# Sensors, Actuators and Microcontrollers (सेंसर्स, ऐक्चुएटर्स एवं माइक्रोकंट्रोलर्स)

#### PART ONE (भाग—1)

Objective Type Questions & Answers (वस्तुनिष्ठ प्रश्न एवं उत्तर)

1.1. These are devices which detect, collect and record data from its surrounding (a) Microcontroller (b) Sensors (c) Actuators (d) None of the above ये वे डिवाइसेस हैं जो अपने आसपास से डेटा डिटेक्ट, इकट्ठा एवं रिकॉर्ड करते हैं (a) माइक्रोकंट्रोलर (b) सेसर्स (c) ऐक्चुएटर्स (d) उपरोक्त में से कोई नह वि.		MULTIPLE (	CHOICE QUEST	IONS ( बहुविकल	ल्पीय प्रश्न)
phenomenon that the sensor can measure  (a) Sensitivity (b) Resolution (c) range (d) boundary सेंसर की यह प्रॉपर्टी डिफाइन करती है कि जिस घटना को सेंसर माप रहे हैं, उसकी अधिकतम न्यूनतम वैल्यू क्या है  (a) सेंसिटिविटी (b) रिज़ॉल्यूशन (c) रेंज (d) बाउंडरी  1.3. This property of a sensor defines minimum change of the measured paramet that causes a detectable change in output signal  (a) Sensitivity (b) Resolution (c) range (d) boundary सेंसर की यह प्रॉपर्टी यह डिफाइन करती है कि माप लिए जाने वाले पैरामीटर में न्यूनतम बदलाव किर होना चाहिए ताकि आउटपुट सिग्नल में बदलाव डिटेक्ट किया जा सके  (a) सेंसिटिविटी (b) रिज़ॉल्यूशन (c) रेंज (d) बाउंडरी  1.4. These sensors do not require an external power source to monitor an environme (a) active (b) microcontroller (c) range (d) passive इन सेंसर्स को अपने वातावरण को मॉनिटर करने के लिए बाह्य पॉवर स्वोत की आवश्यकता नहीं होते (a) एक्टिव (b) माइक्रोकंट्रोलर (c) रेंज (d) पैसिव  1.5. These sensors do require an external power source to monitor an environme (a) active (b) microcontroller (c) range (d) passive इन सेंसर्स को अपने वातावरण को मॉनिटर करने के लिए बाह्य ऊर्जा स्रोत की आवश्यकता होती है (a) एक्टिव (b) माइक्रोकंट्रोलर (c) रेंज (d) पैसिव  1.6. These sensors produce continuous signal	1,1.	(a) Microcontroller ये वे डिवाइसेस हैं जो अप	(b) Sensors ाने आसपास से डेटा डिटेव	(c) Actuators क्ट, इकट्ठा एवं रिकॉर्ड	(d) None of the above करते हैं
1.3. This property of a sensor defines minimum change of the measured paramet that causes a detectable change in output signal  (a) Sensitivity (b) Resolution (c) range (d) boundary सेंसर की यह प्रॉपर्टी यह डिफाइन करती है कि माप लिए जाने वाले पैरामीटर में न्यूनतम बदलाव किंत होना चाहिए ताकि आउटपुट सिग्नल में बदलाव डिटेक्ट किया जा सके  (a) सेंसिटिविटी (b) रिजॉल्यूशन (c) रेंज (d) बाउडरी  1.4. These sensors do not require an external power source to monitor an environme (a) active (b) microcontroller (c) range (d) passive इन सेंसर्स को अपने वातावरण को मॉनिटर करने के लिए बाह्य पॉवर स्रोत की आवश्यकता नहीं होते (a) एक्टिव (b) माइक्रोकंट्रोलर (c) रेंज (d) पैसिव  1.5. These sensors do require an external power source to monitor an environment (a) active (b) microcontroller (c) range (d) passive इन सेंसर्स को अपने वातावरण को मॉनिटर करने के लिए बाह्य ऊर्जा स्रोत की आवश्यकता होती है (a) एक्टिव (b) माइक्रोकंट्रोलर (c) रेंज (d) पैसिव  1.6. These sensors produce continuous signal	1.2.	phenomenon that (a) Sensitivity सेंसर की यह प्रॉपर्टी डिप न्यूनतम वैल्यू क्या है	the sensor can mea (b) Resolution काइन करती है कि जिस	asure (c) range घटना को सेंसर माप	(d) boundary रहे हैं, उसकी अधिकतम और
1.4. These sensors do not require an external power source to monitor an environme  (a) active (b) microcontroller (c) range (d) passive  इन सेंसर्स को अपने वातावरण को मॉनिटर करने के लिए बाह्य पॉवर स्रोत की आवश्यकता नहीं होत  (a) एक्टिव (b) माइक्रोकंट्रोलर (c) रेंज (d) पैसिव  1.5. These sensors do require an external power source to monitor an environment (a) active (b) microcontroller (c) range (d) passive  इन सेंसर्स को अपने वातावरण को मॉनिटर करने के लिए बाह्य ऊर्जा स्रोत की आवश्यकता होती है  (a) एक्टिव (b) माइक्रोकंट्रोलर (c) रेंज (d) पैसिव  1.6. These sensors produce continuous signal	1.3.	This property of a sthat causes a detect (a) Sensitivity सेंसर की यह प्रॉपर्टी यह होना चाहिए ताकि आउट	sensor defines mini etable change in ou (b) Resolution डिफाइन करती है कि मा पुट सिग्नल में बदलाव वि	mum change of th itput signal (c) range प लिए जाने वाले पैराम डेटेक्ट किया जा सके	ne measured parameter (d) boundary गिटर में न्यूनतम बदलाव कितना
1.5. These sensors do require an external power source to monitor an environme (a) active (b) microcontroller (c) range (d) passive इन सेंसर्स को अपने वातावरण को मॉनिटर करने के लिए बाह्य ऊर्जा स्रोत की आवश्यकता होती है (a) एक्टिव (b) माइक्रोकंट्रोलर (c) रेंज (d) पैसिव	1.4.	These sensors do no (a) active इन सेंसर्स को अपने वाता	t require an externa (b) microcontroller वरण को मॉनिटर करने	l power source to r (c) range के लिए बाह्य पॉवर स्त्रो	monitor an environment (d) passive त की आवश्यकता नहीं होती
1.6. These sensors produce continuous signal	1.5.	These sensors do re (a) active इन सेंसर्स को अपने वाता	equire an external p (b) microcontroller वरण को मॉनिटर करने	ower source to m (c) range के लिए बाह्य ऊर्जा स्रो	onitor an environment (d) passive त की आवश्यकता होती है
	1.6.	These sensors prod	luce continuous si	gnal	

