

LEARN OPENCV BY EXAMPLES

OpenCV simplified for beginners by the use of examples. Learn OpenCV with basic implementation of different algorithms. Please visit LearnOpenCV.com for newer articles.

Home	For Beginners	Table of Contents	Keywords	Resources	
----------------------	-------------------------------	-----------------------------------	--------------------------	---------------------------	--


Histogram Calculation


void **calcHist**(const Mat* images, int nimages, const int* channels, InputArray mask, OutputArray hist, int dims, const int* histSize, const float** ranges, bool uniform=true, bool accumulate=false)


Calculates a histogram of a set of arrays.



Parameters:

- images** – Source arrays. They all should have the same depth, CV_8U or CV_32F, and the same size. Each of them can have an arbitrary number of channels.
- nimages** – Number of source images.
- channels** – List of the `dims` channels used to compute the histogram. The first array channels are numerated from 0 to `images[0].channels() - 1`, the second array channels are counted from `images[0].channels()` to `images[0].channels() + images[1].channels() - 1` and so on.
- mask** – Optional mask. If the matrix is not empty it must be an 8-bit array of the same size as `images[0]`. The non-zero mask elements mark the array elements counted in the histogram.
- hist** – Output histogram, which is a dense or sparse `dims`-dimensional array.
- dims** – Histogram dimensionality that must be positive and not greater than CV_MAX_DIMS (equal to 32 in the current OpenCV version).
- histSize** – Array of histogram sizes in each dimension.
- ranges** – Array of the `dims` arrays of the histogram bin boundaries in each dimension. When the histogram is uniform (`uniform=true`), then for each dimension `i` it is enough to specify the

lower (inclusive) boundary  of the 0-th histogram bin and the upper (exclusive) boundary

 $U_{\text{histSize}[i]-1}$ for the last histogram bin `histSize[i] - 1`. That is, in case of a uniform histogram each of `ranges[i]` is an array of 2 elements. When the histogram is not uniform (`uniform=false`), then each of `ranges[i]` contains `histSize[i] + 1` elements:

 $U_0, U_0=L_1, U_1=L_2, \dots, U_{\text{histSize}[i]-2}=L_{\text{histSize}[i]-1}, U_{\text{histSize}[i]-1}$

. The array elements, that are not between  and , are not counted in the histogram.

- uniform** – Flag indicating whether the histogram is uniform or not (see above).
- accumulate** – Accumulation flag. If it is set, the histogram is not cleared in the beginning when it is allocated. This feature enables you to compute a single histogram from several sets of arrays, or to update the histogram in time.

void **normalize**(InputArray src, OutputArray dst, double alpha=1, double beta=0, int norm_type=NORM_L2, int dtype=-1, InputArray mask=noArray())

(or)

void **normalize**(const SparseMat& src, SparseMat& dst, double alpha, int normType)

Normalizes the norm or value range of an array

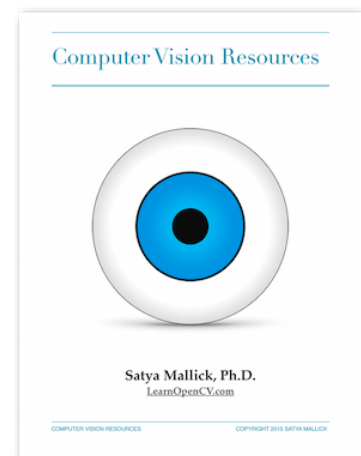
Parameters:

- src** – input array.
- dst** – output array of the same size as `src`.
- alpha** – norm value to normalize to or the lower range boundary in case of the range normalization.
- beta** – upper range boundary in case of the range normalization; it is not used for the norm normalization.
- normType** – normalization type (NORM_MINMAX, NORM_INF, NORM_L1, or NORM_L2).
- dtype** – when negative, the output array has the same type as `src`; otherwise, it has the same number of channels as `src` and the depth = CV_MAT_DEPTH(dtype).
- mask** – optional operation mask.

The functions `normalize` scale and shift the input array elements so that

COMPUTER VISION RESOURCES

To learn more about OpenCV books, libraries, and web APIs download our free resource guide.



SEARCH CONTENTS OF THIS BLOG

POPULAR POSTS

- Find Contour
- Basic drawing examples
- Line Detection by Hough Line Transform
- Face Detection using Haar-Cascade Classifier
- Perspective Transform
- OpenCV example to convert RGB to gray / other color spaces
- Canny Edge Detection
- Kalman Filter Implementation (Tracking mouse position)
- Sobel Edge Detection
- Bitwise AND, OR, XOR and NOT

CATEGORIES

- [Accessory](#)
- [Applications](#)



(where $p = \text{Inf}$, 1 or 2) when `normType=NORM_INF`, `NORM_L1`, or `NORM_L2`, respectively; or so that

$$\min_I \int \text{dst} (I) = \int \text{alpha} \cdot \int \int \text{max}_I \int \text{dst} (I) = \int \text{beta}$$

when `normType=NORM_MINMAX` (for dense arrays only). The optional mask specifies a sub-array to be normalized. This means that the norm or min-n-max are calculated over the sub-array and then this sub-array is modified to be normalized.

Example:

Find some more examples in OpenCV documentation. ([example 1](#), [example 2](#))

```

1  #include "opencv2/objdetect/objdetect.hpp"
2  #include "opencv2/highgui/highgui.hpp"
3  #include "opencv2/imgproc/imgproc.hpp"
4  #include <iostream>
5
6  using namespace std;
7  using namespace cv;
8
9  int main(int, char**)
10 {
11     Mat gray=imread("image.jpg",0);
12     namedWindow( "Gray", 1 );    imshow( "Gray", gray );
13
14     // Initialize parameters
15     int histSize = 256;    // bin size
16     float range[] = { 0, 255 };
17     const float *ranges[] = { range };
18
19     // Calculate histogram
20     MatND hist;
21     calcHist( &gray, 1, 0, Mat(), hist, 1, &histSize, ranges, true, 1
22
23     // Show the calculated histogram in command window
24     double total;
25     total = gray.rows * gray.cols;
26     for( int h = 0; h < histSize; h++ )
27     {
28         float binVal = hist.at<float>(h);
29         cout<<" "<<binVal;
30     }
31
32     // Plot the histogram
33     int hist_w = 512; int hist_h = 400;
34     int bin_w = cvRound( (double) hist_w/histSize );
35
36     Mat histImage( hist_h, hist_w, CV_8UC1, Scalar( 0,0,0) );
37     normalize(hist, hist, 0, histImage.rows, NORM_MINMAX, -1, Mat()
38
39     for( int i = 1; i < histSize; i++ )
40     {
41         line( histImage, Point( bin_w*(i-1), hist_h - cvRound(hist.at<float>(i-1)
42             Point( bin_w*(i), hist_h - cvRound(hist.at<float>(i)
43             Scalar( 255, 0, 0), 2, 8, 0 );
44     }
45
46     namedWindow( "Result", 1 );    imshow( "Result", histImage );
47
48     waitKey(0);
49     return 0;
50 }

```


Result:

- [Basics](#)
- [Edge Detection](#)
- [Feature Extraction](#)
- [Filter](#)
- [Miscellaneous](#)
- [Morphological Operation](#)




Labels: [Basics](#)

7 comments:

 **lg_more** November 22, 2014 at 11:31 PM


Very useful post! nevertheless, you need to set your range like this `float range[] = { 0, 256 };` in order to get all the bins. I tested counting the pixels you get in the histogram, and I got the right value when I set range like this.

[Reply](#)

 **Birimbau** April 2, 2015 at 4:43 PM

This comment has been removed by the author.

[Reply](#)

 **Birimbau** April 2, 2015 at 4:45 PM

@lg_more, that's not because the range declaration. That's is because the cycle should be:

```
for( int i = 0; i < histSize; i++ )  
OR  
for( int i = 1; i <= histSize; i++)
```

Very useful post indeed! :) thanks!


[Reply](#)

 **Anonymous** July 16, 2015 at 7:43 PM

Thanks,
Helpful post!

Ronen

[Reply](#)

 **Đào Quân** December 7, 2015 at 10:02 AM

dịch vụ kế toán thuế tại ninh bình
dịch vụ kế toán thuế tại vĩnh phúc
dịch vụ kế toán thuế tại hưng yên
dịch vụ kế toán thuế tại phú thọ
dịch vụ dọn dẹp sổ sách kế toán
dịch vụ dọn dẹp sổ sách kế toán tại thái bình
dịch vụ dọn dẹp sổ sách kế toán tại phú thọ
dịch vụ dọn dẹp sổ sách kế toán tại hưng yên
dịch vụ dọn dẹp sổ sách kế toán tại quận hải dương

[dịch vụ dọn dẹp sổ sách kế toán tại hải phòng](#)
[dịch vụ dọn dẹp sổ sách kế toán tại quận thanh trì](#)
[dịch vụ dọn dẹp sổ sách kế toán tại quận hoàng mai](#)
[dịch vụ dọn dẹp sổ sách kế toán tại quận hai bà trung](#)
[dịch vụ dọn dẹp sổ sách kế toán tại quận hoàn kiếm](#)
[dịch vụ dọn dẹp sổ sách kế toán tại quận từ liêm](#)
[dịch vụ dọn dẹp sổ sách kế toán tại quận ba đình](#)
[dịch vụ dọn dẹp sổ sách kế toán tại quận tây hồ](#)
[dịch vụ dọn dẹp sổ sách kế toán tại quận đông đa](#)
[dịch vụ dọn dẹp sổ sách kế toán tại bắc ninh](#)
[dịch vụ dọn dẹp sổ sách kế toán tại quận tphcm](#)
[dịch vụ dọn dẹp sổ sách kế toán tại quận cầu giấy](#)
[dịch vụ dọn dẹp sổ sách kế toán tại quận long biên](#)
[dịch vụ dọn dẹp sổ sách kế toán tại quận hà đông](#)
[dịch vụ dọn dẹp sổ sách kế toán tại quận thanh xuân](#)
[dịch vụ hoàn thuế gtgt](#)

[Reply](#)



Tu Hoa Bach May 7, 2016 at 3:09 AM

Dịch vụ kế toán thuế trọn gói hàng đầu giúp doanh nghiệp hiện nay an tâm phát triển bền vững
 Uy Tín Nhất- Chuyên Nghiệp Nhất- Giá Rẻ Nhất

Dịch vụ kế toán ACB tư vấn, chia sẻ kinh nghiệm về kế toán thuế cho những ai đang thắc mắc muốn tìm hiểu

[dịch vụ kế toán](#)

[dịch vụ kế toán](#)

[dịch vụ kế toán thuế uy tín hàng đầu tại TPHCM](#)

[Reply](#)



Dave January 23, 2017 at 3:32 PM

Nice example but the links are broken to the images used in the equations

[Reply](#)

Enter your comment...

Comment as: Unknown (Goo ▼)

[Sign out](#)

[Publish](#)

[Preview](#)

☐ Notify me

[Newer Post](#)

[Home](#)

[Older Post](#)

Subscribe to: [Post Comments \(Atom\)](#)

If you liked the articles on this blog, sign up for our weekly newsletter and receive a free "Computer Vision Resources" guide.

[Subscribe Now](#)

