Kijelző vezérlése shift regiszterrel

MICLAB-08



Név: Stefán Kornél

Dátum: 2024. 10. 28 18:00

Mérőhely: 7 bal

Bevezetés

Az interrupt használatának megismerése.

Ajánlott irodalom

- A házi feladatban találhatók
- Honlap: http://www.inf.u-szeged.hu/noise/Education/MicLab/

Jegyzőkönyv készítése

A jegyzőkönyvek az órán végzett munka dokumentálására szolgálnak. A letölthető minta jegyzőkönyvet kell kiegészíteni a megfelelő információkkal: név, dátum, mérőhely (pl. 3. jobb), a feladatokhoz tartozó esetleges kifejtendő válaszokkal, valamint a kódok lényeges részével.

A jegyzőkönyveket a CooSpace-en kell feltölteni, külön pdf formátumban csatolni kell a jegyzőkönyvet (a fájl neve a következő mintát kövesse: NagyJ.KissB.o3.pdf), egy külön zip fájlban pedig a kódokat (*.c, *.cwg). Amennyiben probléma merül fel a beadás során, az anyagokat az oktató e-mail címére kell elküldeni, levél tárgya legyen pl. MicLab o3.

1. feladat – Tetszőleges 4 jegyű szám megjelenítése a kijelzőn

Készítsen egy programot, ami egy változóban tárolt 4 jegyű számot (1234) jelenít meg a kijelzőn.

A o..9 számértékekhez tartozó byte-okat egy tömbben tárolja le. (Kövesse az órai ppt-t és használja a MicLab-utmutato.pdf-ben lévő kapcsolódó részeket.)

A shift register egyszerre csak az egyik digitet tudja vezérelni, ezért egy elterjedt megoldást kell használni, amiben a digiteket egymás után, váltogatni kell a dekóder IC-vel. Ha ez elegendően nagy sebességgel történik, akkor a szemünk folyamatosnak látja a megjelenítést. Mivel egyszerre csak egy szegmens aktív, ezért helyiértékekre kell bontani a 4 jegyű számot és az adott számjeggyel kell indexelni a számjegyeket tartalmazó tömböt, majd ezt egyenként beírni a shift regiszterbe. Ügyeljen a szellemképmentes megjelenítésre.

Először kiválasztjuk az első digitet, az SPI segítségével a shift regiszteren keresztül kiadjuk rá az adott szám karakterhez tartozó byte-ot, majd váltunk a következő digitre és így tovább. A digitek váltogatása között 1 ms idő teljen el (timer overflow flag figyelése polling módszerrel). A számjegyek kiírását a while függvényben ne 4-szer lemásolva oldja meg, hanem egy ciklusváltozó segítségével.

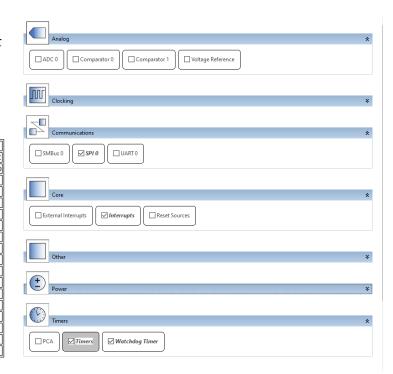
Képernyőkép a konfigurációról (Pin configuration report, használt perifériák beállításai képmetszővel):