	ये सेंसर्स कंटीन्यूअस सिग	नल उत्पन्न करते हैं				
	(a) एक्टिव	(b) एनालोग	(c) डिजिटल	(d) पैसिव		
1.7.	These sensors produce discrete signal					
	(a) active		(c) digital	(d) passive		
	यह सेंसर्स डिस्क्रीट सिग्नल उत्पन्न करते हैं					
	(a) एक्टिव	(b) एनालोग	(c) डिजिटल	(d) पैसिव		
1.8.	These sensors measure the amount of heat energy from a source					
	(a) humidity sensor	S	(b) pressure sen	sors		
	(c) proximity		(d) temperature			
	ये सेंसर्स एक स्रोत से उत	यन होने वाली ऊष्ण ऊ	र्जा को मापते हैं			
	(a) ह्यूमिडिटी सेंसर्स	(b) प्रेशर सेंसर्स	(c) प्रॉक्सिमिटी	(d) टेम्परेचर		
1.9.	A sensor senses changes in gases and liquids					
	(a) humidity sensor	S	(b) pressure sens	sors		
	(c) proximity		(d) temperature			
	सेंसर गैसों और तरल पदार्थ में होने वाले बदलावों को पहचानता है					
	(a) ह्यूमिडिटी सेंसर्स	(b) प्रेशर सेंसर्स	(c) प्रोक्सिमटी	(d) टेम्परेचर		
1.10.	These sensors measure the angular rate or velocity, often defined as a measurement of speed and rotation around an axis					
(a) Gyroscope (b) pressure sensors				sors		
	(c) proximity		(d) temperature			
	ये संसर्स गति की कोणीय दर को मापते हैं, जिसे अक्सर एक धुरी पर गति और रोटेशन की माप के					
	रूप में परिभाषित किया	जाता है				
	(a) जाइरोस्कोप	(b) प्रेशर सेंसर्स	(c) प्रॉक्सिमिटी	(d) टेम्परेचर		

