

icicle

github.com/slayoo/icicle

Otwarta obiektowa implementacja
współbieżnego solvera równań transportu
opartego o MPDATA

Sylwester Arabas
Anna Jaruga
Hanna Pawłowska

Instytut Geofizyki / Wydział Fizyki / Uniwersytet Warszawski

27. kwietnia 2012



wstęp

o projekcie icicle

- cele projektu

- finansowanie i zespół

- model rozwoju

- licencja

- narzędzia i techniki

struktura programu i przykłady użycia (pre-alpha!)

- wybrane komponenty programu

- przykład: translacja sprzężonych oscylatorów harmoniczných

- przykład: wiatr halny w modelu izentropowym

- przykład: model kinematyczny chmury i deszczu

podsumowanie

podziękowania



wstęp

o projekcie icicle

cele projektu

finansowanie i zespół

model rozwoju

licencja

narzędzia i techniki

struktura programu i przykłady użycia (pre-alpha!)

wybrane komponenty programu

przykład: translacja sprzężonych oscylatorów harmonicznych

przykład: wiatr halny w modelu izentropowym

przykład: model kinematyczny chmury i deszczu

podsumowanie

podziękowania



Otwarta obiektowa implementacja współbieżnego solvera
równań transportu opartego o MPDATA

$$\partial_t \psi + \nabla \cdot (\vec{v} \psi) = R$$



Otwarta obiektowa implementacja współbieżnego **solvera**
równań transportu **opartego o MPDATA**

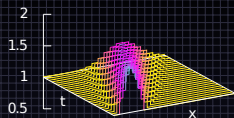
MPDATA

Multidimensional Positive Definite Advection Transport Algorithm

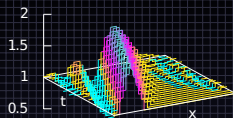
- Smolarkiewicz 1983 (MWR):
 - ↪ algorytm zachowujący znak transportowanego pola
 - ↪ cechujący się małą dyfuzją numeryczną
 - ↪ zachowawczy
 - ↪ drugiego rzędu
- Smolarkiewicz i Grabowski 1990 (JCP):
 - ↪ wersja nieoscylacyjna („Flux Corrected Transport”)
- Smolarkiewicz 2006 (IJNMF, artykuł przeglądowy)
- ...



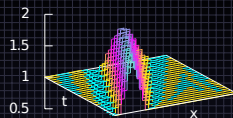
upstream



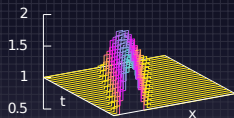
leapfrog



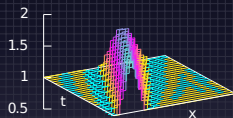
MPDATA (iord=2)



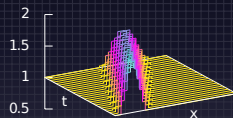
MPDATA (iord=2,fct=1)



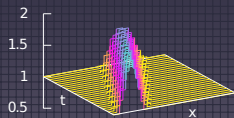
MPDATA (iord=2,toa=1)



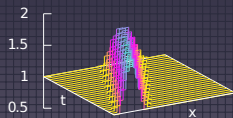
MPDATA (iord=2,toa=1,fct=1)



MPDATA (iord=3,fct=1)



MPDATA (iord=3,fct=1,toa=1)



wstęp

o projekcie icicle

cele projektu

finansowanie i zespół

model rozwoju

licencja

narzędzia i techniki

struktura programu i przykłady użycia (pre-alpha!)

