# LAPORAN TUGAS BESAR IF 2123 ALJABAR LINIER DAN GEOMETRI



Jordan Daniel Joshua – 13519098 – K2

Daffa Ananda Pratama Resyaly – 13519107 – K3

Naufal Yahya Kurnianto – 13519141 – K1

# **DAFTAR ISI**

	Halaman
DAFTAR ISI	1
BAB I DESKRIPSI MASALAH	2
BAB II TEORI SINGKAT	4
BAB III IMPLEMENTASI PROGRAM	10
BAB IV EKSPERIMEN	16
BAB V KESIMPULAN, SARAN, DAN REFLEKSI	25
DAFTAR REFERENSI	27

# **BAB I**

# **DESKRIPSI MASALAH**

Sistem persamaan linier (SPL) Ax = b dengan n peubah (variable) dan m persamaan adalah berbentuk

$$a_{11} x_1 + a_{12} x_2 + \dots + a_{1n} x_n = b_1$$
 $a_{21} x_1 + a_{22} x_2 + \dots + a_{2n} x_n = b_2$ 
 $\vdots$ 
 $\vdots$ 
 $a_{m1} x_1 + a_{m2} x_2 + \dots + a_{mn} x_n = b_m$ 

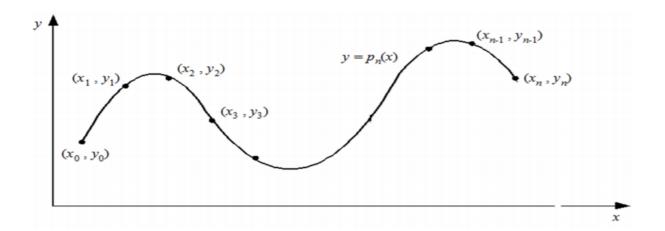
yang dalam hal ini  $x_i$  adalah peubah,  $a_{ij}$  dan  $b_i$  adalah koefisien  $\in$  R. Sembarang SPL dapat diselesaikan dengan beberapa metode, yaitu metode eliminasi Gauss, metode eliminasi Gauss-Jordan, metode matriks balikan ( $x = A^{-1}$  b), dan kaidah Cramer (khusus untuk SPL dengan n peubah dan n persamaan). Solusi sebuah SPL mungkin tidak ada, banyak, atau hanya satu (unik/tunggal).

SPL dapat dicari menggunakan matriks. Metode mencari solusi SPL menggunakan matriks dibagi menjadi 4 yaitu:

- 1. Eliminasi Gauss
- 2. Eliminasi Gauss Jordan
- 3. Invers Matriks
- 4. Kaidah Cramer

SPL memiliki banyak aplikasi dalam bidang sains dan rekayasa, dua diantaranya diterapkan pada tugas besar ini, yaitu interpolasi polinom dan regresi linier.

Persoalan interpolasi polinom adalah sebagai berikut: Diberikan n+1 buah titik berbeda,  $(x_0, y_0)$ ,  $(x_1, y_1)$ , ...,  $(x_n, y_n)$ . Tentukan polinom  $p_n(x)$  yang menginterpolasi (melewati) semua titik-titik tersebut sedemikian rupa sehingga  $y_i = p_n(x_i)$  untuk i = 0, 1, 2, ..., n.



Setelah polinom interpolasi  $p_n(x)$  ditemukan,  $p_n(x)$  dapat digunakan untuk menghitung perkiraan nilai y di sembarang titik di dalam selang  $[x_0, x_n]$ .

Selain itu, ada pula regresi linier berganda. Regresi Linear (akan dipelajari lebih lanjut di Probabilitas dan Statistika) merupakan salah satu metode untuk memprediksi nilai selain menggunakan Interpolasi Polinom. Meskipun sudah ada rumus jadi untuk menghitung regresi linear sederhana, terdapat rumus umum dari regresi linear yang bisa digunakan untuk regresi linear berganda, yaitu:

$$y_i = \beta_0 + \beta_1 x_{1i} + \beta_2 x_{2i} + \dots + \beta_k x_{ki} + \epsilon_i$$

Pada tugas besar IF2123 kali ini, mahasiswa harus membuat program java yang dapat melakukan:

- 1. Menghitung solusi SPL dengan metode eliminasi Gauss, metode Eliminasi Gauss-Jordan, metode matriks balikan, dan kaidah Cramer (kaidah Cramer khusus untuk SPL dengan n peubah dan n persamaan).
- 2. Menyelesaikan persoalan interpolasi dan regresi linier.
- 3. Menghitung matriks balikan.
- 4. Menghitung determinan matriks dengan berbagai metode (reduksi baris dan ekspansi kofaktor).

