

### Examen d'Algèbre 3

#### Exercice 1

Soit  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  une application linéaire définie par

$$f(x, y, z) = (x - y + 2z, -2x + y - 3z, -x + y - 2z),$$

1. Donner la matrice  $A$  de  $f$  relativement à la base canonique  $\mathcal{B}$  de  $\mathbb{R}^3$ .
2. Soit  $u = (1, 1, 0)$ . Calculer  $f(u)$ ,  $f^2(u)$  et  $f^3(u)$  (rappel :  $f^2 = f \circ f$ ,  $f^3 = f \circ f \circ f$ ).
3. Montrer que  $\mathcal{B}_0 = (u, f(u), f^2(u))$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ .
4. Écrire la matrice  $A_0$  de  $f$  dans une base  $\mathcal{B}_0$ .
5. Donner la matrice  $P$  de passage de la base  $\mathcal{B}$  à la base  $\mathcal{B}_0$  puis calculer  $P^{-1}$ .
6. Donner la relation entre  $A$ ,  $A_0$  et  $P$ . Utiliser celle-ci pour vérifier la réponse à la question 4.
7. Échelonner la matrice  $A$  et en déduire le rang de  $f$ .
8. Donner les dimensions du noyau et de l'image de  $f$  puis déterminer une base de  $\text{Ker } f$  et une base de  $\text{Im } f$ .
9. A-t-on  $\mathbb{R}^3 = \text{Ker } f \oplus \text{Im } f$ ?

#### Solution 1

1. Soit  $\mathcal{B} = (e_1 = (1, 0, 0), e_2 = (0, 1, 0), e_3 = (0, 0, 1))$ , la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ . On a

$$\begin{cases} f(e_1) = f(1, 0, 0) = (1, -2, -1) = 1(1, 0, 0) - 2(0, 1, 0) - 1(0, 0, 1) = 1e_1 - 2e_2 - 1e_3 \\ f(e_2) = f(0, 1, 0) = (-1, 1, 1) = -1(1, 0, 0) + 1(0, 1, 0) + 1(0, 0, 1) = -1e_1 + 1e_2 + 1e_3 \\ f(e_3) = f(0, 0, 1) = (2, -3, -2) = 2(1, 0, 0) - 3(0, 1, 0) - 2(0, 0, 1) = 2e_1 - 3e_2 - 2e_3 \end{cases}$$

$$\Rightarrow A = M_{\mathcal{B}}(f) = \begin{matrix} & \begin{matrix} f(e_1) & f(e_2) & f(e_3) \end{matrix} \\ \begin{matrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{matrix} & \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ -2 & 1 & -3 \\ -1 & 1 & -2 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

2. On a

$$\begin{cases} f(u) = f(1, 1, 0) = (0, -1, 0) \\ f^2(u) = f(f(u)) = f(0, -1, 0) = (1, -1, -1) \\ f^3(u) = f(f^2(u)) = f(1, -1, -1) = (0, 0, 0) \end{cases}$$

3. Soit

$$\begin{cases} e'_1 = u = (1, 1, 0) \\ e'_2 = f(u) = (0, -1, 0) \\ e'_3 = f^2(u) = (1, -1, -1) \end{cases}$$

Montrons que  $\mathcal{B}_0 = (e'_1, e'_2, e'_3)$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ . Comme  $(e'_1, e'_2, e'_3)$  est une famille de 3 éléments de  $\mathbb{R}^3$ . Puisque  $\dim(\mathbb{R}^3) = 3$ , pour montrer que  $(e'_1, e'_2, e'_3)$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ , il suffit de vérifier que la famille  $(e'_1, e'_2, e'_3)$  est libre ou  $\det(e'_1, e'_2, e'_3) \neq 0$ . On a (on choisit de développer par rapport à la 3ème ligne)

$$\det(e'_1, e'_2, e'_3) = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 \end{vmatrix} = 0 \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ -1 & -1 \end{vmatrix} - 0 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} + (-1) \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} = 1 \neq 0.$$

Alors  $\mathcal{B}_0$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ .

4. On a

$$\begin{cases} f(e'_1) = f(u) = e'_2 = 0e'_1 + 1e'_2 + 0e'_3 \\ f(e'_2) = f(f(u)) = f^2(u) = e'_3 = 0e'_1 + 0e'_2 + 1e'_3 \\ f(e'_3) = f(f^2(u)) = f^3(u) = (0, 0, 0) = 0e'_1 + 0e'_2 + 0e'_3 \end{cases} \implies A_0 = M_{\mathcal{B}_0}(f) = \begin{matrix} & f(e'_1) & f(e'_2) & f(e'_3) \\ \begin{matrix} e'_1 \\ e'_2 \\ e'_3 \end{matrix} & \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

5. On a

$$\begin{cases} e'_1 = u = (1, 1, 0) = 1e_1 + 1e_2 + 0e_3 \\ e'_2 = f(u) = (0, -1, 0) = 0e_1 - 1e_2 + 0e_3 \\ e'_3 = f^2(u) = (1, -1, -1) = 1e_1 - 1e_2 - 1e_3 \end{cases} \implies P = P_{\mathcal{B}, \mathcal{B}_0} = \begin{matrix} & e'_1 & e'_2 & e'_3 \\ \begin{matrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{matrix} & \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \end{matrix}.$$

Calculons  $P^{-1}$ .

On a  $P = P_{\mathcal{B}, \mathcal{B}_0}$  la matrice de passage de  $\mathcal{B}$  à  $\mathcal{B}_0$ , alors  $P$  est inversible et  $P^{-1} = P_{\mathcal{B}_0, \mathcal{B}}$ , la matrice de passage de  $\mathcal{B}_0$  à  $\mathcal{B}$ . On a

$$\begin{cases} e'_1 = e_1 + e_2 & (L_1) \\ e'_2 = -e_2 & (L_2) \\ e'_3 = e_1 - e_2 - e_3 & (L_3) \end{cases} \iff \begin{cases} (L_2) \implies e_2 = -e'_2 \\ (L_1) \implies e_1 = e'_1 - e_2 = e'_1 + e'_2 \\ (L_3) \implies e_3 = e_1 - e_2 - e'_3 = e'_1 + 2e'_2 - e'_3 \end{cases},$$

alors

$$\begin{cases} e_1 = 1e'_1 + 1e'_2 + 0e'_3 \\ e_2 = 0e'_1 - 1e'_2 + 0e'_3 \\ e_3 = 1e'_1 + 2e'_2 - 1e'_3 \end{cases} \implies P^{-1} = P_{\mathcal{B}_0, \mathcal{B}} = \begin{matrix} & e_1 & e_2 & e_3 \\ \begin{matrix} e'_1 \\ e'_2 \\ e'_3 \end{matrix} & \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \end{matrix}.$$

6. On a  $P$  la matrice de passage de  $\mathcal{B}$  à  $\mathcal{B}_0$ ,  $A$  la matrice de  $f$  dans  $\mathcal{B}$  et  $A_0$  la matrice de  $f$  dans  $\mathcal{B}_0$  alors  $A_0 = P^{-1}AP$ . On a

$$\begin{aligned} A_0 &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ -2 & 1 & -3 \\ -1 & 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

7. On peut choisir comme premier pivot le 1 de la ligne 1 pour opérer sur les deux premières lignes :

$$A \longleftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \begin{array}{lcl} L_2 & \leftarrow & L_2 + 2L_1 \\ L_3 & \leftarrow & L_3 + L_1 \end{array}$$

alors  $\text{rang}(A) = 2$ .

8. (a) On a  $A$  la matrice de  $f$  alors  $\dim(\text{Im}(f)) = \text{rang}(f) = \text{rang}(A) = 2$ . D'après le théorème du rang  $\dim(\text{Ker}(f)) + \dim(\text{Im}(f)) = \dim(\mathbb{R}^3) = 3$ , alors  $\dim(\text{Ker}(f)) = 3 - \dim(\text{Im}(f)) = 3 - 2 = 1$ .
- (b) Soit  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ .

$$(x, y, z) \in \text{Ker}(f) \iff f((x, y, z)) = (0, 0, 0) \iff \begin{cases} x - y + 2z = 0 \\ -2x + y - 3z = 0 \\ -x + y - 2z = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x = y - 2z \\ -2y + 4z + y - 3z = 0 \\ -y + 2z + y - 2z = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} x = y - 2z \\ z - y = 0 \\ 0 = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} x = -y \\ z = y \end{cases}$$

alors  $(x, y, z) = (-y, y, y) = y(-1, 1, 1)$ . Donc,  $\text{Ker}(f) = \text{vect}(u)$ , avec  $u = (-1, 1, 1)$ . On en déduit  $\{u\}$  est génératrice de  $\text{Ker}(f)$ . Par suite,  $\text{card}(\{u\}) = 1 = \dim(\text{Ker}(f))$  finalement la famille  $\{u\}$  est une base de  $\text{Ker}(f)$ .