### TRUE / FALSE (सत्य/असत्य)

- 2.1. Proximity sensors are used for non-contact detection of objects near the sensor.

  प्रॉक्सिमिटी सेंसर्स आसपास के ऑब्जेक्ट्स को बिना कांटेक्ट के डिटेक्ट करने के लिए इस्तेमाल किये जाते हैं।
- 2.2. Level sensors are used to detect the level of substances including liquids, powders and granular materials.
  लेवल सेंसर्स का उपयोग पदार्थों के लेवल जिनमें तरल पदार्थ, पाउडर और ग्रैनुलर सामग्री शामिल है, को डिटेक्ट
  - करने के लिये किया जाता है।
- 2.3. Gyroscope sensors monitor and detect changes in air quality, including the presence of toxic, combustible or hazardous gasses.
  - जाइरोस्कोप सेंसर हवा की क्वालिटी में बदलाव को डिटेक्ट करते हैं जिनमें विषैली, ज्वलनशील और खतरनाक गैसें शामिल हैं।

- 2.4. Infrared sensors sense characteristics in their surroundings by either emitting or detecting infrared radiation. इन्फ्रारेड सेंसर्स अपने आसपास की विशेषताओं को या तो इन्फ्रारेड रेडिएशन को निकालकर या डिटेक्ट का पहचानता है।
- 2.5. Electricity sensors convert rays of light into electrical signals. विद्युत् सेंसर्स रोशनी की किरणों को विद्युत् सिग्नल में बदलते हैं।
- 2.6. Actuators convert an electrical signal into a corresponding physical quantity such as movement, force, sound etc.

  ऐक्चुएटर्स बिजली के सिग्नल को उसके अनुरूप भौतिक मात्रा में परिवर्तित करते हैं, जैसे मूवमेंट, फोर्स, साउं इत्यादि।
- 2.7. Actuators does not change one type of physical quantity into another and is usually activated or operated by a high voltage command signal.

  ऐक्चुएटर्स एक प्रकार की भौतिक मात्रा को दूसरे प्रकार में परिवर्तित नहीं करते और आमतौर पर हाई वोल्टेज के कमांड सिग्नल से ऑपरेट होते हैं।
- 2.8. Actuators can only be a binary device based upon the number of stable states their output has.

ऐक्चुएटर्स केवल बाइनरी डिवाइस हो सकते हैं जो अपने आउटपुट की स्टेबल स्टेट की संख्या पर निर्भर करते हैं।

- 2.9. Pneumatic actuators use compressed air to generate motion. न्यूमेटिक ऐक्वुएटर्स मोशन उत्पन्न करने के लिए कंप्रेस्ड हवा का उपयोग करते हैं।
- 2.10. Hydraulic actuators use liquid to generate motion. हाइड्रॉलिक ऐक्नुएटर्स मोशन उत्पन्न करने के लिए लिक्विड का उपयोग करते हैं।

# MATCHING THE COLUMNS (स्तम्भों का मिलान)

	X		Y
3.1	Electric actuators/इलेक्ट्रिक ऐक्नुएटर्स	A	Discrete steps/डिस्क्रीट स्टेप्स
3.2	These actuators use a heat source to generate motion ये ऐक्चुएटर्स मोशन उत्पन्न करने के लिए ऊष्मा का उपयोग करते हैं	В	These are electromechanical devices which use the interaction of magnetic fields and conductors to convert the electrical energy into rotary mechanical energy ये इलेक्ट्रो मेकेनिकल डिवाइसेस होती हैं जो मैग्नेटिक फील्ड्स और कंडक्टर्स के इंटरेक्शन का उपयोग कर इलेक्ट्रिकल एनर्जी को रोटरी मेकेनिकल एनर्जी में परिवर्तित करती हैं
3.3	DC Motors ही सी मोटर्स		Direct Current (DC) motor डायरेक्ट करेंट (DC) मोटर