# **BAB II**

# **TEORI SINGKAT**

# 2.1 Metode Eliminasi Gauss

Sistem Persamaan Linier dapat dicari solusinya menggunakan metode eliminasi gauss. Metode eliminasi gauss memanfaatkan operasi baris elementer (OBE). OBE ada 3 yaitu:

- 1. Kalikan sebuah baris dengan konstanta tidak nol.
- 2. Pertukarkan dua buah baris.
- 3. Tambahkan sebuah baris dengan kelipatan baris lainnya.

Metode ini akan menghasilkan matriks eselon baris. Sebelum melakukan OBE, ubah SPL menjadi bentuk matriks augmented. Seperti berikut:

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} & b_n \end{bmatrix} \sim OBE \sim \begin{bmatrix} 1 & * & * & \dots & * & * \\ 0 & 1 & * & \dots & * & * \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \vdots & 1 & * \end{bmatrix}$$

Dapat dilihan di matriks bagian kanan, variabel terakhir yang sudah berkoefisien 1 langsung ditemukan solusinya. Karena variabel terakhir sudah ada solusinya, maka dapat dilakukan teknik penyulihan mundur untuk mencari solusi variabel-variabel lainnya.

# 2.2 Metode Eliminasi Gauss-Jordan

Diawali dengan cara yang sama dengan metode eliminasi gauss, namun berbeda di akhir karena metode ini menghasilkan matriks eselon baris tereduksi. Seperti berikut:

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} & b_m \end{bmatrix} \sim OBE \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 & * \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 & * \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \vdots & 1 & * \end{bmatrix}$$

Karena persamaan-persamaan yang tersisa hanya meninggalkan satu variabel masing-masing, tidak diperlukan lagi substitusi secara mundur untuk memperoleh nilai-nilai variabel. Nilai masing-masing variabel langsung diperoleh di matriks augmented terakhir (matriks eselon baris tereduksi).

Cara ini sebenarnya menggunakan metode eliminasi gauss di awal, tetapi setelah dihasilkan matriks eselon baris, OBE dilakukan kembali sehingga pada akhirnya terbentuk matriks eselon baris tereduksi.

# 2.3 Determinan

Determinan merupakan suatu fungsi yang menghasilkan nilai skalar bergantung n dari sebuah matriks persegi nxn. Determinan dilambangkan sebagai berikut:

$$\det(A) = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

Untuk matriks berukuran 2x2, misalkan A, dapat dihitung dengan cara sebagai berikut:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}$$
maka det(A) =  $a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}$ 

Untuk matriks berukuran 3x3, misalkan A, dapat dihitung dengan cara sebagai berikut:

$$\mathsf{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} \qquad \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{21} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} a_{31} \qquad a_{32}$$
 
$$\mathsf{maka det}(\mathsf{A}) = (a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{21}a_{31} + a_{13}a_{21}a_{32}) - (a_{13}a_{22}a_{31} + a_{11}a_{23}a_{32} + a_{12}a_{21}a_{33})$$

Untuk matriks berukuran n x n, n>3, akan lebih mudah menggunakan matriks segitiga atas maupun bawah. Bentuk matriks tersebut dapat diperoleh dengan menerapkan OBE pada matriks n x n. Contoh hasil matriks segitiga atas sebagai berikut:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ 0 & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ 0 & 0 & a_{33} & a_{34} \\ 0 & 0 & 0 & a_{44} \end{bmatrix} \longrightarrow det(A) = a_{11}a_{22}a_{33}a_{44}$$

# 2.4 Matriks Balikan, Matriks Kofaktor, dan Matriks Adjoin

Matriks balikan merupakan sebuah matriks yang memenuhi  $AA^{-1}=I$  atau  $A^{-1}A=I$  dengan A sebagai matriks persegi n x n dan  $A^{-1}$  sebagai matriks balikan dari A. Syarat dari A agar memiliki matriks balikan adalah A merupakan matriks persegi dan memiliki determinan x,  $\{x\neq 0, x \in bil.real\}$ .

