

LECTURE 17

이 단원에서는 Newton의 중력 법칙으로 말미암아 중력 퍼텐셜에너지가 어떻게 계산되는지와 Kepler의 법칙이 어떻게 유도되는지를 설명한다. 또한, 천체를 공전하는 위성에 이 결과들을 어떻게 적용할 수 있는지를 알아본다.

13 중력

13.1 Newton의 중력 법칙

13.2 중력과 중첩원리

13.3 지면 근처의 중력

13.4 지구 내부의 중력

13.5 중력 퍼텐셜에너지

13.6 행성과 위성: Kepler의 법칙

13.7 위성: 궤도와 에너지

13.8 Einstein과 중력

13.5 중력 퍼텐셜에너지

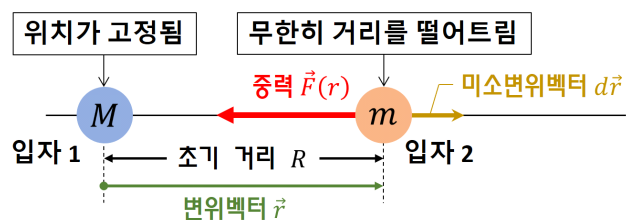
학습목표

☞ 두 물체 사이의 중력 퍼텐셜에너지를 알아본다.

두 입자 사이의 퍼텐셜에너지

다음처럼 가정된 두 입자의 (중력) 퍼텐셜에너지 U 를 고려하자.

- ❖ 두 입자를 구별하고자 입자 1과 입자 2로 표기한다.
- ❖ 두 입자는 초기에 R 만큼 떨어져 있다.
- ❖ 입자 1의 위치는 고정되어 있다.
- ❖ 입자 1과 입자 2의 질량은 각각 M, m 이다.
- ❖ 두 입자가 무한히 떨어져 있을 때 U 를 0으로 둔다. 즉, $U_{\infty} = 0$.



- 입자 1로부터 입자 2를 무한히 떨어트릴 때 중력 $\vec{F}(r)$ 이 입자 2에게 한 일 W 은 다음과 같다.

$$\vec{F}(r) = -\frac{GMm}{r^3} \vec{r} \quad \& \quad W = \int_{r=R}^{r=\infty} \vec{F}(r) \cdot d\vec{r}$$



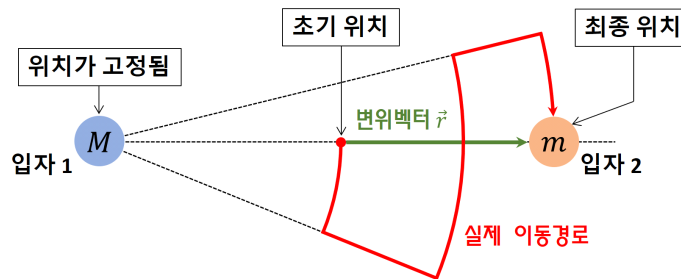
$$W = -GMm \int_{r=R}^{r=\infty} \frac{1}{r^2} dr = -GMm \left[-\frac{1}{r} \right]_{r=R}^{r=\infty} = -\frac{GMm}{R}$$

- 초기 위치에서의 (중력) 퍼텐셜에너지 U 는 W 과 같다.

$$-U = U_{\infty} - U = \Delta U = -W \Rightarrow \therefore U = W = -\frac{GMm}{R}$$

- 임의의 유한한 거리에 대한 퍼텐셜에너지는 음수이다.
- $M \gg m$ 인 경우 U 을 대체로 입자 2의 퍼텐셜에너지라고 한다.
- 퍼텐셜에너지의 변화 ΔU 는 입자의 실제 이동 경로와 무관하다.

