

I. Le produit scalaire dans le plan

Définitions :

Soient \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs du plan.

- Le produit scalaire des deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} est le nombre réel

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\| \times \cos(\vec{u}, \vec{v}).$$

- Le nombre réel positif $\vec{u} \cdot \vec{u}$ est appelé le **carré scalaire** du vecteur \vec{u} et on écrit $\vec{u}^2 = \vec{u} \cdot \vec{u} = \|\vec{u}\|^2$.

Application ① :

Soit ABC un triangle rectangle et isocèle en B tel que $AB = 2$ et $AC = \sqrt{8}$ et

$$(\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{AC}) \equiv \frac{\pi}{4} [2\pi].$$

Calculer les produits scalaires $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC}$, $\overrightarrow{BA} \cdot \overrightarrow{BC}$ et $\overrightarrow{CA} \cdot \overrightarrow{CB}$.

Définition (Orthogonalité de deux vecteurs)

Soient \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs non nuls.

\vec{u} et \vec{v} sont orthogonaux, si et seulement si $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$. On écrit $\vec{u} \perp \vec{v}$.

II. Expression analytique du produit scalaire dans un repère orthonormé

1. Repère orthonormé

Définition :

Soit (\vec{i}, \vec{j}) une base du plan, et O un point du plan.

- On dit que (\vec{i}, \vec{j}) est une base orthonormée si : $\vec{i} \cdot \vec{j} = 0$ et $\|\vec{i}\| = \|\vec{j}\| = 1$.
- On dit que (O, \vec{i}, \vec{j}) est un repère orthonormé si (\vec{i}, \vec{j}) est une base orthonormée.
- Si (\vec{i}, \vec{j}) est une base orthonormée et $(\vec{i}, \vec{j}) \equiv \frac{\pi}{2} [2\pi]$ alors (O, \vec{i}, \vec{j}) est appelé repère orthonormé direct.

Dans toute la suite du chapitre, on considère que le plan est rapporté à un repère orthonormé direct (O, \vec{i}, \vec{j}) .

2. Expression analytique du produit scalaire

Propriété :

Soient $\vec{u}(x; y)$ et $\vec{v}(x'; y')$ deux vecteurs du plan, on a $\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy'$.

Application ② :

Calculer $\vec{u} \cdot \vec{v}$ dans les cas suivants :

- $\vec{u}(2; -3)$ et $\vec{v}(-1; 2)$.
- $\vec{u} = (\sqrt{3} - 1)\vec{i} - 1\vec{j}$ et $\vec{v} = (\sqrt{3} + 1)\vec{i} + 2\vec{j}$. Conclure.

Propriété :

Soient $\vec{u}(x; y)$ et $\vec{v}(x'; y')$ deux vecteurs du plan. On a $\vec{u} \perp \vec{v} \Leftrightarrow xx' + yy' = 0$.

Application ③ :

Déterminer la valeur de m pour que les vecteurs $\vec{u}(3; -1 + m)$ et $\vec{v}(2 - m; 5)$ soient orthogonaux.

3. Norme d'un vecteur - distance entre deux points

Propriété (Norme d'un vecteur)

Soit $\vec{u}(x; y)$ un vecteur du plan. La norme du vecteur \vec{u} est $\|\vec{u}\| = \sqrt{\vec{u}^2} = \sqrt{x^2 + y^2}$.

Propriété (Distance entre deux points)

Soient $A(x_A; y_A)$ et $B(x_B; y_B)$ deux points du plan, on a $AB = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2}$.

Application ④ :

On considère les points $A(-3; 1)$; $B(1; 1)$ et $C(-3; 5)$.

Calculer les distances AB , AC et BC puis déterminer la nature du triangle ABC .

4. Expression de $\cos(\theta)$ et $\sin(\theta)$

Activité ⑤ :

$\vec{u}(x; y)$ et $\vec{v}(x'; y')$ sont deux vecteurs non nuls tels que $(\vec{u}; \vec{v}) \equiv \theta[2\pi]$.

1. Montrer que $\cos \theta = \frac{xx' + yy'}{\sqrt{x^2 + y^2} \times \sqrt{x'^2 + y'^2}}$

2. On considère le vecteur $\vec{w}(-y; x)$

a. Montrer que : $(\vec{v}; \vec{w}) \equiv \frac{\pi}{2} - \theta[2\pi]$.

b. Montrer que $\sin \theta = \frac{xy' - x'y}{\sqrt{x^2 + y^2} \times \sqrt{x'^2 + y'^2}}$

 **Propriété :**

Soient $\vec{u}(x; y)$ et $\vec{v}(x'; y')$ deux vecteurs non nuls du plan et θ une mesure de l'angle orienté $(\vec{u}; \vec{v})$.

On a $\cos \theta = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{\|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\|} = \frac{xx' + yy'}{\sqrt{x^2 + y^2} \times \sqrt{x'^2 + y'^2}}$ et $\sin \theta = \frac{\det(\vec{u}; \vec{v})}{\|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\|} = \frac{xy' - x'y}{\sqrt{x^2 + y^2} \times \sqrt{x'^2 + y'^2}}$.

 **Application ⑤ :**

On considère les vecteurs $\vec{u}(-\sqrt{3}; -3)$ et $\vec{v}(-1; \sqrt{3})$ et θ la mesure principale de l'angle $(\vec{u}; \vec{v})$.

Calculer $\cos(\theta)$ et $\sin(\theta)$ puis déduire la valeur de θ .

 **Propriété :**

Soit ABC un triangle. La surface de ABC est $S = \frac{|\det(\vec{AB}; \vec{AC})|}{2}$.

 **Application ⑥ :**

On considère les points $A(-3; 1); B(1; 1)$ et $C(-5; -1)$.

1. Calculer $\vec{AB} \cdot \vec{AC}$.

2. Calculer $\det(\vec{AB}; \vec{AC})$ puis déduire la surface du triangle ABC .

3. Calculer $\cos(\vec{AB}; \vec{AC})$ et $\sin(\vec{AB}; \vec{AC})$.

III. Droite dans le plan

 **Activité ⑦ :**

Soient $A(1; 2)$ et $B(-2; 3)$ deux points du plan et (Δ) la droite passant par A et perpendiculaire à (AB) .

1. Donner une équation cartésienne de (AB) .

2. Soit $M(x, y) \in (\Delta)$.

a. Vérifier, sans calcul, que $\vec{AM} \cdot \vec{AB} = 0$.

b. En déduire une équation cartésienne de (Δ) .

1. Vecteur normal à une droite :

 **Définition :**

Soit $(D) = D(A; \vec{u})$ une droite passant par le point A et de vecteur directeur \vec{u} . Tout vecteur non nul et orthogonal à \vec{u} est appelé **vecteur normal** à la droite (D) .

 **Propriété :**

Soit (D) une droite d'équation cartésienne : $ax + by + c = 0$.

• Le vecteur $\vec{n}(a; b)$ est un vecteur normal à (D) .

• Le vecteur $\vec{u}(-b; a)$ est un vecteur directeur de (D) .

 **Application ⑧ :**

Donner un vecteur normal à la droite (D) dans chacun des cas suivants :

① $(D): -2x + 5y + 4 = 0$

② $(D): 2x - 1 = 0$

③ $(D): x - \frac{3}{2}y + 1 = 0$

2. Equation d'une droite définie par un point et un vecteur normal

 **Propriété :**

Une équation de la droite (D) passant par le point $A(x_A; y_A)$ et de vecteur normal $\vec{n}(a; b)$ est $a(x - x_A) + b(y - y_A) = 0$.

 **Exemple :**

Déterminons une équation cartésienne de la droite (D) passant par le point $A(1; 2)$ et de

vecteur normal $\vec{n}(5; 3)$.

