인공지능을 위한 머신러닝 알고리즘

10. 재현 신경망

CONTENTS

- 1 재현 신경망의 원리
 - 2 GRU, LSTM: 재현 신경망의 한계를 넘어
 - 3 어떻게 기계가 글을 생성할 수 있을까

학습 목표

■ 재현 신경망의 학습 원리를 이해할 수 있다.

> ■ 재현 신경망이 가진 그라디언트 손실 ☑ 문제를 이해할 수 있다.

> > ■ 언어 모델로써 재현 신경망이 어떻게 글을 생성하는지 이해할 수 있다.



- ▶시계열 데이터 학습 모델
 - ❖ 재현 신경망 (Recurrent Neural Networks)은 시계열 데이터를 확률적으로 모델링
 - 연속된 데이터들의 집합 $X = (x_1, x_2, ... x_T)$
 - ⊙ X가 나타날 확률

$$p(X) = p(x_1, x_2, ..., x_T) = p(x_1)p(x_2 \mid x_1)p(x_3 \mid x_1, x_2)...p(x_T \mid x_1, ..., x_{T-1}) = \prod_{t=1}^{T} p(x_T \mid x_{T-1})$$

● 재현 신경망은 매 시간 단위 T마다 다음을 계산

$$p(x_T|x_{< T}) = g(h_{T-1})$$

$$h_{T-1} = \phi(x_{T-1}, h_{T-1}) \quad \phi \text{ is non-linear activation function}$$

- 은닉층 = 컨텍스트 층 = 히스토리 층
- 역전파를 사용하여 모델 파라미터 학습

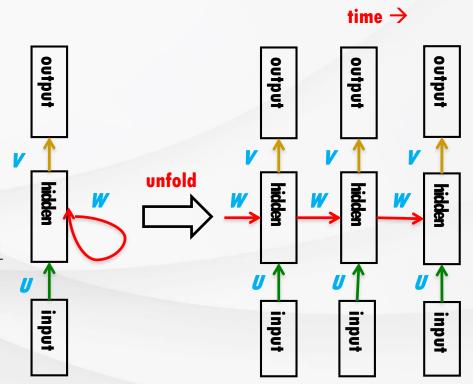
▮ 학습 가능한 파라미터

U, W, V

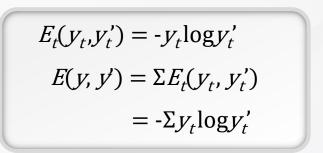
$$s_t = \tanh(Ux_t + Ws_{t-1})$$

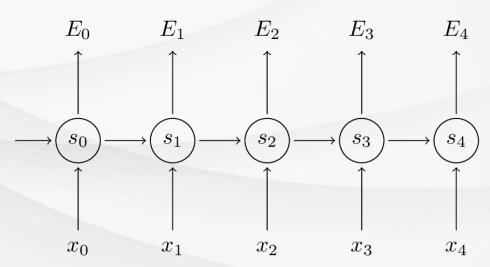
$$y_t' = \operatorname{softmax}(Vs_t)$$

- 은닉 유닛들은 연속된 벡터공간에서 오래 전 데이터 정보를 저장
- 많은 수의 뉴런과 시간이 주어진다면, 재현 신경망은 어떠한 시계열 데이터도 학습할 수 있음



- ▶ 재현 신경망의 손실 함수
 - y₁는 클래스 정보를 갖고 있는 이진 벡터
 - t 번째 시간에서의 손실 함수는 정답 클래스의 마이너스 로그 확률
 - 시계열 데이터 집합
 (예> {x₀, x₁, x₂, x₃, x₄})의
 손실 함수는 각 시간
 단위의 손실 함수의 총합



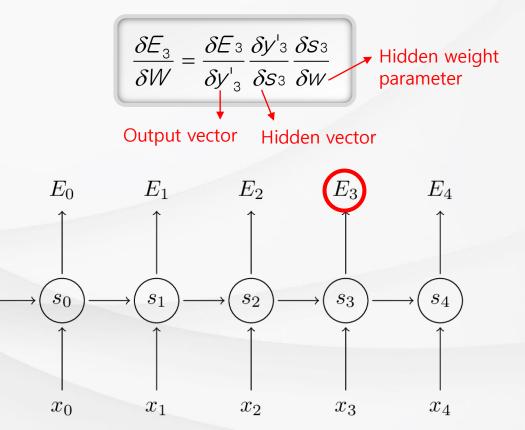


▮시간에 대한 오류 역전파 과정

- Back Propagation Through Time (BPTT)
- 예> t=3에서 손실 함수에 대한 파라미터 W의 그라디언트 값 계산
- ◉ 체인룰 사용
- t=3에서 손실 함수에영향을 미치는변수들로 y'₃와 s₃이 존재

