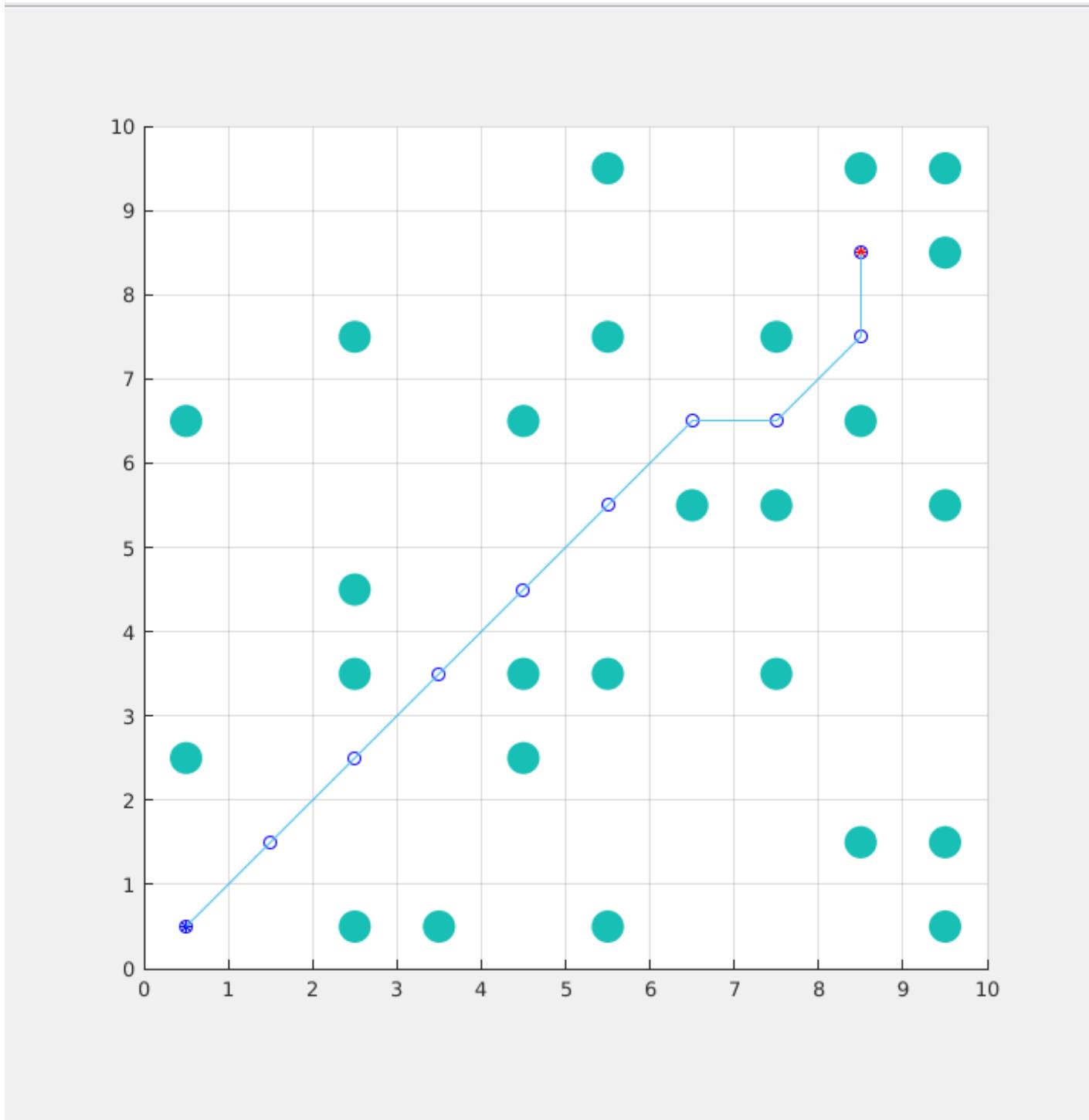


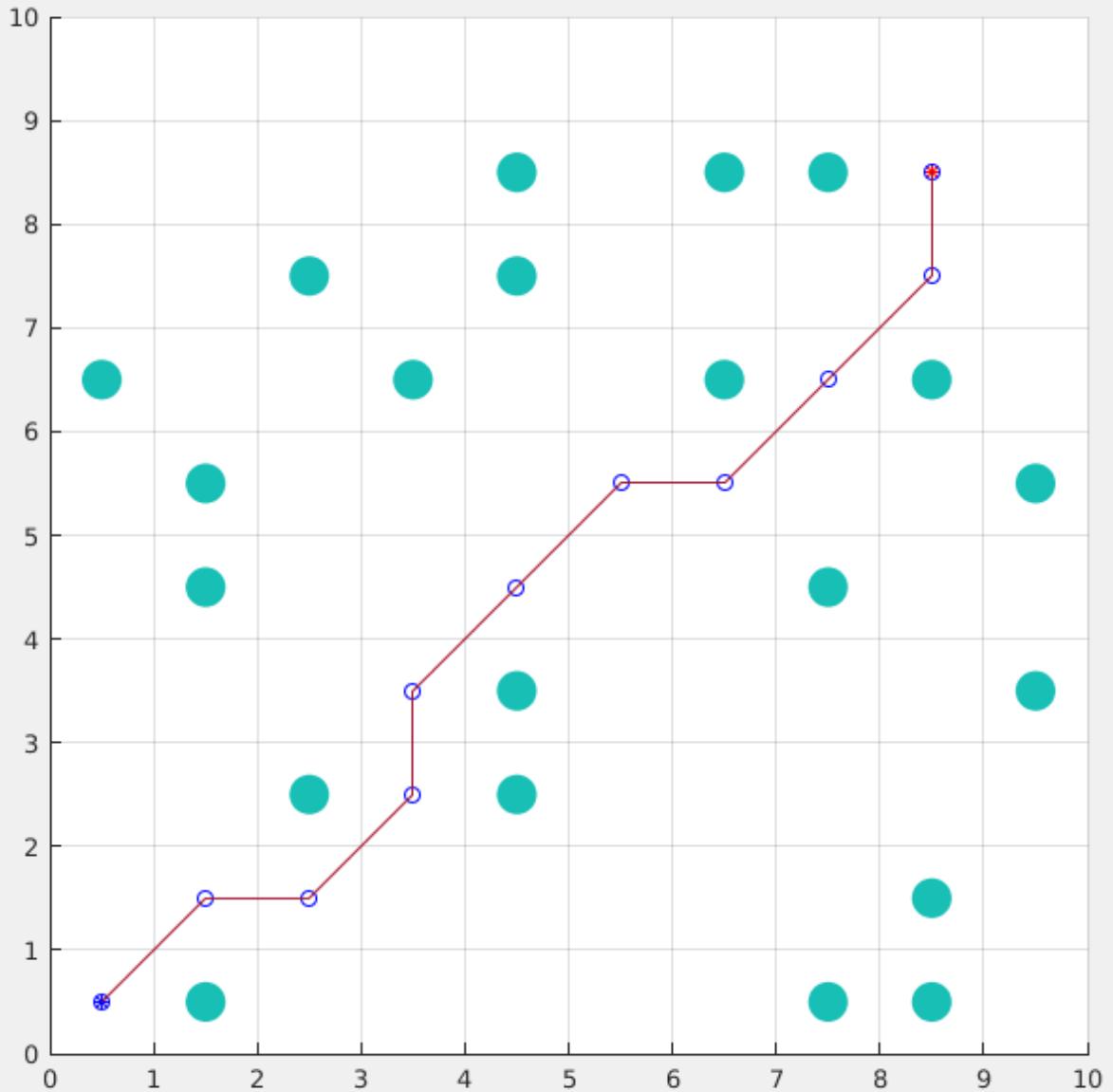
