

Assignment 6

TA-胡珈豪 smart_hu@mail.ustc.edu.cn

CHAPTER 8

Question 8.1

力 $F = 30\mathbf{i} + 40\mathbf{j}\text{N}$, 作用在 $r = 8\mathbf{i} + 6\mathbf{j}\text{ m}$ 处的一点上. 试求: (1) 力 F 绕原点的力矩 L ; (2) 力臂 d ; (3) 力 F 垂直于 r 的分量 F_{\perp} .

$$\begin{aligned} (1) \quad \mathbf{L} = \mathbf{r} \times \mathbf{F} &= \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 8 & 6 & 0 \\ 30 & 40 & 0 \end{vmatrix} = 140\mathbf{k} \text{ (N} \cdot \text{m)} \\ (2) \quad |\mathbf{L}| = |\mathbf{F}| \cdot d, \text{ 所以 } d &= \frac{140}{\sqrt{30^2 + 40^2}} = 2.8(\text{m}). \\ (3) \quad |\mathbf{L}| = F_{\perp} \cdot r, \text{ 所以 } F_{\perp} &= \frac{L}{r} = \frac{140}{\sqrt{8^2 + 6^2}} = 14(\text{N}). \end{aligned}$$

Question 8.2

证明: 刚体绕定轴转动时, 在垂直于轴的平面上任意两点 A 和 B , 它们的速度 v_A 和 v_B 在 AB 连接线上的分量相等. 并说明这结果的物理意义.

$$\mathbf{v}_A = \boldsymbol{\omega} \times \mathbf{r}_A, \quad \mathbf{v}_B = \boldsymbol{\omega} \times \mathbf{r}_B$$

v_A 在 AB 上的分量:

$$\mathbf{v}_A \cdot \mathbf{r}_{AB} = (\boldsymbol{\omega} \times \mathbf{r}_A) \cdot \mathbf{r}_{AB} = (\boldsymbol{\omega} \times \mathbf{r}_A) \cdot \frac{\mathbf{r}_{AB}}{|\mathbf{r}_{AB}|} = \frac{(\mathbf{r}_A \times \mathbf{r}_{AB}) \cdot \boldsymbol{\omega}}{|\mathbf{r}_{AB}|}$$

v_B 在 AB 上的分量:

$$\mathbf{v}_B \cdot \mathbf{r}_{AB} = (\boldsymbol{\omega} \times \mathbf{r}_B) \cdot \mathbf{r}_{AB} = (\boldsymbol{\omega} \times \mathbf{r}_B) \cdot \frac{\mathbf{r}_{AB}}{|\mathbf{r}_{AB}|} = \frac{(\mathbf{r}_B \times \mathbf{r}_{AB}) \cdot \boldsymbol{\omega}}{|\mathbf{r}_{AB}|}$$

也即

$$\begin{aligned} \mathbf{v}_A \cdot \hat{\mathbf{r}}_{AB} - \mathbf{v}_B \cdot \hat{\mathbf{r}}_{AB} &= \frac{\boldsymbol{\omega}}{|\mathbf{r}_{AB}|} \cdot (\mathbf{r}_A \times \mathbf{r}_{AB} - \mathbf{r}_B \times \mathbf{r}_{AB}) = \frac{\boldsymbol{\omega}}{|\mathbf{r}_{AB}|} \cdot (\mathbf{r}_A - \mathbf{r}_B) \times \mathbf{r}_{AB} = \frac{\boldsymbol{\omega}}{|\mathbf{r}_{AB}|} \cdot (\mathbf{r}_{AB} \times \mathbf{r}_{AB}) = 0 \\ &\longrightarrow (v_A - v_B) \cdot \hat{\mathbf{r}}_{AB} = 0 \end{aligned}$$

该结果的物理意义表示：刚体中任意两点间的距离不会改变

Question 8.3

证明：刚体绕定轴转动时，在垂直于轴的平面上，任意两点 A 、 B 的速度 \mathbf{v}_A 、 \mathbf{v}_B 与加速度 \mathbf{a}_A 、 \mathbf{a}_B 之间有下列关系： \mathbf{v}_A 与 \mathbf{a}_A 之间的夹角等于 \mathbf{v}_B 与 \mathbf{a}_B 之间的夹角。