Matriks balikan dapat diperoleh dengan menggunakan adjoin. Rumusnya adalah sebagai berikut:

$$A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \operatorname{adj}(A)$$

Adjoin merupakan transpose matriks kofaktor A, diperoleh sebagai berikut:

Penyelesaian: Maktriks kofaktor dari A adalah 
$$\begin{bmatrix} +\begin{vmatrix} 6 & 3 \\ 1 & 6 & 3 \\ 2 & -4 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 12 & 4 & 12 \\ 6 & 2 & -10 \\ -\begin{vmatrix} 2 & -1 \\ -4 & 0 \end{vmatrix} & +\begin{vmatrix} 3 & -1 \\ 2 & 0 \end{vmatrix} & -\begin{vmatrix} 3 & 2 \\ 2 & -4 \end{vmatrix} \\ +\begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 6 & 2 \end{vmatrix} & -\begin{vmatrix} 3 & -1 \\ 2 & 0 \end{vmatrix} & +\begin{vmatrix} 3 & 2 \\ 12 & 0 \end{vmatrix} = \begin{bmatrix} 12 & 6 & -16 \\ 4 & 2 & 16 \\ 12 & -10 & 16 \end{bmatrix}$$

Selain menggunakan adjoin, matriks balikan juga dapat diperoleh menggunakan eliminasi gauss-jordan. Metodenya adalah sebagai berikut, serta contoh:

[A|I] ~ [I|A^{-1}] 
$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 5 & 3 \\ 1 & 0 & 8 \end{bmatrix}$$
 Penyelesaian: 
$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 5 & 3 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 8 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R2-2R1} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 5 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R3+2R2} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -5 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$
 R3/(-1) 
$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 5 & -2 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R1-2R2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 9 & 5 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 5 & -2 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R2+3R3}$$
 Jadi, balikan matriks A adalah 
$$A^{-1} = \begin{bmatrix} -40 & 16 & 9 \\ 13 & -5 & -3 \\ 5 & -2 & -1 \end{bmatrix}$$

# 2.5 Kaidah Cramer

Kaidah cramer merupakan suatu metode untuk menemukan solusi dari suatu SPL yang memiliki solusi-solusi unik. Syarat untuk melakukan kaidah cramer adalah determinan x merupakan bilangan real dan bukan 0. Kaidah cramer ini dilambangkan sebagai berikut:

$$x_1 = \frac{\Delta_1}{\Delta}, \ x_2 = \frac{\Delta_2}{\Delta}, \ \dots, \ x_n = \frac{\Delta_n}{\Delta}.$$

$$\Delta = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} . \quad \Delta_1 = \begin{vmatrix} b_1 & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ b_2 & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ b_n & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} , \dots, \Delta_n = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & b_2 \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & b_n \end{vmatrix} .$$

# 2.6 Interpolasi Polinom

Interpolasi adalah aproksimasi suatu nilai dari fungsi periodik. Salah satu metodenya adalah menggunakan polinom, dengan menggunakan set data yang ada. Dapat diperoleh aproksimasi suatu nilai P(x) untuk x yang baru (belum ada datanya). Bentuk umum dari interpolasi polinom ini adalah sebagai berikut:

$$\sum_{i=0}^{n} x_j^i c_i = y_j, \qquad j = 0, \dots, n.$$

Untuk menentukan berbagai variabel c, perhatikan bahwa bentuk tersebut akan membentuk SPL. Dengan menggunakan berbagai metode SPL, nilai y dengan sembarang nilai x dapat ditemukan. Contohnya sebagai berikut:

Contoh: Diberikan titik (8.0, 2.0794), (9.0, 2.1972), dan (9.5, 2.2513). Tentukan polinom interpolasi kuadratik dan estimasi nilai fungsi di x = 9.2.

### Penyelesaian

Sisten persamaan lanjar yang terbentuk adalah

 $a_0 + 8.0a_1 + 64.00a_2 = 2.0794$ 

 $a_0 + 9.0a_1 + 81.00a_2 = 2.1972$ 

 $a_0 + 9.5a_1 + 90.25a_2 = 2.2513$ 

Penyelesaian sistem persamaan dengan metode eliminasi Gauss menghasilkan

 $a_0 = 0.6762$ ,  $a_1 = 0.2266$ , dan  $a_3 = -0.0064$ .

