의 Training point에 영향을 주는 데이터의 범위, 즉 reach를 의미
  - Gamma가 크다!
    - Reach가 작다 -> Decision Boundary 인근의 Training point가 영향, 개별 Training point의 영향->굴곡
  - Gamma가 작다!
    - Reach가 크다 -> 더 많은 데이터가 Training point로 사용 >직선 모양

#### > Support Vector Machine in sklearn

