

RÓWNANIA RÓŻNICZKOWE I RÓŻNICOWE

numeryczne rozwiązywanie równania potencjału grawitacyjnego
z użyciem METODY ELEMENTÓW SKOŃCZONYCH

Aleksandra Smela

XADANE RÓWNANIE

$$\frac{d^2\phi}{dx^2} = 4\pi G p(x)$$

$$\Omega = (0, 3) \quad \phi(0) = 5 \quad \phi(3) = 4$$

$$p(x) = \begin{cases} 0 & \text{dla } x \in [0, 1] \\ 1 & \text{dla } x \in (1, 2] \\ 0 & \text{dla } x \in (2, 3] \end{cases}$$

WYPROWADZENIE SFORMUŁOWANIA WARIACYJNEGO

$$\frac{d^2\phi}{dx^2} = 4\pi G p(x)$$

Mnożymy przez funkcję testującą $v(x)$ i całkujemy

$$\int_0^3 \frac{d^2\phi}{dx^2} v(x) dx = \int_0^3 4\pi G p(x) v(x) dx$$

v to dowolna funkcja z przestrzeni V , gdzie V to przestrzeń funkcji zerujących się na brzegach Ω

Całkując według stronie przed części

$$\int_0^3 \frac{d^2\phi}{dx^2} v(x) dx = \left| \begin{array}{l} u = v(x) \\ u' = v'(x) \end{array} \right. \left| \begin{array}{l} u = \phi'(x) \\ u' = \phi''(x) \end{array} \right. = \left[\phi' v \right]_0^3 - \int_0^3 \phi'' v' dx =$$

$$= \phi'(3)v(3) - \phi'(0)v(0) - \int_0^3 \phi'v' dx$$

Ponieważ $v \in V$, czyli $v(0) = v(3) = 0$:

$$-\int_0^3 \phi'v' dx = 4\pi G \int_1^2 v dx \quad \# \text{ Podstawiłam również } p(x)$$

Ponieważ warunki Dirichleta są nierówne, przyjmuję:

$$\begin{aligned} \phi &= \bar{\phi} + \omega & \phi(0) &= 5 & \phi(3) &= 4 \\ \omega(0) &= 0 & \omega(3) &= 0 \end{aligned}$$

$$\text{Przyjmuję, że: } \bar{\phi}(x) = 5 - \frac{x}{3}$$

$$\phi' = \omega' - \frac{1}{3} \quad \bar{\phi}' = -\frac{1}{3}$$

Podstawię i przekształcam:

$$-\int_0^3 \left(\omega' - \frac{1}{3}\right) v' dx = 4\pi G \int_1^2 v dx$$

$$\int_0^3 \omega' v' dx = \int_0^3 \frac{1}{3} v' dx - 4\pi G \int_1^2 v dx$$

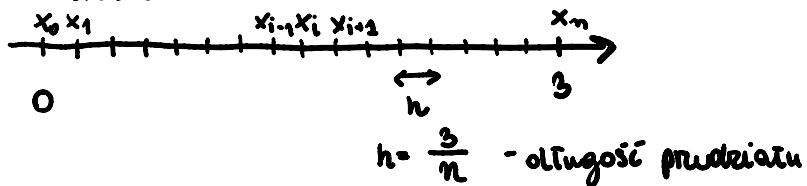
$$B(\omega, v) = \int_0^3 \omega' v' dx \quad L(v) = \int_0^3 \frac{1}{3} v' dx - 4\pi G \int_1^2 v dx$$

$$B(\omega, v) = L(v)$$

METODA GALERKINA

Obieram $n+1$ punktów na przedziale $[0, 3]$, włączając
 ω do punktu 0 i punktu 3. Punkty są w różnych odległościach

od siebie:



Funkcje bazowe definiują następujaco:

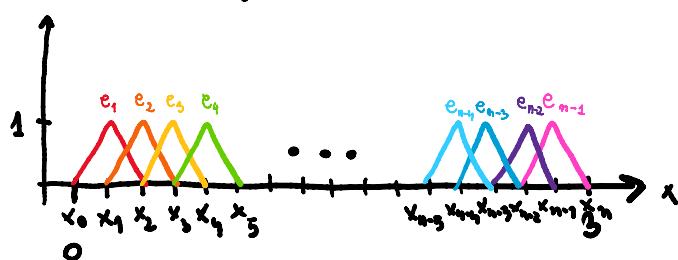
$$e_i(x) = \begin{cases} \frac{x}{h} - i + 1 & x \in [h(i-1), h i] \\ i - \frac{x}{h} + 1 & x \in (h i, h(i+1)] \\ 0 & w \text{ p.p.} \end{cases}$$

gdzie $i \in \{1, \dots, n-1\}$

Niech $V_h \subset V$, gdzie funkcje bazowe e_i generują przestrzeń V_h

$$\text{oraz } w_h \in V_h : w \approx w_h = \sum_1^{n-1} w_i e_i$$

Co istotne, funkcja w xeruje się na bregach dziedziny, więc może być taka, że $i \in \{1, \dots, n-1\}$, a nie $i \in \{0, \dots, n\}$



Podstawiam w do $B(w, v) = L(v)$

$$B\left(\sum_1^{n-1} w_i e_i, v\right) = L(v)$$

$$\sum_1^{n-1} w_i B(e_i, v) = L(v)$$

Ponieważ $e_i \in V_h \subset V$ oraz $v \in V$

$$\sum_1^{n-1} w_i B(e_i, e_j) = L(e_j) \quad j = 1, 2, \dots, N-1$$

Daje to ubiast $n-1$ równan.

UKŁAD RÓWNAŃ W POSTACI MACIERZOWEJ

$$\underbrace{\begin{bmatrix} B(e_1, e_1) & B(e_2, e_1) \dots & B(e_{n-1}, e_1) \\ B(e_2, e_2) & B(e_2, e_2) \dots & B(e_{n-1}, e_2) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ B(e_1, e_{n-1}) & B(e_2, e_{n-1}) \dots & B(e_{n-1}, e_{n-1}) \end{bmatrix}}_{\text{macierz } B} \begin{bmatrix} N_1 \\ N_2 \\ \vdots \\ N_{n-1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} L(e_1) \\ L(e_2) \\ \vdots \\ L(e_{n-1}) \end{bmatrix}$$

ROZWIĄZANIE

Równanie, które mamy rozwiązać ma postać: $\frac{d^2\phi}{dx^2} = 4\pi G\rho(x)$

Jego rozmigzanie to: $\phi(x) = \bar{\phi}(x) + \omega(x)$

A więc: $\phi(x) = 5 - \frac{x}{3} + \sum_{i=1}^{n-1} w_i e_i$

OPTYMALIZACJA IMPLEMENTACJI

$$e'_i(x) = \begin{cases} \frac{1}{h} & x \in [h(i-1), h i] \\ -\frac{1}{h} & x \in [h i, h(i+1)] \\ 0 & \text{w.p.p.} \end{cases}$$

$$B(e_i, e_j) = \int_0^h e'_i e'_j dx$$

Zauważam:

$$1) B(e_i, e_j) = B(e_j, e_i)$$

$$2) B(e_i, e_j) = 0 \text{ dla } |i-j| > 1$$

$$3) B(e_1, e_1) = B(e_2, e_2) = \dots = B(e_{n-1}, e_{n-1}) = \int_0^{3h} \frac{1}{h^2} dx$$

$$4) B(e_i, e_{i+1}) = \int_{h i}^{3h} -\frac{1}{h^2} dx$$

$$5) B(e_{i-1}, e_i) = \int_{h(i-1)}^{hi} -\frac{1}{h^2} dx$$

Wykorzystam te własności przy tworzeniu macierzy B