本题即证：对于定轴转动刚体，垂直于轴平面上各点处的 \mathbf{a}, \mathbf{v} 夹角相等。
再翻译一下，即证： \mathbf{a}, \mathbf{v} 夹角与 r 无关。

$$\mathbf{v} = \boldsymbol{\omega} \times \mathbf{r}, \quad \mathbf{a} = \boldsymbol{\beta} \times \mathbf{r} - \omega^2 \mathbf{r}$$

于是夹角 θ 就有

$$\tan \theta = \frac{a_n}{a_t} = \frac{\omega^2 r}{\beta r} = \frac{\omega^2}{\beta}$$

这与 r 无关，即证。

Question 8.5

$$1. I = \frac{3}{2}ml^2$$

$$2. I = \frac{3}{4}ml^2$$

$$3. I = \frac{1}{2}ml^2$$

$$4. I = \frac{1}{4}ml^2$$

Question 8.6

一块边长为 a 和 b 的均匀矩形薄板, 质量为 m . (1) 中间挖去半径为 r 的圆形; (2) 一角上挖去边长为 c 的正方形. 分别求它们对于过中心且垂直于板的轴的转动惯量.

(1) 未去圆的矩形板的转动惯量

$$I_1 = \frac{1}{12}m(a^2 + b^2)$$

圆形质量 $m' = \frac{m}{ab} \cdot \pi r^2$, 而圆形转动惯量为

$$I_2 = \frac{1}{2}m'r^2 = \frac{1}{2} \frac{m\pi r^4}{ab}$$

所以

$$I = I_1 - I_2 = \frac{1}{12}m(a^2 + b^2) - \frac{1}{2} \frac{m\pi r^4}{ab} = \frac{1}{12}m \left(a^2 + b^2 - \frac{6\pi r^4}{ab} \right)$$

(2) 设原矩形薄板的中心为 O , 正方形的中心为 O' , 有

$$|OO'|^2 = \left(\frac{a}{2} - \frac{c}{2} \right)^2 + \left(\frac{b}{2} - \frac{c}{2} \right)^2$$

正方形绕自身几何中心转动时, 转动惯量为

$$I_1 = \frac{1}{12}m'(c^2 + c^2) = \frac{1}{6}m'c^2, \quad m' = \frac{m}{ab} \cdot c^2$$

平行轴定理得

$$\begin{aligned} I_2 &= I_1 + m' \cdot |OO'|^2 = \frac{1}{6}m'c^2 + m' \left(\frac{a^2}{4} - \frac{1}{2}ac + \frac{b^2}{4} - \frac{1}{2}bc + \frac{c^2}{2} \right) \\ &= \frac{mc^2}{12ab} (3a^2 - 6ac + 3b^2 - 6bc + 8c^2) \end{aligned}$$

所以

$$\begin{aligned} I &= \frac{1}{12}m(a^2 + b^2) - \frac{mc^2}{12ab} (3a^2 - 6ac + 3b^2 - 6bc + 8c^2) \\ &= \frac{m}{12ab} (a^3b + ab^3 - 3a^2c^2 + 6ac^3 - 3b^2c^2 + 6bc^3 - 8c^4) \end{aligned}$$

Question 8.8

证明正方形均匀薄板对下述两轴的转动惯量相等: (1) 对角线; (2) 通过中心且与一边平行.

利用垂直轴定理很容易知道

$$I_{(1)} = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{12} m(l^2 + l^2)$$

同样利用垂直轴定理，可知

$$I_{(2)} = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{12} m(l^2 + l^2)$$

即证.

