

МОСКОВСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ  
имени М.В. ЛОМОНОСОВА  
МЕХАНИКО-МАТЕМАТИЧЕСКИЙ ФАКУЛЬТЕТ  
**А. В. Чашкин**  
**ЛЕКЦИИ**  
**ПО ДИСКРЕТНОЙ МАТЕМАТИКЕ**  
Учебное пособие

Москва · 2007

# Содержание

1	Линейные коды
---	---------------

2
---

# 1 Линейные коды

Код  $G$  называется линейным  $(n, k)$ -кодом, если он является  $k$ -мерным линейным подпространством пространства  $\mathbb{B}^n$ . Справедлива следующая теорема о кодовом расстоянии линейного кода.

**Теорема 1.1** *В каждом линейном коде  $G$  кодовое расстояние  $d$  равно весу его минимального ненулевого элемента:*

$$d = \min_{\mathbf{g} \neq 0, \mathbf{g} \in G} \|\mathbf{g}\|.$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Так как нулевой набор всегда принадлежит линейному коду, то, очевидно, что кодовое расстояние не превосходит веса минимального ненулевого элемента. Допустим, что  $d < \min \|\mathbf{g}\|$ . В этом случае в  $G$  найдутся два элемента  $\mathbf{g}_1$  и  $\mathbf{g}_2$ , расстояние между которыми меньше  $d$ . Следовательно,

$$\|\mathbf{g}_1 \oplus \mathbf{g}_2\| = d(\mathbf{g}_1, \mathbf{g}_2) < d.$$

С другой стороны, сумма  $\mathbf{g}_1 \oplus \mathbf{g}_2$  обязательно принадлежит  $G$ . Поэтому  $\|\mathbf{g}_1 \oplus \mathbf{g}_2\| \geq d$ . Пришли к противоречию. Теорема доказана.

Теорема 1.1 является частным случаем следующего более общего утверждения об ошибках, исправляемых линейными кодами

**Теорема 1.2** *В линейном коде множества исправляемых ошибок всех элементов совпадают.*

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Допустим, что теорема не верна, и в каком-нибудь линейном коде  $G$  найдутся такие два элемента  $\mathbf{g}_1$  и  $\mathbf{g}_2$ , что вектор  $\mathbf{c}$  принадлежит множеству исправляемых ошибок элемента  $\mathbf{g}_1$  и не принадлежит множеству исправляемых ошибок элемента  $\mathbf{g}_2$ . Тогда для вектора  $\mathbf{g}_1 \oplus \mathbf{c}$  ближайшим элементом кода будет  $\mathbf{g}_1$ , а для вектора  $\mathbf{g}_2 \oplus \mathbf{c}$  найдется элемент кода  $\mathbf{g}_3$ , расстояние до которого не меньше, чем до  $\mathbf{g}_2$ . Следовательно, существует вектор  $\mathbf{c}'$  такой, что  $\mathbf{g}_2 \oplus \mathbf{c} \oplus \mathbf{c}' = \mathbf{g}_3$  и  $\|\mathbf{c}'\| \leq \|\mathbf{c}\|$ . Но тогда вектор  $\mathbf{c} \oplus \mathbf{c}' = \mathbf{g}_2 \oplus \mathbf{g}_3 = \mathbf{g}_4$  является элементом кода  $G$ . Поэтому расстояние от вектора  $\mathbf{g}_1 \oplus \mathbf{c} = \mathbf{g}_1 \oplus \mathbf{g}_4 \oplus \mathbf{c}$  до элемента  $\mathbf{g}_1 \oplus \mathbf{g}_4$  не меньше, чем расстояние до  $\mathbf{g}_1$ , т. е. вектор  $\mathbf{c}$  не принадлежит множеству исправляемых ошибок элемента  $\mathbf{g}_1$ . Полученное противоречие показывает, что множества исправляемых ошибок всех элементов совпадают. Теорема доказана.