Polinom kuadratnya adalah

 $p_2(x) = 0.6762 + 0.2266x - 0.0064x^2$ 

sehingga

 $p_2(9.2) = 2.2192$ 

# 2.7 Regresi Linier Berganda

Regresi linier merupakan salah satu metode untuk memprediksi nilai seperti interpolasi polinom. Rumus umumnya adalah:

$$y_i = \beta_0 + \beta_1 x_{1i} + \beta_2 x_{2i} + \dots + \beta_k x_{ki} + \epsilon_i$$

Untuk mendapatkan nilai dari setiap βi dapat digunakan Normal Estimation Equation for Multiple Linear Regression sebagai berikut:

$$nb_0 + b_1 \sum_{i=1}^n x_{1i} + b_2 \sum_{i=1}^n x_{2i} + \cdots + b_k \sum_{i=1}^n x_{ki} = \sum_{i=1}^n y_i$$

$$b_0 \sum_{i=1}^n x_{1i} + b_1 \sum_{i=1}^n x_{1i}^2 + b_2 \sum_{i=1}^n x_{1i} x_{2i} + \cdots + b_k \sum_{i=1}^n x_{1i} x_{ki} = \sum_{i=1}^n x_{1i} y_i$$

$$\vdots \qquad \vdots \qquad \vdots \qquad \vdots$$

$$b_0 \sum_{i=1}^n x_{ki} + b_1 \sum_{i=1}^n x_{ki} x_{1i} + b_2 \sum_{i=1}^n x_{ki} x_{2i} + \cdots + b_k \sum_{i=1}^n x_{ki}^2 = \sum_{i=1}^n x_{ki} y_i$$

Perhatikan bahwa ini merupakan SPL, sehingga solusinya dapat diperoleh dengan menggunakan berbagai metode SPL.

# **BAB III**

# IMPLEMENTASI PROGRAM

Program (*source code*) dari tugas besar ini dibagi dalam beberapa *package*, yaitu SPL, Determinan, Invers, Interpolasi, Regresi, Input, dan Output, serta sebuah *class* Main. Setiap *package* ini terdiri dari beberapa *class*. Secara rinci, *package* dari program yang telah dibuat dapat dilihat di bawah ini.

# **3.1 SPL**

SPL merupakan *package* yang berisi beberapa *class* untuk mencari solusi suatu persamaan linier menggunakan beberapa metode. Terdapat empat buah *class* dalam *package* ini, yaitu Balikan, Crammer, Gauss, dan GaussJ.

# 3.1.1 Balikan

Balikan adalah *class* yang berisi *function* untuk menghitung balikan suatu matriks dan menampilkan hasil berupa sistem persamaan linier. Dalam *class* ini terdapat dua buah *function*, yaitu invers dan kali.

# **3.1.2 Crammer**

Crammer adalah *class* yang berisi *function* untuk mencari solusi suatu matriks menggunakan kaidah Crammer. Dalam *class* ini terdapat sebuah *function*, yaitu crammer.

# **3.1.3 Gauss**

Gauss adalah *class* yang berisi *function* untuk mencari solusi suatu matriks menggunakan metode eliminasi Gauss. Dalam *class* ini terdapat dua buah *function*, yaitu eselon dan solusi.

# **3.1.4 GaussJ**

Gauss J adalah *class* yang berisi *function* untuk mencari solusi suatu matriks menggunakan metode eliminasi Gauss-Jordan. Dalam *class* ini terdapat dua buah *function*, yaitu eselonred dan solusi.

# 3.2 Determinan

Determinan merupakan *package* yang berisi dua buah *class* untuk menghitung determinan suatu matriks menggunakan dua metode yang berbeda. *Class* dari *package* ini adalah Detkof dan Detobe.

# **3.2.1 Detkof**

Detkof adalah *class* yang berisi *function* untuk mencari determinan suatu matriks menggunakan metode kofaktor dan menampilkan hasil berupa bilangan bulat (*integer*). Terdapat sebuah *function* di dalam *class* ini, yaitu determinan.

### **3.2.2 Detobe**

Detobe adalah *class* yang berisi *function* untuk mencari determinan suatu matriks menggunakan metode OBE dan menampilkan hasil berupa bilangan bulat (*integer*). Terdapat sebuah *function* di dalam *class* ini, yaitu determinan.

# 3.3 Invers

Invers merupakan *package* yang berisi dua buah *class* untuk menentukan invers suatu matriks menggunakan dua metode yang berbeda. *Class* dari *package* ini adalah Inobe dan Inkof.

# **3.3.1 Inobe**

Inobe adalah *class* yang berisi fungsi untuk menentukan invers suatu matriks menggunakan metode OBE dan menampilkan hasil berupa matriks hasil invers. Terdapat sebuah *function* dalam *class* ini, yaitu invers.