Soit $M(x; y)$ un point du plan, on a $M(x; y) \in (D) \Leftrightarrow \overrightarrow{AM} \cdot \vec{n} = 0$.

$$\Leftrightarrow (x - 1) \times 5 + (y - 2) \times 3 = 0.$$

$$\Leftrightarrow 5x - 5 + 3y - 6 = 0.$$

$$\Leftrightarrow 5x + 3y - 11 = 0.$$

Donc, une équation cartésienne de (D) est : $5x + 3y - 11 = 0$.

Application ③ :

Déterminer dans chacun des cas suivants une équation cartésienne de la droite (D) .

① (D) est la droite passant par le point $A(2; 3)$ et de vecteur normal $\vec{n}(2; -1)$.

② (D) est la médiatrice du segment $[AB]$ tel que $A(3; -1)$ et $B(-1; 5)$.

3. Positions relatives de deux droites

Propriété :

Soient (D) et (D') deux droites et \vec{n} et \vec{n}' leurs vecteurs normaux respectives. On a

- $(D) \perp (D') \Leftrightarrow \vec{n} \perp \vec{n}' \Leftrightarrow \vec{n} \cdot \vec{n}' = 0$.
- $(D) // (D') \Leftrightarrow \det(\vec{n}; \vec{n}') = 0$.

Application ④ :

Etudier la position relative des droites (D) et (D') définies par $(D): 2x + y - 1 = 0$ et $(D'): -x + 2y + 3 = 0$.

4. Distance d'un point à une droite :

Propriété :

Soit (D) une droite d'équation : $ax + by + c = 0$ et $A(x_A; y_A)$ un point du plan.

La distance du point A à la droite (D) est $d(A; (D)) = \frac{|ax_A + by_A + c|}{\sqrt{a^2 + b^2}}$.

Exemple :

On considère la droite (D) d'équation $4x + 3y + 1 = 0$ et les points $A(2; 1)$ et $B(-1; 1)$.

On a $d(A; (D)) = \frac{|2 \times 4 + 1 \times 3 + 1|}{\sqrt{4^2 + 3^2}} = \frac{12}{5}$ et $d(B; (D)) = \frac{|-1 \times 4 + 1 \times 3 + 1|}{\sqrt{4^2 + 3^2}} = 0$ donc $B \in (D)$

Application ⑤ :

On considère la droite (D) d'équation $x - 2y + 8 = 0$ et le point $A(-3; 5)$, H le projeté orthogonal de A sur (D) .

1. Déterminer $d(A; (D))$.

2. Déterminer les coordonnées du point H .

IV. Etude analytique d'un cercle

1. Equation d'un cercle défini par son centre et son rayon

Activité ⑥ :

On considère (C) le cercle de centre $\Omega(1; 1)$ et de rayon 2.

1. Parmi les points $A(3; 1)$ et $B(2; 2)$ déterminer qui appartient au cercle (C) .

2. Soit $M(x; y)$ point du plan.

Montrer que $M(x; y) \in (C) \Leftrightarrow x^2 + y^2 - 2x - 2y - 2 = 0$.

Définition :

Le cercle (C) de centre $\Omega(a; b)$ et de rayon R est l'ensemble des points M du plan tels que $\Omega M = R$.

Propriété :

Une équation cartésienne du cercle de centre $\Omega(a; b)$ et de rayon R est $(x - a)^2 + (y - b)^2 = R^2$ que l'on peut écrire $x^2 + y^2 - 2ax - 2by + c = 0$ où $c = a^2 + b^2 - R^2$.

Application ⑦ :

Déterminer une équation du cercle (C) dans chacun des cas suivants :

① (C) de centre $\Omega(-2; 3)$ et de rayon 4.

② (C) de centre $A(2; 3)$ et passe par le point $B(1; -3)$.