wybrane komponenty programu

przykład: translacja sprzężonych oscylatorów harmonicznych

przykład: wiatr halny w modelu izentropowym

przykład: model kinematyczny chmury i deszczu

podsumowanie

podziękowania



o projekcie icicle: cele projektu

- implementacja współbieżnego solvera równań transportu opartego o MPDATA, do zastosowań w modelowaniu chmur
- stworzenie narzędzia:
 - z dokumentacją techniczną i **czytelnym kodem źródłowym**
 - ~> łatwość w użyciu i rozwoju (dydaktyka, badania),
 - ~> **pełne oddzielenie fizyki, numeryki i współbieżności**
 - o wysokiej wydajności, dostosowanego do różnego typu **obliczeń równoległych**, ale **nie kosztem czytelności kodu**:
 - ~> wartość czasu programisty (naukowca) > czasu procesora
 - napisanego od podstaw i rozwijanego w IGF-UW

o projekcie icicle: finansowanie i zespół



NATIONAL SCIENCE CENTRE
www.ncn.gov.pl

- finansowanie NCN:
 - 18-miesięczny grant (do 1-go kwartału 2013)
 - temat: Budowa 2-wymiarowego kinematycznego modelu numerycznego chmury w oparciu o precyzyjny opis mikrofizyki cząstek aerozolu, chmury i deszczu:
 - rdzeń kinematyczny: Rasinski, Pawlowska & Grabowski 2011
 - numeryka MPDATA: Smolarkiewicz 1983, 2006
 - chemia aerozolu „ κ -Köhler”: Petters & Kreidenweis 2007
 - mikrofizyka Monte-Carlo: Shima et al. 2009
- zespół:
 - Sylwester Arabas
 - Ania Jaruga
 - Hanna Pawłowska



o projekcie icicle: model rozwoju

- publiczne repozytorium kodu źródłowego:
 - obsługa jednoczesnej pracy wielu programistów
 - udostępnianie kodu i aktualizacji użytkownikom
 - natychmiastowy dostęp do poprzednich wersji modelu (powtarzalność symulacji!)
 - <http://github.com/slayoo/icicle/>
- dokumentacja rozwijana razem z kodem źródłowym
 - (dokumentacja \neq opis w artykule naukowym)
 - „nadążanie” dokumentacji za zmianami w kodzie
- wyczerpujący zestaw testów (automatycznych)
 - unikanie regresji
 - przykłady do dokumentacji
- wykorzystanie w jak największym stopniu istniejącego otwartego oprogramowania (w tym formatów zapisu danych)



o projekcie icicle: licencja

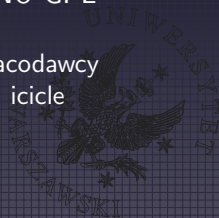


*United... we'll show the users
that freedom means also
better quality.*

Beware, proprietary software!

- otwarte oprogramowanie dostępne na zasadach GNU GPL ¹
 - możliwość wykorzystania otwartych bibliotek
 - możliwość kontynuacji prac/badań po zmianie pracodawcy
 - zapewnienie otwartości programów bazujących na icicle
 - ochrona praw autorskich (należących do UW)

¹UCLA-LES (<http://gitorious.org/uclales/>) i DALES (<http://gitorious.org/dales>) są udostępniane na zasadach GNU GPL



o projekcie icicle: narzędzia i techniki

- język obiektowy nie ograniczający wydajności
~> **C++**^a
- wydajna biblioteka do operacji macierzowych
~> **Blitz++**^b
- biblioteki ułatwiające obliczenia równoległe
~> Boost.Thread, **Boost.MPI**, **OpenMP**, ...
- analiza wymiarowa kodu podczas kompilacji
~> **Boost.Units** (każda zmienna ma jednostkę fizyczną!)
- format zapisu danych z wbudowaną obsługą równoległości
~> **netCDF v4** (MPI/IO poprzez HDF5)
- automatyzacja kompilacji (opcje, różne środowiska)
~> **CMake**
- automatyzacja budowy dokumentacji
~> **Doxygen**



^ajęzyk podstawowy w: CERNie, Numerical Recipes (od trzeciej edycji), ...

