МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ «ВЯТСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ»

Институт математики и информационных систем Факультет автоматики и вычислительной техники Кафапра электронных вышислительных маниин

тафедра электронных вы	Гчислительны	их машин
		Дата сдачи на проверку:
		«»2025 г.
		Проверено:
		«» 2025 г.
ГРАФЫ. СВЯЗНО	СТЬ ГРАФС)B.
Отчёт по лаборато	рной работе.	№ 5
по дисци	плине	
«Дискретная м	атематика»	
Разработал студент гр. ИВТб-1301-05-00		_/Черкасов А. А./
	(подпись)	
Проверила преподаватель		_/Пахарева И. В./
	(подпись)	
Работа защищена	«»	2025 г.
Кирс	ов	
2025		

Цель

Цель работы: изучить представление ориентированного графа с помощью матрицы инцидентности, освоить преобразование этой матрицы в матрицу смежности, сформировать матрицу достижимости (матрицу связности) и проверить условие односторонней связности заданного графа.

Задание

- Ориентированный граф G задаётся матрицей инцидентности, записанной в файле input.txt. Ограничить размерность: число вершин и число дуг (ребер) ≥ 4 .
- Сформировать из матрицы инцидентности матрицу смежности A.
- По матрице смежности A построить матрицу достижимости R (матрицу связности) методом последовательного умножения или алгоритмом Вархалла—Флойда.
- На основании матрицы достижимости определить, является ли граф односторонне связным: для любой пары вершин u, v должно выполняться $(R_{uv} = 1)$ или $(R_{vu} = 1)$.

Решение

Схема алгоритма решения представлена на рисунках 1.1, 1.2 и 1.3. Примеры работы программы представлены на рисунках 2.1 и 2.2. Исходный код представлен в приложении A1.

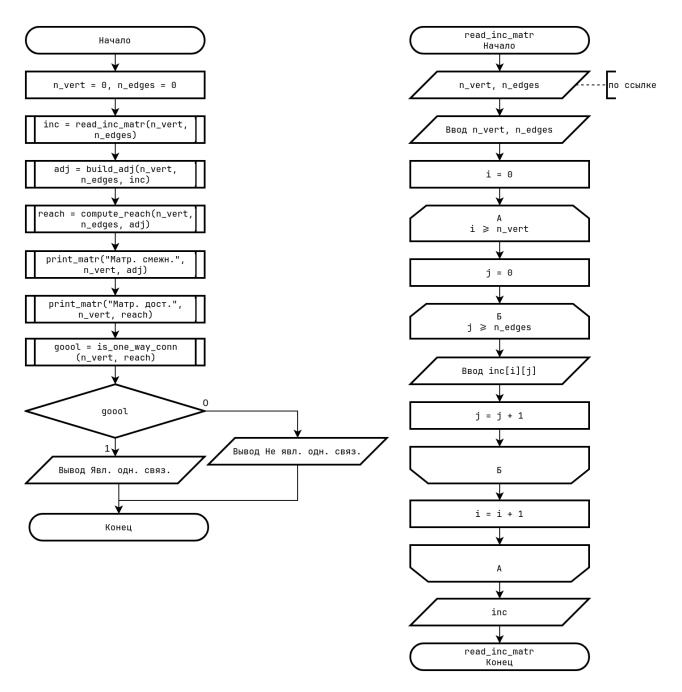


Рисунок 1.1 - Схема алгоритма основной программы и подпрограммы чтения матрицы инцидентности.