$$s_t = tanh(Ux_t + Ws_{t-1})$$

 $y_t' = softmax(Vs_t)$



- 분류 과정
 - 재현 신경망에서 t=3일 때, 은닉 유닛 s₃의 값 계산

$$s_3 = \tanh(Ux_t + Ws_2)$$

- \circ s_3 은 s_2 , 에 의해 영향을 받고, s_2 는 다시 W 와 s_1 에 영향을 받음 $\rightarrow s_3$ 에 대한 s_2 , W , s_1 의 변화량을 계산해야 함
- 하지만, $\mathbf{s_2}$ 는 다시 $\mathbf{s_1}$ 과 \mathbf{w} 에 의해 영향을 받으므로 상수로 볼 수 없음 $\frac{\delta E_3}{\delta W} = \frac{E_3}{\delta y'_3} \frac{\delta y'_3}{\delta s_3} \frac{\delta s_3}{\delta W} + \frac{\delta E_3}{\delta y'_3} \frac{\delta y'_3}{\delta s_3} \frac{\delta s_2}{\delta s_2} \frac{\delta W}{\delta W}$

$$\frac{\delta E_3}{\delta W} = \frac{\delta E_3}{\delta y'_3} \frac{\delta y'_3}{\delta s_3} \frac{\delta s_3}{\delta W}$$



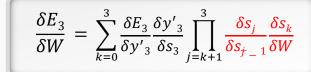
$$\frac{E_3}{W} = \frac{E_3}{\delta y'_3} \frac{\delta y'_3}{\delta s_3} \frac{\delta s_3}{\delta W} + \frac{\delta E_3}{\delta y'_3} \frac{\delta y'_3}{\delta s_3} \frac{\delta s_3}{\delta s_2} \frac{\delta s_2}{\delta W} + \frac{\delta E_3}{\delta y'_3} \frac{\delta y'_3}{\delta s_3} \frac{\delta s_3}{\delta s_1} \frac{\delta s_3}{\delta W} + \frac{\delta E_3}{\delta y'_3} \frac{\delta y'_3}{\delta s_3} \frac{\delta s_3}{\delta s_0} \frac{\delta s_0}{\delta W}$$

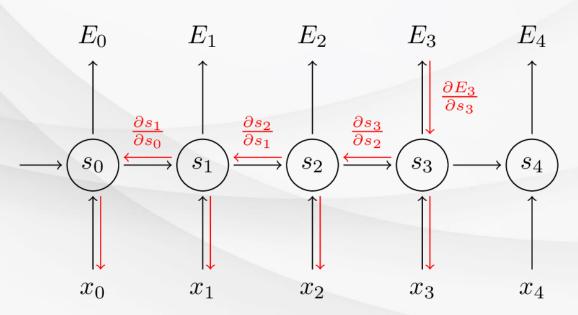
$$= \sum_{k=0}^{3} \frac{\delta E_3}{\delta y'_3} \frac{\delta y'_3}{\delta s_3} \frac{\delta s_3}{\delta s_k} \frac{\delta s_k}{\delta W}$$

$$= \sum_{k=0}^{3} \frac{\delta E_3}{\delta y'_3} \frac{\delta y'_3}{\delta s_3} \frac{\delta s_3}{\delta s_3} \frac{\delta s_k}{\delta W}$$

$$= \sum_{k=0}^{3} \frac{\delta E_3}{\delta y'_3} \frac{\delta y'_3}{\delta s_3} \frac{\delta s_3}{\delta s_3} \frac{\delta s_k}{\delta W}$$

- ▮시간에 대한 오류 역전파 과정
 - 그라디언트 계산 과정에서 다수의 곱셈이 필요함
 - 시간에 따른 오류 역전파 과정이 생기는 이유는 같은 파라미터 w를 매시간 단위마다 반복해서 사용하기 때문



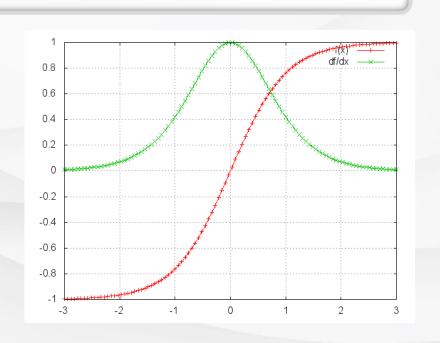


▶ 그라디언트 손실 발생

$$\frac{\delta s_3}{\delta s_2} \frac{\delta s_2}{\delta s_1} \frac{\delta s_1}{\delta s_0} = Ws'(z_3)Ws'(z_2)Ws'(z_1) \quad (*zt = \tanh(Uxt + Wst_1))$$

활성함수의 미분 값

- tanh: 0~1
- 시그모이드: 0~0.25
- 활성함수의 미분 값을 여러 번 곱해줄 경우 그라디언트의 값이0으로 수렴할 수 있음
- 시간에 대한 길이가 깊어질수록 학습이 잘 되지 않음



- ▶ 그라디언트 폭발 발생
 - 만약 파라미터의 값이 매우 클 경우 (예> 100 이상)
 - $Ws'(z_3)Ws'(z_2)Ws'($ 원)식에서 매우 큰 값을 계산하게 됨
 - 그라디언트 값이 매우 커져서 NaN이 되거나 프로그램 종료 발생
 - ◉ 해결책: 그라디언트 클리핑 (Gradient Clipping)
 - ⊙ 그라디언트 손실이 더욱 문제가 됨
 - 그라디언트 폭발은 프로그램 종료에 의해 알아채기 쉽고 해결책이 분명하지만, 그라디언트 손실은 발생 사실을 알기 어렵고 해결책이 불분명



GRU(Gated Recurrent Units)

일반적인 재현 신경망은 매 시간마다 은닉층을 다음과 같이 직접 계산함

$$h_t = f(Ux_t + Wh_{t-1})$$

GRU는 먼저 현재 입력 데이터와 은닉층을 기반으로 업데이트 게이트(Update Gate)를 계산

$$\mathbf{z}_{t} = \sigma(\mathbf{U}^{(\mathbf{z})}\mathbf{x}_{t} + \mathbf{W}^{(\mathbf{z})}\mathbf{h}_{t-1})$$

리셋 게이트(Reset Gate)도 같은 식이지만 다른 파라미터를 사용하여 계산

$$r_t = \sigma(U^{(r)}x_{t+}W^{(r)}h_{t-1})$$

▮잠재적 은닉 유닛 계산

업데이트 게이트

$$\mathbf{z}_{t} = \sigma(\mathbf{U}^{(\mathbf{z})}\mathbf{x}_{t} + \mathbf{W}^{(\mathbf{z})}\mathbf{h}_{t-1})$$

리셋 게이트

$$r_t = \sigma(U^{(r)}x_{t+}W^{(r)}h_{t-1})$$

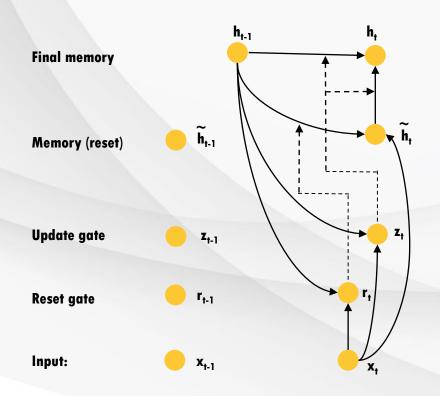
잠재적 은닉 유닛 계산

만약 리셋 게이트가 0으로 설정되면, 이전 단계까지 계산한 은닉 유닛을 고려하지 않음, 그리고 현재 시간 단계에서만 계산한 정보만 반 $h'_t = tanh(Ux_t + r_t \circ Wh_{t-1})$

