Folyosóvilágítás

A feladat az otthoni folyosó világításának automatizálása volt. A jelenlegi rendszerben vagy nyomógombokkal lehetett kapcsolni a világítást egy Fibaro FGS-211 Switch-en keresztül valamint egy elemes mozgásérzékelővel automatikusan. A mozgásérzékelést idáig egy IKEA-s mozgásérzékelővel oldottam meg mely több problémát is előhozott.

Ez és a hasonló mozgásérzékelők elemes működésűek, ahol állandó probléma az elemek gyors lemerülése. A másik jellemzően felmerülő gond, az érzékelők érzékelési idejének (változás esetén a következő érzékelés) nagy időintervalluma. Ez például az IKEA-s érzékelő esetén minimum 3 perc, de más típusoknál sem találni általában 1 percen belül újra érzékelő típusokat. Ez általában az energiafogyasztás csökkentése, a tápellátást biztosító áramforrás gyors lemerülésének elkerülése miatt van így. Mivel általában az ember csak végigmegy a folyosón nincs szükség hosszabb időtartamú megvilágításra, viszonylag hamar le lehet kapcsolni a lámpákat. Azonban mivel hosszú az ismételt érzékelés időpontja, ha valami miatt hamarabb érkezik valaki a folyosóra, a világítás nem kapcsol fel. A kézi felkapcsolás természetesen működik, de a kényelem miatt valamilyen másik megoldást kellett keresni.

A házban egy régebbi típusú riasztórendszer működik, melynek minden helységben vannak érzékelői és a központi egységben minden érzékelőnek van egy normál Off kimenete. A riasztórendszer központi áramforrásról működik, nincs szükség az egyes mozgásérzékelőkben elemcserére, emiatt a mozgásérzékelés is folyamatosan történik. Felmerült, hogy gazdaságosan, minél kisebb ráfordítással valamilyen módon a riasztórendszert felhasználva működtessük a folyosóvilágítást.

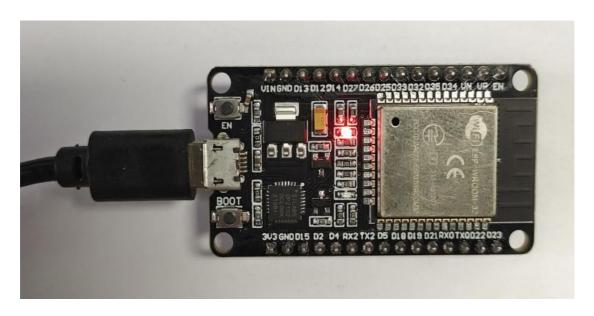
A döntés a méret és az ár miatt egy ESP32 rendszerre esett, mely jóval túlszárnyalta az eredeti elvárásokat, valamint anyagilag is körülbelül 3-4 ezer forintból megvalósítható. A nagyfeszültségű rendszer kapcsolása egy DC 5V feszültséggel működő relay-vel lett megvalósítva, melyet az ESP32 közvetlenül tud vezérelni. A mintaprojekt egy szerelőlapon lett megvalósítva, ahol a mozgásérzékelő jelét egy nyomógomb helyettesíti.

A rendszerhez felhasznált alkatrészek:

- ESP32 Wifi Board
- 5 mm LED
- 220 Ohm ellenállás
- 10 kOhm ellenállás
- DC 5V AC220 relay
- HC-SR501 PIR Motion sensor
- nyomógomb
- szerelőlap

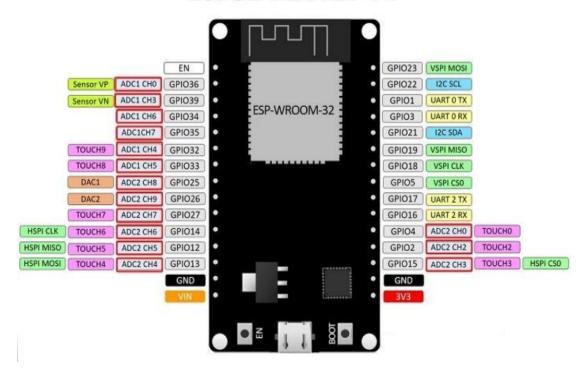
A mintaprojekt elkészítéséhez szükséges alkatrészek egy Espressif ESP32 Starter kitből lettek felhasználva.