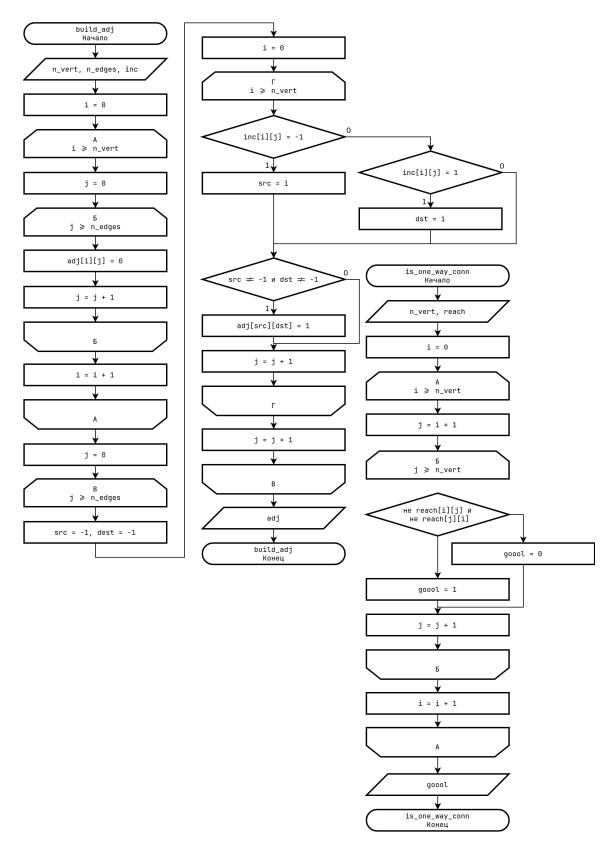


Рисунок 1.2 - Схема алгоритма основной программы и подпрограммы чтения матрицы инцидентности.

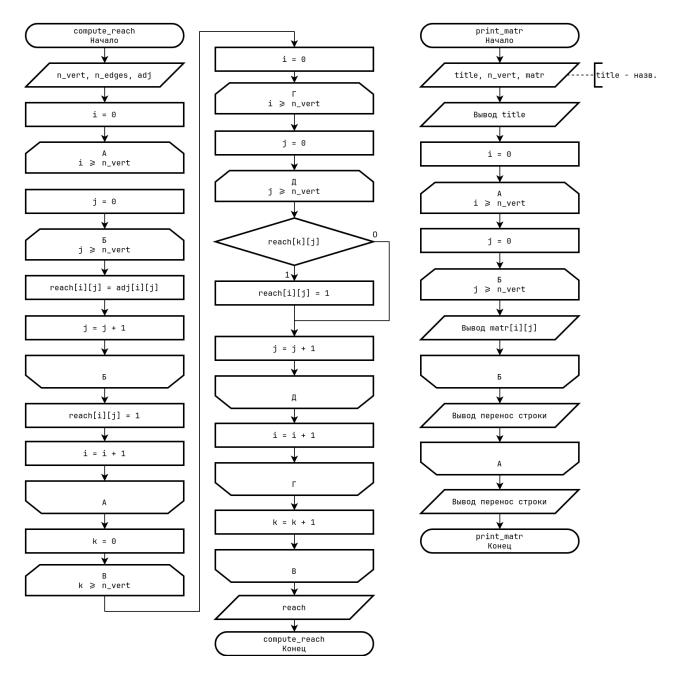


Рисунок 1.3 - Схема алгоритма основной программы и подпрограммы чтения матрицы инцидентности.

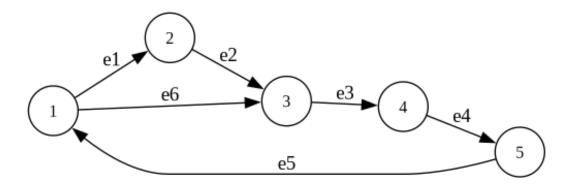


Рисунок 2.1 - Граф.

Рисунок 2.2 - Пример работы программы.

Вывод

В ходе выполнения лабораторной работы были отработаны навыки работы с матрицей инцидентности для представления ориентированного графа и преобразования её в матрицу смежности. Далее с помощью алгоритма построения матрицы достижимости (матрицы связности) удалось проверить, является ли заданный граф односторонне связным. Реализованная программа корректно читает матрицу инцидентности из файла input.txt, формирует матрицу смежности, вычисляет матрицу достижимости и делает заключение о наличии односторонней связности. Работа способствовала пониманию фундаментальных операций над графами и закреплению алгоритмов поиска путей в ориентированных графах.