Pin Configuration Report

Part: EFM8BB10F8G-A-QSOP24

DefaultMode

Pin #	Pin Name	IO Mode		Sign	als
2	P0.2	Digital Push-Pull	Output	SPI0_	MOSI
3	P0.1	Digital OpenDrain	I/O	SPI0_	MISO
4	P0.0	Digital Push-Pull	Output	SPI0_	SCK
8	P2.0	Digital OpenDrain	I/O		
9	P1.7	Digital OpenDrain	I/O		
10	P1.6	Digital OpenDrain	I/O		
11	P1.5	Digital OpenDrain	I/O		
12	P2.1	Digital OpenDrain	I/O		
14	P1.4	Digital OpenDrain	I/O		
15	P1.3	Digital OpenDrain	I/O		
16	P1.2	Digital Push-Pull	Output		
17	P1.1	Digital Push-Pull	Output		
18	P1.0	Digital OpenDrain	I/O		
19	P0.7	Digital OpenDrain	I/O		
20	P0.6	Digital OpenDrain	I/O		
21	P0.5	Digital OpenDrain	I/O		
22	P0.4	Digital Push-Pull	Output		
23	P0.3	Digital Push-Pull	Output		



A program részekre bontott forráskódja (Config, Main.c, Interrupts.c, ha van):