(c) On a  $A$  la matrice de  $f$  alors  $\text{Im}(f) = \text{Im}(A) = \text{vect}(C_1, C_2, C_3) = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ -2 \end{pmatrix} \right)$ .  
alors  $\text{Im}(f) = \text{vect}(u_1, u_2, u_3)$ , avec  $u_1 = (1, -2, -1), u_2 = (-1, 1, 1), u_3 = (2, -3, -2)$ . On a  $u_1 = u_2 + u_3 \implies \text{Im}(f) = \text{vect}(u_2, u_3)$ . Comme  $\text{card}(u_2, u_3) = 2 = \dim(\text{Im}(f))$ , alors  $(u_2, u_3)$  est une base de  $\text{Im}(f)$ .

### 9. Première méthode

On a  $\dim(\mathbb{R}^3) = 3 < +\infty$ , et  $(u_2, u_3)$  base de  $\text{Im}(f)$ ,  $\{u\}$  base de  $\text{Ker}(f)$ . Comme

$$\det(u, u_2, u_3) = \begin{vmatrix} -1 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & -3 \\ 1 & 1 & -2 \end{vmatrix} = 0. \text{ (car les deux colonnes premiers sont égales.)}$$

Alors la famille  $(u, u_1, u_3)$  n'est pas une base  $\mathbb{R}^3$ . Finalement on n'a pas  $\text{Im}(f) \oplus \text{Ker}(f) = \mathbb{R}^3$ .

### deuxième méthode

On a  $\text{Ker}(f) = \text{vect}(u)$ , et  $\text{Im}(f) = \text{vect}(u_2, u_3)$ . Comme  $u = u_2$  alors  $u \in \text{Ker}(f) \cap \text{Im}(f)$ . Par suite  $\text{Ker}(f) \cap \text{Im}(f) \neq \{0\}$ , finalement on n'a pas  $\text{Im}(f) \oplus \text{Ker}(f) = \mathbb{R}^3$ .

### Exercice 2

On se place dans  $\mathbb{R}_2[X]$  l'espace vectoriel des polynômes de degré au plus 2. On rappelle que la base canonique de  $\mathbb{R}_2[X]$  est la famille de polynômes  $(1, X, X^2)$ . Soient  $f$  et  $g$  les applications définies sur  $\mathbb{R}_2[X]$  par

$$\forall P \in \mathbb{R}_2[X], \quad f(P) = P(X+1) \quad \text{et} \quad g(P) = P(X-1).$$

1. Soit  $P = a + bX + cX^2$  un polynôme quelconque de  $\mathbb{R}_2[X]$ . Montrer que  $f(P) = a + b + c + (b + 2c)X + cX^2$  et calculer  $g(P)$ .
2. Montrer que  $f$  est linéaire, on admettra que  $g$  l'est aussi.
3. Montrer que les applications  $f$  et  $g$  sont inverses l'une de l'autre.
4. Donner  $U$  et  $V$ , matrices respectivement de  $f$  et  $g$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}_2[X]$
5. Vérifier que  $U$  et  $V$  sont inverses l'une de l'autre.

### Solution 2

1. • On a

$$f(P) = P(X+1) = a + b(X+1) + c(X+1)^2 = a + bX + b + cX^2 + 2cX + c = a + b + c + (b + 2c)X + cX^2.$$

- On a

$$g(P) = P(X-1) = a + b(X-1) + c(X-1)^2 = a + bX - b + cX^2 - 2cX + c = a - b + c + (b - 2c)X + cX^2.$$

2. Soient  $P, Q \in \mathbb{R}_2[X]$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ .

$$\begin{aligned} f(\lambda P + Q) &= (\lambda P + Q)(X+1) \\ &= \lambda P(X+1) + Q(X+1) \\ &= \lambda f(P) + f(Q). \end{aligned}$$

Donc,  $f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}_2[X])$ .