최종 사용할 은닉 유닛은 현재 시간에 계산한 잠재적 은닉 유닛과 이전 시간 단계까지 계산한 은닉 유닛을 업데이트 게이트를 사용하여 조합

$$h_t = z_t \circ h_{t-1} + (1-z_t) \circ h'_t$$

┗ GRU의 은닉 유닛 계산 과정



$$z_{t} = \sigma(U^{(z)}x_{t} + W^{(z)}h_{t-1})$$

$$r_{t} = \sigma(U^{(r)}x_{t+} W^{(r)}h_{t-1})$$

$$h'_{t} = \tanh(Ux_{t} + r_{t} \circ Wh_{t-1})$$

$$h_{t} = z_{t} \circ h_{t-1} + (1-z_{t}) \circ h'_{t}$$

- ┗ GRU의 은닉 유닛 계산 과정
 - 만약 리셋 게이트 (r_t) 를 **0**으로 설정하면 잠재적 은닉 유닛 계산 시 이전 시간 단계의 정보를 고려하지 않음
 - 업데이트 게이트(z₁)는 최종 은닉 유닛을 계산할 때, 이전 시간의 정보를 얼마큼 반영할지 결정
 - 만약 z_t가 1에 가까울 경우,
 이전 시간의 정보를 거의 그대로 복사하게 됨.
 (그라디언트 손실이 적어짐)

$$\begin{split} z_t &= \sigma(U^{(z)}x_t + W^{(z)}h_{t-1}) \\ r_t &= \sigma(U^{(r)}x_{t+1} W^{(r)}h_{t-1}) \\ h'_t &= tanh(Ux_t + r_t \circ Wh_{t-1}) \\ h_t &= z_t \circ h_{t-1} + (1 - z_t) \circ h'_t \end{split}$$

● 만약 리셋 게이트를 모두 1로 설정하고,업데이트 게이트를 0으로 설정하면 일반적인 재현 신경망이 될 수 있음

LSTM (Long Short-Term Memory)

- LSTM은 GRU보다 게이트가 하나 더 많음(출력 게이트 추가)
- ◎ 최종 은닉 유닛을 계산하는 과정에서 한 단계 더 추가됨
 - 두 가지 보조 메모리가 존재 (잠재 은닉 유닛 g,, 셀 메모리 c,)
- 데이터의 개수가 더 많을 경우 LSTM을 사용하면 더 좋은 성능을 나타낼 수 있음

Forget gate

GRU

$$\begin{split} \mathbf{z}_{t} &= \sigma(\mathbf{U}^{(z)}\mathbf{x}_{t} + \mathbf{W}^{(z)}\mathbf{h}_{t-1}) \\ \mathbf{r}_{t} &= \sigma(\mathbf{U}^{(r)}\mathbf{x}_{t+} \mathbf{W}^{(r)}\mathbf{h}_{t-1}) \\ \mathbf{h'}_{t} &= \tanh(\mathbf{U}\mathbf{x}_{t} + \mathbf{r}_{t} \circ \mathbf{W}\mathbf{h}_{t-1}) \\ \mathbf{h}_{t} &= \mathbf{z}_{t} \circ \mathbf{h}_{t-1} + (\mathbf{1} - \mathbf{z}_{t}) \circ \mathbf{h'}_{t} \end{split}$$

LSTM

$$i_{t} = \sigma(U^{(i)}X_{t} + W^{(i)}h_{t-1})$$

$$f_{t} = \sigma(U^{(f)}X_{t+} W^{(f)}h_{t-1})$$

$$o_{t} = \sigma(U^{(o)}X_{t+} W^{(o)}h_{t-1})$$

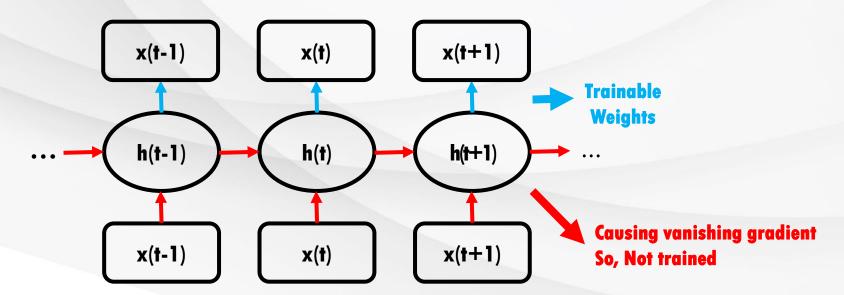
$$g_{t} = \tanh(U^{(g)}X_{t} + W^{(g)}h_{t-1})$$

$$c_{t} = c_{t-1} \circ f_{t} + g_{t} \circ i_{t}$$

$$c_{t} = \tanh(c_{t}) \circ o_{t}$$
Output gate

ESN (Echo State Networks)