ESP32 vezérlő

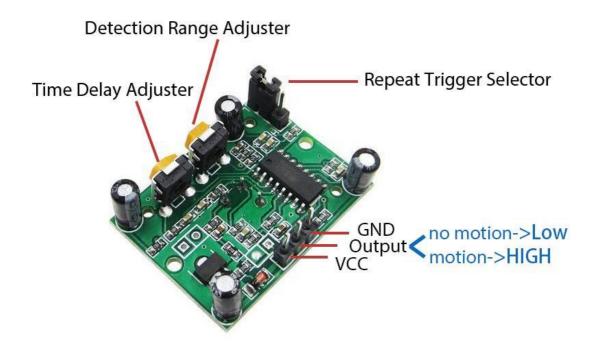


ESP32 vezérlő lábkiosztás

ESP32 DEVKIT V1



HC-SR501 Motion Sensor



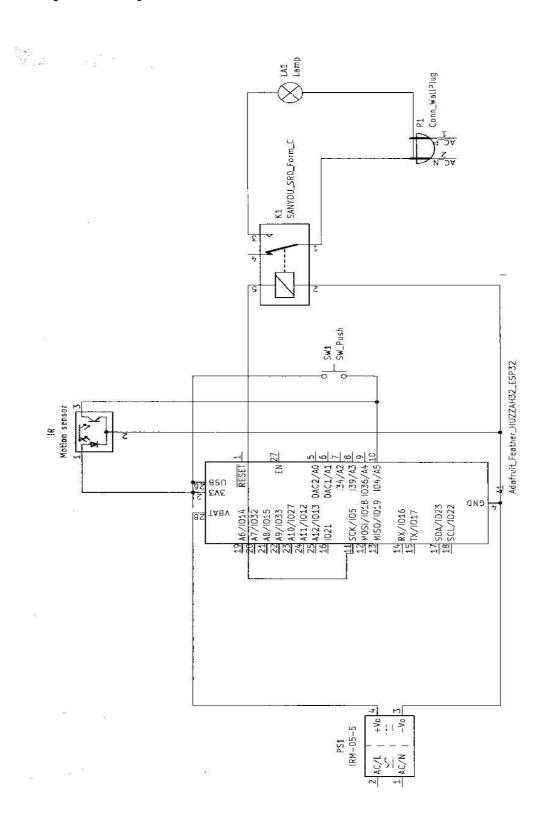
DC 5V AC 220 V Relay



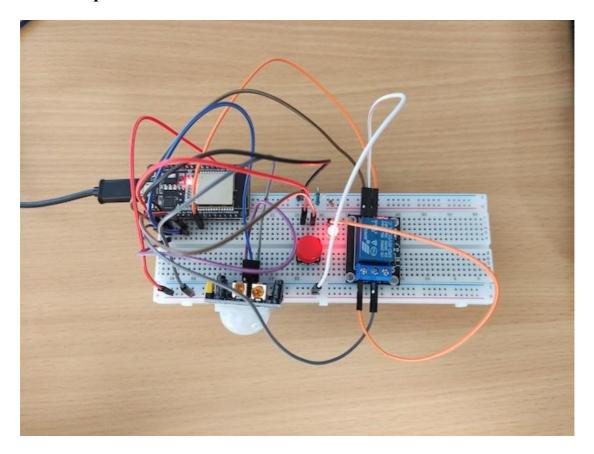
A világítás vezérléséhez az ESP32 alábbi kivezetéseit fogjuk felhasználni:

- GPIO 2 a Relay vezérlésére
- GPIO 4 a mozgásérzékelő illetve a nyomógomb állapotának érzékelésére
- GND földelés
- 3V3 3,3V a vezérléshez
- VIN 5V a Relay és a mozgásérzékelő működtetéséhez

A kapcsolási rajz:



A szerelőpanelen összeállított vezérlés:



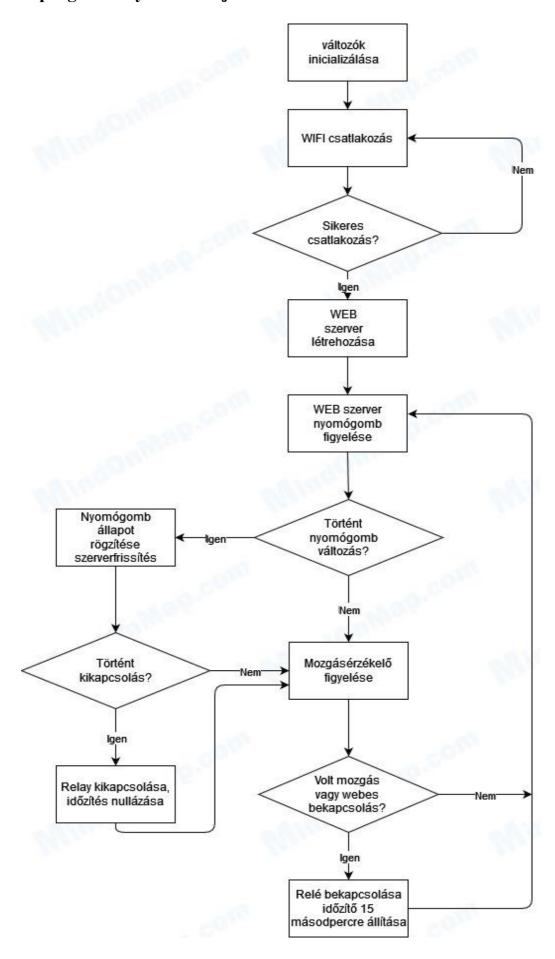
A világítást jelen helyzetbe egy LED-el szimuláltam, így nem kellett a nagyfeszültég miatt különleges óvintézkedéseket tenni, valamint a riasztórendszert egy mozgásérzékelő és nyomógomb kombinációja helyettesíti.