# **3.3.2 Inkof**

Inkof adalah *class* yang berisi *function* untuk menentukan invers suatu matriks menggunakan metode ekspansi kofaktor dan menampilkan hasil berupa matriks hasil invers tersebut. Terdapat sebuah *function* dalam *class* ini, yaitu minor dan InKof.

# 3.4 Interpolasi

Interpolasi merupakan *package* yang berisi sebuah *class* untuk menentukan hasil interpolasi dari suatu matriks. Hanya terdapat satu *class* dari *package* ini, yaitu Inpol.

# **3.4.1 Inpol**

Inpol adalah *class* yang berisi beberapa *function* untuk menghitung interpolasi dari *input* berupa beberapa titik yang telah diubah ke dalam bentuk matriks dan menampilkan hasil berupa suatu solusi bertipe bilangan desimal (*double*). Terdapat dua buah *function* dalam *class* ini, yaitu interpolasi dan ubah pers.

# 3.5 Regresi

Regresi merupakan *package* yang berisi sebuah *class* untuk menentukan hasil regresi linier berganda dari suatu matriks. Hanya terdapat satu *class* dari *package* ini, yaitu REGLIN.

# **3.5.1 REGLIN**

REGLIN adalah *class* yang berisi beberapa *function* untuk menghitung regresi linier berganda dari *input* tabel yang telah diubah ke bentuk matriks dan menampilkan hasil bertipe bilangan desimal (*double*). Terdapat tiga buah *function* dalam *class* ini, yaitu makereg, sumkalidata, dan sumdata.

# **3.6 Input**

Input merupakan *package* yang berisi beberapa *class* untuk menerima beberapa *input* dari pengguna. Terdapat empat buah *class* dari *package* ini, yaitu readDETINV, readINPOL, readREGLIN, dan readSPL.

# 3.6.1 readDETINV

readDETINV adalah *class* yang berisi beberapa *function* untuk menerima *input* matriks langsung dari pengguna atau dari suatu *file*.

Terdapat dua buah *function* dalam *class* ini, yaitu inputkey dan inputfile.

# 3.6.2 readINPOL

readINPOL adalah *class* yang berisi beberapa *function* untuk menerima *input* berupa beberapa titik yang dimasukkan langsung oleh pengguna atau dari suatu *file*. Terdapat dua buah *function* dalam *class* ini, yaitu inputkey dan inputfile.

# 3.6.3 readREGLIN

readREGLIN adalah *class* yang berisi beberapa *function* untuk menerima *input* berupa tabel yang dimasukkan langsung oleh pengguna atau dari suatu *file*. Terdapat dua buah *function* dalam *class* ini, yaitu inputkey dan inputfile.

# 3.6.4 readSPL

readSPL adalah *class* yang berisi beberapa *function* untuk menerima *input* berupa suatu sistem persamaan linier yang dimasukkan langsung oleh pengguna atau dari suatu *file*. Terdapat dua buah *function* dalam *class* ini, yaitu inputkey dan inputfile.

# **3.7 Output**

Output merupakan *package* yang berisi beberapa *class* untuk menampilkan hasil dari perhitungan. Terdapat empat buah *class* dalam *package* ini, yaitu writeDET, writeINPOL, writeINV, writeREGLIN, writeSPLCRAINV, dan writeSPLGAUSSJORDAN.

### 3.7.1 writeDET

writeDET adalah *class* yang berisi *function* untuk menampilkan solusi dari determinan matriks berupa suatu angka bertipe *double*. Dalam *class* ini hanya terdapat sebuah *function*, yaitu write.

# 3.7.2 writeINPOL

writeINPOL adalah *class* yang berisi *function* untuk menampilkan solusi dari perhitungan interpolasi polinom berupa beberapa angka bertipe *double*.

# 3.7.3 writeINV

writeINV adalah *class* yang berisi *function* untuk menampilkan solusi dari matriks yang telah diinvers yang memiliki elemen bertipe *double*.

# 3.7.4 writeREGLIN

writeREGLIN adalah *class* yang berisi *function* untuk menampilkan solusi dari persoalan regresi linier berupa beberapa bilangan bertipe *double*.

# 3.7.5 writeSPLCRAINV

writeSPLCRAINV adalah *class* yang berisi *function* untuk menampilkan penyelesaian suatu sistem persamaan linier yang menggunakan metode crammer dan matriks invers berupa solusi nilai *x* bertipe *double*.

