Улазни подаци:

Снага коју преносе зупчаници :	P =	80	(KW)
Број обртаја погонског зупчаника :	$n_1 =$	700	(min ⁻¹)
Преносни однос :	$i = \frac{n_1}{n_2} =$	2	
Број зубаца погонског зупчаника:	$z_1 =$	25	
Угао нагиба бочне линије зубаца на подеоном кругу:	$\beta =$	5 °	
Смер нагиба бочне линје погонског зупчаника:		десни	
Фактор ширине и пречника зупчаника:	$\varphi = b/d_1 =$	0.6	
Коефицијенти помјерања профила:	$x_{t1} = x_{t2} =$	0.4	-
Квалитет изреде зупчаника:		IT7	
Фактор спољних динамичких сила:	$K_A =$	1.25	
Материјал зупчаника:		Č.1220	
Материјал вратила:		Č.0545	
Положај зупчаника између лежаја:	симетричан		
Веза вратила и зупчаника:	нормални клин без нагиба JUS.MC2.060		
Потребан радни вјек лежаја:	$L_h =$	30000	h
Нацртати зупчаник:		Погонски	
Остали параметри се усвајају према препорукама.			
Растојање између лежаја:	$L_1 =$	160	mm
	$L_2 = L_1 + 10mm$		

Израда:

1. Пречник подеоне кружнице малог зупчаника

$$d_1 \ge \sqrt[3]{\frac{2 \cdot T_1}{\varphi \cdot \sigma_d^2} \cdot \frac{u+1}{u} K_H \cdot Z^2} = 125.090 \quad mm$$

Гдје је:

је:
$$T_1=\frac{P}{\omega_1}=~1.0913482~~KNm=~1091348.181~~Nmm~~$$
 Обртни момент $\omega=\frac{n_1\cdot\pi}{30}=~~73.304~~\frac{rad}{s}~~$ Угаона брзина $\sigma_{H\,\mathrm{lim}}=~~1480~~\frac{N}{mm^2}~~$ Динамичка издржљивост бокова зубаца према Т 4.5 М.Е II за Č.1220 $S=~1.4~~$ до $~~2~~$ Степен сигурности против разарања бокова зубаца

S = 1.7 Усваја се, стр. 132 М.Е.II

$$\sigma_{_d} = rac{\sigma_{_{H ext{ lim}}}}{S} = 870.588 \quad rac{N}{mm^2}$$
 Дозвољени напон

Кинематски преносни однос,преносни однос у кинематском полу.

Предпостављамо пречник:

$$d_1 = 125 mm$$

па је брзина зупчаника

на подеоној кружници:
$$v_1 = r_1 \cdot \omega = \frac{d_1}{2} \cdot \omega =$$
 4.581 $\frac{m}{s}$ Рачунамо однос:

 $\frac{v \cdot z_1}{100} = 1.145$ па за квалитет израде зупчаника IT7 према дијаграму на Сл. 4.47

рачунамо фактор унутрашњих динамичких сила $K_{_{\scriptscriptstyle V}}=K_{_{\scriptscriptstyle V}eta}$

$$K_{v} = K_{v\beta}$$

мунамо фактор унутрашњих динамичких сила
$$K_{_{V}}=K_{_{V}eta}$$
 за $arepsilon_{_{eta}}>1$ $K_{_{V}}=K_{_{V}eta}-arepsilon_{_{eta}}\cdot\left(K_{_{V}eta}-K_{_{V}lpha}
ight)$ за $arepsilon_{_{eta}}<1$ $K_{_{V}}=1.073$ јер је $arepsilon_{_{eta}}<1$ и $K_{_{V}eta}=1.053$

$$K_{..} = 1.073$$
 jep

$$epje \mathcal{E}_{\beta} < 1$$

$$K_{\nu\beta}$$
 =

$$K_{v\alpha} = 1.101$$

Из Т 4.4 фактор расподеле оптерћења, за $\varphi = b / d_1 = 0.6$ и оба зупчаника

$$\varphi = b/d_1 =$$

симетрично постављена између лежаја $K_{{{H}{\beta}}}=$ 1.035 Па је:

$$K_{H\beta} =$$

$$K_H = K_A \cdot K_v \cdot K_{H\beta} = 1.389$$

Утицај еластичности материјала за оба зупчаника од челика $Z_E= 189 \sqrt{rac{N}{mm^2}}$

$$Z_E = 189$$

Па за цилиндричне зупчанике са косим зупцима са:

$$x_{t1} + x_{t2} > 0$$
 имамо:

$$Z = (2,3...2,5) \cdot Z_E \cdot \cos \beta =$$
 442.460 $\sqrt{\frac{N}{mm^2}}$

$$442.460 \sqrt{\frac{N}{mm^2}}$$

Модул зупчаника у равни нормалној на бок зупца:

$$m_n=rac{d_1}{Z_1}\cdot\coseta=$$
 4.985 mm из Т 4.2 М.Е. II усваја се стандардна врједност: $m_n=$ 5 mm

$$m_n = 5$$
 mm

Модул у равни нормалној на кинематску осу:

$$m_t = \frac{m_n}{\cos \beta} = 5.019 \quad mm$$

2. Степен сугурности против лома зубаца:

$$S = \frac{\left[\sigma_F\right]_M}{\sigma_F} = \frac{y_\Pi \cdot \sigma_{F \, \text{lim}}}{\sigma_F} = \qquad \text{4.134} \qquad S = 1,6....2,4 \qquad \text{CTp. 138 M.E. II}$$

$$y_\Pi = \qquad 2 \qquad \text{str. 138 M.E. II}$$

$$\sigma_{F \, {
m lim}} = 416 \, rac{N}{mm^2}$$
 Трајна динамичка издржљивост за једносмјерну промјену напона Т 4.5

Напон у подножју зубаца цилиндричних зупчаника:

$$\sigma_F = y_{Fa} \cdot y_{Sa} \cdot y_{\varepsilon} \cdot y_{\beta} \cdot \frac{F_t}{b \cdot m_n} \cdot K_A \cdot K_V \cdot K_{F\beta} = 201.269 \quad \frac{N}{mm^2}$$

Фактор облика зубаца:
$$y_{Fa} = 2.265$$
 за : $Z_n = \frac{Z}{\cos^3 \beta} = 25.288$ и $x_{t1} = 0.4$

из Т 4.8 М.Е. II

Фактор концентрације напона Сл. 4.54 М.Е. II $y_{Sa} = 1.985$

Фактор положаја:
$$y_{\varepsilon}=0.25+\frac{0.75}{\varepsilon_{\alpha}}=$$
 0.720

Утицај облика косозубих зупчаника:
$$y_{\beta} = 1 - \varepsilon_{\beta} \cdot \frac{\beta^{\circ}}{120} = 0.982$$

Фактор расподеле оптерћења:
$$K_{FB} = K_{HB}^{P} =$$
 1.030

$$p = \frac{\left(b/h\right)^2}{1 + \left(b/h\right) + \left(b/h\right)^2} = 0.852$$

Ширина зубаца зупчаника:
$$b = \varphi \cdot d_1 =$$
 75.28649 mm $b =$ 76 mm

Висина зубаца зупчаника:
$$h=\frac{d_a}{2}-\frac{d_f}{2}=$$
 11.504 mm $h_1=$ 11.504 mm $h_2=$ 11.269 mm

Рачуна се за оба зупчаника и усваја се минималан однос:
$$\frac{b}{h} = 6.607$$

Обимна сила:
$$F_{\scriptscriptstyle t} = \frac{2 \cdot T_{\scriptscriptstyle 1}}{d_{\scriptscriptstyle 1}} = \frac{2 \cdot T_{\scriptscriptstyle 1}}{m_{\scriptscriptstyle t} \cdot z_{\scriptscriptstyle 1}} = \qquad \qquad \text{17395.124} \qquad N$$

3. Завршни прорачун цилиндричног зупчаног пара

Улазни подаци:

Снага на погонском вратилу:
$$P=80 \quad (KW)$$
 Број обртаја погонског и гоњеног вратила: $n_1=700 \quad \left(\min^{-1}\right) =11.667 \quad \left(s^{-1}\right)$

$$n_2 = \frac{n_1}{i} = 350 \quad (min^{-1}) = 5.833 \quad (s^{-1})$$

3адани преносни однос: i=

Радни вјек:

$$T = 10000$$

Мали зупчаник је погонски а велики гоњени Ако је број спрезања у радном вјеку

- $n_{\scriptscriptstyle \Sigma} < N_{\scriptscriptstyle S}$ Имамо статички напрегнуте зупце $N_{\scriptscriptstyle S}$ Граничан статички број циклуса 1.

h

$$\sigma_{{\scriptscriptstyle HS}} = \sigma_{{\scriptscriptstyle H\, {
m lim}}} \cdot Z_{{\scriptscriptstyle S}}$$
 фактор статичке чврстоће Т 7.187

из Т 4.5 имамо
$$\,\sigma_{\scriptscriptstyle FS}\,$$
 статичка чврстоћа подножја зубаца

- 2. $n_{\scriptscriptstyle \Sigma} > N_{\scriptscriptstyle S}$ Имамо динамички напрегнуте зупце
- $n_{\scriptscriptstyle \Sigma} < N_{\scriptscriptstyle D}$ Мјеродавна је коначна издржљивост 3.

 $N_{\scriptscriptstyle D}$ Број циклуса промјене гдје имамо трајну динамичку чврстоћу

$$\sigma_{\scriptscriptstyle HN}^{\scriptscriptstyle m}\cdot n_{\scriptscriptstyle \Sigma}=\sigma_{\scriptscriptstyle H\, ext{lim}}^{\scriptscriptstyle m}\cdot N_{\scriptscriptstyle D}$$

$$\sigma_{HN} = \sigma_{H \, ext{lim}} \cdot \left(\frac{N_D}{n_{\scriptscriptstyle \Sigma}} \right)^{\frac{1}{m}}$$
 Коначна издржљивост бокова зубаца

$$\sigma_{FN} = \sigma_{F \, ext{lim}} \cdot \left(rac{N_D}{n_\Sigma}
ight)^{rac{1}{m}}$$
 Коначна издржљивост подножја зубаца

 $n_{\scriptscriptstyle \Sigma} > N_{\scriptscriptstyle D}$ Мјеродавна је трајна динамичка издржљивост 4.

 $\sigma_{H\,\mathrm{lim}}, \sigma_{F\,\mathrm{lim}}$ Трајне динамичке издржљивости бокова и подножја зубаца

У нашем случају:

$$n_{\Sigma} = n_1 \cdot T = 420000000$$
 obrtaja

Из Т 7.187 за површински отврднут челике имамо:

 $N_D =$ 50000000 за издржљивост бокова зубаца

3000000 за издржљивост подножја збаца $N_D =$

Закључујемо да је:

 $n_{\scriptscriptstyle \Sigma} > N_{\scriptscriptstyle D}\;$ За прорачун је мјеродавна трајна динамичка издржљивост

Из Т 4.5 имамо:

 $\sigma_{H\,\mathrm{lim}},\sigma_{F\,\mathrm{lim}}$ Трајне динамичке издржљивости бокова и подножја зубаца

Режим рада извршног органа са умјереним ударима:

$$K_A = 1.25$$

Геометријске мјере и кинематски односи Основна зупчаница

Угао нагиба профила у нормалном пресеку:

$$\alpha_n =$$
 20 °

Угао нагиба бочне линије на подеоном кругу:

$$\beta=$$
 5 $^{\circ}$

Угао нагиба профила у главном пресјеку:

$$tg\alpha_{t} = \frac{tg\alpha_{n}}{\cos\beta} = 0.365361$$

$$\alpha_{*} = 0.350293 \text{ rad}$$

$$lpha_{\scriptscriptstyle t} = 0.350293 \; {
m rad}$$
 $lpha_{\scriptscriptstyle t} = 20.07031 \; ^{\circ}$