Теорема 1.2 позволяет говорить о множестве ошибок, исправляемых линейным кодом. Пусть линейный код  $G$  исправляет ошибки из множества  $C$ . Повторяя доказательство теоремы 1.2, нетрудно показать, что

$$\mathbf{c}_i \oplus \mathbf{c}_j \notin G \text{ для всех } \mathbf{c}_i, \mathbf{c}_j \text{ из } C. \quad (1.1)$$

Действительно, если в  $C$  найдутся такие  $\mathbf{c}_i$  и  $\mathbf{c}_j$ , что  $\mathbf{c}_i \oplus \mathbf{c}_j \in G$ , то для каждого из этих векторов найдется по крайней мере два ближайших элемента кода — нулевой и  $\mathbf{c}_i \oplus \mathbf{c}_j$ .

Булева  $(k, n)$ -матрица  $\mathbf{G}$  называется *порождающей* матрицей линейного кода  $G$ , если линейная оболочка  $\langle \mathbf{g}_1, \dots, \mathbf{g}_k \rangle$  строк матрицы  $\mathbf{G}$  совпадает с  $G$ . При помощи порождающей матрицы  $\mathbf{G}$  очень просто выполняется процедура кодирования: для преобразования информационного вектора  $\mathbf{a}$  длины  $k$  в кодовое слово  $\mathbf{g}$  длины  $n$  достаточно вычислить произведение  $\mathbf{aG}$ .

Булева  $(n - k, n)$ -матрица  $\mathbf{H}$  называется *проверочной* матрицей линейного кода  $G$ , если  $\mathbf{Hg} = \mathbf{0}$  для каждого  $\mathbf{g} \in G$  и  $\mathbf{Hx} \neq \mathbf{0}$  для каждого  $\mathbf{x} \notin G$ . Вектор  $\mathbf{Hx}$  называется *синдромом* вектора  $\mathbf{x}$  и обозначается символом  $S$ . Нетрудно видеть, что  $\mathbf{Hc}_i \neq \mathbf{Hc}_j$  для любых исправляемых кодом  $G$  ошибок  $\mathbf{c}_i$  и  $\mathbf{c}_j$ , так как в противном случае  $\mathbf{H}(\mathbf{c}_i \oplus \mathbf{c}_j) = \mathbf{0}$  и, следовательно,  $\mathbf{c}_i \oplus \mathbf{c}_j \in G$ , что, очевидно, невозможно. Таким образом, справедлива следующая теорема.

**Теорема 1.3** *Для того, чтобы матрица  $\mathbf{H}$  была проверочной матрицей кода, исправляющего ошибки из множества  $C$ , необходимо и достаточно, чтобы  $\mathbf{Hc}_i \neq \mathbf{Hc}_j$  для любых ошибок  $\mathbf{Hc}_i$  и  $\mathbf{Hc}_j$  из  $C$ .*

Отметим, что

$$\mathbf{H}(\mathbf{g} \oplus \mathbf{c}) = \mathbf{H}(\mathbf{g}) \oplus \mathbf{H}(\mathbf{c}) = \mathbf{H}(\mathbf{c})$$

для любого элемента кода  $\mathbf{g}$  и любого вектора ошибок  $\mathbf{c}$ . Поэтому вычисление синдрома может существенно упростить декодирование по сравнению с общим нелинейным случаем. Для декодирования набора  $\mathbf{x}$  надо вычислить его синдром и затем сравнить полученный результат с заранее вычисленными синдромами векторов ошибок. Такое декодирование называется синдромным и его сложность (без учета сложности вычисления синдрома) есть  $n2^n - k$ . Эту величину можно значительно уменьшить при помощи метода согласования, успешно работающего в различных ситуациях. Опишем этот метод.