^bVeldhuizen 1997, LNCS, "Will C++ be faster than Fortran"

wstęp

o projekcie icicle

cele projektu

finansowanie i zespół

model rozwoju

licencja

narzędzia i techniki

struktura programu i przykłady użycia (pre-alpha!)

wybrane komponenty programu

przykład: translacja sprzężonych oscylatorów harmonicznych

przykład: wiatr halny w modelu izentropowym

przykład: model kinematyczny chmury i deszczu

podsumowanie

podziękowania



wybrane komponenty programu²



układ równań

(n.p. `--eqs shallow_water`)



schemat adwekcyjny

(n.p. `--adv mpdata --adv.mpdata.iord 3`)



mechanizm obliczeń równoległych

(n.p. `--svl openmp --nsd 2`)



warunek początkowy

(n.p. `--ini netcdf --ini.netcdf.file ini.nc`)



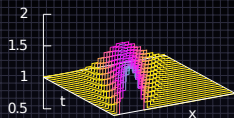
²w nawiasach opcje linii komend – zmiana nie wymaga rekompilacji

```

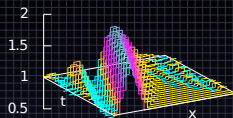
1 set view 65,330
2 set noxtics
3 set ztics .5
4 set ylabel "          t"
5 set noytics
6 set cbrange [-1:.5]
7 set cbtics .5
8 set zrange [-1:1]
9 set xyplane at -.5
10 set palette maxcolors 18 defined (-1. "red",-.5 "red",-.5 "blue",-.17 "green",.16 "brown",.5 "black")
11 set term svg size 1000,900 dynamic
12 set output "fig1.svg"
13 nx=20; dx=1; dt=1; nt=25; nout=1;
14 cmd = "../icicle" \
15     ." --dt ".dt." --grd.dx ".dx \
16     ." --vel uniform --vel.uniform.u .4" \
17     ." --nt ".nt." --nout ".nout \
18     ." --grd.nx ".nx \
19     ." --slv serial" \
20     ." --out gnuplot --out.gnuplot.using 1:-2:2" \
21     ." --ini gauss --ini.gauss.A0 -.5 --ini.gauss.A 1 --ini.gauss.sx 2 --ini.gauss.x0 5"
22 set multiplot layout 3,3
23 set title "upstream"
24 splot "<".cmd." --adv upstream" using 1:-2:2 notitle with lines palette
25 set title "leapfrog"
26 splot "<".cmd." --adv leapfrog" using 1:-2:2 notitle with lines palette
27 set title "MPDATA (iord=2)"
28 splot "<".cmd." --adv mpdata " using 1:-2:2 notitle with lines palette
29 set title "MPDATA (iord=2,fct=1)"
30 splot "<".cmd." --adv mpdata --adv.mpdata.fct 1" using 1:-2:2 notitle with lines palette
31 set title "MPDATA (iord=3,toa=0)"
32 splot "<".cmd." --adv mpdata --adv.mpdata.iord 3" using 1:-2:2 notitle with lines palette
33 set title "MPDATA (iord=3,toa=1)"
34 splot "<".cmd." --adv mpdata --adv.mpdata.iord 3 --adv.mpdata.third_order 1" \
35     using 1:-2:2 notitle with lines palette
36 set title "MPDATA (iord=3,fct=1)"
37 splot "<".cmd." --adv mpdata --adv.mpdata.iord 3 --adv.mpdata.fct 1" \
38     using 1:-2:2 notitle with lines palette
39 set colorbox horiz user origin .7,.2 size .25, .04
40 set title "MPDATA (iord=3,fct=1,toa=1)"
41 splot "<".cmd." --adv mpdata --adv.mpdata.iord 3 --adv.mpdata.third_order 1 --adv.mpdata.fct 1" \
42     using 1:-2:2 notitle with lines palette
43 unset multiplot

```

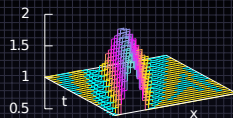
upstream



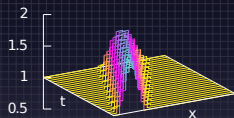
leapfrog



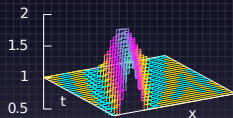
MPDATA (iord=2)



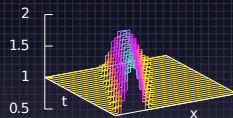
MPDATA (iord=2,fct=1)



