

1. Gauss Filter konkatenieren. Bei gleichem sigma soll $\sqrt{2} \cdot \sigma$ rauskommen
2. Vesselness filter, 2D
3. SVD -> wie macht man bei einer matrix M $\text{rank}(M) = 3$
4. Wieso ist matrix Faktorisierung nicht eindeutig. Wie kann man des mit SVD machen
5. Gegeben $u^T Q Q^T u = 1$; $v^T Q Q^T v = 1$; $u^T Q Q^T v = 0$. (u und v hatten alle hut)
 - a. Was tut Q nach dessen lösen sicherstellen?
6. Variational Calculus. Gegeben: $\frac{3}{2}a f(x)^2 + x^3 f'(x)$ (glaube ich! bin nicht sicher ob ich die noch richtig im kopf habe)
 - a. Finde optimales f_0 mit euler-lagrange gleichung