

● 无障碍



OpenVINO推理性能优化



火狐狙

不时地挑战一下不可能

19 人赞同了该文章

OpenVINO最新版本是2021.3版本,自从2021.1版本以后,增加支持了C的API,这里还是以常用的C++的API来说明如何调优和加速。

这里简单以视觉模型来说明推理过程,和调优方法:

假设你已经完成模型转换,即将开源框架(如TF, Caffe)训练出来的模型转为IR格式。整个推理流程可以用下图来描述,下面根据这个流程来描述可以调优的方法和经验。

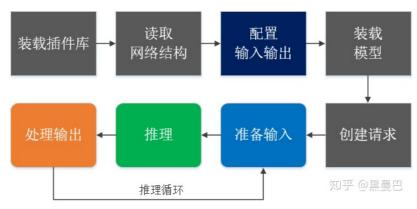


图1 推理流程

1. 装载插件库

InferenceEngine::Core core; // 管理处理器和扩展插件

2. 读取模型结构

auto network = core.ReadNetwork("model.xml");

3. 配置输入和输出

OpenVINO默认的通道顺序是BGR,在输入的时候,如果拿到的数据不是BGR格式,需要预处理通道顺序,这里通过setColorFormat接口进行调整。预处理不仅可以调整通道,还可以Resize算法类型,设置平均图(逐像素平均或逐通道平均)。

Enumerato		
RAW	Plain blob (default), no extra color processing required.	
RGB	RGB color format.	
BGR	BGR color format, default in DLDT.	
RGBX	RGBX color format with X ignored during inference.	
BGRX	BGRX color format with X ignored during inference.	
NV12	NV12 color format represented as compound Y+UV blob.	知乎 @黑曼巴
1420	I420 color format represented as compound Y+U+V blob.	

图2图像通道类型

注意: 如果是NV12或I420格式,不支持批量推理。

// 输入

InferenceEngine::InputsDataMap input_info(network.getInputsInfo());
/** Iterate over all input info**/

▲ **赞同 19** ▼ ● 35 条评论 **4** 分享 ● 喜欢 ★ 收藏 🖹 申请转载 ·

```
•
```

```
input_data->setPrecision(Precision::U8);
input_data->setLayout(Layout::NCHW);
input_data->getPreProcess().setResizeAlgorithm(RESIZE_BILINEAR);
input_data->getPreProcess().setColorFormat(ColorFormat::RGB);
}

// 输出
InferenceEngine::OutputsDataMap output_info(network.getOutputsInfo());
for (auto &item : output_info) {
    auto output_data = item.second;
    output_data->setPrecision(Precision::FP32); // 设置输出精度
    output_data->setLayout(Layout::NC);
}
```

4. 装载模型

装载模型有两种方式,一种是默认配置,只需指定设备型号,如CPU,另外一种方式,可以通过第3个参数增加优化配置选项,其中,config的配置以<key, value>形式给出。

```
auto executable_network = core.LoadNetwork(network, "CPU");
// 或者
std::map<std::string, std::string> config = {{ PluginConfigParams::KEY_PERF_COUNT, Plu
auto executable_network = core.LoadNetwork(network, "CPU", config);
```

画重点: 优化选项都有哪些? 如何配置这些选项?

Key	Value	Description
KEY_CPU_THROUGHPUT_STREAMS	CPU_THROUGHPUT_NUMA	根据 NUMA 创建尽可能多的推理实例
	CPU_THROUGHPUT_AUTO 正整数	创建最少的推理实例来提高性能
	11. 正奴	创建固定数的推理实例
KEY_CPU_THREADS_NUM	正整数	限制推理的线程并发数
KEY_CPU_BIND_THREAD	PluginConfigParams :: YES	将线程固定到核心,最适合静态基准测试
	PluginConfigParams :: NUMA	将线程固定到 NUMA 节点上,适合实时场景
KEY_DYN_BATCH_LIMIT	Batch Limit Number	动态限制批处理的数量
KEY_PERF_COUNT	PluginConfigParams :: YES	打开推理性能记录
	PluginConfigParams :: NO	关闭推理性能记录
KEY_SINGLE_THREAD	PluginConfigParams :: YES	设置推理实例为单线程模式
	PluginConfigParams :: NO	

上面的优化选项中,KEY_CPU_THROUGHPUT_STREAMS和KEY_CPU_THREADS_NUM比较常用,其他的选项根据需要进行配置。

假如你有一台CLX6240服务器,36核,KEY_CPU_THROUGHPUT_STREAMS的数目是推理流总数,网络较小就多开点推理流,大网络就少开点,KEY_CPU_THREADS_NUM是绑定线程数,即每个推理流都会同时多线程并发计算,用多少核,就配置多少线程并发。