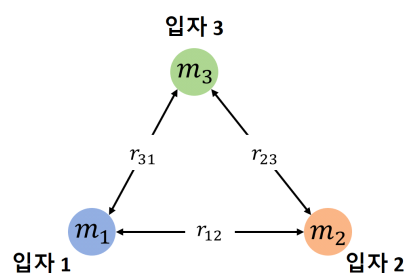
$$\Delta U = U_f - U_i$$



입자계의 퍼텐셜에너지

다음처럼 두 개 이상의 입자들로 구성된 입자계의 퍼텐셜에너지 U 를 고려하자.

- ❖ 각 입자는 입자 i 로 표기한다.
- ❖ 입자 i 의 질량은 m_i 이다.
- ❖ 입자 i 와 입자 j 사이의 거리는 r_{ij} 이다.



- 입자 i 와 입자 j 사이의 퍼텐셜에너지 U_{ij} 는 다음과 같다.

$$U_{ij} = U_{ji} = -\frac{Gm_i m_j}{r_{ij}}$$

- 계의 퍼텐셜에너지 U 는 각 입자쌍의 퍼텐셜에너지 U_{ij} 를 모두 합친 것과 같다.

$$U = \sum_{i < j} U_{ij}$$

탈출속력

다음처럼 가정된 지구의 지면에서 질량이 m 인 입자를 수직 위로 쏘아 올리는 경우를 고려하자.

- ❖ 지구의 질량은 M 이고 그 밀도는 균일하다.
- ❖ 지구는 반지름이 R 인 완전한 구이다.
- ❖ 지구는 자전을 하지 않는다.
- 입자의 초기 속력이 v 일 때 초기 운동에너지 K_i 와 초기 퍼텐셜에너지 U_i 은 다음과 같다.

$$K_i = \frac{1}{2}mv^2 \quad \& \quad U_i = -\frac{GMm}{R}$$

- 입자가 무한대에서만 정지할 때 그 초기 속력 v 을 가리켜 **탈출속력**이라고 한다.
- v 가 탈출속력일 때 무한대에서의 운동에너지 K_f 는 0이다.
- 이때 에너지 보존의 원리에 따라 입자의 역학에너지는 0이다.

$$\frac{1}{2}mv^2 - \frac{GMm}{R} = K_i + U_i = K_f + U_f = 0 + 0 = 0$$

↓

$$v = \sqrt{\frac{2GM}{R}} \quad (\text{탈출속력})$$

- 탈출속력 v 는 입자가 지구에서 발사되는 방향과 무관하다.

13.6 행성과 위성: Kepler의 법칙**학습목표**

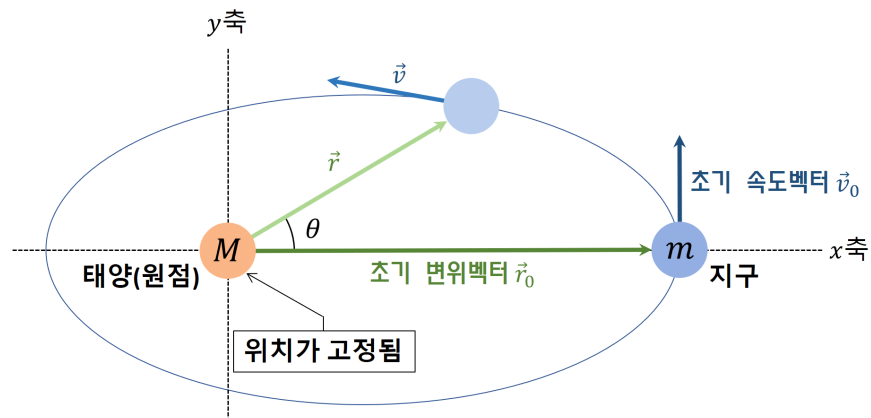
- ☞ Kepler의 세 법칙을 이해한다.

Kepler의 법칙

다음처럼 가정된 태양과 지구의 공전을 고려하자.

- ❖ 태양과 지구의 질량은 각각 M 과 m 이다.
- ❖ 태양의 위치는 원점으로 고정되어 있다.
- ❖ 태양에서 지구까지의 변위벡터는 \vec{r} 이다.
- ❖ 지구의 속도는 \vec{v} 이다.
- ❖ 초기 변위벡터 \vec{r}_0 와 초기 속도 \vec{v}_0 는 수직이다.
- ❖ $+x$ 축 방향은 \vec{r}_0 의 방향과 같다. 즉, $\vec{r}_0 = r_0 \hat{i}$.
- ❖ $+y$ 축 방향은 \vec{v}_0 의 방향과 같다. 즉, $\vec{v}_0 = v_0 \hat{j}$.
- ❖ $+z$ 축 방향은 오른손 규칙으로 결정된다.
- ❖ \vec{r}_0 와 \vec{r} 가 이루는 각도는 θ 이다.
- ❖ 초기속력 v_0 은 탈출속력보다 작다.

$$v_0 \leq \sqrt{\frac{2GM}{r_0}} \quad \text{또는} \quad r_0 v_0^2 \leq 2GM$$



Kepler의 세 법칙은 Newton의 중력 법칙으로부터 유도될 수 있다.

- ★ **궤도법칙**: 모든 행성은 태양을 하나의 초점으로 하는 타원 궤도로 운동한다.
- ★ **면적법칙**: 행성과 태양을 연결하는 선분은 같은 시간 동안 같은 면적의 궤도면을 휩쓸고 지나간다. 즉, 면적 A 를 휩쓸고 지나가는 비율 dA/dt 는 일정하다.
- ★ **주기법칙**: 행성 주기 T 의 제곱은 행성 타원 궤도에서의 긴 반지름 a 의 세제곱에 비례한다. 즉, $T^2 \propto a^3$.

면적법칙

- 태양이 지구에 작용하는 중력 \vec{F} 은 항상 \vec{r} 의 방향과 반대 방향으로 작용하므로 태양에 관한 지구의 알짜 토크 $\vec{\tau}$ 는 0이다.

$$\vec{\tau} = \vec{r} \times \vec{F} = \vec{r} \times \left[-G \frac{Mm}{r^3} \vec{r} \right] = 0$$

- 지구의 알짜 토크는 0이므로 지구의 각운동량 \vec{l} 은 변하지 않는다.

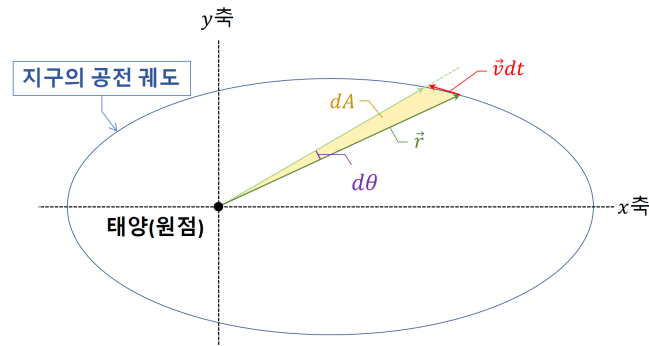
$$\frac{d\vec{l}}{dt} = \vec{\tau} = 0 \Rightarrow \therefore \vec{l} = \vec{l}_0 = m(\vec{r}_0 \times \vec{v}_0) = mr_0 v_0 \hat{k}$$

- 여기서 \vec{l}_0 은 초기 위치에서의 각운동량이다.
- 각운동량 \vec{l} 의 크기 l 는 각운동량 \vec{l}_0 의 크기 l_0 와 같다.

$$l = l_0 = mr_0 v_0$$

- 지구와 태양을 연결하는 선분이 휩쓸고 간 **궤도 면적**을 A 로 표기할 때 미소시간 dt 에 대한 미소궤도면적 dA 은 다음과 같다.

$$dA = \frac{1}{2} |\vec{r} \times (\vec{v} dt)| = \frac{1}{2m} |m(\vec{r} \times \vec{v})| dt = \frac{|\vec{l}|}{2m} dt = \frac{l_0}{2m} dt = \frac{r_0 v_0}{2} dt$$



- 궤도면적 A 의 시간변화율 dA/dt 은 상수이다. (Kepler의 면적법칙)

$$\frac{dA}{dt} = \frac{r_0 v_0}{2}$$

- 고정된 시간간격 Δt 동안 A 의 변화 ΔA 는 불변이다.

$$\Delta A = \frac{r_0 v_0}{2} \Delta t$$

- 지구의 위치에 따라 지구의 공전 속도가 다르다.
- 태양과의 거리가 짧을수록 공전 속도는 빨라진다.
- Kepler의 면적법칙은 각운동량 보존법칙과 동등하다.