Akár a mozgásérzékelőjelére, akár a nyomógomb megnyomására a relay 15 másodpercre bekapcsolja a LED-et. Amennyiben ezen idő alatt újabb mozgás történik, vagy megnyomják a nyomógombot, a 15 másodperces bekapcsolási idő újraindul.

Ezt kiegészítettem egy WEB szerverrel, ahol a LED-et (világítást) saját hálózaton belül bármely a hálózaton lévő eszköz böngészőjéből fel illetve le lehet kapcsolni. A felkapcsolásra is érvényes a 15 másodperces bekapcsolási időzítés, a lekapcsolás azonban azonnal végrehajtódik és ez az összes eszközön aktualizálásra kerül.

A vezérlő program C nyelven készült Arduino IDE programmal.

A program folyamatábrája:



A program felépítése és működése:

Az ESP32 station módban kapcsolódik a hálózathoz és fix IP címet rendelünk hozzá, így más eszközökről a fix IP cím alapján könnyen elérhető.

A helyi hálózatra kliensként kapcsolódik, a bejelentkezéshez szükséges személyes adatokat egy Secrets.h nevű állományban tároljuk, mely a libraries/Secrets almappájában lett létrehozva.

```
# include "Secrets.h"
```

A WEBszerver létrehozásához az ESPAsyncWebServer és az AsyncTCP könyvtárakat használjuk, mivel kényelmes a használatuk és egyidejűleg több klienst is ki tudnak szolgálni. Hátránya, hogy ezeket a könyvtárakat először telepíteni kell.

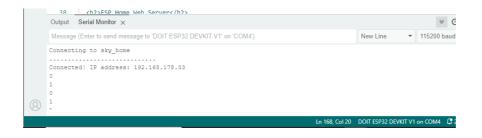
```
#include <AsyncTCP.h>
#include <ESPAsyncWebServer.h>
```

Létrehozzuk a változókat a mozgásérzékelő és relay állapotának figyeléséhez/rögzítéséhez, a használt GPIO portok számára, valamint beállítjuk a relé kikapcsolási idejét. Ez jelenleg 15 másodperc.

```
const char* PARAM_INPUT_1 = "state";
const int relayPin = 5; // relé a GPIO5 lábra van kötve
const int buttonPin = 4; // riasztó mozgásérzékelő kimenet a GPIO4 lábra kötve
int relay1Status = LOW; // relé aktuális állapota
int buttonState; // mozgásérzékelő aktuális állapota
int lastButtonState = LOW; // mozgásérzékelő utolsó állapota
unsigned long lastDebounceTime = 0; // az utolsó idő amikor a relay változott
unsigned long debounceDelay = 50; // várakozási idő, hogy kiszűrjük a zavarokat,
ha a mozgásérzékelő túl sűrűn változna
// relay bekapcsolásának időzítése
unsigned long relayStartTime = 0; // A relay utolsó bekapcsolásának ideje
const unsigned long relayOnTime = 15000; // mozgásérzékeléstől számított
bekapcsolva tartási idő (15 másodperc)
```

Kapcsolódunk a WIFI hálózathoz. A soros porton keresztül tudjuk figyelni a program futását, ezt érdemes rögtön az elején beállítani.

```
WiFi.begin(WIFI_SSID, WIFI_PASS);
delay(1000); // egy kis várakozás, hugy a soros kapcsolat biztos felépüljön az első kiírás előtt
Serial.print("Connecting to ");
Serial.println(WIFI_SSID);
while (WiFi.status() != WL_CONNECTED) { // addig vár amíg nem csatlakozik delay(1000);
    Serial.print(".");
}
Serial.println();
Serial.print("Connected! IP address: ");
Serial.println(WiFi.localIP()); // kiírja a csatlakozási IP címet
```



Mivel azt szeretnénk, hogy a WeB szerveren folyamatosan aktualizálva legyen a kapcsológomb állapota a relé állapotának megfelelően, ezért azt nem építjük be a HTML kódba, hanem létrehozunk egy placeholder-t %relayPlaceholder% néven.

```
<h2>ESP Home Web Server</h2>
<h3>Folyoso vilagitas</2>
%relayPlaceholder%
```

Ezt a processor() fügvénnyel tudjuk a HTML kódban mindig az aktuális állapotban behelyettesíteni.

A setInterval függvénnyel másodpercenként lekérdezzük a Webcím állapotát /State, hogy a WEBszervert állandóan frissíteni/pillanatkészen tudjukk tartani.

```
setInterval(function() {
 var xhttp = new XMLHttpRequest();
 xhttp.onreadystatechange = function() {
  if (this.readyState == 4 \&\& this.status == 200) {
   var inputChecked;
   var outputStateM;
   if( this.responseText == 1){
    inputChecked = true;
    outputStateM = "On";
   }
   else {
    inputChecked = false;
    outputStateM = "Off";
   document.getElementById("relayPin").checked = inputChecked;
   document.getElementById("outputState").innerHTML = outputStateM;
  }
 };
 xhttp.open("GET", "/state", true);
 xhttp.send();
}, 1000);
```

A következő rész ellenőrzi, hogy érkezett-e kérés valamelyik WEB címről és ha igen akkor annak megfelelően állítja relé státuszát relay1State

```
server.on("/update", HTTP_GET, [] (AsyncWebServerRequest *request) {
  String inputMessage;
  // GET kérés a WEB kapcsoló értékére
  if (request->hasParam(PARAM_INPUT_1)) {
   inputMessage = request->getParam(PARAM_INPUT_1)->value();
   digitalWrite(relayPin, inputMessage.toInt());
   relay1Status = !relay1Status;
   if (inputMessage.toInt() == HIGH) { //ha a WEB-n bekapcsolom, akkor indítom a
bekapcsolva tartási időt
    relayStartTime = millis();
   }
  }
  else {
   inputMessage = "No message sent";
  Serial.println(inputMessage);
  request->send(200, "text/plain", "OK");
 });
```

Ha érkezett kérés valamelyik WEBcímről /state akkor annak megfelelően elküldjük az aktuális állapotot.

```
server.on("/state", HTTP_GET, [] (AsyncWebServerRequest *request) {
  request->send(200, "text/plain", String(digitalRead(relayPin)).c_str());
});
```



ESP Home Web Server



• •



ESP Home Web Server



■ ⊚ ∢

A loop részben beolvassuk a mozgásérzékelő/nyomógomb állapotát és figyelemmel a relay1State változóra be vagy kikapcsoljuk a relét és ezzel a világítást is. Itt vesszük figyelembe azt is, hogy a bekapcsolt állapotú relénél érkezett-e újabb mozgásérzékelés a mozgásérzékelőtől és ha igen, ennek megfelelően újraindítjuk az időzítést.

Az időzítésre nem a delay() funkciót használtuk, mivel az felfüggesztené a program működését, hanem a millis() funkcióval mérjük az eltelt időt.

```
void loop() {
 int reading = digitalRead(buttonPin); // mozgásérzékelő állapotának beolvasása
 // ellenőrizzük, hogy a mozgásérzékelő változott-e
 if (reading != lastButtonState) {
  lastDebounceTime = millis(); // aktualizáljuk az utolsó változás idejét
// ha a megadott zavarszűrési időt figyelembevéve változott a mozgásérzékelő
állapota
 if ((millis() - lastDebounceTime) > debounceDelay) {
  if (reading != buttonState) {
   buttonState = reading;
   if (buttonState == HIGH) { //csak akkor állítjuk a relay állapotot ha a
mozgásérzékelő állapota HIGH
    relay1Status = !relay1Status;
    digitalWrite(relayPin, HIGH);
    relayStartTime = millis();
   // relay kikapcsolása, ha elértük a bekapcsolva tartási relayOnTime időt
  if ((millis() - relayStartTime) >= relayOnTime) {
   relay1Status = false; // ez
   digitalWrite(relayPin, LOW);
  }
 // aktualizáljuk az utolsó relay állapotot
 lastButtonState = reading;
```

Természetesen az ESP32 lehetőséget ad további mozgásérzékelők figyelésére, illetve a jelenlegi program továbbfejleszthető további funkciókkal, mint például fényérzékelés, hogy ne kapcsoljon fel a villany adott világosság felett, vagy korlátozható időintervallumra is lámpa felkapcsolása. Ez lehet időhöz kötött vagy naplemente napkelte közötti időpont.