3.4	This type of actuator is a small device that incorporates a two wire DC motor, a gear train, a potentiometer, an integrated circuit, and a shaft (output spine) इस प्रकार का ऐक्चुएटर एक छोटा-सा डिवाइस होता है जो दो वायर की DC मोटर को, एक पोटेंशियोमीटर, एक इंटीग्रेटेड सर्किट और एक शाफ्ट (आउटपुट स्पाइन) को सिम्मिलत करता है	D	straight line सीधी रेखा
3.5	Stepper motors are DC motors that move in this direction स्टेपर मोटर्स DC मोटर्स होती हैं जो इस दिशा में मूव करती हैं	E	Thermal actuators थर्मल ऐक्चुएटर्स
3.6	It is the most common actuator used in electronics projects इलेक्ट्रॉनिक प्रोजेक्ट्स में इस्तेमाल होने वाला यह सबसे आम एक्चुएटर है	F	A relay एक रिले
3.7	A linear actuator is an actuator that creates motion in this direction लीनियर ऐक्चुएटर एक ऐसा ऐक्चुएटर होता है जो इस दिशा में मोशन पैदा करता है	G	Servo Motor सर्वो मोटर
3.8	It is an electrically operated switch. यह बिजली से ऑपरेट होने वाला स्विच है	H	use an external power source, such as a battery, to generate motion मोशन उत्पन्न करने के लिए यह बाह्य ऊर्जा स्रोत का इस्तेमाल करता है जैसे कि बैटरी
3.9	A solenoid/एक सॉलेनॉइड	I	IoT Gateway/ IoT गेटवे
3.10	The hub that acts as an aggregator of multiple raw datasets generated by the sensor nodes is called हब सेंसर नोड्स द्वारा उत्पन्न मिल्टिपल रॉ डेटा सेट के लिए एक इंटीग्रेटर की तरह काम करता है		Ecosystem ईकोसिस्टम
		K	is simply a specially designed electromagnet खासतौर पर डिजाइन की गई इलेक्ट्रोमेग्नेट
		L	Cloud/बलाउड
		M	Microcontroller/ माइक्रोकंट्रोलर

# FILL IN THE BLANKS (रिक्त स्थान भरना)

A	RAM, ROM / रैम, रोम	В	Gateway / गेटवे		Microprocessor माइक्रोप्रोसेसर			
D	Embedded system एम्बेडेड सिस्टम	E	High / हाई		0-65535			
	microcontroller माइक्रोकंट्रोलर	H	0-255		CISC			
J	0-128	K	Protocols / प्रोटोकॉल्स	L	RISC			
M	0-32767							
4.	4.1. Each sensor and actuator is attached to a							
4.	अपने सबसे पहले कार्यों में से एक है डेटा को ट्रांसफॉर्म और नॉर्मलाइज करना। Some of the popular outbound							
	4. A is an IC	A is an IC which has only the CPU inside them.						
	peripherals all embedd एक माइक्रोकंट्रोलर के पास ए हैं जो सभी एक सिंगल निप	A microcontroller has a CPU, in addition with a fixed amount of and other peripherals all embedded on a single chip.  एक माइक्रोकंट्रोलर के पास एक CPU, साथ में कुछ निर्धारित संख्या में और अन्य पेरिफोरल होते हैं।						
- 140	.6. The clock speed of the M	The clock speed of the Microprocessor is						
	7. A microcontroller is a small, low-cost and self-contained computer on a chip that can be used as an							
4.	.9. 16-bit microcontrollers  16-बिट का माइक्रोकंट्रोलर के होती है वह है।	. 16-bit microcontrollers can only use 8 bits, resulting in a final range of						
4.1	instructions.  प्रोग्रामर को कई इंस्ट्रक्शन्स की बजाय एक ही इंस्ट्रक्शन इस्तेमाल करने की अनुमति देता है।							