Application ⑧ :

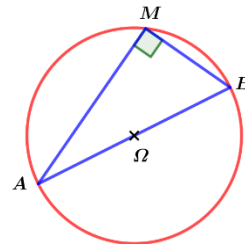
Déterminer l'ensemble des points $M(x; y)$ du plan vérifiant l'équation (E) dans les cas suivants :

- ① $(E): x^2 + y^2 - 4x - 2y + 1 = 0.$
- ② $(E): x^2 + y^2 - 2x - 4y + 5 = 0.$
- ③ $(E): x^2 + y^2 - 6x + 4y + 14 = 0.$
- ④ $(E): x^2 - x + y^2 + 3y - 4 = 0.$

2. Equation d'un cercle défini par son diamètre

On considère le cercle (C) de diamètre $[AB]$.

On a : $M(x; y) \in (C) \Leftrightarrow \overrightarrow{AM} \cdot \overrightarrow{BM} = 0$
 $\Leftrightarrow (x - x_A)(x - x_B) + (y - y_A)(y - y_B) = 0.$



Propriété :

Soient A et B deux points distincts du plan.
 L'ensemble des points M du plan qui vérifient $\overrightarrow{AM} \cdot \overrightarrow{BM} = 0$ est le cercle de diamètre $[AB]$ et d'équation cartésienne $(x - x_A)(x - x_B) + (y - y_A)(y - y_B) = 0.$

Application ①② :

On considère les points $A(-1; 2)$ et $B(-5; 4)$
 Déterminer une équation du cercle (C) de diamètre $[AB]$ par deux méthodes.

3. Représentation paramétrique d'un cercle

On considère le cercle (C) de centre $\Omega(a; b)$ et de rayon R .

On a : $M(x; y) \in (C) \Leftrightarrow (x - a)^2 + (y - b)^2 = R^2$
 $\Leftrightarrow \left(\frac{x-a}{R}\right)^2 + \left(\frac{y-b}{R}\right)^2 = 1.$

Donc il existe un réel θ tel que $\frac{x-a}{R} = \cos \theta$ et $\frac{y-b}{R} = \sin \theta.$

Alors : $M(x; y) \in (C) \Leftrightarrow (\exists \theta \in \mathbb{R}) : \begin{cases} x = a + R \cos \theta \\ y = b + R \sin \theta \end{cases}$

Propriété :

Le cercle (C) de centre $\Omega(a; b)$ et de rayon R est l'ensemble des points $M(x; y)$ du plan qui vérifient le système $(S): \begin{cases} x = a + R \cos \theta \\ y = b + R \sin \theta \end{cases} / (\theta \in \mathbb{R}).$

Le système (S) est appelé **une représentation paramétrique** du cercle (C) .

Application ③④ :

1. Déterminer l'ensemble des points $M(x; y)$ du plan qui vérifient le système :
 $\begin{cases} x = -1 + 2 \cos \theta \\ y = 3 + 2 \sin \theta \end{cases} / (\theta \in \mathbb{R}).$
2. Soit (C_1) le cercle de centre $\Omega(-1; 2)$ et de rayon $\sqrt{3}$.
 a. Donner une représentation paramétrique du cercle (C_1) .
 b. Donner les coordonnées de deux points du cercle (C_1) .
3. Donner une représentation paramétrique du cercle (C_2) d'équation
 $x^2 + y^2 + 4x - 6y + 9 = 0.$

4. Intérieur et extérieur d'un cercle

Propriété :

Soit (C) un cercle d'équation $x^2 + y^2 + ax + by + c = 0$ et $M(x_0; y_0)$ un point du plan.