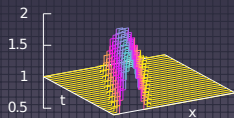
MPDATA (iord=2,toa=1)



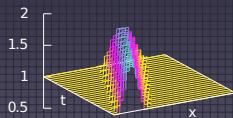
MPDATA (iord=2,toa=1,fct=1)



MPDATA (iord=3,fct=1)



MPDATA (iord=3,fct=1,toa=1)



przykład: translacja sprzężonych oscylatorów harmonicznych

- po co: test algorytmu adwekcyjnego (Smolarkiewicz 2006)
- równania:
$$\begin{cases} \partial_t \psi + \nabla \cdot (\mathbf{v} \psi) = \omega \phi \\ \partial_t \phi + \nabla \cdot (\mathbf{v} \phi) = -\omega \psi \end{cases}$$
- człony źródłowe niejawnie
- analog siły Coriolisa

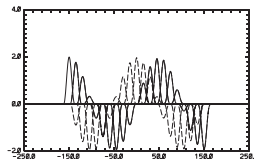
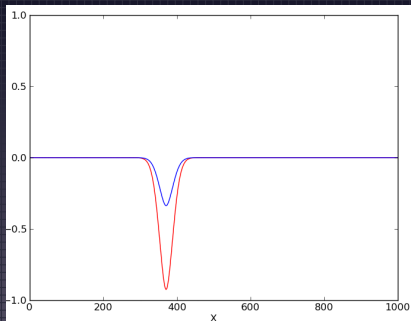


Figure 8. Solution sequence over $t = 600$ for (solid line) and (dashed line) dependent variables of the translating oscillator in (28); otherwise as in Figure 4.

(Smolarkiewicz 2006, IJNMP, fig. 8)

przykład: wiatr halny w modelu izentropowym

- po co: test adwekcji pola o zmiennym znaku (składowe pędu), test zmiennego w czasie pola prędkości (Smolarkiewicz i Szmelter 2010)

- oznaczenia:

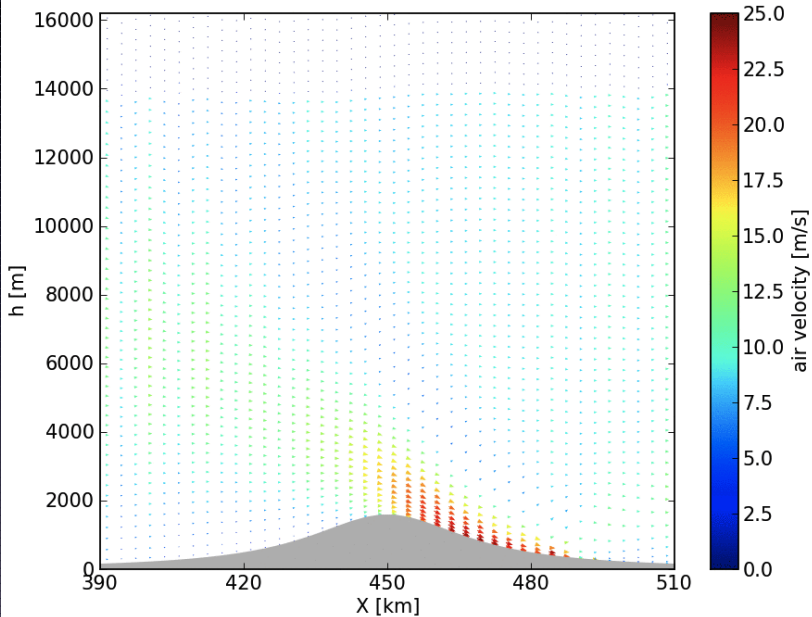
i numer warstwy płynu ($\theta_i = \text{const}$)
 p_i grubość warstwy we wsp. ciśnieniowych
 q_i średni pęd w warstwie
 M potencjał Montgomerygo
($M = gH + \theta c_p (p/p_0)^{R/c_p}$)

