PREV CLASS NEXT CLASS FRAMES NO FRAMES **ALL CLASSES** SEARCH: Q Search X SUMMARY: NESTED | FIELD | CONSTR | METHOD DETAIL: FIELD | CONSTR | METHOD **Class Simulation** java.lang.Object Simulation public class **Simulation** extends java.lang.Object Klasa tworząca całą symulację, trzymająca wszystkie obiekty i ustawiająca zależności między nimi Since: 2018-05-19 **Constructor Summary Constructors Description Constructor** Simulation(double WorldWidth, double WorldHeight) Konstruktor symulacji tworzenie sumulacji o podanej szerokości i wysokości **Method Summary All Methods Instance Methods Concrete Methods Modifier and Type Method Description** addForce(Vector2 position, double value, double range, Force Metoda dodająca siłę do symulacji boolean isConstant) RigidBody addRigidBody(double Density, double Width, double Height, Metoda tworząca i dodająca obiekt do symulacji double CoefficientOfRestitution, boolean isStatic) **Spring** addSpring(RigidBody body1, int vertex1, RigidBody body2, Metoda dodająca "sprężynę" do symulacji przyczepioną do dwóch int vertex2, double hooke, double damping) obiektów addSpring(Vector2 position, RigidBody body, int vertex, **Spring** Metoda dodająca "sprężynę" do symulacji przyczepioną do punktu double hooke, double damping) oraz wybranego ciała enableBorder(boolean enable) **Simulation** Metoda włączająca "ściany"/granice całej symulacji enableGravity(boolean enable) **Simulation** Metoda włączająca lub wyłączająca grawitację getForce(int index) Force Metoda zwracająca siłę pod określoną pozycją RigidBody getRigidBody(int index) Metoda zwracająca ciało należące do symulacji o określonym indeksie getSpring(int index) **Spring** Metoda zwracająca "sprężynę" z symulacji na pozycji określonej indeksem isBorder() boolean Metoda sprawdzająca czy "ściany"/granice całej symulacji sa włączone boolean isGravityActive() Metoda sprawdzająca czy grawitacja jest włączona **Simulation** removeForce(Force force) Metoda usuwająca silę z symulacji **Simulation** removeRigidBody(RigidBody body) Metoda usuwająca obiekt z symulacji removeSpring(Spring spring) **Simulation** Metoda usuwająca wybraną "sprężynę" z symulacji **Simulation** setGravity(Vector2 gravity) Metoda ustawiająca wartość siły grawitacji void Simulate(double DeltaTime) Metoda która zmienia nam symulację z krokiem czasu podanym jako parametr, główna metoda zmianiająca scenę **Methods inherited from class java.lang.Object** clone, equals, finalize, getClass, hashCode, notify, notifyAll, toString, wait, wait, wait **Constructor Detail Simulation** public Simulation(double WorldWidth, double WorldHeight) Konstruktor symulacji tworzenie sumulacji o podanej szerokości i wysokości **Parameters:** WorldHeight - wysokość symulacji WorldWidth - szerokość symulacji

Method Detail addRigidBody public RigidBody addRigidBody(double Density,

double Width, double Height,

RigitBody zwraca referencje do nowo stworzonego obiektu dodanego do symulacji

public Simulation removeRigidBody(RigidBody body)

Metoda usuwająca obiekt z symulacji

body - obiekt który chcemy usunąć

Simulation referencja do symulacji

public RigidBody getRigidBody(int index)

RigitBody ciało leżące pod numerem index

public Force addForce(Vector2 position,

position - punkt w którym chcemy umieścić siłę

public Simulation removeForce(Force force)

Simulation metoda zwraca referencję do obiektu

Metoda usuwająca silę z symulacji

force - siła którą chcemu usunąć

public Force getForce(int index)

Metoda zwracająca siłę pod określoną pozycją

public Spring addSpring(Vector2 position,

position - punkt w którym chcemy umieścić sprężynę

Spring nowa sprężyna, dodana do spręzyn w symulacji

int vertex1,

int vertex2, double hooke,

body1 - pierwsze ciało do którego chcemy przyczepić sprężynę

body2 - drugie ciało ciało do którego chcemy przyczepić sprężynę

Spring nowa sprężyna, dodana do spręzyn w symulacji

public Simulation removeSpring(Spring spring)