궤도법칙

- 속도벡터 \vec{v} 는 지름성분 v_r 과 접선성분 v_t 으로 분해될 수 있다.

$$\vec{v} = v_r \hat{r} + v_t \hat{\theta} = \dot{r} \hat{r} + r \dot{\theta} \hat{\theta}$$

- \dot{r} 은 r 의 시간 변화율이고 $\dot{\theta}$ 은 원점에 관한 지구의 각속도이다.
- \hat{r} 은 \vec{r} 의 단위벡터이고 $\hat{\theta}$ 은 반시계방향을 가리키는 단위벡터이다.
- \hat{r} 과 $\hat{\theta}$ 은 다음과 같은 관계를 갖는다.

$$\hat{r} = \cos\theta \hat{x} + \sin\theta \hat{y} \quad \& \quad \hat{\theta} = -\sin\theta \hat{x} + \cos\theta \hat{y}$$

↓

$$\frac{d\hat{r}}{dt} = (-\sin\theta)\dot{\theta} \hat{x} + (\cos\theta)\dot{\theta} \hat{y} = \dot{\theta} \hat{\theta}$$

- 선운동량 \vec{p} 와 각운동량 \vec{l} 의 가위곱은 다음처럼 쓸 수 있다.

$$\frac{d(\vec{p} \times \vec{l})}{dt} = \vec{F} \times \vec{l} = -\frac{GMm}{r^2} \hat{r} \times m r^2 \dot{\theta} \hat{k} = GMm^2 \dot{\theta} \hat{\theta} = \frac{d(GMm^2 \hat{r})}{dt}$$

↓

$$\vec{p} \times \vec{l} = GMm^2 \hat{r} + \vec{c}$$

- 여기서 \vec{c} 는 상수벡터이고, 이것은 \vec{p}_0 과 \vec{l}_0 의 가위곱으로 말미암아 결정된다.

$$\vec{p}_0 \times \vec{l}_0 = mv_0 \hat{j} \times mr_0 v_0 \hat{k} = m^2 r_0 v_0^2 \hat{i} = GMm^2 \hat{r}_0 + (m^2 r_0 v_0^2 - GMm^2) \hat{i}$$

$$\Downarrow$$

$$\vec{c} = c_0 \hat{i} \quad \& \quad c_0 = m^2(r_0 v_0^2 - GM)$$

- 두 연산 $\vec{C} \cdot (\vec{A} \times \vec{B})$ 와 $\vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C})$ 은 같다.

$$l_0^2 = \vec{l} \cdot \vec{l} = \vec{l} \cdot (\vec{r} \times \vec{p}) = \vec{r} \cdot (\vec{p} \times \vec{l}) = \vec{r} \cdot (GMm^2 \hat{r} + \vec{c}) = GMm^2 r + rc_0 \cos \theta$$

- c_0 와 l_0 은 둘 다 상수이므로 r 은 θ 의 함수이다.

$$r = \frac{l_0^2}{GMm^2 + c_0 \cos \theta} = \frac{r_0^2 v_0^2}{GM + \cos \theta (r_0 v_0^2 - GM)}$$

- 위의 관계식은 x 와 y 의 관계식으로 표현될 수 있다.

$$r_0^2 v_0^2 = GM \sqrt{x^2 + y^2} + (r_0 v_0^2 - GM)x$$

$$\Downarrow$$

$$\frac{(2GM - r_0 v_0^2)^2}{r_0^2 G^2 M^2} \left[x + \frac{r_0(r_0 v_0^2 - GM)}{(2GM - r_0 v_0^2)} \right]^2 + \frac{(2GM - r_0 v_0^2)y^2}{r_0^3 v_0^2} = 1$$

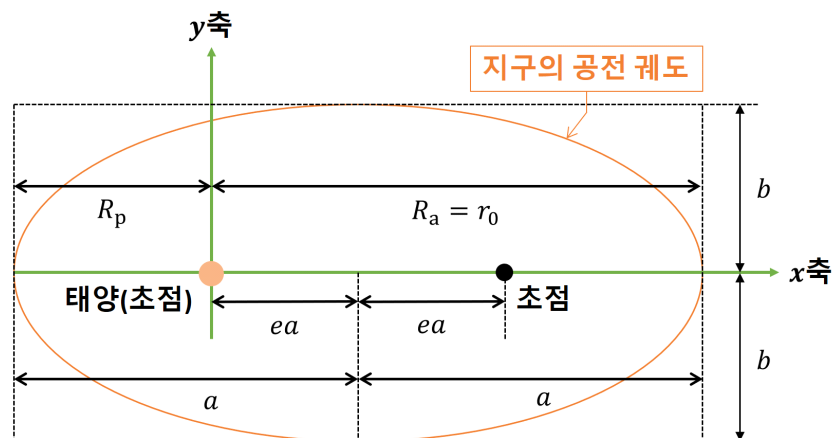
$$\Downarrow$$

$$\frac{(x - ea)^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$$

- 여기서 a 와 b 는 타원의 긴 반지름과 짧은 반지름이다.

$$a = \frac{r_0 GM}{2GM - r_0 v_0^2} \quad \& \quad b = \frac{r_0^2 v_0}{\sqrt{r_0(2GM - r_0 v_0^2)}} \quad \& \quad e = \frac{(GM - r_0 v_0^2)}{GM}$$

- $|e|$ 는 이심률이다. $2|e|a$ 는 두 초점까지의 거리이다.
- 근일점 거리 R_p 와 원일점 거리 R_a 는 $(1 - |e|)a$ 과 $(1 + |e|)a$ 이다.
- 지구는 태양을 하나의 초점으로 하는 타원 궤도를 그리면서 공전한다. (Kepler의 궤도법칙)



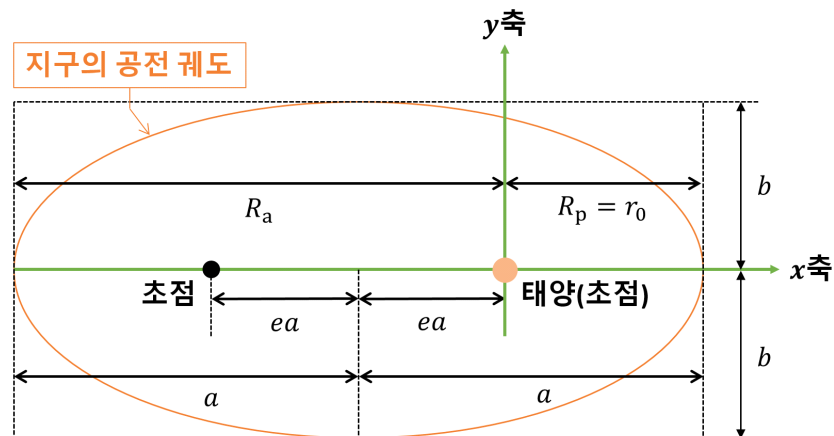
- 지구가 v_0 의 속력으로 등속 원운동을 하고자 필요한 구심력 크기가 초기 위치에서의 지구에 작용하는 중력 크기보다 작거나 같으면 다음 관계식이 성립한다.

$$\frac{mv_0^2}{r_0} \leq \frac{GMm}{r_0^2} \quad \text{또는} \quad r_0 v_0^2 \leq GM$$

⇓

$$R_p = \frac{r_0^2 v_0^2}{2GM - r_0 v_0^2} \quad \& \quad R_a = r_0$$

- 지구와 태양이 충돌하지 않으려면 지구의 반지름과 태양의 반지름을 합친 값이 근일점 거리 R_p 보다 작아야 한다.



- 지구가 v_0 의 속력으로 등속 원운동을 하고자 필요한 구심력 크기가 초기 위치에서의 지구에 작용하는 중력 크기보다 크거나 같으면 다음 관계식이 성립한다.

$$\frac{mv_0^2}{r_0} \geq \frac{GMm}{r_0^2} \quad \text{또는} \quad r_0 v_0^2 \geq GM$$

⇓

$$R_p = r_0 \quad \& \quad R_a = \frac{r_0^2 v_0^2}{2GM - r_0 v_0^2}$$

주기법칙

- 지구가 공전하면서 그리는 타원의 넓이는 $ab\pi$ 이다.
- 지구와 태양을 연결하는 선분이 휩쓸고 간 궤도 면적 A 은 시간 t 에 대하여 일정한 비율로 증가하므로 A 가 $ab\pi$ 만큼 되는 데 걸리는 시간은 **공전 주기** T 와 같다.

$$ab\pi = A = \frac{r_0 v_0}{2} T$$

↓

$$T = \frac{2\pi ab}{r_0 v_0} = \frac{2\pi r_0^{3/2} GM}{(2GM - r_0 v_0^2)^{3/2}} \quad \text{또는} \quad \frac{2\pi a^{3/2}}{\sqrt{GM}}$$

- 공전 주기 T 의 제곱은 긴 반지름 a 의 세제곱에 비례한다. (Kepler의 주기법칙)

$$T^2 = \left(\frac{4\pi^2}{GM} \right) a^3$$

13.7 위성: 궤도와 에너지

학습목표

- ☞ 위성의 운동에너지와 중력 퍼텐셜에너지에 대해 알아본다.

위성과 역학에너지

천체(지구) 주변을 공전하는 **위성**(달)을 고려하자.

- ❖ 지구와 달을 묶어 닫힌 고립계로 본다.
- ❖ 지구의 위치가 원점으로 고정되어 있다고 가정한다.
- ❖ 지구와 달의 질량을 각각 M 와 m 로 표기한다.
- ❖ 지구와 달 사이의 거리를 r 로 표기한다.
- ❖ 달의 속력을 v 로 표기한다.
- ❖ 무한대에서의 중력 퍼텐셜에너지를 0으로 둔다.
- 달은 타원 궤도를 그리면서 지구를 공전한다.
- 외부력이 작용하지 않으므로 계의 역학에너지 E 는 보존된다.

$$E = K + U = \frac{1}{2}mv^2 - \frac{GMm}{r}$$

- 여기서 K 와 U 는 운동에너지와 중력 퍼텐셜에너지이다.
- 만약 타원 궤도가 원 궤도이면 중력과 구심력의 관계로 말미암아 다음 관계가 성립한다.

$$\frac{GMm}{r^2} = m \frac{v^2}{r} \Rightarrow K = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{GMm}{2r} = -\frac{U}{2} \quad (\text{원 궤도})$$

- 이때 역학에너지 E 는 다음과 같다.

$$E = \frac{U}{2} = -\frac{GMm}{2r} \quad \text{또는} \quad -K \quad (\text{원 궤도})$$

- 달이 원 궤도로 공전하지 않을 때 원지점에서의 거리와 속력이 각각 r_0 와 v_0 이면 역학에너지 E 는 다음과 같다.

$$E = \frac{1}{2}mv_0^2 - \frac{GMm}{r_0} = -\frac{m(2GM - r_0v_0^2)}{2r_0} \quad \& \quad a = \frac{r_0 GM}{2GM - r_0v_0^2}$$

$$\Downarrow$$

$$E = -\frac{GMm}{2a} \quad (\text{타원 궤도})$$

- a 는 타원 궤도의 긴 반지름이다.