Question 8.12

如图所示，一条细绳的两端分别拴有质量为 m_1 和 m_2 的两物体， $m_1 \neq m_2$ ，绳子套在质量为 m_0 、半径为 r_0 的均匀圆盘形滑轮上，设绳子不在滑轮上滑动，绳子长度不变，绳子的质量以及滑轮与轴间的摩擦力均可不计。求 m_1 和 m_2 的加速度 a 以及绳子的张力 T_1 和 T_2 。如图所示，一条细绳的两端分别拴有质量为 m_1 和 m_2 的两物体， $m_1 \neq m_2$ ，绳子套在质量为 m_0 、半径为 r_0 的均匀圆盘形滑轮上，设绳子不在滑轮上滑动，绳子长度不变，绳子的质量以及滑轮与轴间的摩擦力均可不计。求 m_1 和 m_2 的加速度 a 以及绳子的张力 T_1 和 T_2 。

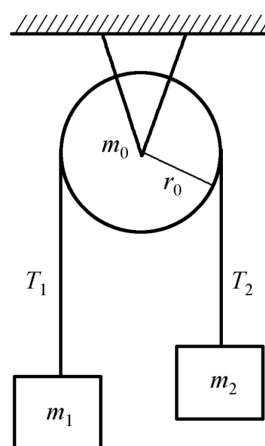


图 1: 8.12

如图 8.12 所示，设 m_2 的加速度向上。

对 m_1 而言： $m_1 g - T_1 = m_1 a$

对 m_2 而言： $T_2 - m_2 g = m_2 a$

对 m_0 而言： $(T_1 - T_2)R = \frac{1}{2}m_0 R^2 \cdot \beta$

滑轮上有

$$\beta R = a$$

联立有

$$a = \frac{2(m_1 - m_2)}{m_0 + 2(m_1 + m_2)}g$$

$$T_1 = m_1g - m_1a = \frac{m_1(m_0 + 4m_2)}{m_0 + 2(m_1 + m_2)}g$$

$$T_2 = m_2g + m_2a = \frac{m_2(m_0 + 4m_1)}{m_0 + 2(m_1 + m_2)}g$$

Question 8.21

一质量为 M 的均匀正立方体 A 斜靠在光滑的竖直墙上, A 与地面之间的摩擦力刚好足以阻止它滑动. 求 μ 与 θ 的关系, μ 是 A 与地面之间的静摩擦系数, θ 是 A 的一边与水平的夹角, 如图所示.

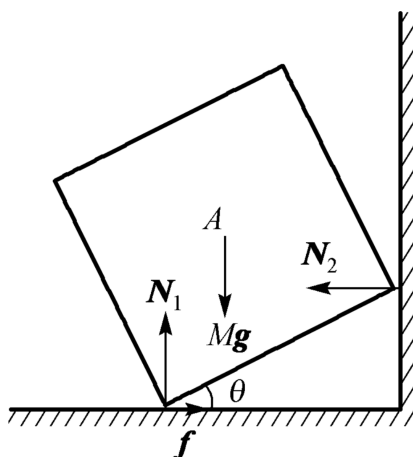


图 2: 8.21

这是一个典型的静力学问题. 尽可能全面地列出受力平衡与力矩平衡的方程, 有

$$\begin{cases} Mg = N_1 \\ N_2 = f \\ f = \mu N_1 \\ Mg \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}a \cdot \cos\left(\theta + \frac{\pi}{4}\right) = N_2 \cdot a \cdot \sin\theta \end{cases}$$

解出

$$\Rightarrow \cos\left(\theta + \frac{\pi}{4}\right) = \sqrt{2}\mu \sin \theta$$

$$\Rightarrow \cos \theta - \sin \theta = 2\mu \sin \theta$$

$$\tan \theta = \frac{1}{1 + 2\mu}$$

Question 8.28

证明: 要使一物体在斜面上滚动时不打滑, 滑动摩擦系数 μ 必须满足

$$\mu > \frac{\tan \alpha}{\frac{MR^2}{I_C} + 1}$$

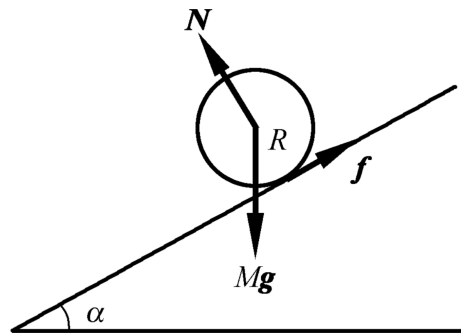


图 3: 8.28

受力分析如图所示, 由题意应有不打滑的临界条件为

$$Mg \cos \alpha = N$$

$$Mg \sin \alpha - f = Ma$$

$$f < \mu N$$

$$a = R\beta$$

$$fR = I_C\beta$$

联立上述方程解得

$$\mu > \frac{\tan \alpha}{\frac{MR^2}{I_C} + 1}$$

Question 8.30

一个半径为 r 的均匀小球放在一块水平的板上, 平板以加速度 a 移动. 球与板之间的滑动摩擦系数为 μ , 滚动摩擦系数为 k . 试问: (1) 什么情况下球将随板以加速度 a 运动? (2) 什么情况下球只滚动而不滑动?