Пусть линейный  $(n, k)$ -код  $G$  исправляет  $t$  ошибок. Допустим, что при передаче вектора  $\mathbf{g}$  произошло не более  $t$  ошибок, и был получен вектор  $\mathbf{x}$ . Пусть  $\mathbf{c}$  — вектор ошибок, т. е.  $\mathbf{g} \oplus \mathbf{c} = \mathbf{x}$ . Пусть  $A$  — множество синдромов  $S(\mathbf{c}_i)$  всех векторов ошибок  $\mathbf{c}_i$ , вес которых не превосходит  $\lceil t/2 \rceil$ ,  $B$  — множество попарных сумм синдрома  $S(\mathbf{x})$  принятого вектора  $\mathbf{x}$  и синдромов  $S(\mathbf{c}_m)$  всех векторов ошибок  $\mathbf{c}_m$ , вес которых не превосходит  $\lfloor t/2 \rfloor$ . Так как любой вектор, вес которого не превосходит  $t$ , можно представить в виде суммы двух векторов, вес первого из которых не превосходит  $\lceil t/2 \rceil$ , а второго —  $\lfloor t/2 \rfloor$ , то, очевидно, что найдутся такие векторы  $\mathbf{c}_i$  и  $\mathbf{c}_j$ , что  $\mathbf{c} = \mathbf{c}_i \oplus \mathbf{c}_j$ , где  $\|\mathbf{c}_i\| \leq \lceil t/2 \rceil$  и  $\|\mathbf{c}_j\| \leq \lfloor t/2 \rfloor$ . Поэтому в силу линейности синдрома

$$S(\mathbf{x}) = S(\mathbf{c}) = S(\mathbf{c}_i \oplus \mathbf{c}_j) = S(\mathbf{c}_i) \oplus S(\mathbf{c}_j)$$

Переписав последнее равенство в виде  $S(\mathbf{x}) = S(\mathbf{c}_i) \oplus S(\mathbf{c}_j)$ , заключаем, что существует непустое пересечение множеств  $A$  и  $B$ , и если в этих множествах найти пару одинаковых элементов, то по этой паре можно будет восстановить вектор ошибок. Найти такую пару можно следующим образом. Сначала вычислим все синдромы из множества  $A$  и все суммы из множества  $B$ . Затем упорядочим множество  $A$ . После этого последовательно для каждого элемента из  $B$  попробуем найти равный ему элемент из  $A$ . Если такой элемент есть, то его можно найти, выполнив не более  $\lceil \log_2 |A| \rceil$  сравнений текущего элемента из  $B$  с элементами из  $A$ . Сначала элемент из  $B$  сравнивается со средним элементом из  $A$ . Если элемент из  $B$  окажется меньше, то далее поиск ведется в первой половине  $A$ , если больше — во второй половине  $A$ . Если в  $A$  есть элемент, равный текущему элементу из  $B$ , то он будет обнаружен во время одного из сравнений. Нетрудно видеть, что для декодирования вектора  $\mathbf{x}$  достаточно выполнить

$$\mathcal{O}(|B| \log_2 |A|) = \mathcal{O} \left( \left( \sum_{i=0}^{\lfloor t/2 \rfloor} \binom{n}{i} \right) \log_2 \sum_{i=0}^{\lceil t/2 \rceil} \binom{n}{i} \right) = \mathcal{O} (2^{nH(t/2n)} n H(t/2n)) \quad (1.2)$$

операции над векторами длины  $n - k$ .

В следующей теореме устанавливается фундаментальное свойство линейных кодов, лежащее в основе подавляющего числа конструкций этих кодов.

**Теорема 1.4** *Для того, чтобы матрица  $\mathbf{H}$  была проверочной матрицей линейного кода с кодовым расстоянием не меньшим  $d$  необходимо и достаточно, чтобы любые  $d - 1$  столбцов матрицы  $\mathbf{H}$  были линейно независимы.*

**ДОКАЗАТЕЛЬСТВО.** Установим необходимость. Пусть  $\mathbf{H}$  — проверочная матрица кода  $G$  с расстоянием  $d$ . Если в матрице  $\mathbf{H}$  сумма столбцов с номерами  $i_1, \dots, i_l$  равна нулевому вектору, то произведение  $\mathbf{H}\mathbf{v}$  матрицы  $\mathbf{H}$  и вектора  $\mathbf{v}$ , у которого единичные компоненты имеют номера  $i_1, \dots, i_l$ , также будет равно нулевому вектору. Следовательно, вектор  $\mathbf{v}$  принадлежит  $G$ , и, поэтому,  $l \geq d$ . С другой стороны, если любые  $d - 1$  столбцов матрицы  $\mathbf{H}$  линейно независимы, то и произведение матрицы  $\mathbf{H}$  и любого вектора  $\mathbf{v}$  с не более чем  $d - 1$  единичными компонентами не равно нулевому вектору, и в силу теоремы 1.1 нулевое пространство матрицы  $\mathbf{H}$  будет кодом с расстоянием не меньшим  $d$ . Теорема доказана.