# 3.7.6 writeSPLGAUSSJORDAN

writeSPLGAUSSJORDAN adalah *class* yang berisi *function* untuk menampilkan penyelesaian suatu sistem persamaan linier yang menggunakan metode eliminasi Gauss dan Gauss-Jordan berupa solusi nilai *x* bertipe *double*.

# **BAB IV**

# **EKSPERIMEN**

Eksekusi program telah dilakukan berdasarkan contoh-contoh kasus yang diberikan. Berikut adalah hasil eksekusi program dan analisis terhadap hasil tersebut.

# 4.1 Studi Kasus 1

Pada studi kasus 1, program diminta mencari solusi dari sistem persamaan linier Ax=b berbentuk matriks yang diberikan di soal.

# 4.1.1 Studi Kasus 1a

```
Masukkan jumlah persamaan:
4
Masukkan jumlah variabel:
4
Masukkan koefisien persamaan (ax1 + bx2 + ... = cy):
1 1 -1 -1 1
2 5 -7 -5 -2
2 -1 1 3 4
5 2 -4 2 6
Solusi tidak ada.
```

Terlihat bahwa persamaan tersebut tidak memiliki solusi.

# 4.1.2 Studi Kasus 1b

```
Masukkan jumlah persamaan:
4
Masukkan jumlah variabel:
5
Masukkan koefisien persamaan (ax1 + bx2 + ... = cy):
1 -1 0 0 1 3
1 1 0 -3 0 6
2 -1 0 1 -1 5
-1 2 0 -2 -1 -1
Solusi :
x5 = r
x4 = r -1.00
x3 = s
x2 = +2r
x1 = r +3
```

Terlihat bahwa persamaan tersebut memiliki solusi parametrik.

# 4.1.3 Studi Kasus 1c

```
Masukkan jumlah persamaan:
3

Masukkan jumlah variabel:
6

Masukkan koefisien persamaan (ax1 + bx2 + ... = cy):
0 1 0 0 1 0 2
0 0 0 1 1 0 -1
0 1 0 0 0 1 1

Solusi:
x6 = r
x5 = r +1
x4 = -r -2.00
x3 = s
x2 = -r +1
x1 = v
```

Terlihat bahwa persamaan tersebut memiliki solusi parametrik.

# 4.1.4 Studi Kasus 1d

a) Untuk n = 6

Terlihat bahwa persamaan tersebut memiliki solusi unik.

b) Untuk n = 10

Terlihat bahwa persamaan tersebut memiliki solusi unik.

# 4.2 Studi Kasus 2

Pada studi kasus 2, program diminta mencari solusi dari matriks yang diberikan di soal.

# 4.2.1 Studi Kasus 2a

```
Masukkan jumlah persamaan:
4

Masukkan jumlah variabel:
4

Masukkan koefisien persamaan (ax1 + bx2 + ... = cy):
1 -1 2 -1 -1
2 1 -2 -2 -2
-1 2 -4 1 1
3 0 0 -3 -3

Solusi :
x4 = r
x3 = s
x2 = +2s
x1 = r -1.00
```

Terlihat bahwa matriks tersebut memiliki solusi parametrik.

# 4.2.2 Studi Kasus 2b

```
Masukkan jumlah persamaan:
6
Masukkan jumlah variabel:
4
Masukkan koefisien persamaan (ax1 + bx2 + ... = cy):
2 0 8 0 8
0 1 0 4 6
-4 0 6 0 6
0 -2 0 3 -1
2 0 -4 0 -4
0 1 0 -2 0
Solusi :
x4 = +1
x3 = +1
x2 = +2
x1 = 0
```

Terlihat bahwa matriks tersebut memiliki solusi tunggal.

# 4.3 Studi Kasus 3

Pada studi kasus 3, program diminta mencari solusi dari suatu bentuk sistem persamaan linier.

# 4.3.1 Studi Kasus 3a

```
Masukkan jumlah persamaan:

4

Masukkan jumlah variabel:

4

Masukkan koefisien persamaan (ax1 + bx2 + ... = cy):

8 1 3 2 0

2 9 -1 -2 1

1 3 2 -1 2

1 0 6 4 3

Solusi Unik :

x1 = -0.22432432432432, x2 = 0.18243243243243246, x3 = 0.7094594594594594, x4

= -0.25810810810810797
```

Terlihat bahwa persamaan linier tersebut memiliki solusi unik.

