

## 图结构分析实验报告

-----2020200982 闫世杰

在给出的无向图上进行 bridge 和 cut\_vertex 的查找

### 运行:

```
g++ graph.cpp -o xxx
```

在终端传入参数如下(压缩文件中含给出的测试文件)

```
./xxx test_data_filename eg: ./xxx graph_1.txt
```

### 思路:

根据给出的数据建立图的邻接矩阵,对图进行 dfs,并动态更新各点的 d 和 low 值.根据这两项值进行 bridge 和 cut\_vertex 的判断

数据结构: `int G_M[][];` //采用邻接矩阵方式储存图

### bridge:

如果边(u,v)是 bridge,有

1)(u,v)是 tree edge

2)v 的后代节点中没有 backedge 指向 v 的祖先

1)的判断较为简单,在 dfs 中记录 v 的父亲节点 u,所有的 `tree_edge=(pred[v],v)`

2)的判断:

定义 `low[u]` 为 `min{ d[u], min{d[w], w 是 u 的后代节点} }`

如果 low 值等于该点的 d 值,说明后代节点中有 backedge 指向其祖先

据上:dfs 遍历整个图,动态更新各个点的 d 值和 low 值,结束之后,遍历所有 vertex,找出 `low[v]=d[v]` 的点, `(pred[v],v)` 即为 bridge

### cut\_vertex:

dfs 之后,根据 dfs\_tree 可以把图中所有的点分成 3 类:

1)dfs\_tree 中根节点对应的点: `pred[u]==0` 的点

2)dfs\_tree 中内部节点对应的点: `pred[u]!=0 && child_num[u]>0`

3)dfs\_tree 中叶子节点对应的点: `child_num[u]==0`

如果 v 是 cut\_vertex:

1)根节点: `child_num > 1`

2)内部节点: v 的后代节点中没有 backedge 指向 v 的祖先

3)叶子节点: 必不可能

child\_num 的更新: dfs 之后,根据 pred 的值即可更新各个节点 child\_num 的值,据此即可进行节点类型的判断,即可完成 1)和 3)

对于 2): 同上,根据该点 d 值及其后代节点的 low 值即可进行判断,设置 CV\_flag 值,在 dfs 的过程中,根据 `low[child]` 及 `d[cur]` 大小关系动态更新 CV\_flag 值即可

据上:dfs 遍历整个图之后,遍历整个所有 vertex,根据得到的各值对 vertex 进行节点类型的判断,并针对该节点的类型进行特定的 cut\_vertex 的判断即可

时间复杂度: 易知两者均分为两步: 1)dfs 2)再次遍历 vertex, 因此为  $O(V+E)$

空间复杂度: 使用邻接矩阵储存:  $O(V^2)$