Приложение А1. Исходный код

```
// src/main.cpp
# include "graphviz.hpp"
#include <cstdlib>
# include <cstring>
# include <fstream>
# include <iostream>
#include <sstream>
# include <string>
# include <vector>
static const std::string INPUT_FILE = "input.txt";
bool read_incidence_matrix(int &n_vertices, int &n_edges,
                           std::vector<std::vector<int>> &inc_mat) {
  std::ifstream fin(INPUT_FILE);
  if (!fin.is_open()) {
    std::perror(("He удалось открыть " + INPUT_FILE).c_str());
   return false;
  }
  std::vector<std::vector<int>> temp;
  std::string line;
  while (std::getline(fin, line)) {
    std::istringstream check(line);
    int val;
    std::vector<int> row;
    while (check >> val) {
      if (val != -1 && val != 0 && val != 1) {
        std::cerr << "Недопустимое значение: " << val << "\n";
        return false:
      }
      row.push_back(val);
```

```
}
    if (!row.empty())
      temp.emplace_back(std::move(row));
  }
  fin.close();
  if (temp.empty()) {
    std::cerr << "Пустой файл или некорректные строки\n";
    return false:
  }
  n_vertices = static_cast<int>(temp.size());
  n_edges = static_cast<int>(temp[0].size());
  if (n_vertices < 4 || n_edges < 4) {</pre>
    std::cerr << "Нужно >=4 вершин и >=4 дуг, а получено n=" << n_vertices
              << ", m=" << n_edges << "\n";
    return false;
  }
  for (int i = 0; i < n_vertices; ++i) {</pre>
    if (static_cast<int>(temp[i].size()) != n_edges) {
      std::cerr << "Строка " << (i + 1) << ": ожидалось " << n_edges
                чисел, а найдено " << temp[i].size() << "\n";</p>
      return false;
    }
  }
  inc_mat = std::move(temp);
  return true;
}
bool incidence2adjacency(int n_vertices, int n_edges,
                         const std::vector<std::vector<int>> &inc_mat,
                          std::vector<std::vector<int>> &adj,
                         std::vector<std::pair<int, int>> &edges) {
  adj.assign(n_vertices, std::vector<int>(n_vertices, 0));
```

```
edges.clear();
  for (int j = 0; j < n_{edges}; ++j) {
    int src = -1, dst = -1;
    for (int i = 0; i < n_vertices; ++i) {</pre>
      if (inc_mat[i][j] == -1) {
        if (src != -1) {
          std::cerr << "Столбец " << (j + 1) << ": более одного -1\n";
          return false;
        }
        src = i;
      } else if (inc_mat[i][j] == 1) {
        if (dst != -1) {
          std::cerr << "Столбец " << (j + 1) << ": более одного +1\n";
          return false;
        }
        dst = i;
      }
    }
    if (src < 0 || dst < 0) {
      std::cerr << "Столбец " << (j + 1) << ": нет -1 и +1\n";
      return false;
    }
    adj[src][dst] = 1;
    edges.emplace_back(src, dst);
  }
 return true;
}
std::vector<std::vector<int>>
compute_reachability(int n, const std::vector<std::vector<int>> &adj) {
  std::vector<std::vector<int>> reach(n, std::vector<int>(n, 0));
  for (int i = 0; i < n; ++i) {
    for (int j = 0; j < n; ++j) {
```

```
reach[i][j] = adj[i][j];
    }
   reach[i][i] = 1;
 }
 for (int k = 0; k < n; ++k) {
   for (int i = 0; i < n; ++i) {
     if (!reach[i][k])
        continue;
     for (int j = 0; j < n; ++j) {
        if (reach[k][j])
          reach[i][j] = 1;
     }
   }
  }
 return reach;
}
bool is_one_way_connected(int n, const std::vector<std::vector<int>> &reach) {