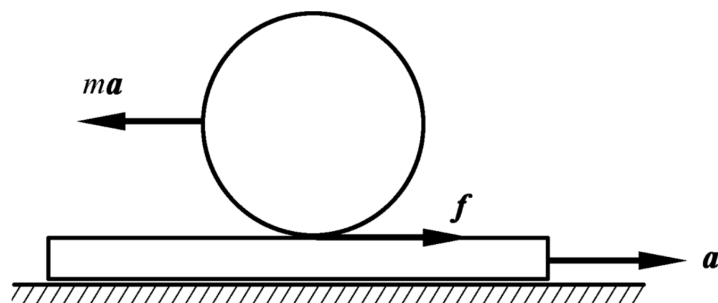


图 4: 8.30

换入木板所在参考系, 考虑惯性力, 有方程组:

质心运动定理: $ma - f = ma'$ (水平方向) $N = mg$ (垂直方向)

纯滚动条件: $a' = r\beta$

f 为静摩擦力: $f \leq \mu N$

转动定律:

$rf - L = I\beta$ (当 $\beta \neq 0$ 时)

$rf < L$ (当 $\beta = 0$ 时)

(滚动摩擦力矩不会主动使物体滚动) (1) 此时的小球与板相对静止, 即 $a' = 0$, $\beta = 0$, 解出

$$f < \min\left\{\mu, \frac{k}{r}\right\}mg$$

亦即

$$a = f/m < \min\left\{\mu, \frac{k}{r}\right\}g$$

(2) 纯滚动时, $\beta \neq 0$, 联立上述方程组解得

$$\beta = \frac{fr - kmg}{\frac{7}{5}mr^2}, \quad a = \frac{f}{m} + r\beta = \frac{7f}{2m} - \frac{5kg}{2r} < \frac{7\mu g}{2} - \frac{5kg}{2r}$$

Question 8.33

镜框贴着墙立在有摩擦的钉子上, 稍受扰动其即向下倾倒, 当到达一定角度 θ , 此镜框将跳离钉子, 求 θ . (提示: 跳离钉子时, 镜框对钉子的压力为零.)

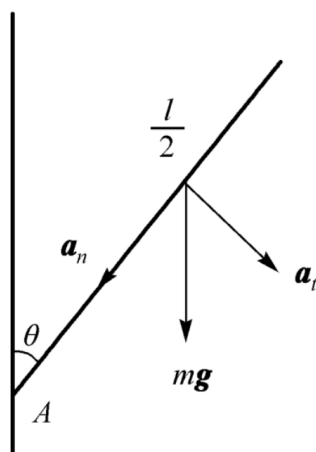


图 5: 8.33

受力分析如图 8.33 所示，相对于镜框的支撑点（钉子 A），用质心运动定理和角动量定理列出方程

$$(mg - N) \cos \theta - f \sin \theta = m \frac{l}{2} \dot{\theta}^2$$

$$(mg - N) \sin \theta + f \cos \theta = m \frac{l}{2} \ddot{\theta}$$

$$mg \frac{l}{2} \sin \theta = \frac{1}{3} m l^2 \ddot{\theta}$$

解得

$$N = \frac{mg}{4} (3 \cos \theta - 1)^2$$

$$f = \frac{3}{4} mg \sin \theta (3 \cos \theta - 2)$$

令 $N = 0$,

$$\theta = \arccos \frac{1}{3}, \text{ 此时 } f = -\frac{\sqrt{2}}{2} mg$$

令 $f = 0$,

$$\theta = \arccos \frac{2}{3}, \text{ 此时 } N = \frac{mg}{4}$$

镜框开始倾倒时，摩擦力从零开始增加（向右），达最大值后再逐渐减少到零，此时正压力还不等于零。然后，摩擦力反向并慢慢增加（向左），由于正压力一直是在逐渐减少的，当摩擦力达到 μN 时，镜框向右滑动，当 $N = 0$ 时镜框将跳离钉子。