3. Soit  $P \in \mathbb{R}_2[X]$ . On a

$$\begin{aligned} f \circ g(P) = f(g(P)) &= f(a + b(X-1) + c(X-1)^2) = af(1) + bf(X-1) + f((X-1)^2) \\ &= a + b(X+1-1) + c(X+1-1)^2 = a + bX + cX^2 = P \end{aligned}$$

et

$$\begin{aligned} g \circ f(P) = g(f(P)) &= g(a + b(X + 1) + c(X + 1)^2) = ag(1) + bg(X + 1) + g((X + 1)^2) \\ &= a + b(X - 1 + 1) + c(X - 1 + 1)^2 = a + bX + cX^2 = P \end{aligned}$$

alors  $g \circ f(P) = P$  et  $g \circ f(P) = P$  c'est-à-dire  $g \circ f = Id_{\mathbb{R}_2[X]}$  et  $g \circ f = Id_{\mathbb{R}_2[X]}$  alors  $f$  est bijective et son inverse est  $f^{-1} = g$ .

4. Soit  $\mathcal{B} = (1, X, X^2)$ , la base canonique de  $\mathcal{L}(\mathbb{R}_2[X])$ .

• On a

$$\begin{cases} f(1) = 1 = 1 \times 1 + 0X + 0X^2 \\ f(X) = (X + 1) = X + 1 = 1 \times 1 + 1X + 0X^2 \\ f(X^2) = (X + 1)^2 = X^2 + 2X + 1 = 1 \times 1 + 2X + 1X^2 \end{cases}$$

$$\Rightarrow U = M_{\mathcal{B}}(f) = \begin{matrix} & f(1) & f(X) & f(X^2) \\ \begin{matrix} 1 \\ X \\ X^2 \end{matrix} & \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

• On a

$$\begin{cases} g(1) = 1 = 1 \times 1 + 0X + 0X^2 \\ g(X) = (X - 1) = X - 1 = -1 \times 1 + 1X + 0X^2 \\ g(X^2) = (X - 1)^2 = X^2 - 2X + 1 = 1 \times 1 - 2X + 1X^2 \end{cases}$$

$$\Rightarrow V = M_{\mathcal{B}}(g) = \begin{matrix} & f(1) & f(X) & f(X^2) \\ \begin{matrix} 1 \\ X \\ X^2 \end{matrix} & \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

5. On a

$$\begin{aligned} UV &= \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \times 1 + 1 \times 0 + 1 \times 0 & 1 \times -1 + 1 \times 1 + 1 \times 0 & 1 \times 1 + 1 \times -2 + 1 \times 1 \\ 0 \times 1 + 1 \times 0 + 2 \times 0 & 0 \times -1 + 1 \times 1 + 0 \times 0 & 0 \times 1 + 1 \times -2 + 2 \times 1 \\ 0 \times 1 + 0 \times 0 + 1 \times 0 & 0 \times -1 + 0 \times 1 + 1 \times 0 & 0 \times 1 + 0 \times -2 + 1 \times 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = I_3. \end{aligned}$$

De plus

$$VU = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 + 0 + 0 & -1 + 1 + 0 & 1 - 2 + 1 \\ 0 + 0 + 0 & 0 + 1 + 0 & 0 + 2 - 2 \\ 0 + 0 + 0 & 0 + 0 + 0 & 0 + 0 + 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = I_3.$$

Il s'ensuit que  $UV = VU = I_3$ , ce qui implique que  $U$  est inversible et  $V = U^{-1}$ .

### Exercice 3

1. Résoudre le système linéaire en utilisant la méthode de Gramer:

$$\begin{cases} -x + y + z = 1 \\ x - y + z = 1 \\ x + y - z = 1 \end{cases}$$

2. Résoudre le système linéaire en utilisant la méthode de Gauss:

$$\begin{cases} x + 3y + 2z = 1 \\ 2x - 2y = 2 \\ x + y + z = 2 \end{cases}$$

**Exercice 4**

Soit  $E$  un espace vectoriel de dimension finie,  $f$  une application linéaire de  $E$  dans  $E$  ; montrer que

1.

$$\ker(f) = \ker(f^2) \iff \ker(f) \cap \operatorname{Im}(f) = \{0\}$$

2.

$$\operatorname{Im}(f) = \operatorname{Im}(f^2) \iff E = \ker(f) + \operatorname{Im}(f)$$

**Solution 3**

1. Supposons que  $\ker(f) \cap \operatorname{Im}(f) = \{0\}$  et montrons que  $\ker(f) = \ker(f^2)$

Si  $x \in \ker(f)$  alors  $f(x) = 0$  alors  $f(f(x)) = f(0) = 0$  alors  $x \in \ker(f \circ f) = \ker(f^2)$ . Cela montre que  $\ker(f) \subset \ker(f^2)$ .