Бројеви зубаца и њихов однос

$$z_1=$$
 25 задана врједност $z_2=z_1\cdot i=$ 50 Усвојено: $z_2=$

$$z_2 = z_1 \cdot i =$$

$$_{2} = 50$$

Кинематски преносни однос:

$$u = \frac{z_2}{z_1} = 2$$

Број зубаца еквивалентног цилиндричног зупчаника са правим зупцима:

$$z_n \approx \frac{z}{\cos^3 \beta}$$
 na je: $z_{n1} \approx \frac{z_1}{\cos^3 \beta} = \frac{z_1}{\cos^3 \beta}$

$$z_{n2} \approx \frac{z_2}{\cos^3 \beta} =$$

Модул:

$$m_t = \frac{m_n}{\cos \beta} = 5.019 \quad mm$$

Ширина зупчаника:

$$b = \varphi \cdot d_1 = \varphi \cdot m_t \cdot z_1 = 75.286 \quad mm$$

$$b_2 = 76$$

mm

mm

$$b_1 = 80$$

Помјерање профила је различито од нуле по поставци задатка:

Пречници подеоних кружница:

$$d_1 = m_t \cdot z_1 = 125.477 \quad mm \quad d_2 = m_t \cdot z_2 = 125.477 \quad mm$$

$$d_{\alpha} = m \cdot 7_{\alpha} =$$

Пречници основних кружница:

$$d_{b1} = d_1 \cdot \cos \alpha_t = 117.858 \quad mm \qquad d_{b2} = d_2 \cdot \cos \alpha_t =$$

$$d_{12} = d_2 \cdot cc$$

$$r_{b1} = 58.929 \quad mm$$
 $r_{b2} = 117.8575 \quad mm$

Нападни угао еволвенте на кинематској кружници и угао додирнице:

$$inv\alpha_{tw} = \frac{x_{t1} + x_{t2}}{z_1 + z_2} \cdot 2 \cdot tg\alpha_t + inv\alpha_t = 0.020913 \text{ rad}$$

$$inv\alpha_t = tg\alpha_t - \alpha_t = 0.0150676$$
 rad

Потребно је одредити угао додирнице на основу евовлвентног угла:

Из Т 7.164 бирамо врједност:

$$k = 2.8$$

Па рачунамо прву приближну врједност угла додирнице:

$$\alpha_{tw 1} = \sqrt[3]{k \cdot inv \ \alpha_{tw}} = 0.3906214 \text{ rad}$$

Рачунамо еволвентни угао поново:

$$inv \alpha_{tw1} = tg \alpha_{tw1} - \alpha_{tw1} = 0.021160 \text{ rad}$$

Рачунамо разлику између израчунатог и заданог еволвентног угла додирнице и упоређујемо је са дозвоњеном разликом:

$$\delta_1 = inv\alpha_{tw1} - inv\alpha_{tw} = 0.000247 \text{ rad}$$

усвајамо:

$$\delta_{doz}=~10^{-5}$$
 јер је $\delta_{doz}=10^{-4}$ или 10^{-5}

$$\delta_{doz} = 10^{-4}$$

Како израчуната разлика није мања од дозвољене, већа је, пробаћемо са првим мањим углом према једначини:

$$\alpha_{w2} = \alpha_{w1} - \frac{\delta_1}{tg^2 \alpha_{w1}} = 0.3891661 \text{ rad}$$

Рачунамо еволвентни угао:

$$inv\alpha_{tw2} = tg\alpha_{tw2} - \alpha_{tw2} = 0.0209144$$
 rad

Рачунамо разлику:

$$\delta_2 = inv\alpha_{tw2} - inv\alpha_{tw} = 1.018$$
E-06 rad $\delta_{doz} = 10^{-5}$

 $\alpha_{tw} = 0.389166 \text{ rad}$ Дакле угао додирнице је:

Да је израчуната разлика била мања од дозвољене, пробали бисмо са првим већим углом по једначини:

$$lpha_{_{tw\,2}}=lpha_{_{tw\,1}}+rac{\delta_{_1}}{tg^{^2}lpha_{_{tw\,1}}}$$
 И радимо док израчуната разлика не буде мања од дозвољене