Config

```
<?xml version="1.0" encoding="ASCII"?>
<device:XMLDevice xmi:version="2.0" xmlns:xmi="http://www.omg.org/XMI"</pre>
xmlns:device="http://www.silabs.com/ss/hwconfig/document/device.ecore" name="EFM8BB10F8G-A-QSOP24"
partId="mcu.8051.efm8.bb1.efm8bb10f8g-a-qsop24" version="4.0.0" contextId="%DEFAULT%">
    <mode name="DefaultMode">
        <property object="CROSSBAR0" propertyId="xbar0.spi0.clockdata" value="Enabled"/>
        <property object="DefaultMode" propertyId="mode.diagramLocation" value="100, 100"/>
       kproperty object="INTERRUPT_0" propertyId="ABPeripheral.included" value="true"/>
kproperty object="INTERRUPT_0" propertyId="interrupt.interruptenable.enableallinterrupts"
value="Enabled"/>
       <property object="P0.0" propertyId="ports.settings.iomode" value="Digital Push-Pull Output"/>
<property object="P0.0" propertyId="ports.settings.outputmode" value="Push-pull"/>
        cproperty object="P0.3" propertyId="ports.settings.outputmode" value="Push-pull"/>
       <property object="P0.4" propertyId="ports.settings.iomode" value="Digital Push-Pull Output"/>
<property object="P0.4" propertyId="ports.settings.outputmode" value="Push-pull"/>
       edge"/>
        <property object="SPI_0" propertyId="spi.configuration.enablemastermode" value="Enable"/>
<property object="SPI_0" propertyId="spi.configuration.spimode" value="Master"/>
        mode"/>
        <property object="SPI_0" propertyId="spi.control.spienable" value="Enabled"/>
        cproperty object="SPI_0" propertyId="spi.view.view" value="Advanced"/>
        propertyId="timer01.timer0mode2:8bitcountertimerwithautoreload.targetoverflowfrequency" value="1000"/>
        cproperty object="TIMER01 0"
propertyId="timer01.timer0mode2:8bitcountertimerwithautoreload.timerreloadvalue" value="1"/>
       certyle="timerof.clamerof.mode2.objectouritet timerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamerof.clamero
Running"/>
```

```
value="1000"/>
    <property object="TIMER16_2" propertyId="timer16.initandreloadvalue.timerreloadvalue"</pre>
value="65281"/>
    <property object="TIMER16_2" propertyId="timer16.reloadhighbyte.reloadhighbyte" value="255"/>
<property object="TIMER16_2" propertyId="timer16.reloadlowbyte.reloadlowbyte" value="1"/>
<property object="TIMER16_3" propertyId="ABPeripheral.included" value="true"/>
    </mode>
  <modeTransition>
    value="DefaultMode"/>
  </modeTransition>
</device:XMLDevice>
Main.c
// Includes
#include <SI_EFM8BB1_Register_Enums.h>
                                                          // SFR declarations
#include "InitDevice.h"
// $[Generated Includes]
// [Generated Includes]$
#define DispClock P0_B0
#define DispData P0 B2
#define DispOutEnable P0_B3
#define DecoderA P1_B1
#define DecoderB P1_B2
#define DecoderC P0 B4
// Displays
enum
{
        LED_T1, LED_T2, LED_T3, LED_T4, LED_LEDS
};
#define DIGIT_COUNT 4
#define DIGITS 10
// Digits on display
enum
{
        DIGIT_0 = \sim 0x3f,
        DIGIT_1 = \sim 0 \times 06,
DIGIT_2 = \sim 0 \times 5b,
        DIGIT_3 = \sim 0 \times 4 f
        DIGIT_4 = \sim 0 \times 66,
        DIGIT_5 = \sim 0 \times 6D,
        DIGIT_6 = \sim 0 \times 7D,
        DIGIT_7 = \sim 0 \times 07,
DIGIT_8 = \sim 0 \times 7F,
        DIGIT 9 = \sim 0 \times 6F,
};
uint8_t digit_values[DIGITS] = {
    DIGIT_0, DIGIT_1, DIGIT_2, DIGIT_3, DIGIT_4, DIGIT_5, DIGIT_6, DIGIT_7, DIGIT_8, DIGIT_9
// Ez egyszerre a számjegy és a kijelző.
uint8_t current_digit = LED_T1;
char digits[DIGIT_COUNT] = { 1, 2, 3, 4 };
//char digits[DIGIT_COUNT] = {5, 6, 7, 8};
//char digits[DIGIT_COUNT] = {0, 0, 9, 9};
```

```
// SiLabs_Startup() Routine
// -----
// This function is called immediately after reset, before the initialization
// code is run in SILABS_STARTUP.A51 (which runs before main() ). This is a
// useful place to disable the watchdog timer, which is enable by default
// and may trigger before main() in some instances.
//----
void SiLabs_Startup(void)
{
        // $[SiLabs Startup]
        // [SiLabs Startup]$
}
// Enable selected display.
// T4 shifted to T1 because... reasons.
static void select_display(uint8_t display)
        switch (display)
        case LED_T1:
               DecoderA = 1;
               DecoderB = 1;
DecoderC = 0;
               break;
        case LED_T2:
                DecoderA = 0;
               DecoderB = 0;
               DecoderC = 0;
               break;
        case LED_T3:
                DecoderA = 1;
                DecoderB = 0;
               DecoderC = 0;
               break;
        case LED_T4:
                DecoderA = 0;
               DecoderB = 1;
               DecoderC = 0;
               break;
        case LED_LEDS:
                DecoderA = 0;
               DecoderB = 0;
DecoderC = 1;
                break;
        default:
               break;
}
// Ez lehetne egy valós decoder, de
// az eltárolt értékek gyorsabbak.
static uint8_t digit_decoder(char digit)
{
        if (digit >= DIGITS)
        {
                return 0;
        }
        return digit_values[digit];
}
void write_to_spi(uint8_t data_to_send)
        SPI0CN0_SPIF = 0;
        SPI0DAT = data to send;
        // Wait until data is sent out
```

```
while (!SPI0CN0_SPIF)
        SPI0CN0_SPIF = 1;
}
// main() Routine
// -----
int main(void)
        uint8_t digit;
        // Call hardware initialization routine
        enter_DefaultMode_from_RESET();
        while (1)
                // $[Generated Run-time code]
                // [Generated Run-time code]$
                if (TMR2CN0 TF2H)
                {
                         // disable <u>leds</u>
                         DispOutEnable = 1;
                         select_display(current_digit);
                         //write to spi
                         digit = digit_decoder(digits[current_digit]);
                         write_to_spi(digit);
                         //send signal to bit shifter.
                         DispOutEnable = 0;
                         current_digit = (current_digit + 1) % DIGIT_COUNT;
                         TMR2CN0 TF2H = 0;
                }
        }
}
```

Interrupts.c nincs.

Az elkészült programot be kell mutatni!