- 파라미터 **U**, W는 학습하지 않음
- 많은 수의 은닉 유닛 개수가 필요하고 유닛들 사이는 매우 섬겨야 함 (Sparse)
- ◎ 길이가 긴 시계열 데이터를 효율적으로 학습할 수 있음





3. 어떻게 기계가 글을 생성 할 수 있을까

- ▶ 언어 모델링 문제
 - 문제의 목표는 문장 W가 나타날 확률 P(W)를 계산하는 것
 - P(W)는 체인물을 사용하여 단어들의 조건부 확률들의 곱으로 나타낼 수 있음

$$P(W) = P(w(1), w(2), w(3), ..., w(M)) = \prod_{k=1}^{M+1} P(w(k)|w(1), ...w(k-1))$$

● 예를 들어, 언어 모델은 다음 문장이 나타날 확률을 계산할 수 있음

```
W = He went to buy some chocolate

P(W) = P(chocolate | He went to buy some) * P(He went to buy some)

= P(chocolate | He went to buy some) * P(some | He went to buy) * P(He went to buy)

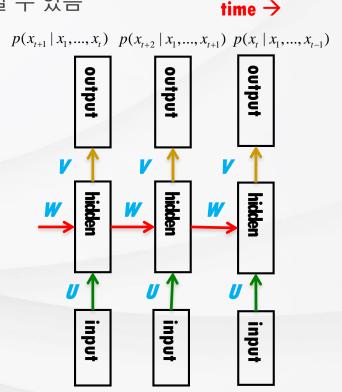
= ...
```

● 이전 단어들의 집합이 컨텍스트로 주어졌을 때, 다음 단어가 등장할 확률의 연속적인 곱셈으로 나타남

3. 어떻게 기계가 글을 생성 할 수 있을까

- ▶ 언어 모델링 문제
 - ⊙ 재현 신경망을 사용하면 매시간 단위마다 단어를 생성할 수 있음
 - t 번째 시간 단위에서 생성된 단어는 t+1번째 시간 단위의 입력이 됨
 - He went to buy some chocolate.
 - 매시간 단위마다 은닉 유닛은 이전 시간까지 생성한 단어들의 정보를 가지고 있음
 - 길이가 매우 긴 문장의 경우, 의미 있는 문장을 생성하기 어려움

예> The girl whom I met yesterday is very pretty



3. 어떻게 기계가 글을 생성 할 수 있을까

▋ 생성된 글의 예

PANDARUS:

Alas, I think he shall be come approached and the day When little srain would be attain'd into being never fed, And who is but a chain and subjects of his death, I should not sleep.

Second Senator:

They are away this miseries, produced upon my soul, Breaking and strongly should be buried, when I perish

The earth and thoughts of many states.

DUKE VINCENTIO:

Well, your wit is in the care of side and that.

Second Lord:

They would be ruled after this chamber, and my fair nues begun out of the fact, to be conveyed, Whose noble souls I'll have the heart of the wars.

Clown:

Come, sir, I will make did behold your worship.

영어 - 셰익스피어의 글을 대신 생성



학습정리

지금까지 [재현 신경망]에 대해서 살펴보았습니다.

재현 신경망의 원리

재현 신경망은 시계열 데이터를 확률적으로 모델링 학습 가능 파라미터: U, W, V 은닉 유닛의 계산: s_t = $\tanh(Us_t + Ws_{t-1})$ / 출력 계산: y_t '= $softmax(Vs_t)$

그라디언트 손실

활성함수의 미분값을 여러 번 곱셈하는 과정에서 발생 $Ws'(z_3)Ws'(z_2)Ws'(z_1)$ 활성함수의 미분값: $tanh(0\sim1)$, 시그모이드 $(0\sim0.25)$ 프로그래머가 알아차리기 어려워서 그라디언트 폭발보다 더 문제가 됨

언어모델로써 재현 신경망

문장 W의 확률인 P(W)는 체인물을 사용하여 단어들의 조건부 확률들의 곱으로 나타낼 수 있음 $P(W) = P(w(1), w(2), w(3), \dots, w(M)) = \prod_{k=1}^{M+1} P(w(k)|w(1), \dots w(k-1))$ 재현 신경망의 t번째 시간 단위에서 생성된 단어는 t+1번째 시간 단위의 입력이 됨