因此，

$$\theta = \arccos \frac{1}{3}$$

Question 8.34

一质量为 M 、半径为 R 的均质球 1 在水平面上作纯滚动，球心速度为 v_0 ，与另一完全相同的静止球 2 发生对心碰撞。设碰撞时各接触面间的摩擦均可忽略，碰撞是弹性的。(1) 碰撞后，各自经过一段时间，两球开始作纯滚动，求出此时各球心的速度 (2) 求此过程中系统机械能的损失。

碰撞时各接触面间的摩擦均可忽略，故碰撞仅交换平动能。由于两球的质量相同，碰撞后两球交换速度，球 1 静止但转速不变，球 2 不转动但以速度 v_0 平动。(1) 对球 1，碰撞后设所受摩擦力为 f_1 ，方向向右。设经过时间 t_1 后作纯滚动，纯滚动时球心的速度为 v_1 。由质心运动定理和转动定理得

$$\begin{aligned}\int_0^{t_1} f_1 dt &= mv_1 - m \cdot 0 \\ \int_0^{t_1} f_1 R dt &= \frac{2}{5} m R^2 \left(\frac{v_0}{R} - \frac{v_1}{R} \right)\end{aligned}$$

解得纯滚动时球 1 球心的速度为

$$v_1 = \frac{2}{7} v_0$$

对球 2，碰撞后设所受摩擦力为 f_2 ，方向向左。设经过时间 t_2 后作纯滚动，纯滚动时球心的速度为 v_2 。由质心运动定理和转动定理得

$$\begin{aligned}\int_0^{t_2} f_2 dt &= mv_0 - mv_2 \\ \int_0^{t_2} f_2 R dt &= \frac{2}{5} m R^2 \frac{v_2}{R}\end{aligned}$$

解得纯滚动时球 2 球心的速度为

$$v_2 = \frac{5}{7} v_0$$

(2) 碰撞前的机械能:

$$E_0 = \frac{1}{2} m v_0^2 + \frac{1}{2} I \omega_0^2 = \frac{1}{2} m v_0^2 + \frac{1}{2} \cdot \frac{2}{5} m R^2 \left(\frac{v_0}{R} \right)^2 = \frac{7}{10} m v_0^2$$

碰撞后的机械能:

$$\begin{aligned}E_1 &= \frac{1}{2} m v_1^2 + \frac{1}{2} I \omega_1^2 + \frac{1}{2} m v_2^2 + \frac{1}{2} I \omega_2^2 \\ &= \frac{1}{2} m v_1^2 + \frac{1}{2} \cdot \frac{2}{5} m R^2 \left(\frac{v_1}{R} \right)^2 + \frac{1}{2} m v_2^2 + \frac{1}{2} \cdot \frac{2}{5} m R^2 \left(\frac{v_2}{R} \right)^2 \\ &= \frac{7}{10} m v_1^2 + \frac{7}{10} m v_2^2 = \frac{7}{10} m \left[\left(\frac{2}{7} v_0 \right)^2 + \left(\frac{5}{7} v_0 \right)^2 \right] \\ &= \frac{7}{10} m \left(\frac{29}{49} v_0^2 \right) = \frac{29}{70} m v_0^2\end{aligned}$$

过程中系统机械能的损失为

$$\Delta E = E_0 - E_1 = \frac{7}{10} m v_0^2 - \frac{29}{70} m v_0^2 = \frac{2}{7} m v_0^2$$

Question 8.36

为了避免高速行驶的汽车在转弯时容易发生的翻车现象，可在车上安装一高速自旋着的大飞轮。(1) 试问，飞轮轴应安装在什么方向上？飞轮应沿什么方向转动？(2) 设汽车的质量为 M ，其行驶速度为 v ，飞轮是质量为 m 、半径为 R 的圆盘汽车（包括飞轮）的质心距地面的高度为 h 。为使汽车在绕一曲线行驶时，两边车轮的负荷均等，试求飞轮的转速。