- M est un point du cercle (C) si et seulement si $x_0^2 + y_0^2 + ax_0 + by_0 + c = 0.$
- M est à l'intérieur du cercle (C) si et seulement si $x_0^2 + y_0^2 + ax_0 + by_0 + c < 0.$
- M est à l'extérieur du cercle (C) si et seulement si $x_0^2 + y_0^2 + ax_0 + by_0 + c > 0.$

Application ⑤⑥ :

1. Résoudre graphiquement les inéquations suivantes :
 ① $x^2 + y^2 + 2x - 6y + 9 \geq 0.$
 ② $x^2 + y^2 + 2y - 3 < 0.$
2. Résoudre graphiquement le système suivant $\begin{cases} x^2 + y^2 - 2x + 2y - 7 < 0 \\ x - y + 1 > 0 \end{cases}$

5. Positions relatives d'une droite et d'un cercle

Pour étudier la position relative d'un cercle (C) de centre Ω et de rayon R avec une droite (D) on peut calculer la distance $d(\Omega; (D))$ et la comparer au rayon R .

 **Propriété :**

Soit (C) un cercle de centre Ω et de rayon R et (D) est une droite du plan.

- Si $d(\Omega; (D)) > R$, alors la droite (D) ne coupe pas le cercle (C) .
- Si $d(\Omega; (D)) = R$, alors la droite (D) et le cercle (C) ont un seul point commun.
- Si $d(\Omega; (D)) < R$, alors la droite (D) coupe le cercle (C) en deux points distincts.

 **Application ④④ :**

Etudier la position relative du cercle (C) et la droite (D) , en déterminant les coordonnées des points d'intersection s'ils existent, dans chacun des cas suivants :

- ① $(C): x^2 + y^2 + 2x - 2y = 0$ et $(D): x + y + 2 = 0$.
- ② $(C): x^2 + y^2 - 2x + 4y - 11 = 0$ et $(D): x + y = 3$.
- ③ $(C): x^2 + y^2 + 2x - 6y = 6$ et $(D): 4x - 3y = 8$.

 **Equation cartésienne d'une droite tangente à un cercle en un point donné de ce cercle**

 **Définition :**

Soit (C) un cercle de centre Ω et de rayon R et A est un point de (C) .
On dit qu'une droite (D) est tangente à (C) au point A si et seulement si (D) et (ΩA) sont perpendiculaires au point A .

 **Propriété :**

Soit (C) un cercle de centre Ω et A est un point de (C) et M est un point d'une droite (D) .
 (D) est tangente à (C) au point A si et seulement si $\overrightarrow{AM} \cdot \overrightarrow{A\Omega} = 0$.

 **Application ④④ :**

On considère le cercle (C) d'équation $x^2 + y^2 - 2x - 4y = 0$.

1. Vérifier que $A(2; 4)$ est un point du cercle (C) .
2. Déterminer une équation de la tangente au cercle (C) en A .

 **Exercice de synthèse :**

Dans un plan muni d'un repère orthonormé direct $(O; \vec{i}, \vec{j})$, on considère les points $A(2; -1)$, $B(-4; -3)$, $C(1; -3)$.

1. a. Calculer $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC}$.
b. Calculer $\cos(\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{AC})$ et $\sin(\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{AC})$ en déduire la mesure principale de l'angle $\left(\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{AC}\right)^\wedge$.
- c. Calculer la surface du triangle ABC .
2. Déterminer une équation cartésienne de la droite (D) passant par B et perpendiculaire (AC) .
3. On considère le cercle (C) d'équation $x^2 + y^2 + 2x + 4y - 5 = 0$.
a. Déterminer le rayon et les coordonnées du centre de (C) .
b. Vérifier que (C) est le cercle de diamètre $[AB]$.
c. Donner une équation cartésienne de la droite (Δ) tangente à (C) au point A .
d. Donner une représentation paramétrique de (C) .
4. Etudier la position relative du cercle (C) et la droite (D) , en déterminant les coordonnées des points d'intersection s'ils existent.
5. Résoudre graphiquement le système suivant
$$\begin{cases} x^2 + y^2 + 2x + 4y - 5 < 0 \\ x + 2y + 10 \geq 0 \end{cases}$$