5. 创建推理请求

```
auto infer_request = executable_network.CreateInferRequest();
```

6. 准备输入

这里根据部署模型的情况情况来说明输入的数据准备

• 单一网络

这里输入图像或数据必须和Blob的大小对准(手动Resize),以及具有正确的色彩格式。

▲ 赞同 19

}

• 级联网络

从一个网络的输出获得Blob,输入下一个网络的输入Blob。

```
auto output = infer_request1->GetBlob(output_name);
infer_request2->SetBlob(input_name, output);
```

· 级联网络中处理ROI

当第一个网络的输出ROI是第二个网络的输入,无需重新为ROI结果分配内存,例如,当第一个网络检测视频帧上的对象时(存储为输入Blob),第二个网络接收检测到的边界框(帧内的ROI)作为输入。在这种情况下,允许第二个网络重用预先分配的输入blob(由第一个网络使用),并且只裁剪ROI,而不分配新的内存通过InferenceEngine::make_shared_blob()接口(参数为InferenceEngine::Blob::Ptr和InferenceEngine::ROI)。

分配适当类型和大小的Blob,然后将图像和数据输入到Blob中,通过InferenceEngine::InferRequest::SetBlob()接口设置到请求里。

```
/** Iterate over all input blobs **/
for (auto & item : inputInfo) {
    auto input_data = item->second;
    /** Create input blob **/
    InferenceEngine::TBlob<unsigned char>::Ptr input;
    // assuming input precision was asked to be U8 in prev step
    input = InferenceEngine::make_shared_blob<unsigned char, InferenceEngine::SizeVect
    input->allocate();
    infer_request->SetBlob(item.first, input);
    /** Fill input tensor with planes. First b channel, then g and r channels **/
    ...
}
```

7. 推理

• 异步模式

异步模式会立即返回结果,不会阻塞主线程,使用wait()等待推理结果。

```
infer_request->StartAsync();
infer_request.Wait(IInferRequest::WaitMode::RESULT_READY);
```

Wait()有三种模式可用:

- 1) 指定阻塞最大时间,该方法会被阻塞,直到指定的超时过期或结果可用(以先出现的时间为准)。
- 2) InferenceEngine::IInferRequest::WaitMode::RESULT_READY, 一直等待,直到有推理结果出来。

▲ 赞同 19 ▼ ● 35 条评论 4 分享 ● 喜欢 ★ 收藏 🖴 申请转载 …

3) InferenceEngine::IInferRequest::WaitMode::STATUS_ONLY,立即返回请求状态,它不会阻塞或中断当前线程。



• 同步模式

```
infer_request->Infer();
```

8. 检查输出并处理结果

不推荐通过std::dynamic_pointer_cast将Blob到TBlob转换,最好通过buffer()和as()来做。

```
for (auto &item : output_info) {
    auto output_name = item.first;
    auto output = infer_request.GetBlob(output_name);
    {
        auto const memLocker = output->cbuffer(); // use const memory locker
        // output_buffer is valid as long as the lifetime of memLocker
        const float *output_buffer = memLocker.as<const float *>();
        /** output_buffer[] - accessing output blob data **/
```

到此为止,就完成了整个推理的API调用和相关配置。也期待你能以正确的姿势来使用 OpenVINO,性能得到一定得提升。

编辑于 2021-05-29 17:12

性能优化 硬件加速 加速

文章被以下专栏收录



AI架构与优化

人工智能相关的软硬件知识和算法模型优化加速等技术



AI模型部署

主要介绍AI模型的落地与部署,关注AI芯片

推荐阅读



使用 c++ 来加速神经网络的推理(1)

zideajang



OpenVino 的安装及配置

塔叔

OpenVINO_Ubuntu安装

OpenVINO是Intel开源的一个工包,主要用于计算机视觉方面的经网络优化。它主要负责优化神网络,以便进行轻量级部署,不含神经网络的训练。训练神经网第用,MXNet,PyTorch,Tens