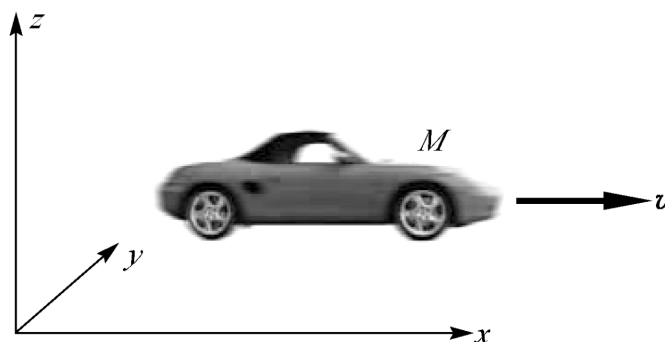


图 6: 8.36

设汽车沿 x 方向行驶 (图 8.36)，取质心下方地面点为参考点，汽车（包括飞轮）的角动量为

$$L = h(M + m)v\mathbf{j}$$

当汽车转弯时，角动量的方向变化，需要提供力矩。例如，当汽车左转时，需提供 $-\mathbf{i}$ 方向的力矩，即需要给质心提供向心力，否则汽车有向右侧翻倒的趋势。

若在汽车上安装一高速自旋着的大飞轮，使总角动量为零，则当汽车转弯时，角动量不会改变，汽车没有翻倒的趋势。

(1) 飞轮轴应安装在与汽车前进方向垂直，角动量方向向右。

(2) 角速度的大小为

$$L = h(M + m)v\mathbf{j} + \frac{1}{2}mR^2\boldsymbol{\omega} = 0$$

$$\Rightarrow \boldsymbol{\omega} = -\frac{2h(M + m)v}{mR^2}\mathbf{j}$$

Question 8.37

一半径为 r 的硬币，在桌面上绕半径为 R 的圆滚动，其质心速度为 v ，如图所示。设硬币的滚动为纯滚动，求其轴线与水平线所成的角 θ ($\theta \ll 1, R \gg r$)



图 7: 8.37

自转与公转角速度各有

$$\Omega = \frac{v}{R - r \sin \theta}, \quad \omega = \frac{v}{r}$$

考虑到该刚体的惯量主轴一根通过轴心 (图中 I_{\perp}), 另外两根则在盘的平面内 (图中 I_{\parallel}), 于是将自转与公转角速度投影在这两个方向上, 得到角动量:

$$L_{\perp} = \frac{1}{2} m r^2 \cdot (\Omega \sin \theta - \omega)$$

$$L_{\parallel} = \frac{1}{4} m r^2 \cdot (\Omega \cos \theta)$$

以及图中地面的作用力:

$$f = \frac{m v^2}{R - r \sin \theta}, \quad N = m g$$

不妨以质心为参考点, 换入随质心一同平动的参考系中, 则角动量的水平分量 (图中 L_x) 的公转恰由外力矩提供:

$$L_x = L_{\perp} \cos \theta - L_{\parallel} \sin \theta$$

$$f r \cos \theta - N r \sin \theta = L_x \cdot \Omega$$

代入有

$$\begin{aligned} \frac{m v^2}{R - r \sin \theta} \cdot r \cos \theta - m g r \sin \theta &= \frac{v}{R - r \sin \theta} \cdot \frac{1}{4} m r^2 \left[-\sin \theta \cdot \frac{v \cos \theta}{R - r \sin \theta} \right. \\ &\quad \left. + \cos \theta \cdot \left(-2 \frac{v}{r} \right) + \cos \theta \left(-2 \frac{v}{R - r \sin \theta} \right) \right] \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \frac{m v^2}{R} r \cos \theta - m g r \sin \theta = \frac{v}{R} \cdot \frac{1}{4} m r^2 \cdot \left(-\frac{2v}{r} \right) \cos \theta, \quad \text{with } R \gg r$$

$$\Rightarrow \tan \theta = \frac{3 v^2}{2 R g}, \quad \text{with } \theta \ll 1$$