A gyakorlatvezető ellenőrizte:

- Igen
- Nem

A program működött:

- <u>Igen</u>
- Nem

2. feladat – ADC kód megjelenítése a kijelzőn

Mérje folyamatosan az ADC-vel polling módban a kiegészítő panelen lévő potenciométert és a mért ADC kódot jelenítse meg a kijelzőn. Az ADC kódját a while(1) ciklusban a megfelelő helyen írja meg.

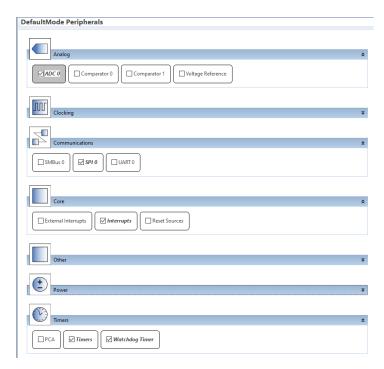
Képernyőkép a konfigurációról (Pin configuration report, használt perifériák beállításai képmetszővel):

Pin Configuration Report

Part: EFM8BB10F8G-A-QS0P24
Package: 24-pin OSOP

DefaultMode

Pin #	Pin Name	IO Mode	Signals
2	P0.2	Digital Push-Pull Output	SPI0_MOSI
3	P0.1	Digital OpenDrain I/O	SPI0_MISO
4	P0.0	Digital Push-Pull Output	SPI0_SCK
8	P2.0	Digital OpenDrain I/O	
9	P1.7	Analog I/O	ADC_IN
10	P1.6	Digital OpenDrain I/O	
11	P1.5	Digital OpenDrain I/O	
12	P2.1	Digital OpenDrain I/O	
14	P1.4	Digital OpenDrain I/O	
15	P1.3	Digital OpenDrain I/O	
16	P1.2	Digital Push-Pull Output	
17	P1.1	Digital Push-Pull Output	
18	P1.0	Digital OpenDrain I/O	
19	P0.7	Digital OpenDrain I/O	
20	P0.6	Digital OpenDrain I/O	
21	P0.5	Digital OpenDrain I/O	
22	P0.4	Digital Push-Pull Output	
23	P0.3	Digital Push-Pull Output	



A program részekre bontott forráskódja (Config, Main.c, Interrupts.c, ha van):