- równania:

$$\begin{cases} \partial_t p_i + \nabla \cdot (\vec{v} p_i) = 0 \\ \dots \\ \partial_t q_i + \nabla \cdot (\vec{v} q_i) = p_i \partial_x M \\ \dots \end{cases}$$



t = 00132 s



przykład: model kinematyczny chmury i deszczu

- oznaczenia:

ρ_d gęstość powietrza suchego
 $r_{v,l,r}$ stosunki zmiesz. pary, wody chmurowej i deszczu
 $S_{v,l,r}$ człony źródłowe – wymagają parametryzacji
 ψ f-cja prądu

- równania:

$$\begin{cases} \partial_t(\rho_d r_v) + \nabla(\vec{v} \rho_d r_v) = \rho_d S_v \\ \partial_t(\rho_d r_l) + \nabla(\vec{v} \rho_d r_l) = \rho_d S_l \\ \partial_t(\rho_d r_r) + \nabla(\vec{v} \rho_d r_r) = \rho_d S_r \\ \partial_t(\rho_d \theta) + \nabla(\vec{v} \rho_d \theta) = -\rho_d \theta f(T, p, r_v) S_v \end{cases}$$

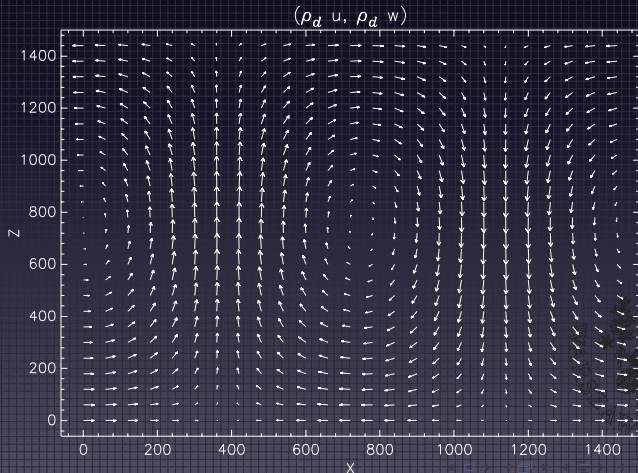
- pole prędkości:

$$\begin{cases} u = \frac{-\partial_z \psi}{\rho_d} \\ w = \frac{\partial_x \psi}{\rho_d} \end{cases}$$



przykład: model kinematyczny chmury i deszczu

- ustawienia: Grabowski i Xue
„Case 1: CCN processing by a drizzling stratocumulus”
Warsztaty Modelowania Chmur WMO (Warszawa, lipiec 2012)
(<http://www.atmos.washington.edu/~andream/workshop2012/>)

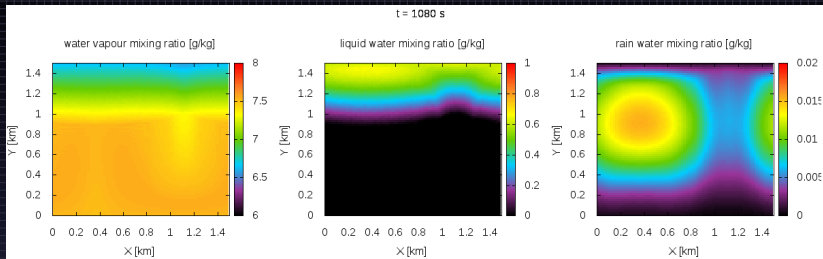


przykład: model kinematyczny chmury i deszczu

- parametryzacja Kesslera: definicje S_v , S_l , S_r dla procesów:
 - kondensacja wody chmurowej
 - parowanie wody chmurowej
 - autokonwersja wody chmurowej na deszcz
 - opadanie deszczu
 - wychwyt wody chmurowej przez deszcz
 - parowanie deszczu



przykład: model kinematyczny chmury i deszczu

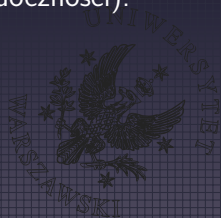


- plany na przyszłość:
 - NCN: mikrofizyka „Super-Droplet”
(śledzenie aerozolu/kropelek, zderzenia Monte-Carlo)
 - inne parametryzacje mikrofizyki
(n.p. model dwu-momentowy)



podsumowanie (1/2):