万岁爷



OpenVINO推理性能优化 - 知乎 c++速度会更快一点, python上手容易, 根据自己需求选择 ●赞 □ lili皮蛋 回复 火狐狸 (作者) 2020-09-23 你好,我是分类网络crnn, c++测infer request->Infer()推理的时间比python版本的速 度慢,请问您知道是什么原因吗,谢谢! ● 赞 🦸 火狐狸 (作者) 回复 lili皮蛋 2020-09-23 慢多少, 指标贴一下 ●赞 展开其他 1 条回复 😏 守一波宁静 2020-06-29 c++有点懵, 我还是用python吧, mo.py对我来说已经够用了 ● 赞 □ 旗木卡卡西 2021-09-16 请您使用过级联网络那一栏吗?也就是SetBlob(input name, output);使用其他网络的输出 作为网络的输入,如果这里面网络的输出是256通道的,会不会报错啊?我这里是报错了,看 起来好像是限制了网络的输入通道必须是1~4通道的 ●赞 一只小飞象 您好,我有两个问题,对于计算棒重复插拔造成的错误,除了重启,您有其他方法解决吗?还 有一个问题是,当网络采用异步处理时,当前帧返回的实际上是上一帧的处理结果,这对于实 时视频流处理,会有一定的延时,请问异步操作适用于实时视频流处理吗?还是我操作有误? 谢谢您 ●赞 君临天下 2021-07-14 请问被部署的设备上是不是也要安装openvino环境 ●赞 🦸 火狐狸 (作者) 回复 君临天下 2021-07-14 打包一下环境,就是几个so,和你的程序一起发布即可 ●赞 君临天下回复火狐狸(作者) 2021-07-18 请问so是啥意思,小白刚入门《》 ●赞 总会学会 2021-05-27 新手学多久才能达到火老板的水平? ▲特 火狐狸 (作者) 回复 总会学会 2021-05-29 加油学,很快就熟练了🔐 ●赞 ■ 宝木三少DA先生 您好, 初始化模型时您选择的是U8数据格式, 这个在转换模型时需要做一些特殊操作吗? ●赞

这个和模型相关,训练时用的U8,输入就是U8,训练时做了归一化,输入就是FP32,

不知回答你的问题了没

🧗 火狐狸 (作者) 回复 宝木三少DA先生

2021-03-26

2021-04-23

OpenVINO推理性能优化 - 知乎

您好,请问不推荐通过std::dynamic_pointer_cast将Blob到TBlob转换这个说法有什么特别的 来由么? 我看给的sample里使用的是dynamic_pointer_cast 这个方法...而且buffer 这个接口 现在也不推荐了,推荐使用map

▲特



火狐狸 (作者) 回复 知乎用户

2021-03-26

估计是多个模型级联的时候,内存上的效率考虑,可以测一下

●赞

知乎用户 回复 火狐狸(作者)

2021-03-26

还有请问下 input 层Layout 顺序设置成NCHW,是不是输入的inputBlob 也一定要是 NCHW?设定成NHWC openvino会自动转换么?

●赞

展开其他 1 条回复



2021-02-01

您好,请教一个问题,我用原生tf环境做训练,但用avx2编译的加速tf环境做部署,发现 openvino并没有比avx2的tf快,想问一下这样情况该怎么解决?是不是infer的配置不对,导 致没有发挥openvino最佳的性能? 期待回答

●赞



🧗 火狐狸 (作者) 回复 汪汪

2021-02-02

什么模型? 什么cpu? 用了多少core?

●赞



🔁 汪汪 回复 火狐狸(作者)

2021-02-04

一个推荐模型, 类似于wide&deep, cpu是服务器的intel gold 5128 @2.3ghz, 16 核,又试了几天,还是无法更快。openvino我编译的时候关了cldnn,看编译配置默认 开启了avx2

●赞

展开其他 1 条回复



№ 逐云者

2020-11-06

你好,之前用tf+mkl,多线程的情况下,单次推理确实会很快,但是并发时表现很差,甚至 不如单线程的情况,请问openvino如何调优来避免类似问题呢?

▲特



🧗 火狐狸 (作者) 回复 逐云者

2020-11-07

这个问题主要看模型,是CNN的,还是RNN,前者应该会快,后者单线更快, openvino只不过集成了生产-消费者模式,维护一个推理队列,异步并发推理

●赞



2020-09-27

你好,我看openvino兼容tensorflow serving,所以就用了java的grpc。但是java的grpc会 有很多时间耗费在输入数据反序列化(input deserialization),请问您这边有什么好的优化思 路吗。比如shape(1,3,224,224)的图像, python需要1ms, java需要37ms。

●特



🧖 火狐狸 (作者) 回复 清风生

2020-09-27

你的java客户端连接的服务端慢,是tf-serving慢,还是OpenVINO Model Server慢? ● 赞

👤 清风生 回复 火狐狸(作者)

2020-09-28

OpenVINO Model Server慢,看日志会执行一个input deserialization过程,耗时比较 长。在经过openvino的IR格式的转换之后,用java客户端调用openvino model sever 反而比tf-serving慢。python则没有这个问题。

🖴 申请转载

● 赞

● 35 条评论

▲ 赞同 19