Config

```
<?xml version="1.0" encoding="ASCII"?>
<device:XMLDevice xmi:version="2.0" xmlns:xmi="http://www.omg.org/XMI"</pre>
xmlns:device="http://www.silabs.com/ss/hwconfig/document/device.ecore" name="EFM8BB10F8G-A-QSOP24"
partId="mcu.8051.efm8.bb1.efm8bb10f8g-a-qsop24" version="4.0.0" contextId="%DEFAULT%">
   <mode name="DefaultMode">
       value="ADC0.15 (P1.7)"/>
       <property object="ADC_0" propertyId="adc.view.view" value="Advanced"/>
       <property object="CROSSBAR0" propertyId="xbar0.spi0.clockdata" value="Enabled"/>
       value="Enabled"/>
       <property object="P0.0" propertyId="ports.settings.outputmode" value="Push-pull"/>
       cyroperty object="P0.2" propertyId="ports.settings.outputmode" value="Digital Push-Pull Output"/>
cyroperty object="P0.2" propertyId="ports.settings.outputmode" value="Digital Push-Pull Output"/>
cyroperty object="P0.3" propertyId="ports.settings.iomode" value="Digital Push-Pull Output"/>
cyroperty object="P0.3" propertyId="ports.settings.iomode" value="Digital Push-Pull Output"/>
       cproperty object="P0.4" propertyId="ports.settings.outputmode" value="Push-pull"/>
       cproperty object= P0.4 propertyId= ports.settings.outputmode Value= Push-pull />
cproperty object="P1.1" propertyId="ports.settings.iomode" value="Digital Push-Pull Output"/>
cproperty object="P1.2" propertyId="ports.settings.outputmode" value="Push-pull"/>
cproperty object="P1.2" propertyId="ports.settings.iomode" value="Digital Push-Pull Output"/>
cproperty object="P1.2" propertyId="ports.settings.outputmode" value="Push-pull"/>
cproperty object="P1.7" propertyId="ports.settings.iomode" value="Analog"/>
cproperty object="P1.7" propertyId="ports.settings.iomode" value="Analog I/O"/>
cproperty object="P1.7" propertyId="ports.settings.iomode" value="Skings.iomode" value
       <property object="SPI_0" propertyId="ABPeripheral.included" value="true"/>
       edge"/>
       mode"/>
       <property object="TIMER01_0" propertyId="ABPeripheral.included" value="true"/>
```

```
cproperty object="TIMER01_0"
propertyId="timer01.timer0mode2:8bitcountertimerwithautoreload.targetoverflowfrequency" value="1000"/>
    cproperty object="TIMER01_0"
propertyId="timer01.timer0mode2:8bitcountertimerwithautoreload.timerreloadvalue" value="1"/>
   Running"/>
    value="1000"/>
   <property object="TIMER16_2" propertyId="timer16.initandreloadvalue.timerreloadvalue"</pre>
value="65281"/>
   <property object="TIMER16_2" propertyId="timer16.reloadhighbyte.reloadhighbyte" value="255"/>
<property object="TIMER16_2" propertyId="timer16.reloadlowbyte.reloadlowbyte" value="1"/>
<property object="TIMER16_3" propertyId="ABPeripheral.included" value="true"/>
    <property object="TIMER_SETUP_0" propertyId="ABPeripheral.included" value="true"/>
   <modeTransition>
   value="DefaultMode"/>
  </modeTransition>
</device:XMLDevice>
Main.c
// Includes
            ______
#include <SI_EFM8BB1_Register_Enums.h>
                                        // SFR declarations
#include "InitDevice.h"
// $[Generated Includes]
// [Generated Includes]$
#define DispClock P0_B0
#define DispData P0_B2
#define DispOutEnable P0_B3
#define DecoderA P1_B1
#define DecoderB P1_B2
#define DecoderC P0_B4
#define ADC_RESOLUTION 1024.0f
#define REF_VOLTAGE_MV 3300u
// Displays
enum
{
       LED_T1, LED_T2, LED_T3, LED_T4, LED_LEDS
};
#define DIGIT COUNT 4
#define DIGITS 10
// Digits on display
enum
{
       DIGIT_0 = \sim 0x3f,
       DIGIT_1 = \sim 0 \times 06,
       DIGIT_2 = \sim 0x5b,
DIGIT_3 = \sim 0x4f,
       DIGIT_4 = \sim 0 \times 66,
       DIGIT_5 = \sim 0 \times 6D,
       DIGIT_6 = \sim 0 \times 7D,
       DIGIT_7 = \sim 0 \times 07,
       DIGIT_8 = \sim 0 \times 7 F,
       DIGIT_9 = \sim 0 \times 6 F,
};
uint8_t digit_values[DIGITS] = {
```

```
DIGIT_0, DIGIT_1, DIGIT_2, DIGIT_3, DIGIT_4,
    DIGIT_5, DIGIT_6, DIGIT_7, DIGIT_8, DIGIT_9
};
enum
{
        PROGRAM_READING, PROGRAM_DISPLAYING,
};
// Ez egyszerre a számjegy és a kijelző.
uint8_t current_digit = LED_T1;
char digits[DIGIT_COUNT] = { 1, 2, 3, 4 };
uint8_t program_state = PROGRAM_READING;
//-----
// SiLabs_Startup() Routine
// This function is called immediately after reset, before the initialization
// code is run in SILABS_STARTUP.A51 (which runs before main() ). This is a
// useful place to disable the watchdog timer, which is enable by default
// and may trigger before main() in some instances.
void SiLabs_Startup(void)
{
        // $[SiLabs Startup]
        // [SiLabs Startup]$
}
// Enable selected display.