# 4.3.2 Studi Kasus 3b

```
Masukkan jumlah persamaan:
12

Masukkan jumlah variabel:
9

Masukkan koefisien persamaan (ax1 + bx2 + ... = cy):
0 0 0 0 0 1 1 1 13
0 0 0 1 1 1 0 0 0 15
1 1 0 0 0 0 0 8
0 0 0 0 1 1 1 0 0 0 8
0 0 0.04289 0 0.04289 0.75 0.04289 0.75 0.61396 14.79
0 0.24 0.91421 0.24 0.91421 0.24 0.91421 0.25 0 14.31
0.61396 0.75 0.04289 0.75 0.04289 0 0.04289 0 0 3.81
0 0 1 0 0 1 0 0 1 18
0 1 0 0 1 0 0 1 0 12
1 0 0 1 0 0 1 0 0 6
0.04289 0.75 0.61396 0 0.04289 0.75 0 0 0.04289 10.51
0.91421 0.24 0 0.25 0.91421 0.25 0 0.25 0.91421 16.13
0.04289 0 0 0.75 0.04289 0 0.61396 0.75 0.04289 7.04
Solusi tidak ada.
```

Terlihat bahwa persamaan linier tersebut tidak memiliki solusi.

# 4.4 Studi Kasus 4

Pada studi kasus 4, program diminta mencari nilai dari beberapa variabel rangkaian listrik berdasarkan beberapa variabel yang diketahui di soal menggunakan metode interpolasi polinom.

Terlihat bahwa rangkaian listrik tersebut memiliki solusi variabel yang unik.

# 4.5 Studi Kasus 5

Pada studi kasus 5, program diminta mencari polinom interpolasi dari pasangan titik-titik yang terdapat dalam tabel.

```
Masukkan N: 6
0.1 0.003
0.3 0.067
0.5 0.148
0.7 0.248
0.9 0.370
1.1 0.518
1.3 0.697
Bentuk Persamaan :
p6(x) = -0.0230 + 0.2400x^1 + 0.1974x^2 + 0.0000x^3 + 0.0260x^4 + 0.0000x^5 - 0.
0000x^6
Apakah anda ingin memasukan nilai x?
Masukkan 1 apabila iya & 0 apabila tidak
```

Terlihat hasil polinom interpolasi dari pasangan titik-titik dalam tabel tersebut.

# 4.6 Studi Kasus 6

Pada studi kasus 6, program diminta melakukan prediksi jumlah kasus Covid-19 pada tanggal-tanggal tertentu dengan menggunakan metode interpolasi polinom.

```
Masukkan N: 9
4.8 8211
5 10118
5.516 17025
5.710 20796
6.500 39294
7.194 64958
8.097 113134
8.258 123503
9.033 177571
9.333 145510
Bentuk Persamaan :
p9(x) = 227096319.4924 - 415842561.4815x^1 + 318150016.0502x^2 - 136003266.8674x
^3 + 36176035.0897x^4 - 6249553.8880x^5 + 704212.2199x^6 - 50061.9509x^7 + 2041.
9196x^8 - 36.4710x^9
Apakah anda ingin memasukan nilai x?
Masukkan 1 apabila iya & 0 apabila tidak
```

Terlihat prediksi jumlah kasus Covid-19 pada tanggal-tanggal tertentu.

# 4.7 Studi Kasus 7

Pada studi kasus 7, program diminta menyederhanakan suatu fungsi dengan menggunakan interpolasi polinom di dalam suatu selang tertentu.

```
MENU

1. Sistem Persamaan Linear

2. Determinan

3. Matriks Balikan

4. Interpolasi Polinom

5. Regresi Linear Berganda

6. Keluar

4

Interpolasi Polinom

1 untuk membaca input keyboard, 2 untuk membaca input file

1

Masukkan N: 5

0.0 0.0

0.4 0.4189

0.8 0.5072

1.2 0.5609

1.6 0.5837

2.0 0.5767

Bentuk Persamaan :
p5(x) = 0.0000 + 2.0347x^1 - 3.5499x^2 + 3.2329x^3 - 1.4188x^4 + 0.2358x^5

Apakah anda ingin memasukan nilai x?

Masukkan 1 apabila iya & 0 apabila tidak
```

Terlihat hasil polinom interpolasi dari fungsi yang diberikan.

