## Таблица подключений

Таблица 3 - подключений (ESP-WROOM-32 DevKit v1)

Физическ ий пин	Назначение пина	Устройство	Пин устройств а	Комментарий
27	GPIO17 (цифровой выход)	Драйвер A4988 (DR1)	DIR	Задает направление вращения шагового двигателя перистальтического насоса №1
25	GPIO16 (цифровой выход)		STEP	Управляет вращением. Каждый импульс - шаг поворота шагового двигателя перистальтического насоса №1
35	GPIO18 (цифровой выход)		DIR	Задает направление вращения шагового двигателя перистальтического насоса №2
34	GPIO5 (цифровой выход)	Драйвер A4988 (DR2)	STEP	Управляет вращением. Каждый импульс - шаг поворота шагового двигателя перистальтического насоса №2
42	GPIO 21 (цифровой выход)	Драйвер A4988 (DR3)	DIR	Задает направление вращения шагового двигателя перистальтического насоса №3

38	GPIO19 (цифровой выход)		STEP	Управляет вращением. Каждый импульс - шаг поворота шагового двигателя перистальтического насоса №3
20	GPIO 13 (цифровой выход)	ТСКТ5000 Датчик отражения	OUT	Определение наличия стаканов
18	GPIO 12 (цифровой выход)	ТСКТ5000 Датчик отражения	OUT	
17	GPIO 14 (цифровой выход)	ТСКТ5000 Датчик отражения	OUT	
16	GPIO 27 (цифровой выход)	ТСКТ5000 Датчик отражения	OUT	
22	GPIO 2 (цифровой выход)	Сервопривод MG995	PWM	Управление вращением диска со стаканами
24	GPIO 4 (цифровой выход)	Сервопривод МG995	PWM	Управление вращением диспенсера