Пречници кинематских кружница:

$$d_{w1} = d_1 \cdot \frac{\cos \alpha_t}{\cos \alpha_{tw}} = 127.382 \quad mm \qquad r_{w1} = 63.691 \quad mm$$

$$d_{w2} = d_2 \cdot \frac{\cos \alpha_t}{\cos \alpha_{tw}} = 254.765 \quad mm \qquad r_{w2} = 127.382 \quad mm$$

Осно растојање зупчаника:

$$a = r_{w1} + r_{w2} = 191.074 mm$$

Коефицијенти помјерања профила у равни нормалној на бокове зубаца:

$$x_{n1} = \frac{x_{t1}}{\cos \beta} = 0.401528$$

$$x_{n2} = \frac{x_{t2}}{\cos \beta} = 0.200764$$

Пречници подножних кружница:

$$d_{f1} = d_1 - 2 \cdot m_n (1 + C_{ao} - x_{n1}) = 116.993$$
 mm

$$d_{f2} = d_2 - 2 \cdot m_n \cdot (1 + C_{ao} - x_{n2}) =$$
 240.463 mm

Усваја се $C_{aa} = 0$.

Пречници тјемених кружница:

$$d_{a1} = d_1 + 2 \cdot m_n \cdot (1 + x_{n1}) = 139.493$$
 mm

$$d_{a2} = d_2 + 2 \cdot m_n \cdot (1 + x_{n2}) = 262.963$$
 mm

усваја се:

Podeoni koraci:

$$p_n = \pi \cdot m_n =$$
 15.708 mm
 $p_t = \pi \cdot m_t =$ 15.768 mm

Osnovni korak:

$$p_{bt} = p_t \cdot \cos \alpha_t = 14.810 \quad mm$$

Aktivna dužina dodirnice:

$$g_{\alpha} = \sqrt{r_{a1}^2 - r_{b1}^2} + \sqrt{r_{a2}^2 - r_{b2}^2} - a \cdot \sin \alpha_{tw} = 23.610 \quad mm$$
 $g_{\alpha} = 24 \quad mm$

Степен спрезања профила:

$$\varepsilon_{\alpha} = \frac{g_{\alpha}}{p_{bt}} = 1.594$$

$$\varepsilon_{\beta} = \frac{b \cdot \sin \beta}{m_{n} \cdot \pi} = 0.422$$

Укупан степен спрезања:

$$\varepsilon_{\gamma} = \varepsilon_{\alpha} + \varepsilon_{\beta} = 2.016$$

Мјере прекозубаца:

$$w_{1} = m_{n} \cdot \cos \alpha_{n} \cdot \left[\pi \cdot (z_{w1} - 0.5) + z_{1} \cdot inv\alpha_{t}\right] + 2 \cdot x_{n1} \cdot m_{n} \cdot \sin \alpha_{n} =$$

$$w_{2} = m_{n} \cdot \cos \alpha_{n} \cdot \left[\pi \cdot (z_{w2} - 0.5) + z_{2} \cdot inv\alpha_{t}\right] + 2 \cdot x_{n2} \cdot m_{n} \cdot \sin \alpha_{n} =$$

$$z_{w1} = \frac{z_{1}}{\pi} \cdot \left(\frac{tg\alpha_{tx1}}{\cos^{2}\beta_{b}} - inv\alpha_{t}\right) - \frac{2 \cdot x_{t1} \cdot tg\alpha_{t}}{\pi} + 0.5 =$$

$$z_{w2} = \frac{z_{2}}{\pi} \cdot \left(\frac{tg\alpha_{tx2}}{\cos^{2}\beta_{b}} - inv\alpha_{t}\right) - \frac{2 \cdot x_{t2} \cdot tg\alpha_{t}}{\pi} + 0.5 =$$

$$tg\alpha_{tx1} = \frac{1}{\cos \alpha_{t}} \cdot \sqrt{\sin^{2}\alpha_{t} + 4 \cdot \frac{x_{t1}}{z_{1}} \cdot \left(1 + \frac{x_{t1}}{z_{1}}\right)} =$$