# matlab作业分析

matlab运行结果如下所示：

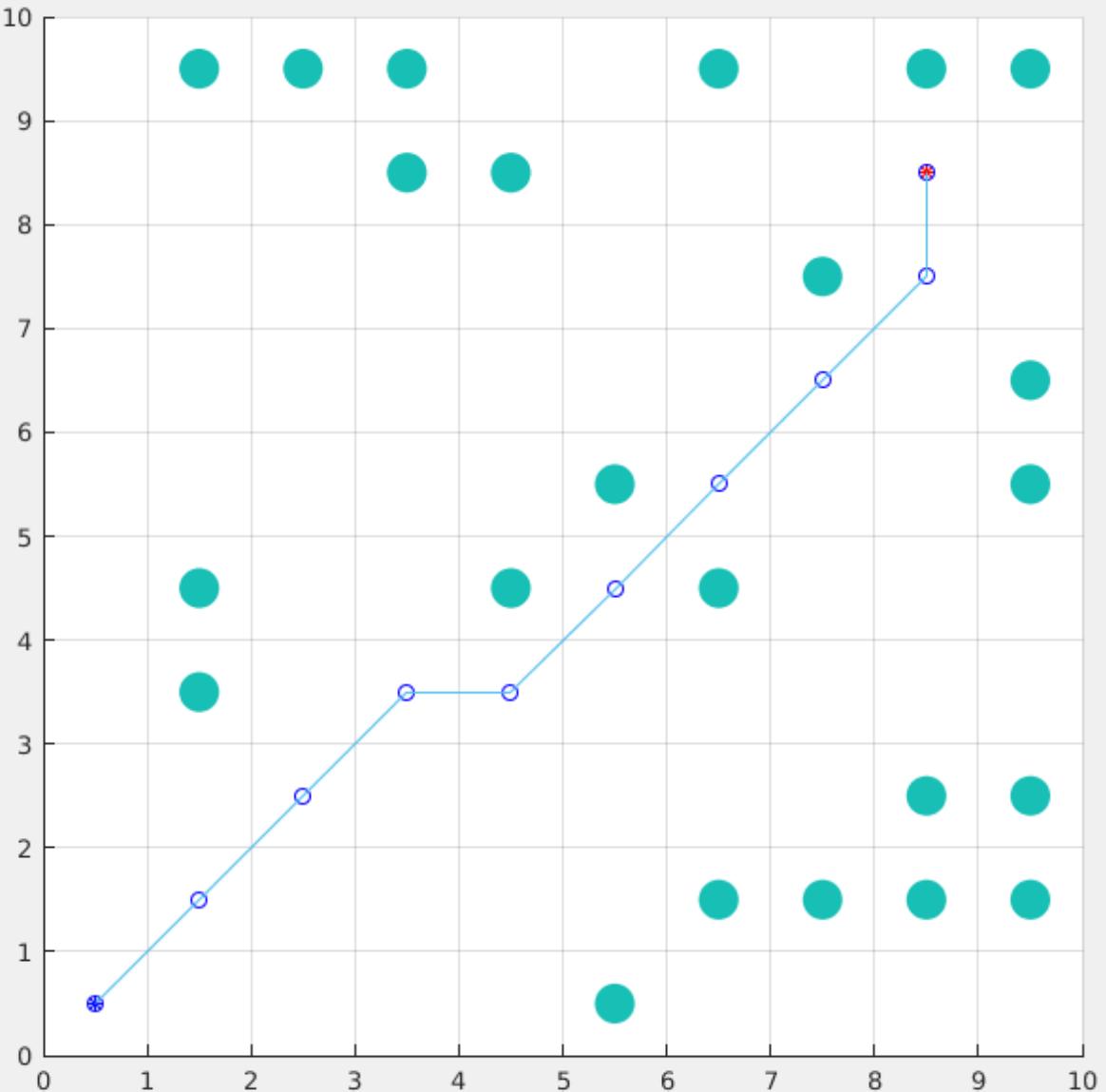
情况1：



情况2：



情况3：



## 分析结果

根据起点和终点以及障碍物的信息，根据astar算法可以得到一条完备的路线。

## 三维测试结果

试着将环境改为三维的环境，手动输入起始点和终止点，可以得到三维环境下规划出来的轨迹