// T4 shifted to T1 because... reasons.
static void select_display(uint8_t display)
{
        switch (display)
        case LED T1:
                DecoderA = 1;
                DecoderB = 1;
                DecoderC = 0;
                break;
        case LED T2:
                DecoderA = 0;
                DecoderB = 0;
                DecoderC = 0;
                break;
        case LED T3:
                DecoderA = 1;
                DecoderB = 0;
                DecoderC = 0;
                break;
        case LED T4:
                DecoderA = 0;
                DecoderB = 1;
                DecoderC = 0;
                break;
        case LED LEDS:
                DecoderA = 0;
                DecoderB = 0;
                DecoderC = 1;
                break;
        default:
                break;
        }
}
// Ez lehetne egy valós decoder, de
// az eltárolt értékek gyorsabbak.
```

```
uint8_t digit_decoder(char digit)
{
        if (digit >= DIGITS)
        {
                return 0;
        return digit_values[digit];
void write_to_spi(uint8_t data_to_send)
{
        SPI0CN0_SPIF = 0;
        SPI0DAT = data_to_send;
        // Wait until data is sent out
        while (!SPI0CN0_SPIF)
        SPI0CN0_SPIF = 1;
uint16_t read_adc(void)
        ADCOCNO_ADINT = 0;
        ADC0CN0 ADBUSY = 1;
        while (!ADC0CN0_ADINT)
        return ADC0;
}
// main() Routine
int main(void)
        uint8_t digit;
        uint8_t display_counter;
        // Call hardware initialization routine
        enter_DefaultMode_from_RESET();
        select_display(LED_LEDS);
        while (1)
        {
                // $[Generated Run-time code]
                // [Generated Run-time code]$
                if (program_state == PROGRAM_READING)
                {
                         uint16_t adc_value = read_adc();
                         // Simplified (no approximation) voltage divider equation
                         uint16_t voltage_mv = adc_value * (REF_VOLTAGE_MV / ADC_RESOLUTION);
                         char digit;
                         uint8_t i;
                         for (i = 1; i <= DIGIT_COUNT; i++)</pre>
                         {
                                 digit = voltage_mv % DIGITS;
                                 voltage_mv = voltage_mv / DIGITS;
                                 digits[DIGIT_COUNT - i] = digit;
                         }
                         program_state = PROGRAM_DISPLAYING;
                         display_counter = 0;
                else if (program_state == PROGRAM_DISPLAYING)
                         // We show 4 digits, then on the fifth
                         // step we disable the light. Anti ghosting.
                         for (current_digit = 0; current_digit < 5; ++current_digit)</pre>
```

```
while (1)
                                          if (TMR2CN0_TF2H)
                                                  TMR2CN0\_TF2H = 0;
                                                  // disable <u>leds</u>
                                                  DispOutEnable = 1;
                                                  if (current_digit != 4)
                                                           select_display(current_digit);
                                                           digit = digit_decoder(digits[current_digit]);
                                                           write_to_spi(digit);
                                                           DispOutEnable = 0;
                                                  }
                                                  break;
                                          }
                                 }
                         }
                         if (++display_counter > 63) {
                                 program_state = PROGRAM_READING;
                }
        }
}
```

Interrupts.c nincs.

Az elkészült programot be kell mutatni!

A gyakorlatvezető ellenőrizte:

- Igen
- Nem

A program működött:

- <u>Igen</u>
- Nem

Megjegyzések

Az én kódom nem ADC kódot, hanem millivoltot ír ki, de ez könnyen kikapcsolható (Bandi azt mondta ez oké).

A mért értéket 64 alkalommal jelenítem meg, hogy ne frissüljön olyan sűrűn az érték, hogy ne legyen leolvasható. ($m\acute{e}r\acute{e}s + 64 \cdot 4 \cdot 1ms \approx 300ms$)

Szellemkép mentesség írásbeli védése: A kód egyszer mérést végez, majd mind a négy digitet megjeleníti, amit mért. Amikor mérés történik, akkor az összes led fekete, így nem lehet szellemképes.