Si  $x \in \ker(f^2) = \ker(f \circ f)$  alors  $f(f(x)) = 0$ , on pose  $y = f(x) \in \operatorname{Im}(f)$  et comme  $f(y) = 0$ ,  $y \in \ker(f) \cap \operatorname{Im}(f) = \{0\}$ , donc  $y = 0$  et donc  $f(x) = 0$  ce qui signifie que  $x \in \ker(f)$ . Cela montre que  $\ker(f^2) \subset \ker(f)$  et finalement  $\ker(f) = \ker(f^2)$ .

Supposons que  $\ker(f) = \ker(f^2)$  et montrons que  $\ker(f) \cap \operatorname{Im}(f) = \{0\}$ . Soit  $y \in \ker(f) \cap \operatorname{Im}(f)$ , il existe  $x \in E$  tel que  $y = f(x)$  et  $f(y) = 0$ , cela entraîne que  $f(f(x)) = 0$ , autrement dit  $x \in \ker(f \circ f) = \ker(f^2) = \ker(f)$  donc  $y = f(x) = 0$ , cela montre bien que  $\ker(f) \cap \operatorname{Im}(f) = \{0\}$ .

2. Supposons que  $\operatorname{Im}(f) = \operatorname{Im}(f^2)$  et montrons que  $E = \ker(f) + \operatorname{Im}(f)$

Si  $x \in E$  alors  $f(x) \in \operatorname{Im}(f)$ , comme  $\operatorname{Im}(f) = \operatorname{Im}(f^2)$  alors  $f(x) \in \operatorname{Im}(f^2)$ , ainsi il existe  $y \in E$  tel que  $f(x) = f^2(y)$ . On a

$$\begin{aligned} f(x) = f^2(y) &\implies f(x) - f^2(y) = 0 \\ &\implies f(x) - f(f(y)) = 0 \\ &\implies f(x - f(y)) = 0 \\ &\implies x - f(y) \in \ker(f). \end{aligned}$$

On obtient alors

$$x = \underbrace{x - f(y)}_{\in \ker(f)} + \underbrace{f(y)}_{\in \operatorname{Im}(f)}.$$

Cela montre bien que  $E = \ker(f) + \operatorname{Im}(f)$ .

Supposons que  $E = \ker(f) + \operatorname{Im}(f)$  et montrons que  $\operatorname{Im}(f) = \operatorname{Im}(f^2)$

Si  $y \in \operatorname{Im}(f^2)$  alors il existe  $x \in E$  tel que  $y = f^2(x)$ , d'où  $y = f(f(x))$  ainsi  $y \in \operatorname{Im}(f)$ . Cela montre que  $\operatorname{Im}(f^2) \subset \operatorname{Im}(f)$ .

Si  $y \in \operatorname{Im}(f)$  alors il existe  $x \in E$  tel que  $y = f(x)$ , or  $E = \ker(f) + \operatorname{Im}(f)$  donc  $x = x_1 + x_2$  avec  $x_1 \in \ker(f)$  et  $x_2 \in \operatorname{Im}(f)$ . Comme  $x_2 \in \operatorname{Im}(f)$  alors il existe  $z \in E$  tel que  $x_2 = f(z)$ . On alors

$$\begin{aligned} x = x_1 + x_2 &\implies x = x_1 + f(z) \\ &\implies f(x) = f(x_1 + f(z)) \\ &\implies f(x) = f(x_1) + f(f(z)) \\ &\implies y = f(x) = f^2(z) \quad (\text{car } x_1 \in \ker(f)) \\ &\implies y = f^2(z) \\ &\implies y \in \operatorname{Im}(f^2). \end{aligned}$$

Cela montre que  $\operatorname{Im}(f) \subset \operatorname{Im}(f^2)$  et finalement  $\operatorname{Im}(f) = \operatorname{Im}(f^2)$ .