$$tg\alpha_{tx2} = \frac{1}{\cos \alpha_{t}} \cdot \sqrt{\sin^{2}\alpha_{t} + 4 \cdot \frac{x_{t2}}{z_{2}} \cdot \left(1 + \frac{x_{t2}}{z_{2}}\right)} =$$

$$0.389483$$

Угао нагиба боичне линије на основном кругу:

$$\sin \alpha_t = \frac{\sin \alpha_n}{\cos \beta_b} \Rightarrow \cos \beta_b = \frac{\sin \alpha_n}{\sin \alpha_t} = 0.996641 \qquad \beta_b = 0.081991 \quad \text{rad}$$

$$\beta_b = 4.697764 \quad ^{\circ}$$

Мјерни број прекозубаца се заокружује на ближи цео број:

$$z_{w1}=4$$
 $z_{w2}=6$ $z_{w2}=6$ $z_{w1}=4$ зупца износи $w_1=54.805$ mm Мјера преко $z_{w2}=6$ зубаца износи $w_2=85.410$ mm

Толеранције зупчаника:

Према JUS M.C1.031...36 и одговарајућим ISO стандардима за модул $m_n = mm$ и преносни однос u = u и квалитет IT7 одређујемо:

Одступања мере прекозубаца из Т 7.175 имамо:

$$A_{w1g} = mm$$

$$A_{w2g} = mm$$

$$A_{w1d} = mm$$

$$A_{w2d} = mm$$

Бочни зазор, за збир помјерања профила различит од нуле $x_1 + x_2 \neq 0$ ачуна:

$$j_n = 2 \cdot A_a \sin \alpha_{tw} \cdot \cos \beta_b - (A_{w1} + A_{w2})$$

$$j_{ng} = mm$$

$$j_n = \dots mm$$

 $j_{nd} = mm$

Одступања осног растојања из Т 7.176:

$$A_{ag} = mm$$
 $A_{ad} = mm$

Дозвољена укупна радијална одступања из Т 7.178:

$$F_{i}^{"} = mm$$

Дозвољена појединачна радијална одступања из Т 7.179:

$$f_{i}^{"} = mm$$

Дозвољена одступања бочних линија зубаца из Т 7.172:

$$T_{\beta} = mm$$

Дозвољено одступање центричности из Т 7.173:

$$T_r = mm$$

Дозвољено одступање еволвентних профила из Т 7.171:

$$T_{ev} = mm$$

Дозвољена одступања подеоног корака из Т 7.169:

$$A_{t0} = \pm$$
 mm

Дозвољена одступања основног корака:
$$A_{iB\beta} = A_{i0} \cdot \cos \beta = \pm$$
 mm

МОДЕЛИРАЊЕ ЕВОЛВЕНТЕ МАЛОГ ЗУПЧАНИКА

лучна дебљина зупца на подеоној кружници у главном пресеку:

$$S_{t} = m_{t} \cdot (0.5 \cdot \pi + 2 \cdot x \cdot tg \alpha_{t}) = 9.351 \, mm$$

угао крајњих тачака лучне дебљине зупца на подеоној кружници у главном пресеку:

$$\alpha_t = \frac{2 \cdot S_t}{d_t} =$$
 0.149 rad $\alpha_t =$ 8.540 $^{\circ}$

лучна дебљина зупца на основној кружници у главном пресеку:

$$S_{bt} = d_{b1} \cdot \left(\frac{S_t}{d_1} + inv \alpha_t \right) = 10.559 \, mm$$

угао крајњих тачака лучне дебљине зупца на основној кружници у главном пресеку:

$$\alpha_{bt} = \frac{2 \cdot S_{bt}}{d_{bt}} =$$
 0.179 rad $\alpha_{bt} =$ 10.266 $^{\circ}$

за случај највећег полупречника темене кружнице имамо нулту дебљину зупца:

$$inv\alpha_{a\max} = \left(\frac{S_t}{d_1}\right) + inv\alpha_t = 0.089591 \text{ rad}$$

еволвентни угао се одређује:

Из Т 7.164 бирамо врједност:
$$k=2.6$$
 $\alpha_{a\max1}=\sqrt[3]{k\cdot inv\alpha_{a\max}}=0.615289$ rad

$$inv\alpha_{a\max 1} = tg\alpha_{a\max 1} - \alpha_{a\max 1} = 0.091532 \text{ rad}$$

грешка:
$$\delta_1 = inv\alpha_{a\max 1} - inv\alpha_{a\max} = 0.001940817 \text{ rad}$$

дозвољена грешка:
$$\delta_{doz}=10^{-5}$$

друга приближна вредност:
$$\alpha_{a \max 2} = \alpha_{a \max 1} - \frac{\delta_1}{tg^2 \alpha_{a \max 1}} = 0.611404$$
 rad

$$inv\alpha_{a\max 2} = tg\alpha_{a\max 2} - \alpha_{a\max 2} = 0.0896069$$
 rad

грешка:
$$\delta_2 = inv \alpha_{a \max 2} - inv \alpha_{a \max} = 1.5923$$
E-05 rad

трећа приближна вредност:
$$\alpha_{a \max 3} = \alpha_{a \max 2} - \frac{\delta_2}{tg^2 \alpha_{a \max 2}} = 0.611372$$
 rad

$$inv\alpha_{a\max 3} = tg\alpha_{a\max 3} - \alpha_{a\max 3} = 0.089591 \text{ rad}$$

грешка:
$$\delta_3 = inv\alpha_{a\max 3} - inv\alpha_{a\max} = 1.098\text{E-09} \text{ rad}$$

$$\alpha_{a \max} = 0.6113719 \text{ rad}$$

$$r_{a \max 1} = r_1 \cdot \frac{\cos \alpha_t}{\cos \alpha_{a \max}} = \frac{d_1}{2} \cdot \frac{\cos \alpha_t}{\cos \alpha_{a \max}} = 71.964 \ mm$$

угао за поклапање зупца гоњеног и међузубља погонског зупчаника:

$$\alpha_{pokl1} = \frac{\frac{b_1}{2} \cdot tg\beta}{\frac{d_1}{2}} = 0.055780 \text{ rad} \quad \alpha_{pokl1} = 3.196 \quad r_{w1} = \frac{d_{w1}}{2} = 63.691 \quad mm$$

$$\alpha_{pokl2} = \frac{\frac{b_2}{2} \cdot tg\beta}{\frac{d_2}{2}} = 0.026495 \text{ rad} \quad \alpha_{pokl2} = 1.518 \quad r_{w2} = \frac{d_{w2}}{2} = 127.382 \quad mm$$

$$\alpha_{pokl2} = \frac{\frac{b_2}{2} \cdot tg\beta}{\frac{d_2}{2}} = 0.026495 \text{ rad} \quad \alpha_{pokl2} = 1.518$$

$$r_{w2} = \frac{d_{w2}}{2} = 127.382 \text{ } mm$$

Угао половине корака погонског зупчаника:

$$\frac{\alpha_{pt}}{2} = \frac{p_t}{d_1} = 0.1256637 \text{ rad}$$

$$\frac{\alpha_{pt}}{2} = \frac{p_t}{d_1} = 7.2$$

МОДЕЛИРАЊЕ ЕВОЛВЕНТЕ ВЕЛИКОГ ЗУПЧАНИКА

лучна дебљина зупца на подеоној кружници у главном пресеку:

$$S_t = m_t \cdot (0.5 \cdot \pi + 2 \cdot x \cdot tg \,\alpha_t) = 8.617 \,mm$$

угао крајњих тачака лучне дебљине зупца на подеоној кружници у главном пресеку:

$$\alpha_t = \frac{2 \cdot S_t}{d_2} =$$
 0.069 rad $\alpha_t =$ 3.935 $^{\circ}$

лучна дебљина зупца на основној кружници у главном пресеку:

$$S_{bt} = d_{b2} \cdot \left(\frac{S_t}{d_2} + inv\alpha_t \right) = 11.646 \quad mm$$

угао крајњих тачака лучне дебљине зупца на основној кружници у главном пресеку:

$$\alpha_{bt} = \frac{2 \cdot S_{bt}}{d_{b2}} =$$
 0.099 rad $\alpha_{bt} =$ 5.662 $^{\circ}$

за случај највећег полупречника темене кружнице имамо нулту дебљину зупца:

$$inv\alpha_{a\max} = \left(\frac{S_t}{d_2}\right) + inv\alpha_t = 0.049406 \text{ rad}$$

еволвентни угао се одређује:

Из Т 7.164 бирамо врједност:
$$k=2.7$$
 $\alpha_{a\,{
m max}\,1}=\sqrt[3]{k\cdot inv\,\alpha_{a\,{
m max}}}=0.510955$ rad

$$inv\alpha_{a \max 1} = tg\alpha_{a \max 1} - \alpha_{a \max 1} = 0.049658 \text{ rad}$$

грешка:
$$\delta_1 = inv \alpha_{a \max 1} - inv \alpha_{a \max} = 0.000252 \text{ rad}$$

дозвољена грешка:
$$\delta_{doz}=10^{-5}$$

друга приближна вредност:
$$\alpha_{a \max 2} = \alpha_{a \max 1} - \frac{\delta_1}{t g^2 \alpha_{a \max 1}} = 0.510154$$
 rad

$$inv\alpha_{a\max 2} = tg\alpha_{a\max 2} - \alpha_{a\max 2} = 0.0494069$$
 rad

грешка:
$$\delta_2 = inv\alpha_{a\max 2} - inv\alpha_{a\max} =$$
 4.72E-07 rad

трећа приближна вредност:
$$\alpha_{a\max 3} = \alpha_{a\max 2} - \frac{\delta_2}{tg^2\alpha_{\max 2}} = 0.510152$$
 rad

$$inv\alpha_{a\max 3} = tg\alpha_{a\max 3} - \alpha_{a\max 3} = 0.049406 \text{ rad}$$

грешка:
$$\delta_3 = inv\alpha_{a\max 3} - inv\alpha_{a\max} = 1.67$$
E-12 rad

$$\alpha_{a\,\mathrm{max}} = 0.5101523 \;\mathrm{rad}$$

$$r_{a\max 2} = r_2 \cdot \frac{\cos \alpha_t}{\cos \alpha_{a\max}} = \frac{d_2}{2} \cdot \frac{\cos \alpha_t}{\cos \alpha_{a\max}} =$$
 135.054 mm

Толеранције гоњеног зупчаника:

Према JUS M.C1.031...36 и одговарајућим ISO стандардима за модул $m_n = mm$ и преносни однос u = u и квалитет IT7 одређујемо:

Одступања мере прекозубаца из Т 7.175 имамо:

$$A_{w1g} = mm$$

$$A_{w2g} = mm$$

$$A_{w1d} = mm$$

$$A_{w2d} = mm$$

Бочни зазор, за збир помјерања профила различит од нуле $x_1 + x_2 \neq 0$ на:

$$j_n = 2 \cdot A_a \sin \alpha_{tw} \cdot \cos \beta_b - (A_{w1} + A_{w2})$$

$$j_{ng} = mm$$

mm

 $j_{nd} =$

$$j_n = \dots mm$$

Одступања осног растојања из Т 7.176:

$$A_{ag} = mm$$
 $A_{ad} = mm$

Дозвољена укупна радијална одступања из Т 7.178:

$$F_{i}^{"} = mm$$

Дозвољена појединачна радијална одступања из Т 7.179:

$$f_{i}^{"} = mm$$

Дозвољена одступања бочних линија зубаца из Т 7.172:

$$T_{\beta} = mm$$

Дозвољено одступање центричности из Т 7.173:

$$T_r = mm$$

Дозвољено одступање еволвентних профила из Т 7.171:

$$T_{ev} = mm$$

Дозвољена одступања подеоног корака из Т 7.169:

$$A_{t0} = \pm$$
 mm

Дозвољена одступања основног корака:
$$A_{tB\beta} = A_{t0} \cdot \cos \beta = \pm$$
 mm