Question 8.38

盘缘及杆的一端 O 靠在桌面上，杆与桌面成 45° 角，如图所示。今陀螺以杆的一端 O 为支点，盘缘靠在桌面上作无滑动滚动，使杆绕铅垂轴作匀速转动，角速度为 Ω 。求：(1) 桌面对盘缘的支承力 N ；(2) 陀螺的动能。

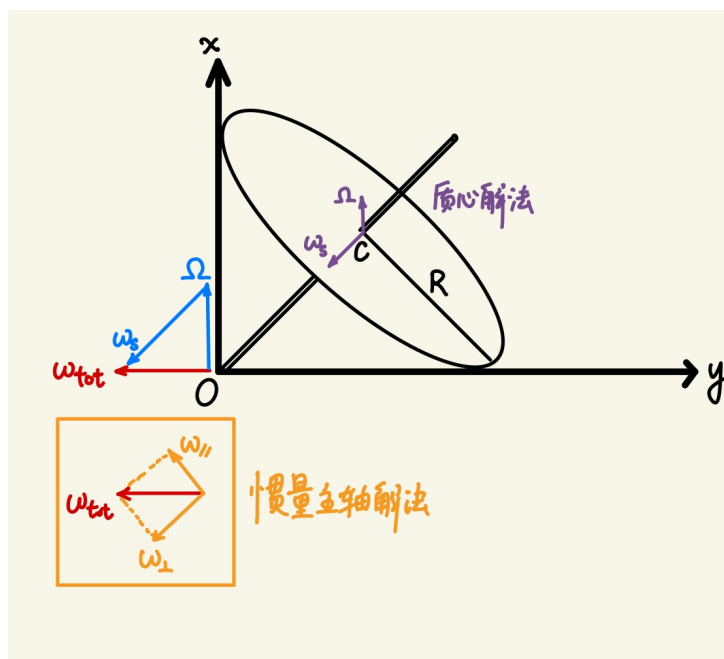


图 8: 8.38

首先，找 O 为参考点，瞬轴过 O ，很容易得到

$$w_{tot} = \Omega, \quad w_s = \sqrt{2}\Omega$$

(1) 继续以 O 做为支点，采用惯量主轴的方向分解，则两部分角动量大小分别为

$$\omega_{\perp} = \omega_{\parallel} = \frac{1}{\sqrt{2}}w_{tot} = \frac{\sqrt{2}}{2}\Omega$$

$$L_{\perp} = \frac{1}{2}mR^2\omega_{\perp}, \quad L_{\parallel} = \left(\frac{1}{4}mR^2 + mR^2\right)\omega_{\parallel}$$

投影在 y 轴上的大小为

$$L_y = (L_{\perp} + L_{\parallel})/\sqrt{2}$$

重力与支持力提供的力矩效果为使刚体整体的角动量 L 以 Ω 转动，故力矩方程为

$$M = N\sqrt{2}R - mg\frac{R}{\sqrt{2}} = L_y\Omega$$

解得

$$N = \frac{7\sqrt{2}}{16}m\Omega^2 R + \frac{1}{2}mg$$

(2) 法一：惯量主轴分解法（最常用）

$$\begin{aligned} E_k &= E_{k\perp} + E_{k\parallel} \\ &= \frac{1}{2} \cdot \left(\frac{1}{2}mR^2\right)\omega_{\perp}^2 + \frac{1}{2} \cdot \left(\frac{1}{4}mR^2 + mR^2\right)\omega_{\parallel}^2 \\ &= \frac{7}{16}mR^2\Omega^2 \end{aligned}$$

法二：质心运动定理，即选择质心 C 做为参考点

$$\begin{aligned} E_k &= E_{kC} + E_{k\text{资}} \\ &= \frac{1}{2} \cdot m \cdot \left(\Omega \frac{R}{\sqrt{2}}\right)^2 + \left\{ \frac{1}{2} \cdot \left(\frac{1}{2}mR^2\right)\omega_{\perp}^2 + \frac{1}{2} \cdot \left(\frac{1}{4}mR^2\right)\omega_{\parallel}^2 \right\} \\ &= \frac{7}{16}mR^2\Omega^2 \end{aligned}$$