- prace w toku! – wyniki robocze, wstępna struktura kodu
- wszystkie przedstawione przykłady:
 - wchodzą w zestaw automatycznych testów programu,
 - nie wymagają rekompilacji programu (również przy zmianie precyzji numerycznej, czy sposobu zrównoleglenia),
 - umieszczone są w dokumentacji (kod, wykresy, animacje)
- pełna separacja w kodzie (osobne pliki, zasięgi widoczności):
 - numeryki
 - fizyki
 - obliczeń równoległych



```

1 /** @file
2  * @author Anna Jaruga <ajaruga@igf.fuw.edu.pl>
3  * @author Sylwester Arabas <slayoo@igf.fuw.edu.pl>
4  * @copyright University of Warsaw
5  * @date March 2012
6  * @section LICENSE
7  *   GPLv3+ (see the COPYING file or http://www.gnu.org/licenses/)
8  * @brief contains definition of eqs_harmonic_oscillator
9  */
10 #ifndef EQS_HARMONIC_OSCILLATOR_HPP
11 # define EQS_HARMONIC_OSCILLATOR_HPP
12
13 # include "cmn.hpp"
14 # include "eqs.hpp"
15
16 /// @brief a minimalistic model of a harmonic oscillator
17 /// (consult eq. 28 in Smolarkiewicz 2006, IJNMF)
18 template <typename real_t>
19 class eqs_harmonic_oscillator : public eqs<real_t>
20 {
21     // nested class
22 private: class restoring_force : public rhs<real_t>
23     {
24     // private members
25     private: real_t omega_signed;
26     private: int eqid;
27
28     // ctor
29     public: restoring_force(
30         quantity<si::frequency, real_t> omega,
31         real_t sign,
32         int eqid
33     ) : omega_signed(sign * omega * si::seconds), eqid(eqid) {}
34
35     // public methods
36     public: void explicit_part(
37         mtx::arr<real_t> &R,
38         const ptr_vector<mtx::arr<real_t>> &,
39         const mtx::arr<real_t> * const * const psi,
40         const quantity<si::time, real_t>
41     )
42     { R(R.ijk) += omega_signed * (*psi[eqid])(R.ijk); };
43
44     public: real_t implicit_part(
45         const quantity<si::time, real_t> dt
46     )
47     { return -(dt / si::seconds) * pow(omega_signed, 2); };
48     };
49
50 // ctor
51 public: eqs_harmonic_oscillator(quantity<si::frequency, real_t> omega)
52 {
53     this->sys.push_back(
54         new struct eqs<real_t>::gte{"psi", "1st variable", "dimensionless"}
55     );
56     this->sys.back().rhs_terms.push_back(new restoring_force(omega, +1, 1));
57
58     this->sys.push_back(
59         new struct eqs<real_t>::gte{"phi", "2nd variable", "dimensionless"}
60     );
61     this->sys.back().rhs_terms.push_back(new restoring_force(omega, -1, 0));
62 }
63 };
64 #endif

```



$$\begin{cases} \partial_t \psi + \nabla \cdot (v \psi) = \omega \phi \\ \partial_t \phi + \nabla \cdot (v \phi) = -\omega \psi \end{cases}$$

```

50 // ctor
51 public: eqs_harmonic_oscillator(quantity<si::frequency, real_t> omega)
52 {
53     this->sys.push_back(
54         new struct eqs<real_t>::gte({ "psi", "1st variable", "dimensionless" })
55     );
56     this->sys.back().rhs_terms.push_back(new restoring_force(omega, +1, 1));
57
58     this->sys.push_back(
59         new struct eqs<real_t>::gte({ "phi", "2nd variable", "dimensionless" })
60     );
61     this->sys.back().rhs_terms.push_back(new restoring_force(omega, -1, 0));
62 }