 for (int i = 0; i < n; ++i) {
   for (int j = i + 1; j < n; ++j) {
      if (!reach[i][j] && !reach[j][i])
       return false;
   }
 }
 return true;
}
void print_matrix(const std::string &title, int n,
                  const std::vector<std::vector<int>> &mat) {
  std::cout << title << " (" << n << "x" << n << "):\n";
 for (int i = 0; i < n; ++i) {
   for (int j = 0; j < n; ++j) {
     std::cout << mat[i][j] << " ";
    }
```

```
std::cout << "\n";
  }
  std::cout << "\n";
}
int main(int argc, char *argv[]) {
  bool visualize = false;
  for (int i = 1; i < argc; ++i) {</pre>
    if (std::strcmp(argv[i], "-viz") == 0 ||
        std::strcmp(argv[i], "--visualize") == 0) {
      visualize = true;
    }
  }
  int n_vertices = 0, n_edges = 0;
  std::vector<std::vector<int>> inc_mat;
  if (!read_incidence_matrix(n_vertices, n_edges, inc_mat)) {
    return EXIT_FAILURE;
  }
  std::vector<std::vector<int>> adj;
  std::vector<std::pair<int, int>> edges;
  if (!incidence2adjacency(n_vertices, n_edges, inc_mat, adj, edges)) {
   return EXIT_FAILURE;
  }
  print_matrix("Матрица смежности", n_vertices, adj);
  auto reach = compute_reachability(n_vertices, adj);
  print_matrix("Матрица достижимости", n_vertices, reach);
  bool one_way = is_one_way_connected(n_vertices, reach);
  std::cout << (one_way ? "Граф является односторонне связным.\n"
                         : "Граф НЕ является односторонне связным. \n");
```

```
// src/graphviz.hpp
# ifndef GRAPHVIZ_HPP
# define GRAPHVIZ_HPP
# include <string>
# include <utility>
# include <vector>
// Генерация DOT-файла по списку дуг edges
bool generate_dot(int n, const std::vector<std::pair<int, int>> &edges,
                  const std::string &dot_name);
bool dot_to_png(const std::string &dot_name);
# endif // GRAPHVIZ_HPP
// src/graphviz.cpp
# include "graphviz.hpp"
# include <cstdlib>
# include <fstream>
# include <iostream>
# include <sstream>
bool generate_dot(int n, const std::vector<std::pair<int, int>> &edges,
                  const std::string &dot_name) {
  std::ofstream fout(dot_name);
  if (!fout.is_open()) {
    std::perror(("He удалось открыть " + dot_name).c_str());
    return false;
  }
  fout << "digraph G {\n"</pre>
       << " rankdir=LR; \n"
       << " node [shape=circle, fontsize=12];\n";</pre>
  for (size_t k = 0; k < edges.size(); ++k) {</pre>
```

```
int src = edges[k].first;
    int dst = edges[k].second;
    fout << " \"" << (src + 1) << "\" -> \"" << (dst + 1) << "\" [label=\"e"
         << (k + 1) << "\"];\n";
 }
 fout << "}\n";
 return true;
}
bool dot_to_png(const std::string &dot_name) {
  if (dot_name.size() < 4 || dot_name.substr(dot_name.size() - 4) != ".dot") {</pre>
    std::cerr << "viz: имя файла должно оканчиваться на .dot\n";
   return false;
  }
  if (std::system("dot -V >/dev/null 2>&1") != 0) {
    std::cerr << "viz: команда 'dot' не найдена в PATH\n";
   return false;
  }
  std::string base = dot_name.substr(0, dot_name.size() - 4);
  std::string png = base + ".png";
  std::ostringstream cmd;
  cmd << "dot -Tpng -o \"" << png << "\" \"" << dot_name << "\"";</pre>
  int ret = std::system(cmd.str().c_str());
  if (ret != 0) {
    std::cerr << "viz: ошибка dot (код " << ret << ")\n";
   return false;
  }
  std::cout << "Сохранено: " << dot_name << " → " << png << "\n";
 return true;
}
```