# 4.8 Studi Kasus 8

Pada studi kasus 8, program diminta mencari suatu sistem persamaan linier berdasarkan sekumpulan data pada tabel menggunakan regresi linier berganda.

```
Masukkan jumlah variabel x
3
Masukkan jumlah data yang ada
20
Masukkan data yang ada
Nilai y / f(x) terlebih dahulu, diikuti nilai variabel x
0.9 72.4 76.3 29.18
0.9 72.4 76.3 29.18
0.91 41.6 70.3 29.35
0.96 34.3 77.1 29.24
0.89 35.1 68.0 29.27
1.00 10.7 79.0 29.78
1.10 12.9 67.4 29.39
1.15 8.3 66.8 29.69
1.07 22.0 77.7 29.09
1.07 24.0 67.7 29.60
1.07 23.2 76.8 29.38
0.94 47.4 86.6 29.35
1.10 31.5 76.9 29.63
1.10 10.6 86.3 29.56
1.10 11.2 86.0 29.48
0.91 73.3 76.3 29.40
0.87 75.4 77.9 29.28
0.78 96.6 78.7 29.29
0.82 107.4 86.8 29.03
0.95 54.9 70.9 29.37
Hasil Persamaan
y = -0.0012 - 0.0032x1i + 0.0007x2i + 0.0360x3i + ei
Apakah anda ingin memasukan nilai-nilai x baru untuk menemukan y?
Masukkan 1 apabila iya & 0 apabila tidak
```

Terlihat estimasi persamaan dari data pada tabel perbandingan Nitrogen Oksida dengan kelembapan, suhu, dan tekanan menggunakan regresi linier berganda

# BAB V KESIMPULAN, SARAN, DAN REFLEKSI

# 5.1 Kesimpulan

Dari pengerjaan tugas besar ini, kami mendapat beberapa pengetahuan tambahan, antara lain pengetahuan tentang bahasa pemrograman baru, yaitu Java, termasuk cara mengimplementasikan kode di Java dan mengetahui beberapa fungsi yang dapat digunakan di Java, serta, secara garis besar, mengetahui cara membuat program dengan menggunakan Java. Selain itu, kami mendapat pengetahuan tentang cara mengimplementasikan operasi-operasi terhadap matriks, khususnya operasi eliminasi Gauss, eliminasi Gauss-Jordan, matriks balikan, kaidah Cramer, dan determinan, serta interpolasi polinom dan regresi linier berganda, pada kode pemrograman. Terakhir, kami juga mendapat pengetahuan tentang cara menggunakan GitHub, termasuk cara membuat projek dan berkolaborasi menggunakan GitHub dan mengetahui beberapa *command* baru di GitBash.

# 5.2 Saran

Untuk ke depannya, mungkin para mahasiswa terlebih dahulu dapat diajarkan lebih banyak tentang bahasa pemrograman yang bersangkutan untuk mengerjakan tugas besar agar kami tidak kebingungan menggunakan bahasa pemrograman yang bersangkutan dan kami tidak "*shock*" menggunakan bahasa pemrograman tersebut. Selain itu, di spesifikasi program ini terdapat beberapa bagian yang kurang detil. Setidaknya, jika memang ada beberapa hal yang kurang detil, nyatakan secara eksplisit bahwa hal-hal tersebut dapat diasumsikan sendiri.

# 5.3 Refleksi

Kerja sama merupakan kunci dalam pengerjaan tugas besar ini. Tanpa adanya kerja sama, mungkin tugas ini tidak dapat terselesaikan dengan maksimal. Selain itu, komunikasi juga merupakan poin penting dalam pengerjaan tugas besar ini karena dengan berkomunikasi, antaranggota kelompok dapat saling bertukar ide dan pendapat sehingga hasil pengerjaan tugas besar ini dapat digapai semaksimal mungkin.

# **DAFTAR REFERENSI**

http://entrayn.com/sites/default/files/Matrices%20Intro.pdf

http://math.mit.edu/~gs/linearalgebra/ila0205.pdf

https://www.math.utah.edu/~gustafso/determinants.pdf

https://www.math.ntnu.no/emner/TMA4125/2020v/part II/lectures/PolynomialInterp

olation.pdf

https://online.stat.psu.edu/statprogram/reviews/matrix-algebra/gauss-jordan-

# elimination

https://people.richland.edu/james/lecture/m116/matrices/pivot.html

https://www.codesansar.com/numerical-methods/gauss-jordan-method-algorithm.htm

http://informatika.stei.itb.ac.id/~rinaldi.munir/

Slide Materi Kuliah IF2123 Aljabar Linear dan Geometri