```



$$\begin{cases} \partial_t \psi + \nabla \cdot (v\psi) = \omega\phi \\ \partial_t \phi + \nabla \cdot (v\phi) = -\omega\psi \end{cases}$$

```

28 // ctor
29 public: restoring_force(
30     quantity<si::frequency, real_t> omega,
31     real_t sign,
32     int eqid
33 ) : omega_signed(sign * omega * si::seconds), eqid(eqid) {}
34
35 // public methods
36 public: void explicit_part(
37     mtx::arr<real_t> &R,
38     const ptr_vector<mtx::arr<real_t>> &,
39     const mtx::arr<real_t> * const * const psi,
40     const quantity<si::time, real_t>
41 )
42 { R(R.ijk) += omega_signed * (*psi[eqid])(R.ijk); };
43
44 public: real_t implicit_part(
45     const quantity<si::time, real_t> dt
46 )
47 { return -(dt / si::seconds) * pow(omega_signed, 2); }

```

podsumowanie (2/2):

- trochę statystyk (pisane od listopada 2011):
 - program (C++): 5.0 kLOC + 23% komentarzy (70 plików)
 - testy (Python,C++): .9 kLOC + 15% komentarzy (30 plików)
- nowa implementacja MPDATA:
 - pierwsza obiektowa (?)
 - transport w 1D, 2D, 3D
 - korekcja oscylacji (opcja)
 - dokładność trzeciego rzędu (opcja)
 - transport pól o zmiennym znaku (opcja)



wstęp

o projekcie icicle

cele projektu

finansowanie i zespół

model rozwoju

licencja

narzędzia i techniki

struktura programu i przykłady użycia (pre-alpha!)

wybrane komponenty programu

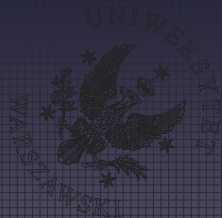
przykład: translacja sprzężonych oscylatorów harmonicznych

przykład: wiatr halny w modelu izentropowym

przykład: model kinematyczny chmury i deszczu

podsumowanie

podziękowania



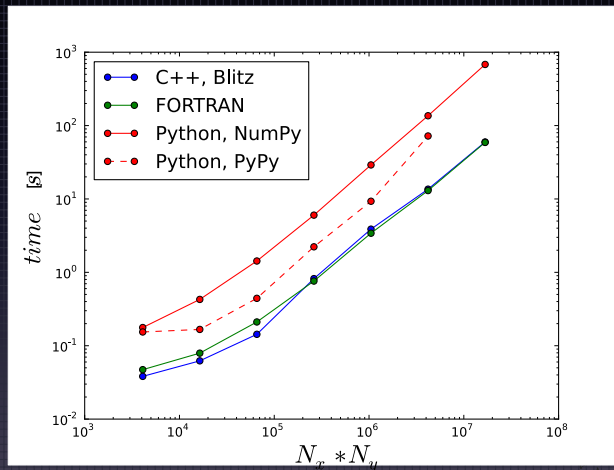
podziękowania:

- wsparcie merytoryczne:
 - Piotr Smolarkiewicz / NCAR
 - Wojciech Grabowski / NCAR
- otwarte oprogramowania wykorzystane w projekcie:
 - biblioteki: Blitz, Boost.[Units,Thread,MPI,odeint,...], netCDF
 - narzędzia: GNU, LLVM/Apple, Kitware, Doxygen...
- Narodowe Centrum Nauki³

Dziękujemy za uwagę!

³Projekt został sfinansowany ze środków Narodowego Centrum Nauki przyznanych na podstawie decyzji numer DEC-2011/01/N/ST10/01483





kompilacja i interfejs użytkownika

- pobranie i kompilacja kodu:
 - `git clone git://github.com/slayoo/icle.git`
 - `cd icle`
 - `cmake . -DCMAKE_BUILD_TYPE=Release`
 - `make -j 4`
 - `./icle --help`
- wywołanie modelu ...
 - C++
 - Python: `subprocess.check_call()`
 - Matlab: `unix()`
 - IDL/GDL: `spawn`
 - bash: ...