Докажем нижнюю оценку для мощности максимальных линейных кодов, исправляющих данное число ошибок. Эта оценка называется неравенством Варшавова–Гилберта.

**Теорема 1.5** *Если числа  $n$ ,  $m$  и  $d$  удовлетворяют неравенству*

$$2^{n-m} > \sum_{i=0}^{d-1} 2^i \binom{n-1}{i},$$

*то существует линейный  $(n, m)$ -код с расстоянием  $d$ .*

**ДОКАЗАТЕЛЬСТВО.** Допустим, что найдется матрица  $\mathbf{H}_k$  из  $n - m$  строк и  $k$  столбцов, у которых любые  $d - 1$  столбцов линейно независимы. Тогда существует не более  $\sum_{i=0}^{d-1} \binom{k}{i}$  различных линейных комбинаций столбцов этой матрицы, в каждую из которых входит не более чем  $d - 1$  ненулевых слагаемых. Если  $2^{n-m} > \sum_{i=0}^{d-1} 2^i \binom{k}{i}$ , то найдется хотя бы один ненулевой вектор  $\mathbf{h}$  длины  $n - m$ , не совпадающий ни с одной из этих линейных комбинаций. Нетрудно видеть, что в матрице  $\mathbf{H}_k + 1 = (\mathbf{H}_k \mathbf{h})$ , составленной из столбцов матрицы  $\mathbf{H}_k$  и вектора  $\mathbf{h}$ , любые  $d - 1$  столбцов линейно независимы, и в силу теоремы 1.4 эта матрица будет проверочной матрицей кода с расстоянием  $d$ . Теорема доказана.

Так как синдромы всех исправляемых линейными  $(n, m)$ -кодом ошибок различны, то неравенство  $n - m \geq \lceil \log_2 \sum_{i=0}^t \binom{n}{i} \rceil$  справедливо для любого такого кода, исправляющего  $t$  ошибок. Объединив это неравенство с границей Варшамова–Гилберта, для мощности максимального линейного  $(n, m)$ -кода  $G$ , исправляющего  $t$  ошибок, получим двойное неравенство

$$\frac{2^n}{\sum_{i=0}^{2t-1} \binom{n}{i}} \leq |G| = 2^m \leq 2^{n - \lceil \log_2 \sum_{i=0}^t \binom{n}{i} \rceil} \leq \frac{2^n}{\sum_{i=0}^t \binom{n}{i}} \quad (1.3)$$

являющееся аналогом неравенства (13.7) для произвольных кодов. Заметим, что нижняя оценка в 1.3 немного усиливает нижнюю оценку в (13.7). Однако это усиление не столь велико, чтобы существенно улучшить оценки скорости линейных кодов по сравнению с аналогичными оценками (13.8) и (13.9). Как и в случае произвольных кодов нетрудно показать, что для скорости максимального линейного кода длины  $n$ , исправляющего  $t$  ошибок, справедливы неравенства

$$1 - H\left(\frac{2t}{n}\right) \leq R \leq 1 - H\left(\frac{t}{n}\right) + \mathcal{O}\left(\frac{\log_2 n}{n}\right) \quad (1.4)$$

и что при помощи линейных кодов по двоичному симметричному каналу с вероятностью ошибки  $p$  можно передавать информацию с близкой к нулю вероятностью неправильного декодирования и скоростью

$$1 - H((1 + \delta)2p) \leq R \leq 1 - H((1 + \delta)p) \quad (1.5)$$

где  $\delta$  — сколь угодно малое положительное число, удовлетворяющее неравенству  $1 - H((1 + \delta)2p) \leq 1/2$