Metoda usuwająca wybraną "sprężynę" z symulacji

referencja do naszej symulacji już bez sprężyny

Metoda zwracająca "sprężynę" z symulacji na pozycji określonej indeksem

index - pozycja na której znajduje się sprężyna z liście sprężyn

spring - sprężyna którą chcemy usunąć

public Spring getSpring(int index)

spręzyna na wybranej pozycji

public boolean isGravityActive()

zwraca true gdy grawitacja działa

referencja do naszej symulacji

referencja do naszej symulacji

public boolean isBorder()

Metoda sprawdzająca czy grawitacja jest włączona

public Simulation enableGravity(boolean enable)

Metoda włączająca lub wyłączająca grawitację

enable - true - włącza grawitacje false- wyłącza

public Simulation setGravity(Vector2 gravity)

jeśli symulacja jest ograniczona ścianami zwraca true

public Simulation enableBorder(boolean enable)

enable - enable = true gdy mają być włączone false = wyłaczone

Metoda która zmienia nam symulację z krokiem czasu podanym jako parametr, główna metoda zmianiająca scenę

ALL CLASSES

DETAIL: FIELD | CONSTR | METHOD

Metoda włączająca "ściany"/granice całej symulacji

zwraca referencję do zmienionej symulacji

public void Simulate(double DeltaTime)

DeltaTime - krok czasu dla jakiego obliczać symulację

TREE DEPRECATED INDEX HELP

FRAMES NO FRAMES

gravity - Vector2 określający wartość pionową i poziomą siły grawitacji

Metoda sprawdzająca czy "ściany"/granice całej symulacji sa włączone

Metoda ustawiająca wartość siły grawitacji

RigidBody body2,

double damping)

Metoda dodająca "sprężynę" do symulacji przyczepioną do dwóch obiektów

vertex1 - numer wierzchołka pierwszego ciała body1 z zakresu <1;4> do którego chcemy przyczepić sprężynę

vertex2 - numer wierzchołka drugiego ciała body2 z zakresu <1;4> do którego chcemy przyczepić sprężynę

public Spring addSpring(RigidBody body1,

body - ciało do którego chcemy przyczepić sprężynę

hooke - współczynnik sprężystości

hooke - współczynnik sprężystości

damping - współczynnik wytłumienia

damping - współczynnik wytłumienia

Force siła znajdująca się pod określoną przez index pozycją

RigidBody body,

double damping)

Metoda dodająca "sprężynę" do symulacji przyczepioną do punktu oraz wybranego ciała

vertex - numer wierzchołka ciała body <1;4> do którego chcemy przyczepić sprężynę

int vertex,

double hooke,

index - pozycja siły którą chcemy pobrać

Metoda dodająca siłę do symulacji

Metoda zwracająca ciało należące do symulacji o określonym indeksie

double value, double range,

boolean isConstant)

isConstant - czy siła powinna zmieniać się wraz ze wzrostem zasięgu, jeśli true to wtedy razem z zasięgiem siła zmierza do 0

boolean isStatic)

double CoefficientOfRestitution,

PACKAGE

CLASS

TREE DEPRECATED INDEX HELP

Metoda tworząca i dodająca obiekt do symulacji **Parameters:** Density - gęstość Width - szerokośc Height - wysokość CoefficientOfRestitution - współczynnik sprężystości isStatic - ruchomośc obiektu - może się ruszać = true **Returns:**

removeRigidBody

Parameters:

getRigidBody

Parameters:

Returns:

addForce

Parameters:

Returns:

removeForce

Parameters:

Returns:

getForce

Parameters:

addSpring

Parameters:

Returns:

addSpring

Parameters:

Returns:

removeSpring

Parameters:

Returns:

getSpring

Parameters:

isGravityActive

Returns:

Returns:

enableGravity

Parameters:

Returns:

setGravity

Parameters:

Returns:

isBorder

Returns:

enableBorder

Parameters:

Returns:

Simulate

Parameters:

CLASS

SUMMARY: NESTED | FIELD | CONSTR | METHOD

PREV CLASS NEXT CLASS

PACKAGE

value - wartość siły

double szerokość ciała

range - zasięg działania siły

index - pozycja obiektu

Returns: